第26卷第4期 2011年8月 Vol.26, No.4 August, 2011

·光电系统·

基于SOPC的实时图像处理系统设计

许 峥,李 明,李成金,赵勋杰

(苏州大学物理科学与技术学院,江苏 苏州 215006)

摘 要:介绍了基于可编程片上系统(system on programmable chip, SOPC)技术的图像处理系统的软硬件设计,创建了 CMOS图像传感器控制器 IP 核和 VGA 显示控制器 IP 核,实现了图像的采集和显示,并由 Nios II 软核实现了基于 Sobel 算子的 图像边缘检测算法。采用此系统不仅可以获得良好的实时性,还能大大简化图像处理系统的软硬件设计。

关键词:可编程片上系统(SOPC);Nios II;Sobel 算子;图像处理

中图分类号:TP391 文献标识码:A 文章编号:1673-1255(2011)04-0004-04

Design of Real-time Image Processing System Based on SOPC

XU Zheng, LI Ming, LI Cheng-jin, ZHAO Xun-jie

(School of Physical Science and Technology, Soochow University, Suzhou 215006, China)

Abstract: Based on SOPC (system on programmable chip), the hardware and software designs of the image processing system are introduced. The controller IP cores of the CMOS image sensor and VGA display are designed to acquire and display the images respectively. The algorithm of the image edge detection based on the Sobel arithmetic operators is used by the Nios II soft core. Using this system a good real-time performance can be obtained, and the software and hardware designs of image processing system are greatly simplified.

Key words: system on programmable chip(SOPC); Nios II; Sobel arithmetic operators; image processing

SOPC(system on programmable chip,可编程片 上系统)技术是一种用于嵌入式开发的片上系统可 编程技术,SOPC基于FPGA芯片,将处理器、存储 器、I/O口等模块集成在一起,完成整个系统的主要 逻辑功能,具有设计灵活、可剪裁、可扩充、可升级 及软、硬件在系统可编程的功能,运用该技术使系 统软硬件设计变得轻松,移植性更强,因而被广泛 应用于图像处理系统的设计中^[1-4]。此设计首先创 建CMOS图像传感器控制器 IP核和VGA显示控制 器 IP核,分别用于控制 CMOS图像传感器实现图像 采集以及完成图像显示的功能。然后基于 SOPC 技 术,在 SOPC Builder 平台下完成系统的硬件设计。 在完成图像处理系统的硬件设计后,在 Nios II IDE 平台下开发系统软件,由Nios II软核控制图像的采 集,并以Sobel算子边缘检测算法为例,实现了实时 图像边缘检测和显示。

1 硬件系统设计

基于 SOPC 技术的系统设计,首先要完成系统的硬件设计^[5]。所设计的硬件系统框图如图1所示。图1中 FPGA 部分建立在 FPGA 芯片内,由 SOPC Builder 软件完成该部分的设计,其核心是 Nios II处理器。

设计选用的 FPGA 芯片为 Altera 公司生产的 EP2C35F672C6N 芯片,该芯片具有性能强功耗低的

 $- \bigoplus$

收稿日期:2011-06-13

基金项目:江苏省高校自然科学基金(BK2009116)

作者简介:许峥(1987-),男,江苏丹阳人,硕士研究生,主要从事基于FPGA的图像处理方向的研究;导师简介:李成金(1960-),男,辽宁锦州人,教授,研究方向图像处理技术.



图1 图像处理系统框图

特性。设计采用的FPGA 配置芯片为 EPCS16, 用于 存储FPGA硬件配置数据,在系统上电时对FPGA 进行硬件配置。FLASH存储器用于存放应用程序, SRAM作为显示缓冲区保存图像边缘检测的结果, SDRAM则用于暂存CMOS采集到的图像数据。图 1中的三态总线桥、SRAM Controller 和 SDRAM Controller 分别为上述三者与 Avalon 总线相连提供 相应的 Avalon 总线接口。CMOS Controller 为自定 义的CMOS图像传感器控制器IP核,它在Nios II软 核的控制下将CMOS图像传感器采集到的图像数 据通过 Avalon 总线经 SDRAM Controller 暂存于外 部SDRAM存储器中,VGA显示控制器IP核VGA Controller则按照分辨率为640×480×60 Hz的VGA 显示时序输出图像分割结果,图像数据经数模转换 后通过 VGA 接口在具有 VGA 接口的 LCD 显示器 上显示输出。

1.1 CMOS Controller 的设计

CMOS Controller为用户自定义的 Avalon 总线 外设,其内部结构如图 2 所示。图 2 中,左侧的信号 线与 CMOS 图像传感器相连;右侧信号线与 Avalon 总线相连。CMOS 图像传感器配置模块通过时钟 信号线 I2C_SCLK 和数据信号线 I2C_SDA 以 I2C 总 线的通信方式配置 CMOS 图像传感器的工作方 式。图像采集模块在像素时钟信号 PCLK 的上升沿 捕获帧有效信号 FVAL 和行有效信号 LVAL,并在 FVAL 和 LVAL 同时为高电平时采集图像数据 DA-TA[11:0],图像数据经双时钟先入先出缓冲器 DC-FIFO后,由 Avalon 总线接口模块读出并通过 Avalon 总线写入 SDRAM存储器中。Nios II 可以通过 Avalon 总线接口模块访问 CMOS Controller 的内部控制 寄存器,通过控制寄存器控制图像采集模块开始或 停止采集图像。



1.2 VGA Controller的设计

在显示图像边缘检测结果时,图像数据量大、 实时性要求高,如果每个像素点的传输都由Nios II 去实现,需要占用大量的CPU资源。为了将Nios II 从繁重的数据传输任务中解脱出来,设计使用 DMA控制器(DMA Controller)完成图像数据的传 输。同时,为了实现图像数据的高速传输,VGA Controller的设计采用了流模式传输方式,其内部结 构如图3所示。



在图3中, 左侧的信号线与 Avalon 总线相连, 右 侧信号为 VGA 显示所需的数据信号和控制信号。 Avalon 总线接口模块以流模式传输方式与 Avalon 总线相连。由于系统时钟与 VGA 显示的像素时钟 不同, 所以采用双时钟先入先出缓冲器 DCFIFO来 缓冲图像数据。当 DCFIFO 中存储的数据达到设定 的容量阈值时, readyfordata 端口输出高电平以通知 主端口停止对 VGA Controller 的写操作。反之, 当 DCFIFO 中存储的数据小于设定的容量阈值时, readyfordata 端口输出低电平以通知主端口 VGA Controller 已经做好了接收数据的准备。vga_timing 功能模块从 DCFIFO 中读取图像数据并按照 VGA

 \oplus

显示时序,输出图像数据和相应的控制信号。

2 SOPC软件系统设计

完成 SOPC 硬件系统设计后,还需要进行 SOPC 软件系统设计,通过软件来协调各个模块统一工作 实现设计要求。此系统的软件设计是在 Nios II IDE 平台下,使用C语言编写而成。图4给出了单帧 CMOS采集图像经过图像处理并显示图像处理结 果的程序流程图。



图4 图像采集、处理和显示程序流程图

在图像采集、处理和显示边缘检测结果时, Nios II首先完成对 CMOS Controller 的初始化,由 CMOS Controller将CMOS采集到的图像数据暂存 于SDRAM存储器中。一帧图像采集完毕后,Nios II 通过复位 CMOS Controller 停止采集图像,并对 SDRAM中的图像进行处理同时将处理结果写入 SRAM 中。图像处理结束后, Nios II 启动 DMA Controller,由DMA Controller将SRAM中的处理后 的图像以流模式的传输方式送给 VGA Controller 完 成图像处理结果的显示。

系统应用 3

为检验所设计的图像处理系统的性能,以Sobel 边缘检测算法为例,应用该系统对图像进行实时的 边缘检测和显示。

基于 Sobel 算法进行边缘检测,首先用 Sobel 算 子计算出水平梯度和垂直梯度,然后把2个方向的 梯度结合起来,最后应用门限处理方法判断图像边 缘。其算法流程如图5。



Sobel算子对图像的每个像素以检测像素点为 中心,使用如图6所示的卷积模板来计算水平方向 和垂直方向的梯度值。在门限处理时,采用全局门 限。当某像素点(x,y)的梯度值大于或等于设定的 门限时,该点的值设为255,反之为0。



图6 Sobel 算子卷积模板

基于 Sobel 算子的边缘检测算法的软件实现可 分为以下4个步骤:

(1) 采用 Sobel 算子卷积模板分别与预处理后 的图像g(x, y)进行卷积,卷积结果做归一化处理, 取二者中最大的结果作为边缘响应。

(2) 对边缘响应图像h(x, y)做直方图统计,结 果存入直方图数组Count(256)中。

(3) 对直方图数组 Count(256) 中的所有非0像 素进行平均,得到均值TH0。由于图像h(x,y)中大 部分非0像素为非边缘响应,所以低于均值TH0的 像素都可视为非边缘像素。

(4) 对边缘响应图像做阈值分割,高于阈值T 的点赋值255(视为真正边缘点),低于阈值T的点赋 值0。

图像边缘检测算法流程图如图7所示。

4 实验结果

在Altera公司的DE2开发板上搭配TRDB-D5M 运行该系统对图像进行图像边缘检测,TRDB-D5M 是一个 500 万像素的 CMOS,显示输出时通过 VGA 接口外接1280×1024的LCD显示器,分割阈值T= 24。本系统为实时处理系统,图8是其中一帧图像 处理前、后的结果。





图7 基于Sobel 算子的边缘检测流程图



(a) CMOS采集到的原始图像(b) 边缘检测后得到的结果

图8 LCD显示器的显示结果

图 8a 为 CMOS 采集到的原始图像,图 8b 为经 过该实时图像处理系统进行边缘检测后得到的结 果,给出的边缘检测结果表明了该系统很好地完成 了图像边缘检测任务,且系统的实时性很好。

由于该系统自定义了CMOS的IP核和VGA显示的IP核,同时因为SOPC技术的可重构性,在对图



递率在优势频率附近不超过2.5,且隔振频带非常 宽,为30~∞Hz。当频率大于30Hz,放大系数小于 1,并且随着频率的增加,传递率显著减小。这说明 此种减振器减振效果明显,且优势频带宽,充分体 现了减振的非线性及振动过程中耗能的特性。

5 结束语

上述三维减振系统能在空间任意方向动载荷

像处理算法的适当变换能获得与之相对应的图像 处理结果,使用该系统的设计思路可以大大简化图 像处理系统的开发工作,为其他各种图像处理系统 开发提供借鉴。

5 结束语

基于 SOPC 技术,给出了一种在单片 FPGA 上 实现软硬件协同完成图像采集、处理和显示的实时 系统设计方法。实验结果表明,该系统具有很好的 实时性和图像边缘检测效果。由于 SOPC 技术具有 可重构的特点,可以根据图像处理算法的要求,对 系统进行灵活的裁减、扩充、重新开发,大大简化图 像处理系统的软硬件设计工作。

参考文献

- [1] 詹毕旺. 基于 FPGA 的 SOPC 的图像采集模块设计[J]. 微计算机信息,2010,26(6-2):134-136.
- [2] 陶宝泉,付永庆,梁盼. 基于 SOPC 的视频采集及传输系 统的设计[J]. 应用科技, 2010, 37(4):31-34.
- [3] 沈永格,李范鸣,李争. 基于 SOPC 的红外图像采集系统 [J]. 红外技术,2010,32(6):311-314.
- [4] 邱宏,赵馨瑶,刘纪洲.基于片上系统的红外直方图实时处理架构[J]. 激光与红外,2009,39(10):1123-1125.
- [5] 李英兰. SOPC 设计原理及应用[M]. 北京:北京航空航 天大学出版社,2006.

作用下产生弹性动变形,大量吸收和消耗系统的振动能量,可用于大冲击振动条件下光电设备减振结构设计,实现了光电设备的线位移振动,可为动载体行进中工作的光电设备的减振设计提供参考。

参考文献

- [1] 张褒,贾平,黄猛.动载体成像模糊的振动被动控制技术[J].光学技术,2003,29(3):281-283.
- [2] 王东升,周桐,李健,等.振动、冲击环境下支架减振器 刚度优化设计[J].航天器环境工程,2006(2):86-89.
- [3] 机械设计手册编委会.机械设计手册(新版)(第五卷)[M].北京:机械工业出版社, 2005.
- [4] 李德葆,陆秋海.工程振动试验分析[M].北京:清华大 学出版社, 2004.
- [5] 丁文镜. 减振理论[M]. 北京: 清华大学出版社, 1998.