DOI: 10.12086/oee.2022.210367

高斯光束非球面整形系统 整形特性研究

张子怡,陈 檬*,王春磊,相贺鹏,陶锐卿 北京工业大学材料与制造学部激光工程研究院,北京100124



摘要:使用非球面透镜对高斯光束整形的方法已经非常成熟,可以根据入射光参数设计出特定的非球面整形镜。但在 使用入射光束束腰以3mm设计的非球面整形镜时发现,非球面整形镜不只适用于设计时的入射参数,在入射光束直 径和发散角不同时,整形镜后均会有一个平顶分布最佳的整形位置,该位置随着入射光束直径的增大而远离整形镜, 随着发散角的增大而靠近整形镜。为了探究最佳整形位置上整形结果的差异,利用控制变量法进行实验,发现入射光 束直径和发散角对该位置上平顶分布的平坦因子没有明显变化,但是光束均匀性和边缘陡度会有最佳值,存在最佳入 射参数。为了得到最佳整形位置与入射光束直径和发散角的关系,利用响应曲面法成功建立数学模型,当已知某入射 位置处的光束直径和发散角时,可以快速得到最佳整形位置。

关键词:光束整形;非球面透镜;响应曲面法 中图分类号:TN24

```
文献标志码: A
```

张子怡,陈檬,王春磊,等. 高斯光束非球面整形系统整形特性研究 [J]. 光电工程, 2022, **49**(4): 210367 Zhang Z Y, Chen M, Wang C L, et al. Research on shaping characteristics of Gaussian beam aspheric shaping system[J]. *Opto-Electron Eng*, 2022, **49**(4): 210367

Research on shaping characteristics of Gaussian beam aspheric shaping system

Zhang Ziyi, Chen Meng^{*}, Wang Chunlei, Xiang Hepeng, Tao Ruiqing

Institute of Laser Engineering, Faculty of Materials and Manufacturing, Beijing University of Technology, Beijing 100124, China

Abstract: The method of Gaussian beam shaping using an aspheric lens has been very mature, and specific aspheric shaping mirrors can be designed according to the incident light parameters. However, when the aspheric shaping mirror designed with a 3 mm incident beam waist is tested, it is found that the aspheric shaping mirror is not only applicable to the incident parameters in the design. When the incident beam size and divergence angle are different, there will be an optimal shaping position with flat top distribution behind the shaping mirror. The position is far away from the shaping mirror with the increase of the diameter of the incident beam, and close to the shaping mirror with the increase of the divergence angle. In order to explore the difference in shaping results on the optimal shaping position, the control variable method is used to carry out the experiment. It is found that the diameter and divergence angle of the incident light beam have no obvious change in the flat factor of the flat top distribution on the position, but the beam uniformity and edge steepness will have the best value, and there is an optimal incident parameter. In order to obtain the relationship between the optimal shaping position and the incident beam diameter

收稿日期: 2021-11-17; 收到修改稿日期: 2022-01-21 基金项目: 国家自然科学基金资助项目 (U1631240) *通信作者: 陈檬, chenmeng@bjut.edu.cn。 版权所有©2022 中国科学院光电技术研究所 and divergence angle, a mathematical model is successfully established by using the response surface method. When the beam diameter and divergence angle at an incident position are known, the optimal shaping position can be quickly obtained.

Keywords: beam shaping; aspherical lens; response surface methodology

1 引 言

激光独有的特性使其在众多领域都具有重大应用 价值。而在激光加工、激光医疗等领域里,激光光强 分布不均匀会导致局部温度过高从而破坏材料性能, 因此将高斯光束整形为平顶光束可使激光更有效地应 用到各个领域。目前激光光束整形一般使用孔径光阑^[1]、 非球面透镜^[2]、衍射光学元件^[3]、微透镜阵列^[4]、液晶 空间光调制器^[5]等整形器件。在众多的整形方法中, 非球面镜整形由于其结构简单、高损伤阈值、整形效 率高被广泛使用。

1965年,Frieden^[6]首次提出利用非球面透镜组 将高斯光束转化为平顶光束的方法,该方法主要根据 能量守恒定律,在出射光线与入射光线之间建立映射 函数,达到能量重新分配的效果。1969年,Kreuzer^[7] 提出一种通用的求解整形系统面型参数的方法,并对 这种设计方法申请了专利,此设计方法直到今天还在 广泛使用,理论上来说,该系统可实现任意波前变换。 2011年,高瑀含^[8]在该方法的基础上结合 zemax 软 件的宏语言 (ZPL)功能实现了系统的自动优化,使非 球面整形系统设计更加简单。

在使用非球面整形系统的过程中发现,对不同入 射参数的高斯光束整形时,均会在整形镜后找到一个 光束呈平顶分布的位置,本文称之为最佳整形位置, 通过对不同入射光束直径和发散角的激光束整形,发 现与之对应的最佳整形位置也会发生变化,并且平顶 分布也会有所差异,因此本文重点探究入射光束光斑 大小与发散角对非球面整形镜整形效果的影响,以及 它们与最佳整形位置的关系,并通过建模快速得到最 佳整形位置的方法。

2 实验准备

2.1 平顶分布均匀性评价方法

根据 ISO 13694:2018 标准^[9] 中对平顶光束均匀性的描述,选择以下三种参数作为本文评价整形效果的方法。

平坦因子 (Flatness factor, FF) 用来描述平顶光束

顶部平坦程度,当FF→1表明分布趋于理想平顶分 布,计算公式:

$$FF = \frac{H_{\text{ave}}}{H_{\text{max}}} \,. \tag{1}$$

光束均匀性 U (Beam uniformity) 用来描述平顶光 束顶部均匀性,当 $U \rightarrow 0$ 表明平顶分布的顶部越均匀, 毛刺越少,计算公式:

$$U = \frac{1}{H_{\text{ave}}} \sqrt{\frac{1}{A} \iint \left[H - H_{\text{ave}} \right]^2 dx dy} \,. \tag{2}$$

边缘陡度 *s* (Edge steepness) 用来描述平顶光束边 缘轮廓,当 $s \rightarrow 0$ 表明分布的边缘趋近垂直,计算式 如下:

$$s = \frac{A_{\eta} - A_{\varepsilon}}{A_{\eta}} \,. \tag{3}$$

公式中各物理量含义如图 1 所示,本文 η 为最大 值的 0.8 倍, ε 为最大值的 0.3 倍。

2.2 非球面整形系统的原理及结构

非球面整形设计的原理最初是在 1965年由 Frieden^[6]提出,简单描述就是将高斯光束整形为平顶 光束的过程中,总能量不变的前提下进行能量的重新 分配,即将高斯光束中间部分匀化到边缘,达到整形 为平顶的效果,该过程中通过公式推导得到能量重新 分配的映射关系,即入射光位置与出射光位置的对应 关系,之后根据 1969年 Kreuzer^[7]提出的非球面面型 参数的求解过程得到非球面整形结构。一直以来,非 球面整形镜的设计均使用该原理,随着光学设计软件 的发展和加工精度的提高,整形结构的设计越来越简 便,整形结果也越来越好。

非球面整形系统一般由两片非球面透镜组成,第 一片非球面引入波像差使高斯光束能量重新分布,第 二片非球面补偿第一片产生的波像差并对出射光束进 行准直。该系统分为两种,一种是伽利略型,一种是 开普勒型。其中开普勒型非球面镜组中间会有聚焦, 当输入光功率很大时,焦点处过强的峰值功率会将空 气击穿,产生等离子体,损失能量,因此,该类型只 适用于小功率激光器,而伽利略型非球面镜组不存在 聚焦点,可适用于更大一些的功率。

https://doi.org/10.12086/oee.2022.210367

2.3 整形镜设计参数及实验装置

实验所用非球面整形镜为伽利略型结构,是以波长 1064 nm,入射光束束腰 3 mm 的基模高斯光束进行设计的,其结构如图 2 所示,设计参数如表 1 所示。

为探究入射光斑大小与发散角对该整形镜整形效 果的影响,使用图 3 实验装置进行探究,该实验装置 中通过改变聚焦透镜 F 的焦距,达到改变发散角的目的;通过改变透镜 F 与整形系统间的距离达到改变光 斑大小的目的。其中,光源使用北京赢圣科技公司 BAOSEC 1-IR 型号激光器,该激光器为 1064 nm 皮 秒固体激光器,其出射光功率稳定性好,便于实验, 图 4 为激光器测试一小时的功率变化图; CCD 使用





Fig. 1 Illustration for a uniform energy density distribution H(x) in one dimension



图 2 非球面整形系统结构 Fig. 2 Structure of aspheric shaping system

表1 非球面整形镜设计参数

Table 1 Design parameters of aspheric shaping mirror

	Radius	Thickness/mm	Glass	Asphere coefficients
			Infinity	
1	-8.090	20	F_SILICA	
2	-17.379	80		$k=-4.74$ $A_{4}=-2.81^{*}10^{-4}$ $A_{6}=8.42^{*}10^{-7}$ $A_{8}=-6^{*}10^{-10}$
3	133.384	8	F_SILICA	k=10 A₄=−1.94*10 ⁻⁵ A₅=−3*10 ⁻⁹
4	Infinity			







图 4 激光器功率稳定性测试 Fig. 4 Laser power stability test

DataRay 公司的 WinCamD-LCM 型号进行光斑的探测, 可通过 DataRay 软件导出其光斑强度数据,从而进行 平顶光束均匀性评价的计算。

3 单因素影响实验

3.1 入射光斑大小对整形效果的影响

使用如图 3 装置,其中透镜 F 的焦距为 200 mm, 根据发散角测量方法测得,经过透镜后的光束发散角 为 6.5 mrad,改变整形镜的位置,将入射光束直径从 1.0 mm 开始逐渐变大,得到不同入射直径对应的整 形最佳位置,以及该位置处的光强分布如图 5,再经 过数据处理得到其平坦因子、光束均匀性和边缘陡度, 见表2。

将表2数据进行拟合,分别得到最佳整形位置、 平坦因子、光束均匀性、边缘陡度与入射光束直径之 间的关系,如图6。

实验发现随着入射光束直径增加,最佳整形位置 越来越靠近整形镜,并且靠近速度逐渐减缓;光束均 匀性与边缘陡度均是先变好再变差,存在最佳入射光 束直径,通过计算拟合曲线最低点对应横坐标,得到 光束均匀性最好的入射光束直径为1.49 mm,边缘陡 度最小的入射光束直径为1.44 mm。但是研究发现入



图 5 不同入射光束直径对应的光强分布图。



https://doi.org/10.12086/oee.2022.210367

Beam diameter D/mm	Optimal shaping position L/mm	Flatness factor FFI%	Beam uniformity U/%	Edge steepness s/%
1.0	850	89.8803	20.0794	13.9002
1.1	730	86.7492	17.9022	11.9430
1.2	690	87.9511	16.6073	11.7702
1.3	570	85.2646	15.6862	11.2720
1.4	450	85.2263	15.2206	10.5791
1.5	390	86.3391	15.6993	11.6226
1.6	340	84.3405	15.4293	10.5575
1.7	290	86.5626	15.9967	11.7576
1.8	220	87.5674	17.6968	13.2841
1.9	210	85.6298	18.9863	13.8889
2.0	170	84.0177	18.0513	14.7741
2.2	160	85.6318	22.0324	19.0972
2.4	130	85.9729	24.1604	21.5402



Table 2 Influence of incident beam diameter on aspheric shaping



图 6 入射光束直径与最佳整形位置、平坦因子、光束均匀性和边缘陡度的拟合曲线。 (a) *D-L* 拟合曲线; (b) *D-FF* 拟合曲线; (c) *D-U* 拟合曲线; (d) *D-s* 拟合曲线 Fig. 6 Fitting curves of incident beam diameter with optimal shaping position, flatness factor, beam uniformity and edge steepness. (a) *D-L* fitting curve; (b) *D-FF* fitting curve; (c) *D-U* fitting curve; (d) *D-s* fitting curve 射光束直径对平坦因子没有明显的影响,平均分布 在86%左右。

3.2 入射发散角对整形效果的影响

使用如图 3 装置,分别使用不同焦距的透镜改变 入射光束的发散角,之后将整形镜放于入射光斑直径 为1.4 mm的位置处,得到不同入射发散角对应的整 形最佳位置,以及该位置处的光强分布如图7,再经 过数据处理得到其平坦因子、光束均匀性和边缘陡度, 见表3。

将表3数据进行拟合,分别得到最佳整形位置、 平坦因子、光束均匀性、边缘陡度与入射光束直径之 间的关系,如图8。

实验发现随着入射发散角增加,最佳整形位置越

来越靠近整形镜,并且靠近速度逐渐加快;光束均匀 性与边缘陡度均是先变好再变差,存在最佳入射发散 角,通过计算拟合曲线最低点对应横坐标,得到光束 均匀性最好的入射发散角为 8.6 mrad, 边缘陡度最小 的入射发散角为 8.1 mrad。但是研究发现入射发散角 同样对平坦因子没有明显的影响,平均分布在85% 左右。

响应曲面法探究最佳整形位置与 4 入射光束直径和发散角的关系

4.1 实验设计

为了得到最佳整形位置与入射光束直径和发散角 之间的关系,本文选择响应曲面法进行探究。通过



不同入射发散角对应的光强分布图。 图 7

(a) <i>θ</i> =3.7	mrad;	(b) <i>θ</i> =6.5	imrad;	(c) <i>θ</i> =9 mrad;	(d) <i>θ</i> =11.5 mrad;	(e) <i>θ</i> =13.5 mrad;	(f) θ=18.4 mrad
	Fig.	7 Light ir	ntensity d	istributions corres	ponding to different in	cident divergence ang	les.
	(a) <i>θ</i> =3	.7 mrad; (b)	<i>θ</i> =6.5 m	rad; (c) <i>θ</i> =9 mrad;	; (d) <i>θ</i> =11.5 mrad; (e)	θ=13.5 mrad; (f) θ=18	.4 mrad

0=3.7	mrad; (b)	0=0.5 mia	u; (c) 0 =9 i	nrad; (d) 0 = i	1.5 mrau; (e)	0=13.5 mrau; (1) 0 =18.4 mra

表 3	入射发散角对非球面整形的景	~响
· · · · ·		/ 14

		, <u>,</u>	1 0	
Beam divergence angle θ /mrad	Optimal shaping position L/mm	Flatness factor FF/%	Beam uniformity U/%	Edge steepness s/%
3.7	460	87.2936	17.0394	12.6779
5.7	430	85.4862	17.6772	12.8009
6.5	450	85.2263	15.2206	10.5791
9.0	440	86.3266	16.0942	11.6845
11.5	380	82.9033	15.1435	10.6089
13.5	370	84.4335	16.9548	12.6164
18.4	230	86.4570	21.6925	18.8504

Table 3 Influence of incident divergence angle on aspheric surface shaping





Design-Expert 软件中 Central Composite 实验设计方法 进行响应曲面模型的建立,其中入射光束直径与发散 角作为两个自变量因素,每个因素设置 5 个水平,光 束直径的取值范围为 1 mm~2 mm,发散角的取值范 围为 3.7 mrad~13.5 mrad,各因素的实验设计水平如 表 4 所示,用 CCD 仪器寻找最佳整形位置并作为因 变量,得到实验结果如表 5 所示。

4.2 实验结果分析

根据表 5 的实验数据,应用 Design-Expert 软件 得出最佳整形位置的方差分析结果如表 6 所示,模型 显著性检验的 P 值<0.0001,远小于界定值 0.05,表 明该模型具有统计学意义,且模型较为显著。样本 R² 是衡量模型拟合度的一个量,其值越接近 1 说明拟 合度越好,在本实验中 R² 值为 0.98, Adj-R² 为 0.97, 预测 R² 为 0.94,说明实验结果和预测值比较接近。 在模型有效的情况下,要求信噪比大于4,而本实验 中信噪比为33.1。以上表明该模型可表示最佳整形位 置与入射光束直径和发散角的关系,并且通过拟合得 到预测函数式:

$L = \exp(8.6417029860107)$

 $-0.038900460479217 \times \theta$

$$1.5901447596796 \times D), \qquad (4)$$

式中:

θ——入射光束发散角;

D——入射光束光斑大小;

L——整形镜后最佳整形位置。

随机选择多组数据对所得预测函数进行验证实验, 如表 7 所示。结果表明,最佳整形位置的最大预测误 差为 10.19%,该模型能够较好地描述响应,这表明 通过响应曲面法建立的模型进行分析和预测是可行的。

		Table 4 Experim	ental influencing fa	actors and experiment	al design leve	I	
	Factors		-1	-0.592	0	0.592	1
Beam div	Beam divergence angle/mrad		3.7	5.7	8.6	11.5	13.5
Bea	Beam diameter/mm			1.2	1.5	1.8	2.0
			丰口 灾	瓜粉捉毒			
			衣 5 头 Table 5 Experir	亚奴征衣 mental data table			
Number		Beam divergence angle θ	mrad	Beam diameter D/mm		Optimal shaping po	sition / /mm
1		37		1.0		1050	
2		3.7		2.0		230	
3		5.7		1.5		400	
4		8.6		1.2		560	
5		8.6		1.5		360	
6		8.6		1.8		200	
7		11.5		1.5		320	
8		13.5		1.0		750	
9		13.5		2.0		150	
			表 6 最佳 軟形	位置方差分析表			
		Table 6 Ar	和 以 中 · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	of the optimal shaping	position		
So	urce	Sum of square	s df	Mean square	F-value	P-value	
Mc	odel	3.14	2	1.57	148.06	<0.0001	significant
Beam diver	rgence angle	0.1708	1	0.1708	16.10	0.0070	U
Beam o	diameter	2.97	1	2.97	280.03	<0.0001	
Res	sidual	0.0637	6	0.0106			
Cor	total	3.21	8				
R ² =0).9801	Pre- <i>R</i> ² =0.939	5				
Adj- <i>R</i> ² =	=0.9735	Adeq-precision=33	.1476				
-			t = 25 ml =	ツッスン・ウス			
		Table 7	衣 / 顶测凶	函数验证头验 iment of predictive fur	action		
			vernication exper				
Number	Beam d	livergence angle/mrad	Beam diameter	am diameter/mm		hal shaping position/mm	
		<u></u>		Experime		Predicted value	
1		3.7	1.3	61	0	620.5357	1.73
2		3.7	1.6	41	0	385.1141	6.07
3		3.7	1.75	30	0	303.3896	1.13
4		5.7	1.1	//	0	789.0354	2.47
5		5.7	1.7	31	0	303.9078	1.97
6		5.7	2.0	21	U	188.6099	10.19
(6.5	1.2	72	0	652.4120	9.39
8		6.5	1.5	43	U	404.8971	5.84
9		6.5	1.75	29	U	272.0801	6.18
10		9.0	1.2	61	U	591.9518	2.96
11		9.0	1.5	35	U	367.3745	4.96
12		9.0	1.85	22	U	210.5727	4.29
13		13.5	1.5	28	U	308.3790	10.14

表 4 实验影响因素与实验设计水平

https://doi.org/10.12086/oee.2022.210367

5 结 论

通过对入射光束束腰以 3 mm 设计的非球面整形 镜进行实验,得到以下结论:1)不同的入射光束直径 或发散角均可以通过改变传输距离得到一个最佳整形 位置;2)入射光束直径和发散角的改变对最佳整形位 置上整形结果的平坦因子没有明显影响,但光束均匀 性和边缘陡度会有最佳值,因此存在最佳入射参数; 3)最后利用响应曲面法得到最佳整形位置与入射光束 直径和发散角的数学模型,在对不同高斯光束整形时, 可以根据其入射光斑大小与发散角得到整形最优位置, 使非球面整形镜的使用更加方便。

参考文献

[1] Lu S, Lv S Q, Chen M, et al. Realization of single-pulse energy 3 mJ, repetition frequency 1 kHz picosecond super-Gaussian beam[J]. *Infrared Laser Eng*, 2019, **48**(10): 1005012. 卢尚, 吕思奇, 陈檬, 等. 单脉冲能量3 mJ、重复频率1 kHz皮秒超 高斯光束的实现[J]. 红外与激光工程, 2019, **48**(10): 1005012.

[2] Feng K, Li J S. Design of aspherics lenses shaping system on Gaussian beam[J]. Opto-Electron Eng, 2013, 40(5): 127–132.

作者简介



张子怡 (1998-), 女,硕士,主要从事高斯光束整形方法及特性研究。E-mail: zhangziyi1210@163.com

冯科, 李劲松. 高斯光束非球面镜整形系统的设计[J]. 光电工程, 2013, **40**(5): 127-132.

- [3] Dev V, Reddy A N K, Pal V. Design of diffractive optical elements for shaping the laser intensity distribution[M]//Singh K, Gupta A K, Khare S, et al. *ICOL-2019*. Singapore: Springer, 2021: 89–91.
- [4] Tillkorn C, Heimes A, Flamm D, et al. Anamorphic beam shaping for efficient laser homogenization: methods and high power applications[J]. *Proc SPIE*, 2021, **10518**: 1051811.
- [5] Li S S, Wu F, Lv Z W. Beam shaping of laser nearfield based on liquid crystal spatial light modulator[J]. *Electro-Opt Technol Appl*, 2017, **32**(3): 19-23,58.
 李森森, 吴凡, 吕志伟. 基于液晶空间光调制器的激光近场光束整 形[J]. 光电技术应用, 2017, **32**(3): 19-23,58.
- [6] Frieden B R. Lossless conversion of a plane laser wave to a plane wave of uniform irradiance[J]. *Appl Opt*, 1965, 4(11): 1400– 1403.
- [7] Kreuzer J L. Coherent light optical system yielding an output beam of desired intensity distribution at a desired equiphase surface: US3476463DA[P]. 1969-11-04.
- [8] Gao Y H, An Z Y, Wang J S, et al. Automatic optimization design of Gaussian beam shaping system by using ZEMAX software[J]. Optik, 2011, 122(24): 2176–2180.
- [9] Optics and photonics-Lasers and laser-related equipment-Test methods for laser beam power (energy) density distribution: EN ISO 13694 –2018[S]. 2018. https://scc.isolutions.iso.org/obp/ ui#iso:std:iso:13694:ed-3:v1:en.



【通信作者】陈檬 (1963-), 女, 博士, 研究员, 主要研究方向为全固态皮秒激光锁模、放大、 频率变换技术, 径向偏振皮秒激光产生及应用 技术, 高功率全固态窄脉宽激光器系统及其应 用技术。

E-mail: chenmeng@bjut.edu.cn

Research on shaping characteristics of Gaussian beam aspheric shaping system

Zhang Ziyi, Chen Meng^{*}, Wang Chunlei, Xiang Hepeng, Tao Ruiqing



Structure of aspheric shaping system for experiment

Overview: The method of using an aspheric lens to shape Gaussian beam has been very mature. A specific aspheric shaping mirror can be designed according to the incident light parameters to shape the Gaussian beam into a flat-top beam so that the laser can be better applied to laser medicine, laser processing and other fields. Aspheric mirror shaping has the advantages of simple structure, high damage threshold and high shaping efficiency. At present, the research on the aspherical shaping system lies in the design of its structure, and there is no detailed study on its shaping characteristics. Therefore, this paper focuses on the shaping effect of the aspherical shaping system under different incident parameters.

These aspheric systems have two kinds of structures, one is the Galileo type, and the other is the Kepler type. The Galileo lens has no focus between two lenses, so it is suitable for high power laser shaping. In this paper, a Galileo aspheric shaping mirror with an incident beam waist of 3 mm is used for the experiment. It is found that the aspheric shaping mirror is not only suitable for the design of incident parameters. When the incident beam size and divergence angle are different, flat-top distribution will appear after the shaping mirror. The position is away from the shaping mirror with the increase of the diameter of the incident beam, and close to the shaping mirror with the increase of the divergence angle. In order to explore the difference in shaping results on the optimal shaping position, the control variable method is used to carry out the experiment. It is found that the diameter and divergence angle of the incident light beam have no obvious change in the flat factor of the flat top distribution on the position, but the beam uniformity and edge steepness will have the best value, and there is an optimal incident parameter. In order to obtain the relationship between the optimal shaping position and the diameter and divergence angle of the incident beam, the mathematical model is successfully established by using the response surface method. When the diameter and divergence angle of the beam at an incident position are known, the optimal shaping position can be quickly obtained. The discovery is of great significance to the aspherical shaping mirror that has been designed and fabricated. It shows that an aspherical shaping mirror can shape the laser with different incident parameters and make the use of the shaping mirror more convenient.

Zhang Z Y, Chen M, Wang C L, et al. Research on shaping characteristics of Gaussian beam aspheric shaping system[J]. *Opto-Electron Eng*, 2022, **49**(4): 210367; DOI: 10.12086/oee.2022.210367

Foundation item: National Natural Science Foundation of China (U1631240)

Institute of Laser Engineering, Faculty of Materials and Manufacturing, Beijing University of Technology, Beijing 100124, China

^{*} E-mail: chenmeng@bjut.edu.cn