光纤水听器解调技术研究进展

郭银景^{1,3},王 蕾¹,苏铭玥¹,宋亚琦¹,吕文红^{2,3*}

1. 山东科技大学电子信息工程学院,山东青岛 266590

2. 山东科技大学交通学院,山东青岛 266590

3. 青岛智海牧洋科技有限公司,山东青岛 266590

摘 要 光纤水听器是水声研究领域的关键技术,在实际应用中具有显著优势,广泛应用于 AUV 导航定 位、资源勘探、海水警戒等场景。光纤水听器将声信号转化为光信号传播,在接收信号时就需要对光信号进 行解调提取出声压信号。总结了几种常用的信号解调算法及关键技术,包括 PGC 解调法、3×3 耦合器解调 法和外差解调法;介绍了各种解调算法的基本原理和改进技术;总结对比了各种算法的优缺点;最后给出了 光纤水听器解调技术面临的挑战。

关键词 光纤水听器; PGC; 3×3 耦合器; 外差解调 中图分类号: TN247 文献标识码: R DOI: 10.3964/j.issn.1000-0593(2022)04-1017-05

引 言

近年来,随着科学技术的进步,世界各国都加大了对海 洋领域的研究,光纤水听器是目前水声研究领域的一种关键 技术,是当下研究的热点。光纤水听器是一种建立在光纤、 光电子技术基础上的水下声信号传感器,它可以通过高灵敏 度的光学相干检测将水声震动转换成光信号,通过光纤传到 信号处理系统提取声信号的信息。与其他类型水听器相比, 光纤水听器具有如下优点^[1-5]:(1)灵敏度高,频响特性好; (2)动态范围大;(3)抗电磁干扰和信号串扰能力强;(4)适 于远距离传输与组阵;(5)信号传感与传输一体化,系统可 靠性高;(6)耐高温高压、耐腐蚀等。

自 20 世纪 70 年代提出以来,光纤水听器就得到了迅速 的发展,并广泛应用于水下潜航器的导航定位^[6]、海洋地震 勘探^[7]、石油资源勘探、水声警戒、海洋物理研究、海水养 殖等^[8+9]场景。光纤水听器的信号解调问题是光纤水听器研 究的重点,而解调算法是信号解调的重中之重。常用的解调 算法有:相位生成载波(phase generated carrier, PGC)法、3 ×3 耦合器法、外差法等。近些年,研究者们提出了各种改 进算法用于提高解调系统的性能。

1 外差解调法

光纤水听器将声信号转化为光信号传播,将光相移与声

压信号之间的线性关系转化为光强与声压信号的非线性关 系,因此在接收信号时就必须对光信号进行解调提取出声压 信号^[10]。外差检测法是一种基本的信号检测方法,广泛应用 于光学检测和电子检测,是英国 QinetiQ 公司、Stingray 公 司和美国海军实验室等使用的主要信号检测方案。2011年, 张楠等^[11]研究了外差检测方法的动态范围上限,系统分析 了外差检测法解调及其性能。外差解调法可以分为:外差-微 分交叉相乘(differential cross-multiplication, DCM)算法、外 差-反正切(Atan)算法。干涉信号在去除直流后得到信号

$$y_s = B\cos[2\pi\Delta ft + \varphi(t)]$$
 (1)
式(1)中, Δf 为外差频率, $\varphi(t)$ 为待测信号、初始相位和环
境噪声之和, y_s 分别与参考信号 $y_{r1} = C\cos(2\pi\Delta ft)$, $y_{r2} = C\sin(2\pi\Delta ft)$ 进行混频,得到

$$y_{s}y_{r1} = \frac{1}{2}BC\{\cos[2\pi 2\Delta ft + \varphi(t)] + \cos\varphi(t)\}$$
$$y_{s}y_{r2} = \frac{1}{2}BC\{\sin[2\pi 2\Delta ft + \varphi(t)] - \sin\varphi(t)\}$$
(2)

之后利用 DCM 方法或 Atan 方法可以恢复被测信号[12-13]。

这种外差解调法可以把待测信号调制在外差频率的边带上,能够很好地抑制低频噪声。2012年,蒋鹏等^[14]在瑞利散射光的相干检测基础上,将双脉冲外差解调技术与光时域反射仪(optical time-domain reflectometer,OTDR)结合,提出的基于双脉冲外差解调算法的分布式光纤传感系统,很大程度上抑制了低频噪声,提高了检测灵敏度。2016年,Hu

收稿日期: 2021-03-14,修订日期: 2021-05-23

基金项目:船潜协同的海水养殖环境信息监测关键技术研究项目(2020-39),山东省重点研发计划(公益类专项)项目(2018GHY115022)资助 作者简介: 郭银景,1966年生,山东科技大学电子信息工程学院博士生导师 e-mail: 17806283605@163.com

^{*} 通讯作者 e-mial: gyjlwh@163.com

等^[15]论证了 PGC 算法与外差解调算法,并比较了它们的性 能,仿真结果显示,外差法和 PGC 法均能实现无失真解调, 但当待测信号幅度过大时, PGC 算法存在混频现象, 而外差 解调法信号频谱集中在一定范围内,解调范围较大。Chen 等[16] 将使用外差检测的接收机用于通信系统中,提高了信 号接收的灵敏度; He 等[17]提出一种利用双外差脉冲与外差 解调相结合的相位敏感光时域反射仪(phase-sensitive optical time-domain reflectometry, Φ-OTDR)系统, Cusato 等^[18]介 绍了一种用于相干层析成像的外差检测系统,都具有较大的 检测范围。此外, 2017年, Zhang 等^[19]提出基于外差解调算 法的偏振分集接收信道(ASTPDR)可以消除干涉型光纤水听 器中的偏振诱导衰落(polarization induced fading, PIF)问题, 实验结果表明,该方法不仅可以消除 PIF,还在一定程度上 抑制了背景噪声。外差法是一种经典的信号检测方法,使用 其解调能够检测大范围信号,且算法复杂度较低,但是存在 稳定性差的问题,限制了其在实际中的应用。

2 3×3 耦合器解调算法

1982年, Sheem 等^[20]最先提出了基于 3×3 耦合器的解 调方法,用于解决信号的衰落问题(图 1,图 2)。这种解调方 法需要耦合器的三路输出信号保持 120°的相位差^[21-22],三路 信号可记为

$$V_{1} = D + B\cos\left(\varphi - \frac{2}{3}\pi\right)$$

$$V_{2} = D + B\cos\varphi \qquad (3)$$

$$V_{3} = D + B\cos\left(\varphi + \frac{2}{3}\pi\right)$$

式(3)中, $\varphi = \varphi_s + \varphi_n + \varphi_0$, φ_s 表示待测信号, φ_n 表示噪声, φ_0 表示初始相位。





Fig. 1 The principle of 3×3 coupler demodulation





Fig. 2 The principle of 3×3 coupler demodulation algorithm

$$V'_{1} = -B\varphi' \sin\left(\varphi - \frac{2}{3}\pi\right)$$
$$V'_{2} = -B\varphi' \sin\varphi$$
$$V'_{3} = -B\varphi' \sin\left(\varphi + \frac{2}{3}\pi\right)$$
(4)

式(4)中,三式两两交叉相乘再相加得到

$$(V'_{1} - V'_{2})V_{3} + (V'_{3} - V'_{1})V_{2} + (V'_{2} - V'_{3})V_{1} = \frac{3\sqrt{3}}{2}B^{2}\varphi'$$
(5)

经过积分与带通滤波器后可恢复待测信号 q.^[23-24]。

2011年, Rao 等^[25]用四元拖曳阵列进行了海底探测试验,采用 3×3 耦合器解调方法进行解调,具有较大的动态范围,试验成功得到了海底沉积物的粗略地形图,但是试验过程中由于随机噪声的干扰,反射波的振幅随机变化,解调结果不稳定。为降低噪声的影响,2017年,Mao 等^[26]分析了强度噪声的传播过程,并在此基础上提出了一种改进的 3×3 耦合器解调算法,在自动增益控制(automatic gain control, AGC)电路之后通过除法器去除强度噪声,实验结果显示, 这种改进算法噪声降低了大约 20 dB,具有较好的解调效果。

3×3 耦合器解调算法要求 3×3 耦合器在解调过程中严格对称,但是在实际中,不能保证 120°的相位差。为消除相位差限制,2017年,Liao等^[27]基于 3×3 耦合器端口的相位差提出了椭圆拟合微分交叉相乘(EF-DCM)算法;2019年, 宋美杰等^[28]针对 3×3 耦合器算法的不足,借鉴 PGC 算法, 提出一种新的解调算法;2020年,代欣学等^[29]提出了一种 基于 3×3 耦合器的反正切解调算法,消除了相位差对解调 结果的影响。3×3 耦合器解调算法原理简单,信号检测范围 大,但是由于其电路体积较大,不便于大规模阵列的应 用^[30]。2020年,Qu等^[31]采用 Ellipse-DAT 算法对 3×3 耦 合器的两路信号进行解调,实验结果表明,该方法能够实现 相对准确、无失真的解调,同时也减少了 1/3 的硬件体积。

3 相位载波生成解调算法

PGC 算法是光纤水听器信号检测的一种重要解调方式^[32],目前主要的 PGC 算法有:PGC-微分交叉相乘(PGC-DCM)法、PGC-反正切(PGC-Atan)法。

3.1 PGC-DCM 算法

PGC-DCM 算法是由 DanDrige 等提出的^[33],算法原理 如图 3 所示,假设干涉信号为

 $I = A + B\cos[C\cos\omega_{e}t + \varphi_{s}(t) + \varphi_{0}(t)]$ (6) 式(6)中, ω_{e} 为相位载波调制的角频率, $\varphi_{0}(t)$ 为外部环境引 起的误差, $\varphi_{s}(t)$ 为待测信号,A是干涉仪的输入光强,B是 干涉信号的强度,C是调制深度;利用载波的单倍频信号和 二倍频信号对干扰信号混频得到一对相互正交的正弦、余弦 函数,然后通过低通滤波器得到^[34]

$$S_{1} = -BJ_{1}(C)\sin\varphi_{s}(t)$$

$$S_{2} = -BJ_{2}(C)\cos\varphi_{s}(t)$$
(7)

式(7)中, $J_1(C)$ 和 $J_2(C)$ 分别为第一类一阶和二阶贝塞尔函数,式(7)经过微分交叉相乘得到

$$S = B^2 J_1(C) J_2(C) \varphi_s(t)$$
(8)

式(8)再经过积分得到

$$S_{\rm DCM} = -\int_{0}^{t} B^2 J_1(C) J_2(C) \varphi_s(t) dt$$
(9)

最后通过一个带通滤波器滤除噪声,从干涉信号中恢复



Fig. 3 The principle of PGC-DCM algorithm

PGC-DCM 算法原理比较简单,但是存在直流漂移和光 强干扰(light intensity disturbance, LID)等问题^[35]。为了提 高解调性能,2011年,施清平等^[36]提出了一种基于 3×2 耦 合器的 PGC-DCM 算法, 只对双通道的一路信号进行微分, 实验表明,该算法能够有效消除伴生调幅的影响,与 PGC-DCM 相比, 信噪比(singal noise ratio, SNR)提高了 20 dB, 幅度偏差也只有 0.08 rad。2012 年, Wang 等^[37]提出一种 PGC-Arccot-DSM 算法,将微分自乘算法与反余切算法结 合,提高了系统的稳定性和线性度,通过实验得到此算法的 总谐波失真(total harmonic distortion, THD)低于 0.1%, 线 性度高于 0.999 9, 但是由于调节过程比较复杂, 系统的实时 性较差。与之相比, 2014年, Zhang 等^[38]介绍的 PGC-DSMI 算法,通过消除 PGC-DCM 算法中的系数,获得了较高的实 时性, 仿真结果显示, PGC-DSMI 算法的线性度高达 0.999 9, 并一定程度上抑制了 LID 的影响。2019 年, Yu 等^[39]设计并分析了一种 PGC-SDD 算法,通过单路差分,两 路分频,解决了传统 PGC-DCM 算法的不足,即在提高稳定 性的同时又具有低谐波失真性,经过实验验证, PGC-SDD 算 法的 SNR 达到了 33.69 dB, 有效抑制了光强和调制深度对 解调结果的影响,同时还可以用于解调非周期信号。

传统的 PGC-DCM 算法具有较高的实时性,但是存在直流漂移和 LID 等问题,针对其缺点,研究者们做出了许多改进措施,但在此过程中,对算法的复杂度及实时性造成了影响,一定程度上影响了解调性能。

3.2 PGC-Atan 算法

为了消除 LID 的影响, 1994 年, Timothy R. Christian 首先提出了 PGC-Atan 算法^[40], 如图 4 所示, 干涉信号 *I* 经 过倍频与低通滤波后得到

$$S_{1} = -BJ_{1}(C)\sin\varphi_{s}(t)$$

$$S_{2} = -BJ_{2}(C)\cos\varphi_{s}(t)$$
(10)

将式(10)中的两式相除得到

$$S_D = \frac{J_1(C)}{J_2(C)} \tan \varphi_s(t) \tag{11}$$

当 $J_1(C)/J_2(C) = 1$ 时,对式(11)进行反正切处理,就可以 得到含有噪声的信号 $\varphi_i(t)$,然后经过带通滤波器滤除噪声 即可得到原始信号^[41]。PGC-Atan 算法虽然解决了 LID 的影 响,但是会产生比较严重的谐波失真^[42]。

针对 PGC-Atan 算法的不足, 研究者们提出了许多改进 算法。2008 年, Liu 等^[13]分析了 PGC-Atan 算法, 认为其非 线性问题是由强度调制引起的, 并提出一种改进方案, 使用



Fig. 4 The principle of PGC-Atan algorithm

公式: $\varphi_{out} = \varphi'_s + \delta \cos^2 \varphi'_s$ 对输出进行修改,经过实验验证, 该方法可以将强度调制的影响降低到 20 dB 左右。2016 年, Zhang 等^[44]介绍了一种基于干涉式光纤传感器系统的改进 PGC 算法,该算法中,一路信号采用微分交叉相乘法,另一 路信号自乘,两路信号经过除法和积分后恢复被测信号,这 种算法与光强和可见性无关,因此不存在光强干扰和谐波失 真现象,实验表明,改进算法的 SNR 为 19.99 dB,比 PGC-DCM 高 16.4 dB, 比 PGC-Atan 高 10.8 dB。2018 年, Aleksandr 等^[45]在 PGC-Atan 算法的基础上提出一种带载波延迟 补偿的 PGC 解调算法,将干扰信号分四路进行处理,得到该 算法 THD 约为 0.046%, SNR 约为 65dB。Zhang 等^[46]提出 一种 PGC-AD-DSM 算法, 通过 DSM 消除载波调制深度的影 响,使用非对称法抑制了 LID,仿真得到, PGC-AD-DSM 算 法 SNR 为 22.65dB, 比 PGC-Atan 高 9.48 dB。2019 年, 何 如龙等^[47]分析了 PGC-DCM 和 PGC-Atan 算法,提出了一项 基于光线干涉原理的可用于极低频信号检测的 PGC 解调技 术,并进行了仿真,得到的 PGC-Atan 算法无直流漂移问题, 更适合用于低频信号的调制解调。

4 总结与展望

信号解调算法是光纤水听器的研究重点,常用的解调算 法有:PGC法、3×3耦合器法、外差法等,本文介绍了光纤 水听器常用解调算法的原理及优缺点,对比如表1所示,并 对近些年的研究进行了总结。

随着科学技术的不断发展,学者们提出了 PGC-SDD, PGC-DSM 和 PGC-DSMI 等算法解决传统解调算法的不足, 但是由于海洋环境的变化复杂多样,光纤水听器的解调算法 还有更大发展空间。

(1)目前,光纤水听器的信号解调算法已经取得了许多新的研究成果,但是每一种算法都有其不足之处,所以解调算法的改进依旧是研究光纤水听器的重点。随着研究者的深入研究,不断出现一些新的算法,或者通过不同算法间的结合,取长补短,从而得到更为优秀的算法。例如,PGC算法与3×3耦合器解调结合,消除了信号混叠和 LID 问题,还在一定频率范围内提高了解调的稳定性。

(2) 3×3 耦合器解调技术信号的解调范围较大,环境噪声对其影响相对较小,但是其电路体积较大,不适合大规模阵列的应用。光纤水听器一般用于 AUV 的导航定位或海水警戒等场景,制作体积小、解调范围大、实时性好的光纤水听器仍是一项亟待解决的重要任务。

第 42 卷

表 1 光纤水听器主要解调算法优缺点对比

Table 1 The comparison of advantages and disadvantages of main demodulation algorithms of fiber optic hydrophone

算法	优点	缺点
PGC-DCM 算法	算法简单,能够实现系统的实时性	存在 LID 和直流漂移,稳定性差
PCG-ATAN 算法	可以抑制 LID,且无直流漂移,可用于极低频信号的精 准调制解调	存在信号混叠问题,有谐波失真现象
3×3 耦合器解调算法	原理简单,信号检测范围大,无载波调制,对光源要求低	稳定性差,电路较复杂,体积大,不便于大规模应用
外差法	无频谱混叠,能抑制低频噪声,检测范围大,易于时分 复用	稳定性差

(3) 文中介绍的几种解调算法基本都存在稳定性差的问此,提高解调算法的稳定性是未来研究的主要方向。

题,而光纤水听器的使用场景要求其稳定性能越高越好,因

References

- [1] Gu M, Li D, Hu J, et al. Finite Element Simulation of Fiber Optic Hydrophone With Protecting Jacket, 2020 IEEE 5th Optoelectronics Global Conference (OGC), 2020. 117.
- [2] Cai Y, Yu Z, Mo D, et al. Optik, 2020, 211: 164648.
- [3] Jia L, Yang Y, Sun Z, et al. The Test System of DFB Fiber Laser Hydrophone Acoustic Pressure Sensitivity, IEEE Optoelectronics Global Conference (OGC), 2018.
- [4] Vivek K, Rajesh R, Sreehari C V, et al. Journal of Lightwave Technology, 2017, 35(19): 4097.
- [5] LI Xue-bin, ZHANG Xin, JIAN Jia-wen(李雪宾,张 鑫,简家文). Optical Communication Technology(光通信技术), 2020, 44(4): 26.
- [6] Maccioni E, Beverini N, Calamai M, et al. Optical Fibre Hydrophones for Navigation Systems, OCEANS-Genova, 2015, doi: 10.1009/ 2015.7271458.
- [7] HAO Xiao-zhu, ZHANG Han-quan, WEI Cheng-long, et al(郝小柱,张汉泉,韦成龙,等). Journal of Tropical Oceanography(热带海洋 学报), 2018, 37(3): 93.
- [8] YI Lang-yu, SHEN Yan-qing, XU Hong-xia, et al(易朗字,沈燕青,徐红霞,等). Mobile Communications(移动通信), 2019, 43 (5): 51.
- [9] ZHENG Bai-chao, WANG Xue-feng, XUE Yuan-ze, et al(郑百超, 王学锋, 薛渊泽, 等). Development of Trend of Optical Fiber Sensing Technology(光纤传感技术的发展趋势). Proceedings of 4th Aerospace Electronics Strategy Research Forum-Special Issue of New Inertial Devices(第四届航天电子战略研究论坛论文集—新型惯性器件专刊), 2018.
- [10] YE Bo, ZHANG Zi-li, GE Hui-liang(叶 博,张自丽,葛辉良). Acoustics and Electronic Engineering(声学与电子工程), 2013, (4): 10.
- [11] ZHANG Nan, MENG Zhou, RAO Wei, et al(张 楠, 孟 洲, 饶 伟, 等). Acta Optica Sinica(光学学报), 2011, 31(8): 92.
- [12] HU Jiang-fei, LI Duan-ming, GU Min-xue(胡江飞,李端明,顾敏学). Optics & Optoelectronic Technology(光学与光电技术), 2019, 17(5): 10.
- [13] WANG Zhao-xia, CAO Jia-nian, CHEN Qin-xian, et al(王照霞,曹家年,陈琴仙,等). Acoustics and Electronic Engineering(声学与电子工程), 2002, (3): 1.
- [14] JIANG Peng, NI Ming, XIONG Shui-dong, et al(蒋 鹏, 倪 明, 熊水东, 等). Semiconductor Optoelectronics(半导体光电), 2012, 33
 (5): 744.
- [15] Hu J, Li D. Comparative Study of Phase Demodulation Approaches Based on PGC and Heterodyne. 2016 5th International Conference on Computer Science and Network Technology (ICCSNT), Changchun, 2016. 700.
- [16] Chen J, Ke X, Zhang D, et al. Analysis of Heterodyne Detection System Based on the Subcarrier Modulation. 2013 2nd International Symposium on Instrumentation and Measurement, Sensor Network and Automation (IMSNA), 2013. 106.
- [17] He X, Liu F, Qin M, et al. Proc SPIE, 2017, 10323: 103235Q.
- [18] Cusato L J, Morel E N, Torga J R. Preliminary Study of a Heterodyne Detection System for Optical Coherence Tomography Signals. 2019 XVIII Workshop on Information Processing and Control (RPIC), 2019. 193.
- [19] Zhang W, Guo Z, Gao K, et al. Proceedings of 2017 16th International Conference on Optical Communications and Networks (ICOCN 2017), 2017. 52.
- [20] Sheem S K, Giallorenzi T G, Koo K. Appl. Opt, 1982, 21(4): 689.
- [21] Hou Wenkui, Ding Xianghui, Lin Jing. Proceedings of the IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing, ICASSP, 2008, 1465.
- [22] Tian L, Wang J H, Zheng Y, et al. Realization of the Asymmetrical 3×3 Optical Interferometer Accelerometer Demodulation Algorithm.

2010 International Conference on Intelligent Computation Technology and Automation, 2010. 972.

- [23] Zhang Y, Dou Z, Yu L, et al. Research on 3×3 Coupler Beased Demodulation for Fiber Optic Sensor. 2009 Symposium on Photonics and Optoelectronics, 2009. 1.
- [24] Koo K P, Tveten A B, Dandridge A. Naval Research Laboratory Washington, 1982, 41(7): 616.
- [25] Rao W, Zhang N, Niu S, et al. Seafloor Exploration Using A 4-Element Twoed Fiber Optia Hydrophone Array, 2011, doi: 10.1109/ ICEOE. 2011. 6013256.
- [26] Mao X, Huang J B, Gu H C, et al. IEEE Photonics Technology Letters, 2016, 29(2): 247.
- [27] Liao H, Lu P, Liu D, et al. IEEE Photonics Journal, 2017, 9(2): 1.
- [28] SONG Mei-jie, YU Ting-kuan(宋美杰,于廷宽). Optical Communication Technology(光通信技术), 2019, 43(5): 51.
- [29] DAI Xin-xue, CHEN Ya-lin, YUN Xiao-hui, et al(代欣学,陈亚林, 贠晓辉, 等). Ship Science and Technology(舰船科学技术), 2020, 42(3): 150.
- [30] MAO Xin, HUANG Jun-bin, GU Hong-can(毛 欣, 黄俊斌, 顾宏灿). Chinese Journal of Luminescence(发光学报), 2017, 38(3): 395.
- [31] Qu R, Li D, Hu J, et al. Proceedings of 2020 IEEE 5th Optoelectronics Global Conference (OGC), 2020, 109.
- [32] HAN Sheng-chen, CAO Jia-nian, LIU Xiao-ping, et al(韩晟晨,曹家年,刘小平,等). Applied Science and Technology(应用科技), 2008, (5): 23.
- [33] Volkov A V, Plotnikov M Y, Mekhrengin M V, et al. IEEE Sensors Journal, 2017, 17(13), 4143.
- [34] YUE Shi-ju, DING Xin, CAO Jia-nian(岳士举,丁 昕,曹家年). Applied Science and Technology(应用科技), 2006, (6): 110.
- [35] Wu X, Tao R, Zhang Q, et al. Optics Communications, 2012, 285(5): 738.
- [36] SHI Qing-ping, WANG Li-wei, ZHANG Min, et al(施清平, 王利威,张 敏,等). Journal of Optoelectronics・Laser(光电子・激光), 2011, 22(2): 180.
- [37] Wang G, Xu T, Li F. IEEE Photonics Technology Letters, 2012, 24(3): 2093.
- [38] Zhang W, Xia H, Pan C, et al. Proc SPIE, 2014, 9233: 92331U-4(https://doi.org/10.117112.2069764).
- [39] Yu Z, Dai H, Zhang M, et al. Optics and Laser Technology, 2019, 109: 8.
- [40] LIU Xiao-ping, XU Lin-feng, HAN Sheng-chen, et al(刘小平,徐林峰,韩晟晨,等). Applied Science and Technology(应用科技), 2008, (10): 8.
- [41] Hu J, Li D, Liu H. Research on Noise Floor of An Interferometric Fiber-Optic Hydrophone System, 2017 IEEE International Conference on Signal Processing. Communications and Computing (ICSPCC), 2017: 1.
- [42] Liang X, Li X, Zhen S, et al. Proc. SPIE, 2018, 10827: 108273E.
- [43] Liu Y, Wang L, Tian C, et al. Journal of Lightwave Technology, 2008, 26(18): 3225.
- [44] Zhang A, Zhang S. IEEE Sensors Journal, 2016, 16(21): 7681.
- [45] Nikitenko A N, Plotnikov M Y, Volkov A U, et al. IEEE Sensors Journal, 2018, 18(5): 1985.
- [46] Zhang A, Li D. Applied Optics, 2018, 57(27): 7950.
- [47] HE Ru-long, SUN Jian-ping, KUI Xiao-fei(何如龙,孙剑平,隗小斐). Communications Technology(通信技术), 2019, 52(12): 2851.

A Review of Demodulation Technology of Fiber Optic Hydrophone

GUO Yin-jing^{1, 3}, WANG Lei¹, SU Ming-yue¹, SONG Ya-qi¹, LÜ Wen-hong^{2, 3*}

- 1. College of Electronic and Information Engineering, Shandong University of Science and Technology, Qingdao 266590, China
- 2. College of Transportation, Shandong University of Science and Technology, Qingdao 266590, China
- 3. Qingdao Intelligent Ocean Technology Co., Qingdao 266590, China

Abstract Fiber-optic hydrophone is a key technology in underwater acoustic research and has significant advantages in practical application. It is widely used in AUV navigation and positioning, resource exploration, seawater warning and other scenarios. The optical fiber hydrophone transmits the sound signal into the light signal. The optical signal needs to be demodulated to extract the sound pressure signal when receiving the signal. Several common signal demodulation algorithms are summarized in this paper, including the PGC demodulation algorithm, 3×3 coupler demodulation algorithm and heterodyne demodulation algorithm. Then, the basic principles and improved technology of various demodulation algorithms are described with a summary and comparison of their advantages and disadvantages. Finally, the challenges that the demodulation technology of fiber optic hydrophone faces have been put forward.

Keywords Fiber optic hydrophone; PGC; 3×3 coupler; Heterodyne demodulation

* Corresponding author

(Received Mar. 14, 2021; accepted May 23, 2021)