硬 X 射线微束掠入射实验的控制和数据采集系统及其应用

兰旭颖^{1,2,3},何上明^{1,3*},郑 怡^{1,3},李爱国^{1,3},王 劼^{1,3}

1. 中国科学院上海应用物理研究所,上海 201204

2. 中国科学院大学,北京 100049

3. 中国科学院上海高等研究院,上海 201210

摘 要 在国内发展了硬 X 射线微束掠入射实验方法,并将此具有微米级高空间分辨率的方法应用于纳米 厚度薄膜的微区分析。该实验方法对分析样品表面或薄膜在微小区域的不均匀组分、结构、厚度、粗糙度和 表面元素化学价态等信息具有重要意义。基于 X 射线全反射原理,以微聚焦实验站的高通量、能量可调的单 色微束 X 射线为基础,通过集成运动控制、光强探测、衍射和荧光探测,设计了掠入射实验方法的控制和数 据采集系统。此系统采用分布式控制结构,并基于 Experimental Physics and Industrial Control System (EP-ICS)环境设计 SPEC 控制软件。通过建立 SPEC 和 EPICS 的访问通道,实现 SPEC 软件对 EPICS 平台上设 备的控制和数据获取。在所设计的控制和数据采集系统中,运动控制系统控制多维样品台电机的运动,实现 定位样品位置和调节掠入射角;光强探测系统则监测样品出射光强度,通过样品台运动控制和光强探测的 联控,实现样品台的扫描定位控制;通过衍射和荧光探测系统获取不同入射深度下样品的衍射峰强度和荧 光计数。此外,为准确控制掠入射角角度,必须确定样品平面与 X 射线平行的零角度位置,对此给出一种自 动定位零角度的方法,编写了该方法的控制算法,设计了相应的控制软件。零角度自动化定位的扫描结果表 明,实验系统微区分析的空间分辨率达到 2.8 μm,零角度定位精度小于±0.01°。利用该系统在上海光源微 聚焦实验站首次实现了具有自动化准确控制零角度的微束掠入射 X 射线衍射和荧光同步表征的实验方法, 实验中被测样品为10 nm Au/Cr/Si 薄膜材料, Si 基底最上层为10 nm 厚的 Au 薄膜, 其间为一层很薄的Cr 粘附层。在不同掠入射角下测量样品的衍射信号,获取不同入射深度下样品的衍射峰强度,并实现在同一掠 入射角下,同步采集样品的荧光计数信号,从而确定了样品表层的相结构信息以及荧光信号强度与入射角 关系,实现了对纳米厚度薄膜在微小区域的相结构和组分分析。此外,通过该技术能够选取荧光计数最大值 对应的入射角度,有助于提高后续发展的低浓度样品掠入射 X 射线吸收近边结构实验方法的信噪比。

关键词 微束掠入射;衍射;荧光;高空间分辨 中图分类号:O434.1 文献标识码:A DOI:10.3964/j.issn.1000-0593(2019)09-2794-06

引 言

随着同步辐射装置的广泛应用,人们开始利用 X 射线在 材料表面的全反射现象研究材料的表层结构和成分分布^[1-3]。 根据 X 射线全反射原理,已逐步发展了 X 射线掠入射衍射 和散射方法、全反射荧光分析和掠入射荧光、吸收谱学分析 等对表面和表层敏感的实验技术^[4-6]。与其他研究表面结构 的实验方法相比,这些方法的优点在于贯穿深度小、信噪比 高、X 射线的穿透深度可控,更适合表面或表层不同深度处 上海光源硬 X 射线微聚焦实验站(BL15U1)具备高通 量、能量可调的单色微束 X 射线,其空间分辨率可达到 2 µm^[10-12]。而其他具有掠入射方法的同步辐射实验站和实验 室所用的 X 射线光源的空间分辨率通常在 300 µm 以上。在 BL15U1 开展具有微米级高空间分辨率的微束掠入射 X 射线 衍射(µ-GIXRD)、掠入射 X 射线吸收近边结构(µ-GIX-ANES)、掠入射 X 射线荧光(µ-GIXRF)和反射率等实验方法 的研究,在国内尚属首次,对分析薄膜在微小区域的不均匀

结构分布的研究,如表面或界面重构、多层膜结构分析和表面非晶层结构分析等^[7-9]。

收稿日期: 2018-07-20,修订日期: 2018-12-05

基金项目:国家自然科学基金项目(11775292)资助

作者简介: 兰旭颖, 女, 1986 年生, 中国科学院上海应用物理研究所工程师 e

组分、结构、厚度、粗糙度和表面元素化学价态等信息具有 重要意义。为发展X射线微束掠入射实验方法,需要设计控 制与数据采集系统以实现样品和掠入射角的准确定位、多维 样品台和光强探测器的联控、不同入射深度下样品的衍射峰 强度和荧光计数的获取。为得到准确的掠入射角角度,必须 确定样品平面与X射线平行的零角度位置。确定零角度的常 加方法是通过观察样品出射光的光强变化,调节零角度的位 置,受观察误差限制,该方法不能完全保证零角度定位的准 确性。对于采用CCDX射线照相机确定零角度位置的方法, 由于CCD采集曝光时间较长(每次通常需要3s以上),该方

法效率较低。对于用晶体材料作为标准物质标定零角度的方法,由于上样时样品位置有微小差异,且样品厚度与晶体材料厚度未必完全一致,会造成样品零角度定位的误差。因此,为更好发展微束掠入射实验方法,需要设计一种能自动化准确定位样品零角度的控制和数据采集系统。

本工作设计微束掠入射实验方法的控制和数据采集系统,并给出一种零角度自动化准确定位方法。该系统由运动 控制系统、光强探测系统、衍射和荧光探测系统组成,通过 集成这三个分系统,在上海光源 BL15U1 首次实现了具有自 动化准确控制零角度的微束掠入射 X 射线衍射和荧光同步 表征的实验方法。该实验系统微区分析的空间分辨率达到 2.8 μ m,零角度定位精度小于±0.01°。利用所设计的实验系统,对 10 nm Au/Cr/Si 薄膜材料进行同步微束掠入射 X 射 线衍射和荧光实验,实现了对纳米厚度薄膜材料在微小区域 的相结构以及组分的分析。

1 X射线掠入射实验原理

当 X 射线以小于某个临界角度的入射角从真空或空 气投射到材料表面时会发生全反射现象,该临界角 a_c 表 示为

$$a_{c} = (2\delta)^{1/2} = (r_{e}\rho Z N_{A}/\pi A)^{1/2}\lambda$$
(1)

其中, a_c 单位为弧度, ρ 为样品密度($g \cdot cm^{-3}$), λ 为 X 射线的波长(Å), r_c 为经典电子半径,Z和 A 为材料的原子序数和原子量, N_A 为阿伏伽德罗常数。

当掠入射角 $a_i \leq a_c$ 时, X 射线穿透样品的深度为

$$t = \frac{\lambda}{2\pi (a_c^2 - \sin^2 a_i)^{1/2}}$$
(2)

若 $a_i > a_c$,穿透深度 t 取决于样品的线吸收系数 μ ,即

$$t = \frac{\sin a_i}{2\mu} \tag{3}$$

穿透深度是随着掠入射角的不同而变化的^[13]。在小于 全反射临界角的区域内,材料中的 X 射线电场只集中分布在 由式(2)决定的穿透深度内,从而大大提高了来自表层原子 信号的信噪比,而材料体内的信息得到了很大的抑制。这些 分布在材料表层内的 X 射线电场与材料内的原子相互作用, 产生的次级辐射或者粒子就带有材料表层穿透深度 t 内的结 构或成分信息。

2 实验部分

掠入射 X 射线实验装置与通常 X 射线实验设备的不同 之处在于,它通过掠入射角的调节实现对样品表层结构的测 量分析。在做掠入射实验时,样品竖直放于样品架上,样品 台坐标定义如图 1 所示,通过对样品 ω 角度(电机分辨率± 0.000 2°)的调节,改变入射光与样品平面的夹角,以获得不 同的掠入射角度。通过对样品 X 方向(电机分辨率 0.05 μm) 的调节,实现定位样品切光位置。

微束掠入射实验装置布局示意图如图 1 所示。X 射线经 过 K-B 镜分别在垂直和水平方向聚焦之后,微米级 X 光束 以掠入射角入射到样品上。入射和出射光光强信号分别由前 电离室 I。和置于 Beamstop 上的光电二极管探测。对于微束 GIXRD 实验方法,衍射信号由 Mar165 CCD 探测器接收。通 过改变掠入射角,测得不同入射深度下样品的衍射峰强度, 进而可得样品表层的相结构信息等。



图 1 掠入射实验装置布局示意图 Fig. 1 Grazing incidence experimental device layout

对于微束 GIXRF 实验方法,聚焦 X 射线以掠入射角入 射到样品上以激发样品辐射特征 X 射线荧光,单探头硅漂移 固体荧光探测器(silicon drift detector, SDD)在垂直于样品 平面的位置接收荧光信号,此处来自于基体的散射背底最 低,有利于降低探测极限。通过改变掠入射角,对样品进行成 分深度分析,可测得不同深度的荧光信号强度与入射角关系。

2.1 分布式控制系统硬件设计

掠入射实验采用分布式控制系统结构,涉及到运动控制、光强探测、衍射和荧光探测等功能。运动控制系统可实现对样品台水平、垂直以及转角电机的运动控制,由基于 VME的MAXv8000控制卡和SLS2015驱动器控制步进电机 运动。光强探测系统探测样品的入射光和出射光光强,该光 强信号分别通过前电离室和光电二极管探测,经前置放大 器、模数转换器(analog digital converter, ADC)得到光强信 息。衍射信号由Mar165 CCD获取,再经过光纤传输到PC 机的PCI 插板控制器DMA,数据在PC机内迅速处理得到衍 射图像。荧光数据采集系统采用单探头硅漂移固体荧光探测 器,电子学部分采用美国XIA 公司的DXP系统。在PC 端基 于 SPEC 和 Experimental Physics and Industrial Control System (EPICS)的软件平台,实现操作界面层(Operator Interface, OPI)。

2.2 系统软件设计

基于 EPICS 环境设计 SPEC 控制软件,建立 SPEC 和 EPICS 的访问通道,实现 SPEC 软件对 EPICS 平台上设备的 控制和数据获取。SPEC 软件设计实现以下基本功能:

(1)运动控制:采用从 EPICS 数据库读取电机参数的方式,设计 SPEC 宏定义控制 EPICS 平台下的电机,实现样品 定位、掠入射角的调节等。

(2)光强探测:将 EPICS 平台下的硬件 scaler SIS3820 作为主定时器,光电二极管的计数通道作为计数器,实现根据时间触发记录光电二极管的光强数据。

(3)样品台扫描:设计 SPEC 宏定义控制样品台做定步 长扫描,扫描程序同时记录样品台的位置以及相应的光强探 测数据,实现样品扫描定位。

2.3 零角度自动定位控制

零角度是指入射 X 射线相对于样品平面的角度为零,零 角度的准确测定是掠入射实验分析的基础。在零角度自动定 位控制中,首先保证样品表面法线与 X 轴平行且样品中心处 于样品台的旋转中心上,然后通过反复调节 X 方向和ω角位 置,使样品在切光二分之一处样品平面与光束线平行,整个 过程由控制系统自动化调节完成。

(1)自动化定位样品切光二分之一的位置

为自动定位样品切光二分之一的位置,设计样品 X 方向的扫描定位控制,即在 X 方向做从全通光到全挡光移动,同时获取光电二极管测得的光通量值 I,如图 2(a)所示,查找其最大值(*I*_{max}),计算该最大值的二分之一以及对应的 X 方向电机位置,将样品自动定位于此位置。对图 2(a)数据做微





分和高斯拟合,如图 2(b)所示,再取半高宽,得光斑大小为 2.8 µm。

(2)自动化定位零角度

设计零角度自动定位控制,其流程如图3所示。



图 3 零角度自动定位控制流程图

Fig. 3 Zero-angle automatic positioning control flow control

该控制分为两种情况,以 ω 角扫描范围±0.2°为例,一 是所扫描的 ω 角范围内包括了样品平面与光束线平行的位 置;二是样品倾斜较多,所扫描的 ω 角范围内不包括样品平 面与光束线平行的位置。对于前一种情况,可直接将光通量 最大值所对应的 ω 角度作为样品平面与光束线平行的位置, 并设置为零角度。对于后一种情况,可发现首次在±0.2°的 范围内扫描 ω 角过程中,ω 角在增加或减小的方向变化时, 光通量值一直增加,将最大光通量对应的 ω 角度设为 0°,然 后重新定位样品切光二分之一位置并扫描 ω 角,该过程反复 执行,直到扫描 ω 角对应光通量如图 4 所示,将其最大通量



所对应的ω角度设为 0°, 若增加或减小ω角, 光通量均减小, 表明样品平面与 X 光束线平行。

从图 4 可以看出, 在 ω 角变化±0.01°范围时, 光强呈现符合高斯分布的变化, 即零角度定位精度小于±0.01°。此外, 零角度定位精度与 ω 角扫描步长有关, 扫描步长越小, 零角度定位精度越高。

3 结果与讨论

在上海光源 BL15U1 开展微束掠入射衍射和荧光实验, 实验中被测样品为 10 nm Au/Cr/Si 薄膜材料, Si 基底最上 层为 10 nm 厚的 Au 薄膜,它们之间为一层很薄的 Cr 粘附 层。X 射线能量 20 keV, 波长 0.619 9 Å, 光斑尺寸 2.8 μ m ×2.7 μ m。

10 nm Au/Cr/Si 在掠入射角度 -0.1° 时的 GIXRD 衍射 花样如图 5(a),只有单晶 Si 基底的衍射斑点出现。掠入射角 0°时[图 5(b)],出现了 Au 的衍射环,主要是因为由 KB 镜 会聚的入射 X 光于水平方向存在 0.05°的发散角。



- 图 5 (a) -0.1°掠入射角时 10 nm Au/Cr/Si GIXRD 花样; (b) 0°掠入射角时 10 nm Au/Cr/Si GIXRD 花样; (c) 0.1°掠入射角时 10 nm Au/Cr/Si GIXRD 花样; (d) 0.3°掠入射角时 10 nm Au/Cr/Si GIXRD 花样
- Fig. 5 (a) 10 nm Au/Cr/Si GIXRD patterns at -0. 1° grazing incidence angle; (b) 10 nm Au/Cr/Si GIXRD patterns at 0° grazing incidence angle; (c) 10 nm Au/Cr/Si GIXRD patterns at 0. 1° grazing incidence angle; (d) 10 nm Au/Cr/Si GIXRD patterns at 0. 3° grazing incidence angle

对于 Au 薄膜,利用式(1)计算其临界角约为 0.23°,利 用式(2)和式(3)计算得出:0.1°掠入射角时,X 射线的穿透 深度约为 2.7 nm; 0.2°时,穿透深度约为 5 nm; 0.3°时,穿 透深度约为 17.19 nm。在不同掠入射角下测量的样品衍射 峰强度图谱如图 6(a)所示。掠入射角 0.2°以下时,探测的是 Au 薄膜表层的信息,当掠入射角增大到 0.3°以上时,X 射 线的穿透深度大于 Au 薄膜厚度,探测的是整个 Au 薄膜的 信息。掠入射角从 0.1°增大到 0.5°过程中,因为衍射强度与 样品参与衍射的体积成正比,随着角度增加,X 光照射投影 面积减小,抵消甚至超过衍射深度带来的强度增量,所以 Au 的衍射峰强度随角度增加而减小。而其中的 Cr 层为粘附 层,作用是为了防 Au 层脱落,其含量很少,结晶度不够,无 衍射信号出现。

对于 Si 基底,随着入射角的逐渐增大,对应着 X 射线电场的穿透深度在逐步增加,Si(111)的衍射峰强度逐渐增加, 如图 6(b)所示。



在同一掠入射角下,同步进行掠入射荧光实验,每点荧 光信号采集时间为 10 s。获取的样品 Au 和 Cr 的荧光计数随 掠入射角变化曲线分别如图 7(a)和(b)所示。掠入射角为 0.1°时,与 GIXRD 图谱相比较,Au 的衍射峰强度和荧光计 数都达到最大值,之后随入射角度的增加,两者都逐渐减 小。掠入射角为 0.3°时,X 射线穿透深度足以穿透整个 Au 薄膜,探测的是整个 Au 薄膜和 Cr 层的信息,此时明显观察 到 Cr 的荧光计数达到最高。

对于后续发展的低浓度样品掠入射 X 射线吸收近边结构(μ-GIXANES)实验技术,选取荧光计数最大值对应的入 射角度可获得高信噪比。



4 结 论

基于上海光源硬 X 射线微聚焦实验平台,设计微束掠入 射实验的控制和数据采集系统,集成了运动控制、光强探 测、衍射和荧光探测系统,在上海光源 BL15U1 首次实现了 具有自动化准确控制零角度的微束掠入射 X 射线衍射和荧 光同步表征的实验方法,并将其应用于纳米厚度薄膜材料的 微区分析,该微区分析的空间分辨率可达到 2.8 μm,零角度 定位精度小于±0.01°。实验表明,该方法具有无损和信息全 面等优点,适用于薄膜材料微区的相结构及组分等信息的分 析。此外,利用该技术选取荧光计数最大值对应的入射角 度,有助于提高后续发展的低浓度样品掠入射 X 射线吸收近 边结构实验方法的信噪比。

References

- [1] Zhu Y, Wang Y B, Sun T X, et al. Applied Radiation and Isotopes, 2018, 137: 172.
- [2] Kamilari E, Farsalinos K, Poulas K, et al. Food and Chemical Toxicology, 2018, 116: 233.
- [3] Siviero G, Cinosi A, Monticelli D, et al. Spectrochimica Acta Part B: Atomic Spectroscopy, 2018, 144: 15.
- [4] Marciszko M, Baczmariski A, Braham C, et al. Acta Materialia, 2017, 123: 157.
- [5] Rotella H, Caby B, Menesguen Y, et al. Spectrochimica Acta Part B: Atomic Spectroscopy, 2017, 135: 22.
- [6] Luetzenkirchen H D, Gasse J C, Bogel R. Journal of Physics: Conference Series, 2016, 712(1): 012147.
- [7] Tracy CL, Chen CH, Park S, et al. Journal of Nuclear Materials, 2018, 502: 68.
- [8] Miqueles E X, Perez C A, Suarez V I. Computer Physics Communications, 2015, 194: 33.
- [9] Ryu S H, Ahn H, Shin T J, et al. Liquid Crystals, 2017, 44(4): 713.
- [10] Zhang L L, Yan S, Jiang S, et al. Nuclear Science and Techniques, 2015, 26: 060101.
- [11] Chen L, Zhou W M, Su F M, et al. Polymer, 2017, 115: 217.
- [12] Chen F, Cao Z Q, Chen G, et al. Journal of Alloys and Compounds, 2018, 749(15): 575.
- [13] LIU Zhong-liang, LIU Jin-feng, REN Peng, et al(刘忠良,刘金锋,任 鹏,等). Journal of Inorganic Materials(无机材料学报), 2008, 23(5): 928.

Control and Data Acquisition System for Hard X-Ray Micro-Beam Grazing Incident Experiment and Its Application

LAN Xu-ying^{1, 2, 3}, HE Shang-ming^{1, 3*}, ZHENG Yi^{1, 3}, LI Ai-guo^{1, 3}, WANG Jie^{1, 3}

1. Shanghai Institute of Applied Physics, Chinese Academy of Sciences, Shanghai 201204, China

2. University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China

3. Shanghai Advanced Research Institute, Chinese Academy of Sciences, Shanghai 201210, China

Abstract The hard X-ray micro-beam grazing incidence experimental method has been first developed in China. This method with micro-spatial resolution is applied to analyze nano-thickness films in micro-regions. It is greatly significant for analyzing the uneven component, structure, thickness, roughness and chemical valence of surface elements in micro-regions. In this work, according to the principle of X-ray total reflection technology, and based on the high-flux, energy-adjustable monochromatic microbeam X-rays, a control and data acquisition system of the grazing incidence experimental method is designed, which integrates motion control, light intensity detection, diffraction and fluorescence detection. This system adopts the distributed control system structure, and designs the SPEC control software based on the Experimental Physics and Industrial Control System (EPICS) environment. By establishing the access channels of SPEC and EPICS, it realizes using SPEC software to control the equipment on the EPICS platform. Regarding the designed control and data acquisition system, the motion control system controls multi-dimensional sample stage motors, and it can position the sample and adjust the grazing incidence angle. The light intensity detection system detects the intensity of the emitted light of the sample. Motion control and light intensity detection system are combined to realize sample stage scanning positioning. Diffraction and fluorescence detection system can obtain diffraction peak intensity and fluorescence counts of the sample at different incident depths. Additionally, in order to locate an accurate zero-angle position where the sample plane is parallel to the X-ray, a method of automatic controlling zero-angle is given, its control algorithm is programmed and it realizes automatic and accurate zero-angle positioning. Revealed by zero-angle scanning positioning results, the spatial resolution of the experimental system is 2.8 μ m, and the zero-angle positioning accuracy is below $\pm 0.01^{\circ}$. Finally, micro-beam grazing incidence X-ray diffraction and fluorescence experiments with automatic and accurate control of zero-angle have been first performed by using this experimental system at the micro-focusing beamline of Shanghai Synchrotron Radiation Facility. The sample was a 10 nm Au/Cr/Si thin film, the uppermost layer of the Si substrate was a 10 nm thickness Au thin film, and there was a very thin layer of Cr adhesion between them. Diffraction signals of the sample were measured at different grazing incidence angles and diffraction peak intensity could be obtained. Fluorescence counts were also collected at the same grazing incidence angles. Thereby the phase structure information and the relationship of fluorescence counts and incidence angles were obtained. This experimental system realizes the analysis of phase structure and composition of nano-thickness films in micro-regions. Additionally, according to the maximum value of fluorescence counts, an incident angle can be selected at which grazing incidence X-ray absorption near-edge structure experiments can be developed for low-concentration samples, and it is helpful to improve the signal-to-noise ratio of this experimental method.

Keywords Micro-beam grazing incidence; Diffraction; Fluorescence; High spatial resolution

(Received Jul. 20, 2018; accepted Dec. 5, 2018)

* Corresponding author