单光束多组分温室气体的腔衰荡光谱同步检测

王金舵^{1,2},余 锦^{1,2*},貊泽强^{1,2},何建国¹,代守军^{1,2}, 陈炫坤^{1,2},孟晶晶^{1,2},于鸿瑞³

1. 中国科学院光电研究院,北京 100094

2. 中国科学院大学,北京 100049

3. 长春理工大学理学院, 吉林 长春 130022

摘 要 腔衰荡光谱技术(CRDS)作为一种具有高灵敏度高光谱分辨率的检测方法已被广泛用于痕量气体 检测。而目前基于 CRDS 痕量气体检测多针对单一气体进行测量或通过多个激光器产生的多光束进行多种 组分气体浓度测量。利用 DFB 激光器波长可调谐特性,通过强弱吸收峰结合,使用单光束实现了多种温室 气体的腔衰荡光谱技术同步检测。由于大气中水汽和二氧化碳浓度较高,为实现同一衰荡系统对三种温室 气体的同步测量,在平衡吸收损耗的基础上,选取1653~1654 nm 内甲烷的强吸收峰与水汽、二氧化碳的 弱吸收峰进行测量。通过光谱叠加反演矩阵,分别得到甲烷、水汽、二氧化碳的浓度。在计算测量灵敏度过 程中发现,通过去除衰荡过程初期的部分数据点(过滤区间),会对噪声等效吸收系数产生影响。多数情况 下, 在测量灵敏度计算方面, 列文伯格-马夸尔特算法(L-M)会优于离散傅里叶变换法(DFT); 但当衰荡曲 线的单指数性下降时,上述结论不一定成立。搭建了一个低精细度(F≈6×103)衰荡腔对上述结论进行了实 验验证。相较于用于测量温室气体浓度的高精细度衰荡腔($F \approx 1 \times 10^5$),低精细度衰荡腔的衰荡速率较快, 衰荡曲线的单指数性明显低于高精细度衰荡腔。实验表明,在过滤区间长度较短时,采用 DFT 算法计算得 到的噪声等效吸收系数会小于 L-M 算法得到的结果。当过滤区间长度增加时, L-M 算法得到的结果优于 DFT 算法。在受过滤区间长度影响方面, DFT 算法的波动性要明显小于 L-M 算法。根据 Allan 方差分析, 在 512 次采样平均(约8 s)下的最小噪声等效吸收系数进行计算,该 CRDS 装置测量灵敏度为 2.4×10⁻¹⁰ cm⁻¹。在 25 ℃标准大气压下,对应甲烷、水汽、二氧化碳的测量灵敏度分别为 0.64 ppbv, 3.5 ppmv 和 4.0 ppmv。基于该 CRDS 装置,通过单光束多波长测量方法,利用光谱叠加反演矩阵,测得大气中甲烷、水汽、 二氧化碳浓度分别为 2.018,3 654 和 526 ppmv; 而采用经典 CRDS 单波长测量得到的甲烷、水汽、二氧化 碳浓度分别为 2.037,3 898 和 630 ppmv。通过与温控调节波长,逐点扫描得到的光谱吸收曲线进行对比, 采用多波长测量得到气体浓度进行复合拟合的光谱曲线残差小于单波长测量得到气体浓度进行简单拟合的 光谱曲线残差。

关键词 腔衰荡光谱技术;温室气体;痕气检测;拟合算法 中图分类号:O433 文献标识码:A DOI: 10.3964/j.issn.1000-0593(2019)07-2046-07

引 言

温室气体会造成温室效应,导致全球变暖,海平面上升等问题。主要的温室气体包括二氧化碳(CO₂)、甲烷(CH₄)、 水汽(H₂O)。根据世界气象组织(WMO)发布的大气温室气体状态报告^[1],2016年,CO₂全球平均浓度达到了(403.3± 0.1) ppmv, 比工业革命前增长了 45%。同为温室气体的 CH₄,全球平均浓度更是增至(1.853±0.002) ppmv,是工业 革命前的 2.57 倍。应对日趋严重的全球变暖危机,温室气体 的监控是必不可少的关键环节。精确测量温室气体浓度,将 有助于研究人员对其浓度变化规律的掌握,从而更好应对全 球变暖问题。最近,关于 CH₄ 导致地球表面温室效应不断增 加的论断首次得到直接证明^[2]。CH₄ 作为具有较强的温室效

收稿日期: 2018-05-22,修订日期: 2018-09-16

基金项目:中国科学院重点部署项目(ZDRW-XH-2016-1)和光电研究院创新项目(Y50B18A13Y, Y70B15A13Y)资助

作者简介:王金舵,1989年生,中国科学院大学博士研究生 e-mail: jinduo_aoe@163.com

应能力(CO₂ 的 23 倍)的温室气体,其大气含量远低于其他 两者,更需要具有高灵敏度的检测手段对其进行检测。

在气相原子和分子研究领域,直接吸收光谱技术是应用 最为广泛的分析技术,缺点在于测量灵敏度较低。研究人员 通过增加有效吸收光程的方法来提高其灵敏度,其中腔衰荡 光谱技术(cavity ring-down spectroscopy, CRDS)^[3]尤为突 出。CRDS拥有较高的灵敏度,装置相对简单,可实现自标 定,具备出色的样品选择性,可用于多组分气体检测^[4]。近 些年来,研究人员已采用 CRDS 对大气中多种气体进行了精 确检测,其中包括 CH₄ 和 CO₂ 等温室气体^[5-9]。Romanini 等^[10]首次实现了连续波腔衰荡光谱技术(CW-CRDS),并预 言采用紧凑的二极管激光器(LD)为光源的 CW-CRDS 在痕 量检测方面非常具有前景。Morville 等^[11]采用分布反馈式二 极管激光器(DFB-LD)实现了标准大气状况下甲烷浓度的测 量,检测限为 0.2 ppmv。Chen 等^[6]采用双激光器 CRDS 分 析仪,在对流层对 CO₂ 和 CH₄ 进行了连续航空测量,文中 提出若对水汽同时进行测量,则无需干燥的空气样本或进行 航空定标。臧昆鹏等^[7]在采用 CRDS 技术进行大气甲烷测量 时,通过分析甲烷与水汽含量间的关系,对水汽影响进行校 正,有效降低了测量偏差。但是,若仅根据测量数据对甲烷 测量中的水汽影响进行校正,那么校正方法在普适性上会受 到一定影响。

本工作通过波长扫描的方法,考虑平衡吸收损耗,利用 甲烷附近的二氧化碳和水汽的弱吸收峰,实现了单光束 CRDS对CH₄,H₂O和CO₂的同步检测。通过光谱叠加反 演,得到了上述三种温室气体的校正浓度。此外,针对常用 衰荡时间提取算法中的列文伯格-马夸尔特算法(L-M)和离 散傅里叶变换法(DFT)对测量灵敏度以及过滤区间的影响进 行了比较。多数情况下,前者在测量灵敏度方面优于后者, 但受过滤区间长度影响大于后者。

1 理 论

1.1 基本原理

依据朗伯-比尔定律,假设介质吸收与光强无关,激光在 充满均匀介质的谐振腔中往返,其光强呈单指数衰减。与其 他吸收光谱技术不同,CRDS的测量对象并非衰减后的光 强,而是光强衰减到初始值的 1/e 的时间^[12]。定义该时间为 衰荡时间 τ(λ),表示为

$$\tau(\lambda) = \frac{L}{c[1 - R + \alpha(\lambda) \cdot L]}$$
(1)

式(1)中, L 为有效腔长, c 为光速, R 为反射率, $\alpha(\lambda)$ 为介质 在波长 λ 处的吸收系数。当无吸收介质时, $\alpha(\lambda)$ 为零,此时 衰荡时间为空腔衰荡时间,记为 τ_0 。利用衰荡时间 $\tau(\lambda)$ 和空 腔衰荡时间 τ_0 ,结合介质在波长 λ 处的吸收截面,可以得到 介质浓度。

1.2 吸收光谱

气体吸收谱线在压力、温度影响下会发生展宽。在压力 影响下,吸收谱线发生碰撞展宽,呈洛伦兹线型;在温度影 响下,谱线发生多普勒展宽,呈高斯线型;同时受两者影响 时, 谱线可以用 Voigt 线型表示, 该线型由洛伦兹线型与高 斯线型卷积得到^[13]。展宽效应会导致吸收光谱发生交叠, 即 波长 λ 处的吸收系数 α(λ)为多种分子吸收系数的叠加。采用 单一波长进行痕量气体测量, 该波长对应的吸收损耗实际为 多组分气体吸收损耗的总和。若依据经典 CRDS 理论, 仅根 据单一吸收波长, 计算一种气体浓度, 将会导致测量浓度偏 高。而同时采用多个波长进行测量, 联立求解, 将实现多组 分痕量气体测量, 并且可以对测量浓度进行校正, 使各自测 量浓度更接近真实值。

基于 CRDS 的痕气检测的本质在于测量吸收损耗,即吸 收系数 $\alpha(\lambda)$ 与有效光程的乘积。当有效光程一定时,吸收系 数越大,则吸收损耗越大。而较大的吸收损耗会缩短衰荡时 间,从而影响测量灵敏度。为确保单光束多组分温室气体 CRDS 同步检测均具有较高的测量灵敏度,需要平衡三种温 室气体的吸收损耗。由于吸收系数为待测气体浓度与吸收截 面的乘积,当气体浓度较高时,需要小吸收截面;反之,气 体浓度较低时,需要大吸收截面。大气中,CO₂ 浓度为百 ppmv量级,H₂O浓度为千 ppmv量级甚至更高,而 CH₄ 浓 度仅约为 2 ppmv。所以,选择在单光束光源输出波长时,在 有限的波长扫描范围内,应使 CH₄ 的吸收截面比 H₂O 和 CO₂ 的吸收截面至少高 2~3 个数量级。

选取 CH₄ 吸收峰 R(3)附近进行波长扫描。该吸收峰位 于 $2v_3$ 泛频吸收带,由三根谱线构成,在展宽效应作用下, 相互叠加形成连续的吸收峰,中心波长 λ_2 为 1 653.722 nm^[14]。利用 HITRAN 数据库提供的分子吸收谱线强度及相 关参数,通过 Voigt 线型拟合,可以得到 25 ℃标准大气压下 CH₄,H₂O和 CO₂ 在 1 653.7 nm 附近的吸收截面,如图 1 所示。



从图 1 中可以看到,在 CH₄ 吸收峰附近有较弱的 H₂O 吸收峰,中心波长 λ_1 为 1 653.494 nm,以及较弱的 CO₂ 吸 收峰,中心波长 λ_3 为 1 653.948 nm。由于 1 653.466 与 1 653.494 nm 较接近,未采用中心波长为 1 653.466 nm 的 CO₂ 吸收峰进行测量以及浓度计算。

由于3种温室气体的光谱发生交叠,在波长扫描过程 中,任意测量点必为3种气体吸收的共同作用。在开腔 CRDS 装置中,无法进行真空状态或充氮气进行空腔衰荡时 间测量,只能选取 3 种气体吸收均较弱(约为各气体吸收峰 处吸收截面的 1%)的点测得的衰荡时间为空腔衰荡时间 τ_0 。 吸收截面 σ_i 定义为 i: 1 表示 λ_1 、2 表示 λ_2 、3 表示 λ_3 ; j: 1表示 CH₄、2 表示 H₂O、3 表示 CO₂。假设在 λ_1 , λ_2 和 λ_3 的 衰荡时间分别为 τ_1 , τ_2 和 τ_3 , 与 τ_0 的差值分别为 $\Delta\tau_1$, $\Delta\tau_2$ 和 $\Delta\tau_3$,则计算气体浓度所需的反演矩阵可以表示为

$$c\tau_{0}\begin{bmatrix}\sigma_{11} & \sigma_{12} & \sigma_{13}\\\sigma_{21} & \sigma_{22} & \sigma_{23}\\\sigma_{31} & \sigma_{32} & \sigma_{33}\end{bmatrix}\begin{bmatrix}N_{1}\\N_{2}\\N_{3}\end{bmatrix} = \begin{bmatrix}\Delta\tau_{1}/\tau_{1}\\\Delta\tau_{2}/\tau_{2}\\\Delta\tau_{3}/\tau_{3}\end{bmatrix}$$
(2)

式(2)中, N₁, N₂和 N₃分别为 CH₄, H₂O和 CO₂的浓度。 **1.3** 拟合算法

在 CRDS 测量中,提取衰荡时间常用的拟合算法有列文 伯格-马夸尔特算法(L-M)和离散傅里叶变换法(DFT)。L-M 算法是利用指数函数 $y=y_0+Aexp(-x/\tau)$ 进行非线性拟合, 直接得到衰荡时间。DFT 算法是在快速傅里叶变换法(FFT) 的基础上发展而来的。FFT 算法是以连续数据采集为前提, 对指数函数进行傅里叶变换得到的。而在真实的数据采集过 程中,存在采样间隔,数据是离散的。在这种情况下,更适 合用 DFT 进行衰荡时间的拟合。上述算法的相关公式及推 导可参考文献[15],在此不做赘述。

2 实验部分

CRDS 温室气体检测装置如图 2 所示。采用光纤耦合输 出的 DFB-LD (NLK1U5FAAA, NEL)为光源,中心波长为 1 653.7 nm。通过激光器控制器(LDC-3724C, Lightwave)温 控调节,温控调节的最小间隔为 0.1 ℃,使 DFB-LD 的输出 波长发生规律性变化(0.12 nm・℃⁻¹),用来进行波长扫描。 激光器控制器的电流设定为 130 mA,并利用信号发生器 (AFG3252C, Tektronix)加载一个三角波调制信号,调制频 率为 20 Hz,幅值为 50 mV。该幅值对输出激光频率的调制 略大于一个纵模间隔(750 MHz),用于保证周期内稳定存在 激光器与衰荡腔间的纵模匹配。激光经准直器、模式匹配镜 后,耦合进衰荡腔。由于衰荡腔采用直线腔,所以在光路中 加入光隔离器(IO-4-1650-VLP, Thorlabs)来抑制其产生的 光反 馈。衰 荡 腔 由 两 片 平 凹 高 反 镜 组 成,在 1 600~ 1 700 nm范围内,正入射反射率优于0.999 9。高反镜曲率



半径为 500 mm, 腔镜间隔为 200 mm, 组成的衰荡腔为稳定 谐振腔。在波长扫描过程中, 通过波长计(771B-IR, Bristol) 对输出激光波长进行监测, 准确度为±1 pm, 重复精度为 ±0.1 pm。透射光经透镜聚焦后由光电探测器(PDA10CS-ES, Thorlabs)接收, 输入示波器(MSO 4104, Tektronix)。 对示波器设定触发阈值, 当透射光强达到阈值时, 通过示波 器外部接口与激光控制器连接,利用电流调控的方式实现关 断,产生衰荡信号,由示波器记录衰荡曲线。

3 结果与讨论

CRDS 实验装置的测量灵敏度可以用噪声等效吸收系数 *a*_{eq}的最小值 *a*_{min}来表示^[16]。

$$\alpha_{\min} = \sigma N_{\min} = \frac{1}{c\tau_0} \frac{\Delta \tau}{\tau} \tag{3}$$

式(3)中, N_{\min} 为对应吸收截面 σ 的样品测量灵敏度,c为光速, $\Delta \tau$ 为衰荡时间 τ 的标准偏差。

通过激光器控制器对 DFB-LD 温度调节,将输出激光波 长调至非吸收位置(1 653.200 nm)。采样频率为 100 MHz, 采样长度为 100 μs,在不同平均采样次数下,记录衰荡曲线; 通过列文伯格-马夸尔特算法(L-M)拟合,得到衰荡时间约为 25 μs。对每种平均次数下的 10 组数据进行方差分析,得到 Allan 方差图,如图 3 所示。



从图 3 中可以看到,当对衰荡信号进行 512 次平均(耗 时约为 8 s)时, CRDS 实验装置的噪声等效吸收系数达到最 小值 $\alpha_{min} = 2.6 \times 10^{-10}$ cm⁻¹。在双对数坐标系中,在未达到 最佳平均次数前, Allan 方差的斜率为一0.538 5,接近一 0.5,与文献[17]中测量数据的 Allan 方差结论相一致。根据 式(2),在 25 ℃标准大气压下,采用 1 653.722 nm 处的 CH₄ 吸收截面,1 653.494 nm 处的 H₂O 吸收截面以及 1 653.948 nm 处的 CO₂ 吸收截面,其对应的气体浓度测量灵敏度分别 约为 0.70 ppbv, 3.8 ppmv, 4.3 ppmv。

在 512 次衰荡过程平均下,得到的典型衰荡曲线及单指 数拟合残差如图 4 所示。

从图 4 可知, 对衰荡信号的拟合曲线呈单指数, 且具有 极高的拟合度(R²=0.999 98)。从残差图可以看出, 衰荡信 号仅在衰荡初期与单指数形式有所偏离。入射光关断时



Fig. 4 Typical ring-down curve

间^[18]和探测器响应时间^[19]的存在都可能导致衰荡曲线偏离 单指数形式。若对衰荡过程初期的部分数据点进行去除,将 可能对衰荡时间的提取精度有所帮助。定义去除点为过滤区间,去除点的数量为过滤区间的长度,去除点的起始点为衰 荡曲线中第一个点。

对衰荡时间的提取算法多方面研究比较^[15,20],其中 L-M 算法具有较高的拟合精度,但拟合速率较慢;而 DFT 算 法拟合精度相对偏低,但具有较快的拟合速率。

在拟合速率方面,通过 Matlab 软件,对 10 组形如图 4 中的衰荡曲线进行衰荡时间提取。L-M 算法用时 0.7 s, DFT 算法仅用时 0.006 s。在拟合速率方面,DFT 明显优于 L-M 算法。

在拟合精度方面,拟合精度可以由衰荡时间的标准偏差 来表示。由式(3)可知,标准偏差直接影响噪声等效吸收系 数,进而影响测量灵敏度。拟合精度越高,测量灵敏度越高。 下面采用 L-M 算法和 DFT 算法分别对不同长度过滤区间的 噪声等效吸收系数进行计算,如图 5 所示。





Fig. 5 Noise equivalent absorption coefficient versus the number of removed points for different averag times in which the numbers of averaged decay are (a): 2; (b): 8; (c): 64; (d): 512, respectively

分析表明,过滤区间会对噪声等效吸收系数造成影响。 从图 5 中可以看到,在绝大多数情况下,不同长度的过滤区 间,经 L-M 算法计算得到的噪声等效吸收系数相比 DFT 算 法均有所降低,只是程度不同。这表明,在相同外界噪声影 响下,由 L-M 算法提取衰荡时间的精度优于 DFT 算法。该 结果与文献中通过模拟在衰荡信号中引入噪声的分析结果相 一致。此外,过滤区间对两种算法提取衰荡时间的一致性方 面有所不同。利用噪声等效吸收系数 αeq的最大值与最小值 之差与平均值的比值来表征受过滤区间长度影响的波动程度 F 表示为

$$F = \frac{\max(\alpha_{eq}) - \min(\alpha_{eq})}{\operatorname{avg}(\alpha_{eq})} \times 100\%$$
(4)

分别采用 L-M 算法和 DFT 算法对不同平均次数下的 F 进行计算,结果如表 1 所示。分析表明,通过 DFT 算法提取 的衰荡时间受过滤区间长度影响的程度要小于 L-M 算法。 去除数据点会在一定程度改变衰荡曲线的单指数程度,而 DFT 算法对此的敏感性小于 L-M 算法。由此推测,相较于 L-M 算法,DFT 算法对衰荡曲线呈单指数的要求较为宽松。 L-M 算法属于非线性拟合算法,在计算时,需要对非线性目 标函数参数的初值进行赋值,该赋值过程直接影响计算结 果。当过滤区间长度发生变化时,初值的赋值也将发生变 化,这种变化将可能导致拟合结果的变化。而对于 DFT 算法,过滤区间长度发生变化时,变化的仅为参与拟合的点数,采样间隔并未发生改变。因此,DFT 算法受过滤区间长度变化的影响较小。

表1 噪声等效吸收系数受过滤区间长度影响的波动性

 Table 1
 Fluctuation of noise equivalent absorption coefficient affected by the length of the filter region

平均次数	$F(L-M)/\frac{0}{0}$	$F(\mathrm{DFT})/\%$
2	6.5	6.0
8	18.6	13.3
64	18.5	5.6
512	13.2	11.0

为验证这一结论,采用较低反射率的腔镜搭建低精细度 衰荡腔 CRDS 装置。此衰荡腔精细度 F 约为 6×10^3 ,低于采 用高反镜搭建衰荡腔的精细度 ($F \approx 1 \times 10^5$)。经 512 次采样 平均后得到衰荡曲线如图 6 所示。



由于低精细度衰荡腔的衰荡时间较短,衰荡速率较快, 受光关断时间或探测器响应时间的影响较为明显^[17],衰荡 曲线的单指数程度低于高精细度衰荡腔。从图 6 中可以看 到,在衰荡初期存在一个明显的上升沿,此处经单指数拟合 后的残差也较大。在不同过滤区间长度下,分别采用 L-M 算 法和 DFT 算法进行噪声等效吸收系数计算,结果如图 7 所 示。

从图 7 中可以看到,在去除一些数据点后,L-M 算法得 到的噪声等效吸收系数的最小值仍小于 DFT 算法得到的吸 收系数,即在测量灵敏度方面,L-M 算法优于 DFT 算法。但 是在未去除数据点或仅去除较少的数据点(前 30 个)时,在 噪声等效吸收系数方面,DFT 算法优于 L-M,测量精度较 高。此外,在受过滤区间长度影响方面,DFT 算法的波动性 要明显小于 L-M 算法。同时也表明,在衰荡时间的提取方 面,DFT 算法对衰荡曲线单指数性的要求较为宽松。

由于本工作采用高精细度衰荡腔 CRDS 装置进行温室气体检测,具有较长的衰荡时间及极好的单指数性,所以仍采用 L-M 算法对衰荡时间进行拟合。为得到较高的测量灵敏

度,由图 5 分析可知,应去除衰荡曲线的前 20 个点。以甲烷 检测为例,通过去除衰荡曲线前 20 个数据点,得到新的测量 灵敏度,如图 8 所示。在不同平均次数下,去除后的测量灵 敏度均优于或等于未去除数据点的灵敏度。采用 512 次平均 下的噪声等效吸收系数作为最小噪声等效吸收系数进行计 算,该 CRDS 装置的测量灵敏度为 2.4×10⁻¹⁰ cm⁻¹,对应 CH₄,H₂O 和 CO₂ 的测量灵敏度分别为 0.64 ppbv, 3.5 ppmv, 4.0 ppmv。



图 7 快衰荡速率下的噪声等效吸收系数随去除点数的变化 Fig. 7 Noise equivalent absorption coefficient versus the number of removed points with a fast ring-down rate



Fig. 8 Sensitivity of CH₄ concentration measurement

通过 DFB-LD 温控调节, 对波长进行调谐, 获得多个波 长下的衰荡时间, 利用光谱叠加反演矩阵, 可以计算得到实 验室中大气 CH₄, H₂O和 CO₂ 浓度。与经典 CRDS 理论中, 采用单一波长进行测量, 得到衰荡时间, 进行浓度计算的结 果对比如表 2 所示。

采用温控调节,逐点进行波长扫描,扫描步长为0.1℃, 测得1653.7 nm附近温室气体光谱曲线。基于 Voigt 线型, 分别采用多波长测量下的复合拟合方式与单波长测量下的简 单拟合方式对光谱曲线进行拟合,结果如图9所示。可以看 到,拟合结果与测量结果基本一致,仅在水汽吸收峰附近有 较大残差。两种拟合方式的残差主要在3种气体的吸收峰处 有所区别,在基线位置基本一致。复合拟合方式残差的均方 根为5.69×10⁻⁹ cm⁻¹,而简单拟合方式残差的均方根为 7.87×10⁻⁹ cm⁻¹,大于复合拟合。

表 2 多波长与卑波长测量卜温室气体的

Table 2	The concentrations of greenhouse gas measured
	by multiple wavelengths and single wavelength

	多波长测量浓度/ppmv	单波长测量浓度/ppmv
CH_4	2.018	2.037
H_2O	3 654	3 898
$\rm CO_2$	526	630

4 结 论

利用 CRDS 技术,采用可调谐激光器,兼顾气体强弱吸 收特性,通过反演矩阵,实现了对 3 种温室气体(CH₄,H₂O 和 CO₂)的同步检测。在灵敏测量度计算过程中发现,通过 去除衰荡过程初期的数据点,会对噪声等效吸收系数造成影 响,从而影响测量灵敏度。分别采用 L-M 算法和 DFT 算法 对点去除影响进行了分析。结果表明,在大多数情况下,相 比 DFT 算法,L-M 算法提取衰荡时间的数据分布范围较小, 得到的测量灵敏度较高,与文献结论相一致。但当衰荡曲线 的单指数性弱化时,上述结论不一定成立,需要去除一些数 据点,使单指数性得到改善后,L-M 算法才优于 DFT 算法。 当过滤区间长度发生变化时,DFT 算法受到的影响要小于 L-M 算法,对衰荡曲线的单指数性要求较 L-M 算法宽松。上 述结论将有助于衰荡腔精细度较低或者衰荡时间较短的情况 下数据处理及拟合算法选取。通过去除衰荡曲线前20个数



据点,得到 CRDS 装置的测量灵敏度为 2.4×10⁻¹⁰ cm⁻¹(8 s 平均),对应 CH₄,H₂O 和 CO₂ 的测量灵敏度分别为 0.64 ppbv,3.5 ppmv 和 4.0 ppmv。在实验室环境下,采用多波长 方式,测量大气中 CH₄,H₂O 和 CO₂ 的浓度分别为 2.018 ppmv,3 654 ppmv 和 526 ppmv。分别采用多波长方式得到 的浓度结果与传统的单波长方式得到的浓度结果进行光谱曲 线拟合,与波长扫描得到的实验结果进行对比。结果表明, 利用多波长测量结果的复合拟合曲线更接近实验测量结果。 另外,关于过滤区间长度的选取问题,我们注意到,结合采 样频率 100 MHz,20 个数据点对应的时间为 200 ns,这与我 们前期通过电流调控关断激光器,测得的光关断时间基本一 致,这一现象将作为后续的研究课题。

References

- [1] World Meteorological Organization. WMO Greenhouse Gas Bulletin: the State of Greenhouse Gases in the Atmosphere Based on Global Observations through 2016. 2017.
- [2] Feldman D R, Collins W D, Biraud S C, et al. Nat. Geosci., 2018, 11: 238.
- [3] Li Z, Hu R, Xie P, et al. Opt. Express, 2018, 26(10): A433.
- [4] Wahl E H, Tan S M, Koulikov S, et al. Opt. Express, 2006, 14(4): 1673.
- [5] Crosson E R. Appl. Phys. B, 2008, 92: 403.
- [6] Chen H, Winderlich J, Gerbig C, et al. Atmos. Meas. Tech., 2010, 3: 375.
- [7] ZANG Kun-peng, FANG Shuang-xi, ZHOU Ling-xi, et al(臧昆鹏, 方双喜, 周凌晞, 等). Environ. Chem. (环境化学), 2012, 31(11): 1816.
- [8] Kwok C Y, Laurent O, Guemri A, et al. Atmos. Meas. Tech., 2015, 8: 3867.
- [9] McHale L E, Hecobian A, Yalin A P. Opt. Express, 2016, 24(5): 5523.
- [10] Romanini D, Kachanov A A, Sadeghi N, et al. Chem. Phys. Lett., 1997, 264: 316.
- [11] Morville J, Chenevier M, Kachanov A A, et al. Proc. SPIE, 2002, 4485: 236.
- [12] Li Z, Ma W, Fu X, et al. Opt. Express, 2013, 21(15): 17961.
- [13] Tan Y, Wang J, Zhao X Q, et al. J. Quant. Spectosc. Radiat. Transf., 2017, 187: 274.
- [14] Brown L R, Benner D C, Champion J P, et al. J. Quant. Spectosc. Radiat. Transf., 2003, 82: 219.
- [15] Everest M A, Atkinson D B. Rev. Sci. Instrum., 2008, 79: 023108.
- [16] Karpf A, Qiao Y, Rao G N. Appl. Opt., 2016, 55(16): 4497.
- [17] Huang H F, Lehmann K K. Appl. Opt., 2010, 49(8): 1378.
- [18] TAN Zhong-qi, WANG Zhi-guo, LONG Xing-wu(谭中奇, 汪之国, 龙兴武). Acta Photonica Sinica(光子学报), 2007, 36: 60.
- [19] Gong Y, Li B C. Proc. SPIE, 2007, 6720: 67201E.

Multicomponent Greenhouse Gas Synchronous Detection Based on Cavity Ring Down Spectroscopy with Single Beam

WANG Jin-duo^{1,2}, YU Jin^{1,2*}, MO Ze-qiang^{1,2}, HE Jian-guo¹, DAI Shou-jun^{1,2}, CHEN Xuan-kun^{1,2}, MENG Jing-jing^{1,2}, YU Hong-rui³

1. Academy of Opto-Electronics, Chinese Academy of Sciences, Beijing 100094, China

2. University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China

3. School of Science, Changchun University of Science and Technology, Changchun 130022, China

Abstract The cavity ring down spectroscopy (CRDS) has been a proper detecting method for the trace gas with its ultrahigh sensitivity and super spectral resolution. However, the common CRDS is designed for a single gas or the measurement of multiple species with several laser sources. In this paper, a CRDS instrument has been developed for multicomponent greenhouse gas synchronous detection with a single laser. Considering the balance of the absorption losses, it utilizes the strong absorption peak of methane (CH₄) and weak ones of vapor (H₂O) and carbon dioxide (CO₂) in the range of $1.653 \sim 1.654$ nm simultaneously. The wavelength scan of that range is completed by a tunable distribution feedback laser diode. The corrected concentration of greenhouse gas has been determined by the CRDS instrument with a high finesse ($F \approx 1 \times 10^5$) cavity and calculated with the spectral superposition inversion matrix. It demonstrates that the remove of data points, called the filter region, at the preliminary stage of the decay has an influence on the noise equivalent absorption coefficient, which has a interrelation with the measuring sensitivity. In most cases, the Levenberg-Marquardt (L-M) algorithm, which shows a good precision, is better than the discrete Fourier transform (DFT) algorithm on the measuring sensitivity as a fitting algorithm. But this conclusion will be dubious when the ring-down curve is deviated from the single exponential form. For studying this phenomenon, a CRDS instrument with a low finesse cavity ($F \approx 6 \times 10^3$) is set up. Compared to the high finesse cavity, the low finesse cavity has a faster decay rate, and a bigger deviation from the single exponential form, which can be easily seen from the residual analyses. When the filter region is not long enough, the noise equivalent absorption coefficients calculated by L-M algorithm is larger than the ones calculated by DFT algorithm. Meanwhile, according to the definition of the fluctuation of the noise equivalent absorption coefficient, the influence of the DFT algorithm is less than that of the L-M algorithm affected by the length of the filter region in both high finesse cavity and low finesse cavity. The best length of the filter region in our CRDS instrument is 20 data points, which are basically the same at different averaging time. And according to Allan variance, the measuring sensitivity of the CRDS instrument can reach 2. 4×10^{-10} cm⁻¹ for an 8 s integration time. At 25 °C and 1 atm, the measuring sensitivities of CH₄, H₂O and CO₂ are approximately 0.64 ppbv, 3.5 ppmv and 4.0 ppmv separately. Calculated with the spectral superposition inversion matrix, the atmospheric concentrations of CH₄, H₂O and CO₂ in the lab are measured to 2.018 ppmv, 3 654 ppmv, and 526 ppmv separately with multiple wavelengths, in contrast to the results of 2.037 ppmv, 3 898 ppmv and 630 ppmv in the classical CRDS method. Using the temperature control of the DFB laser, an absorption spectrum of the greenhouse gas has been acquired with the wavelength scan. Compared to this measured results, the residuals of the complex fitting curve using the data from the multiple wavelength measurements are less than the ones of the simple fitting curve with data from the classical method.

Keywords Cavity ring down spectroscopy; Greenhouse gas; Trace gas detection; Fitting algorithm

(Received May 22, 2018; accepted Sep. 16, 2018)

* Corresponding author