引用格式: CAO Yang, ZHANG Zupeng, PENG Xiaofeng. Wavefront Distortion Restoration Method Based on Residual Attention Network[J]. Acta Photonica Sinica, 2022, 51(12):1206002

曹阳,张祖鹏,彭小峰.基于残差注意力网络的波前畸变复原方法[J].光子学报,2022,51(12):1206002

基于残差注意力网络的波前畸变复原方法

曹阳,张祖鹏,彭小峰

(重庆理工大学电气与电子工程学院重庆400054)

摘 要:针对自由空间光通信中大气湍流造成涡旋光束相位畸变,导致通信系统性能下降的问题,提出 一种基于残差注意力网络的自适应光学波前复原方法。为防止神经网络的退化现象,首先采用残差网 络作为主干网络,并在此基础上构建多尺度残差混合注意力网络结构,用卷积操作将光强图像转换为 特征图向后传播;其次通过不同尺度的卷积核来分布式提取特征,利用注意力机制提高网络对破损光 斑特征的识别率,以增强网络表达光强图像特征的能力;最后设计结合现实评价指标的网络损失函数, 从而得到符合实际波前像差的Zernike系数。在不同大气湍流强度条件下开展仿真,结果表明,残差注 意力网络能快速准确地重构湍流相位,复原的残余像差的波峰波谷在0.05~0.3 rad之间,均方根在 0.01~0.07 rad之间。

关键词:自适应光学;波前复原;残差网络;注意力机制;涡旋光束

中图分类号:O439 **文献标识码:**A

doi:10.3788/gzxb20225112.1206002

0 引言

携带轨道角动量(Orbital Angular Momentum, OAM)的光束可提高系统信道容量和频谱利用率,成了 众多学者的研究对象^[1]。目前,在实验室条件下通过对OAM光束复用,已经实现了Tbit/s级别的数据传 输^[2]。然而在自由空间光通信(Free Space Optical Communications, FSO)系统中,大气湍流引起的大气折射 率变化,使得大气传输的激光束出现振幅随机起伏以及相位扭曲,导致无线光通信系统的性能下降^[3]。自适 应光学(Adaptive Optics, AO)是可通过校正光束动态波前畸变来提升通信系统性能的技术,已成为无线光 通信系统的研究热点^[4]。AO系统一般包括波前传感器、波前控制器和波前校正器,而根据AO系统是否使 用波前传感器可将其分为常规AO和无波前探测AO两类^[5]。常规AO系统在天文观测、生物医学领域取得 了广泛应用,但是受到系统结构复杂性和工作原理本身的制约,其应用范围具有局限性^[6]。无波前探测AO 系统可直接利用探测到的光强信息设计控制算法,产生波前校正器所需要的控制信号,即根据畸变光强图 像进行波前重构^[7]。

经典无波前探测的波前重构方法包括 Gerchberg-Saxton 相位恢复算法^[8]、随机并行梯度下降算法^[9]、模 拟退火算法以及遗传算法^[10]等,这些算法多需要通过迭代计算求解,难以实现实时的波前重构。基于深度 学习(Deep Learning, DL)的无波前探测是将 CCD 相机捕捉到的光强图像作为神经网络输入,将波前像差 或 Zernike 系数作为输出,然后再将输出转化为控制信号,最终控制变形镜实现波前校正。文献[11]中应用 点扩展函数的深度学习方式实现波前重构,获得了比随机重构更低的误差,但对于较大尺寸图像的复原实 时性较差。文献[12]针对现有搜索算法迭代次数过多的问题,提出基于深度神经网络的模型,从而获取 Zernike 系数进行波前校正,并减少了时间开销。上述研究表明了 DL 技术在 AO 中可有效应用,但通常存在

第一作者:曹阳(1977一),男,教授,博士,主要研究方向为无线激光通信、通信信号处理。Email:1843094009@qq.com

通讯作者:张祖鹏(1998—),男,硕士研究生,主要研究方向为无线激光通信、深度学习。Email:pzzwint@163.com

收稿日期:2022-03-17;录用日期:2022-07-01

http://www.photon.ac.cn

基金项目:重庆市教委基金(No. KJ120827),重庆市教委科学技术项目(No. KJ1500934),重庆市教委科学技术研究项目(No. KJ1709205),重庆市研究生科研创新项目(No. CYS18311),重庆市基础与前沿研究计划项目(No. cstc2015jcyjA40051),重庆市巴南区科技计划项目(No. 2019TJ07),重庆市教委科学技术研究青年项目(No. KJQN202101124)

计算成本高的问题。为降低计算复杂度,文献[13]使用卷积神经网络模型,直接从单个光强图像估计波前 Zernike系数,通过实验验证了过曝光、离焦和散射等预处理方式的有效性。文献[14]同样使用卷积神经网 络模型,使其学习畸变涡旋光强分布与前20项Zernike系数之间的映射关系,缩短了计算时间。这些研究表 明DL具有巨大的潜力,另有相关文献从几何光学方面提升系统性能,如文献[15]中用相位差异思想,提出 将焦平面和离焦平面的光强图作为神经网络输入,并将其对应的Zernike系数作为标签,输出波前Zernike系 数。文献[16]探讨了训练数据的一致性对波前复原性能的影响,仿真结果表明,使用单一训练数据集的模 型鲁棒性不强。文献[17]同样根据相位差的思想,采集空间光调制器生成的真实相位,使用卷积神经网络 建立了真实图像与其Zernike系数的映射,并由于模型参数少,显著提升了模型的实时性。文献[18]把残差 网络应用于波前重构,将远场光强图作为输入,波前Zernike系数作为输出,验证了神经网络鲁棒性强的特 性。与传统波前探测算法相比,深度卷积神经网络已经在无波前探测AO系统上表现出了优越性,但仍然存 在对光斑特征感知和表达不足的问题。随着网络不断加深,易出现梯度消失、爆炸甚至过拟合的现象,难以 完成实时精确的重构任务,过多的池化操作也会导致小目标信息丢失,重构误差过大。

针对上述问题,本文引入残差网络作为主干网络,利用其跳层连接的特点,使网络学习更深层次的特征 表示,并在网络中嵌入带有多尺度特征提取的混合注意力结构,利用空洞卷积来提取光斑的不同感受野信 息,在扩大特征尺度的同时避免网格伪影现象;应用通道注意力加权融合不同尺度的特征,并向后传播,通 过空间注意力对特征图像素间的依赖性进行聚合,得到更具分辨率的特征图;定义网络损失函数为多个指 标的加权和,从而增加重构Zernike系数的真实性。

1 涡旋光束大气传输模型

基于深度学习的无波前探测 AO系统中通常用神经网络模型代替传统校正算法,从畸变光强图像中反 演出波前像差或是其 Zernike 系数,结合神经网络模型的无波前探测 AO系统框架如图 1 所示。空间光调制 器法是常见的涡旋光束生成法之一,激光器发射的光束经过扩束准直后,入射到搭载了叉形光栅的空间光 调制器上,即可生成预校正的涡旋光束。在大气传输时,光波发生波前畸变,其相位面不是平面,此时的畸 变波前被分光镜分为两部分,一部分聚焦到波前校正系统,另一部分用于信息传输。波前控制器接收到波 前畸变信息之后,将进行波前重构,得到波前系数,并据此生成控制电压系数,由变形镜(Deformable mirror) 产生共轭波前,补偿接收到的光束,校正完后再将光束送到信息接收端。



Fig. 1 Schematic diagram of AO system without wavefront detection

在自由空间光通信中,涡旋光束与普通光束相比,具有连续螺旋形波前,在光束传播的方向上相位具有 不确定性,该处即为相位奇点。涡旋光束中拉盖尔-高斯(Laguerre-Gauss,LG)光束是一种具有代表性的光 束,在自由空间下其光场分布为

$$u_{p}^{l}(r,\varphi,z) = \sqrt{\frac{2p!}{\pi(p+|l|)!}} \frac{1}{w(z)} \left[\frac{\sqrt{2}}{w(z)} \right]^{|l|} \times L_{p}^{|l|} \left[\frac{2r^{2}}{w^{2}(z)} \right] \exp\left[\frac{-r^{2}}{w^{2}(z)} \right] \times \exp\left[-\mathrm{i}l\varphi \right) \exp\left[\frac{\mathrm{i}kr^{2}z}{2(z^{2}+z_{0}^{2})} \right] \times \exp\left[-\mathrm{i}(2p+|l|+1) \arctan\left(\frac{z}{z_{0}} \right) \right]$$
(1)

式中,*l*为涡旋光束的拓扑荷数,可以取为任意整数;*p*表示LG光束的径向指数;*r*为空间点到传输轴的径向距离; φ 为方位角; $w(z) = w_0 \sqrt{1 + (z/z_0)^2}, w_0$ 为光束束腰半径, $z_0 = kw_0/\lambda$ 为瑞利距离, $k = 2\pi/\lambda$ 为波数, λ 为光波长; $L_p^{[l]}$ 为拉盖尔多项式。假设光束发射点位于z = 0处,且为了在研究方便的情况下不影响结果,令p = 0,则发射光束光场分布表示为

$$u_{0}^{[l]}(r,\varphi,0) = \sqrt{\frac{2}{\pi |l|!}} \frac{1}{w_{0}} \left[\frac{\sqrt{2} r}{w_{0}} \right]^{[l]} \exp\left[-\frac{r^{2}}{w_{0}^{2}} \right] \exp(-il\varphi)$$
(2)

根据式(2)可以模拟出LG光束在大气湍流中的传输过程,考虑光束传输中存在衍射效应,因此经过衍射光阑后的光场分布为

$$U(x_{1}, y_{1}, z) = \frac{\exp(ikz)}{i\lambda z} \iint T(x, y)u(x, y, 0) \exp\left\{i\frac{k}{2z}\left[(x - x_{1})^{2} + (y - y_{1})^{2}\right]\right\} dxdy$$
(3)

$$T(x,y) = \begin{cases} 1 & x^2 + y^2 < r_c^2 \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$
(4)

式中,x-y为入射平面坐标, x_1-y_1 为接收平面坐标,T(x,y)为圆孔光阑透过率函数,u(x,y,0)为z=0时的光 场分布,设置圆孔半径 $r_c = w_{0}$ 。

当光波通过多个相位屏时,只有相位变化而振幅不变,在Rytov近似下,可以得到传输距离为Δz时的光场分布为

$$u(x, y, z_{i+1}) = \mathcal{F}^{-1} \left\{ \mathcal{F} \left\{ U(r, z_i) \exp\left[i\phi(r, z_i) \right] \right\} \exp\left[\frac{-i(k_x^2 + k_y^2) \Delta z}{2k} \right] \right\}$$
(5)

式中, \mathcal{F}^{-1} 和 \mathcal{F} 分别表示傅里叶逆变换和傅里叶变换; $\phi(r, z_i)$ 表示大气湍流相位屏函数; k_x 和 k_y 分别表示x和y方向上的空间波数,且 $k = \sqrt{k_x^2 + k_y^2 + k_z^2}$ 。因此,只需模拟出大气湍流的相位屏模型就可以计算出接收端处光场的大小,选用Noll定义的Zernike多项式来模拟湍流相位屏 $\phi(r)$,可表示为

$$\phi(r) = \sum_{i} a_i Z_i \tag{6}$$

$$\begin{cases} Z_{\text{even}i} = \sqrt{n+1} R_n^m(r) \sqrt{2} \cos(m\theta), m \neq 0 \\ Z_{\text{odd}i} = \sqrt{n+1} R_n^m(r) \sqrt{2} \sin(m\theta), m \neq 0 \\ Z_i = \sqrt{n+1} R_n^m(r), m = 0 \end{cases}$$
(7)

$$R_n^m(r) = \sum_{s=0}^{(n-m)/2} (-1)^s \frac{(n-s)!}{s! [(n+m)/2 - s]! [(n-m)/2 - s]!} r^{n-2s}$$
(8)

式中, Z_i 为第i项多项式对应不同相差, Z_{eveni} 为第偶数项, Z_{oddi} 为第奇数项, R_n^m 为径向函数表达式,r和 θ 为极 坐标,n和m分别为径向和角向级次,始终是整数并且满足 $m \leq n, n - |m| = even, even 为偶数。Zernike 多 项式的第一项表示平移,对图像成像质量没有影响,更高阶的多项式可以表示更高的频率成分,因此本文不 考虑第一项式,并选取 36 阶的多项式生成符合实际情况的大气湍流相位屏。$

2 残差注意力网络模型

2.1 残差网络模型

由于捕获到的光强图中包含波前像差信息,因此基于深度卷积神经网络的模型能够从畸变光强图中提取出波前Zemike系数,甚至直接提取大气湍流相位,其权重共享的特性,可在减少学习参数量的同时实现实

时波前重构。然而一味地增加网络深度,不仅容易过拟合,还极容易陷入局部最优,且卷积操作会由于感受 野大小的不同,导致本具有联系的像素间提取出的特征存在差异,这些差异会导致重构的像差较大。针对 上述问题,用残差网络的思想构建特征图的恒等映射,使得后面的层能学习到网络的残差,减少过拟合风 险,并结合全局上下文信息,加入注意力机制,在特征之间建立联系,增加网络的波前重构能力。基于残差 网络的波前重构系统如图2所示。



图 2 网络整体结构 Fig. 2 Overall network structure

骨干网络为ResNet50模型,首先通过7×7的下采样卷积操作将输入的光强图转变为特征图像,大尺度 卷积核在尽可能保留特征信息的情况下减小计算量。之后采用过滤器大小为3×3的最大池化操作减少特 征映射的参数,将其降维至初始图像的1/4大小。然后将混合注意力模块嵌入到ResNet模型中,充分捕获 特征信息,每个混合注意力模块包含两次卷积操作和一次混合注意力计算操作,每次卷积操作的通道数如 图2所示。最后经过全连接层将特征从三维空间映射到一维空间中,并加入Dropout防止过拟合,最终的输 出为输入光强图中波前像差对应的Zemike系数。

2.2 混合注意力结构

为了弥补深度ResNet感受野有限,跨通道交互缺乏,小目标信息易丢失的问题,在网络中添加空间注意力(Spatial Attention, SA)机制与动态选择机制网络(Selective Kernel Neural Networks, SKNet)^{19]}相结合的 混合注意力结构,主要采用卷积操作提取特征映射的相关信息,加入残差跳连结构根据输入的特征的重要 程度来为模型合理地分配计算资源。提出的混合注意力结构包括带有通道注意力机制(Channel Attention, CA)的SKNet与空间注意力机制,其结构如图3所示。



Fig. 3 Structure diagram of mixed attention

对于光强图像中不同大小的光斑,其特征的尺度同样变化,如果采用大小相同的卷积核,小光斑特征信息的表达能力逐渐变弱,导致重构像差误差增加。针对此,用多尺度特征提取网络SKNet,使模型增强浅层特征的表达,有利于网络中较小目标的回归,让模型把注意力更加聚焦在目标本身。

SKNet可以分为分解、融合和选择三个部分。在分解部分,选取不同大小的卷积核进行特征映射操作, 虽然多分支结构能够挖掘更丰富的语义信息,增强网络的表达能力,但同时也加大了网络训练的难度。因 此选用3×3和5×5大小的双流网络结构,表示为

$$U = f_{3\times3}(X) \in \mathbb{R}^{h \times w \times C}$$
(9)

$$\hat{U} = f_{5 \times 5}(X) \in \mathbb{R}^{h \times w \times C} \tag{10}$$

式中,*X*∈*R^{h×w×C}*为输入的特征图,*f*代表卷积操作,这样不仅可以通过多分支结构获取光强图像中高低频 部分的特征表示,而且可以避免过多的网络分支造成训练难以收敛。其中5×5的卷积采用空洞卷积操作。

在融合部分,通过求和操作控制特征图相加,然后由全局平均池化统计卷积层每个通道携带的信息得到*s*,最后进行特征降维得到*z*。整体过程表示为

$$U = \tilde{U} + \hat{U} \tag{11}$$

$$s = \mathcal{F}_{gp}(U) = \frac{1}{h \times w} \sum_{i=1}^{h} \sum_{j=1}^{w} U(i,j)$$
(12)

$$\boldsymbol{z} = \mathcal{F}_{f_c}(\boldsymbol{s}) = \delta(\mathcal{B}(\boldsymbol{W}_s)) \tag{13}$$

式中, \mathcal{F}_{sp} 是全局池化操作, \mathcal{F}_{fc} 是全连接操作, δ 为线性整流函数(Rectified linear unit, relu), \mathcal{B} 为 Batch normalization 层, $W_s \in \mathbb{R}^{d \times C}$, $d = \max(C/\tau, L)$ 表示全连接之后的特征维度, C 为通道维度大小, τ 为压缩因 子, L 表示 d 的最小值。全局注意力模块用于整合深层和浅层特征, 以缓解深层特征分辨率低而引起的较小 光斑信息丢失的问题。

选择部分,使用softmax函数计算各个通道的权重分布。计算方式为

$$a_{c} = \frac{e^{A_{c}z}}{e^{A_{c}z} + e^{B_{c}z}}, b_{c} = \frac{e^{B_{c}z}}{e^{A_{c}z} + e^{B_{c}z}}$$
(14)

式中,*a*和*b*分别为*Ũ*和*Û*的软注意力权重矩阵,*a*_c为*a*的第*c*行元素,*b*_c同理。*A*和*B*同为注意力权重矩阵, *A*_c为*A*的第*c*行元素,*B*_c同理。由于池化层的存在,高频信息量会进一步减少,导致深层特征对小目标的表 达能力较弱。引入空间注意力机制对目标区域的特征加以权重,寻找网络中特征间的联系,使特征提取网 络有选择性地关注包含重要信息的目标区域。最后的输出矩阵计算公式为

$$V = a \cdot \tilde{U} \cdot \sigma(f_{3 \times 3}(\mathfrak{c} [\mathcal{F}_{avg}; \mathcal{F}_{max}])) + b \cdot \hat{U} \cdot \sigma(f_{5 \times 5}(\mathfrak{c} [\mathcal{F}_{avg}; \mathcal{F}_{max}]))$$
(15)

式中,c表示拼接操作,σ为sigmoid激活函数, *F*_{avg}与*F*_{max}分别表示沿着通道轴执行的平均池化操作和最大池化 操作。与通道注意力不同的是,空间注意力可以将高低频信息区分开来,这与通道注意力是互补的^[20],经过优 化空间信息的特征图可以有效表达像素点间的特征相似度,空间注意力可以很好地获得上下文语义信息。

2.3 损失函数

为了让波前像差的Zernike系数重建更合理,结合常用的波前评价指标来改进网络的损失函数。常用的 AO系统评价指标有波前峰谷值(Peak to Valley, PV)和波前均方根值(Root Mean Square, RMS)等, PV用 来表示波前最高点与最低点的差值, RMS表征被测光束波前相较于理想波前的偏离程度^[21], 其公式分别为

$$PV = \max(\Delta\phi(\rho,\theta)) - \min(\Delta\phi(\rho,\theta))$$
(16)

$$RMS = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{1} \left(\Delta \phi(\rho, \theta) - \overline{\Delta \phi(\rho, \theta)} \right)^{2} \rho d\rho d\theta}$$
(17)

式中, $\Delta \phi$ 为波前像差, $\Delta \phi$ 为其均值, $\rho \pi \theta$ 为光瞳面的极坐标。可以看出,PV 值反映的波前信息不够全面, RMS 值则更注重波前的整体信息,结合两者能更准确地表现波前情况。因此结合均方误差(Mean Squared Error,MSE)的损失函数为

$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N} (z_{act}^{i} - z_{pre}^{i})^{2}$$
(18)

$$\mathcal{L} = \gamma_{\rm MSE} \mathcal{L}_{\rm MSE} + \gamma_{\rm PV} \mathcal{L}_{\rm PV} + \gamma_{\rm RMS} \mathcal{L}_{\rm RMS}$$
(19)

式中,*z*_{act}和*z*_{pre}分别为实际与估计的Zernike系数,长度为N,γ为各损失的权重, C为各个损失函数的加权和, 损失函数的缩小代表着重构精度的提高。

3 基于深度学习的波前复原模拟

3.1 仿真验证

为验证提出的残差注意力网络的可行性,模拟涡旋光束在不同湍流强度下的传输,展开波前复原仿真。 根据 Taylor 冻结湍流假设理论,大气湍流在短时间内其空间结构保持不变,因此假设湍流冻结时间为10~ 20 ms。涡旋光束在经过大气湍流之后发生了相位失真,其大小与*D*/*r*₀比值相关,其中*D*是系统孔径直径,*r*₀ 是大气相干长度。采用大气相干长度*r*₀表述湍流强度的影响,*r*₀越大表示湍流强度越小。对于光束束腰半 径为3 cm 的系统,*D*/*r*₀=2可以表示弱湍流,*D*/*r*₀=10可以表示中湍流,*D*/*r*₀=20可以表示强湍流。其余 参数设置如表1所示。

表 1 仿真参数 Table 1 Parameter of simulation

Parameter	Value
Laser wavelength λ	1 550 nm
Width of phase screen D	0.3 m
Beam waist w_0	3 cm
Topological charge l	3
Radial index p	0
Transmission distance z	1 km
Number of phase screens	10

同时为使仿真更加合理,设置比值范围为*D*/*r*₀ = 2~20,间隔为2,每个比值生成5000组随机Zernike系数和对应的光强图作为训练数据,其中训练集、验证集与测试集的比值为8:1:1,训练图像的大小调整为224×224像素,网络的输出为36位Zernike系数。为使实验对比更清晰,将从输出的Zernike系数中生成对应的波前相位进行对比,并从预测相位与真实相位之间的残差来测试网络准确性。由式(3)、(5)和表1中参数可生成如图4所示的湍流相位屏和光强分布。图4(a)为弱湍流强度下Zernike系数模拟的湍流相位屏,单位为度(°),以及拓扑荷数为3的LG光束经过圆孔光阑后的光强分布,图中PV值和RMS值的单位为rad,其值较小,代表大气环境良好。图4(b)~(c)为中湍流和强湍流下的相位屏图和光强图,随着PV值和RMS值变大,相位屏的起伏变大,表示大气信道环境变差,光强分布发生畸变。



仿真环境采用 python 语言的 keras 深度学习库,离线训练迭代次数 epoch 设为 100,每个批次大小 Batchsize 设为 50。采用自适应学习率 Adam 算法,设置初始学习率为 0.001,当网络精确度在 10 个批次内未 增加时学习率下降为 0.000 1,在全连接层中使用 Dropout 层来防止网络过拟合,并使用 tanh 函数作为网络激 活函数。综合评估后损失函数各个部分的权重设置为 γ_{MSE} = 1,γ_{PV} = 0.8, γ_{RMS} = 0.5。训练过程中的损失 函数值与准确率大小如图 5 所示,图 5(a)中损失函数随着迭代次数增加而减小,图 5(b)中准确率逐渐增加, 最终整体准确率能达到 97% 左右。



图 5 模型的损失函数与精确度 Fig. 5 Loss function and accuracy of the model

为验证残差注意力网络模型的有效性和鲁棒性,仿真中在不同湍流强度下随机生成了5组Zemike系数, 并生成对应的相位屏如图6(a)所示。通过提出的混合注意力网络模型预测Zemike系数,估计的结果和其残



a) Frediction results of Ref.[12]

图6 预测的湍流相位与实际对比

Fig. 6 Comparison of the predicted turbulence phase with the actual phase

差相位如图 6(b)~(c)所示,文献[12]的结果如图 6(d)所示。可以看出提出的残差注意力网络模型预测的残 差最小,仅使用卷积神经网络的模型预测的结果不够准确,其残差相位的 PV、RMS 值如表 2 所示,本文方法预 测的畸变相位残差值较小,相较于之前的工作能得到更符合实际的相位屏。因此从图 6 和表 2 可知,在不同湍 流强度下混合注意力网络均有很好的重构效果,且复原的相位屏与实际相位屏相似度高。图 7 为 5 种不同湍 流强度下预测的 Zemike 系数与实际系数的对比,可以看出本文方法的预测结果与实际系数较为接近。

表 2 不同湍流强度下残差相位的 PV 值和 RMS 值 Table 2 PV and RMS values of the residual phase at different turbulence intensities

	$D/r_0 = 2$		$2 D/r_0 = 5$		$D/r_0 = 10$		$D/r_0 = 15$		$D/r_0 = 20$	
	Ours	Ref.[12]	Ours	Ref. [12]	Ours	Ref. [12]	Ours	Ref. [12]	Ours	Ref. [12]
PV/rad	0.045	0.082	0.195	0.214	0.226	0.415	0.196	0.439	0.275	0.381
RMS/rad	0.011	0.024	0.032	0.081	0.046	0.169	0.053	0.225	0.071	0.315



图 7 预测的 Zernike 系数与实际对比 Fig. 7 Comparison of the predicted Zernike coefficient with the actual coefficient

根据预测的Zernike系数重构波前之后,向畸变光束加载反相波前,即可实现湍流相位的校正。为验证 残差注意力网络模型的鲁棒性,在不同信噪比下进行仿真。不同信噪比下的光强如图8所示,随着湍流强度 增加,LG光束的轮廓逐渐变形,噪点分布也随着信噪比减小而增加。预测的结果如图9所示,在高信噪比条 件下预测效果与无噪声相近,在低信噪比,如5dB的情况下,残差相位的起伏仍比较平缓,具体结果如表3 所示。通过表3和图9的结果可知,提出的混合注意力网络能重建准确的波前相位,并具有较高的鲁棒性。

曹阳,等:基于残差注意力网络的波前畸变复原方法



图 8 不同信噪比下的光强 Fig. 8 Light intensity map at different SNR



图 9 不同信噪比下的残差相位 Fig. 9 Residual phase at different SNR

表 3 不同信噪比下残差相位的 PV 值和 RMS 值 Table 3 PV and RMS values of the residual phase at different SNR

SND	$D/r_0 = 2$		D/n	$D/r_0 = 5$		$D/r_0 = 10$		$D/r_0 = 15$		$D/r_0 = 20$	
SINK	PV/rad	RMS/rad	PV/rad	RMS/rad	PV/rad	RMS/rad	PV/rad	RMS/rad	PV/rad	RMS/rad	
5 dB	0.131	0.023	0.178	0.051	0.481	0.133	0.731	0.152	0.624	0.129	
$15~\mathrm{dB}$	0.051	0.011	0.135	0.030	0.244	0.106	0.391	0.125	0.342	0.095	
25 dB	0.031	0.006	0.105	0.015	0.138	0.069	0.138	0.118	0.121	0.071	

3.2 消融仿真

为验证提出的混合注意力结构的有效性,仿真中训练了几种不同模型,包括基础骨干网络ResNet50、添

加CA的网络、添加SA的网络以及添加混合注意力结构的网络,得到了如表4所示的准确率结果。

Table 4 Comparison of ac	curacy and calculation time of differen	nt models
Model	Accuracy	Time/ms
ResNet50	0.892	8.35
ResNet50+SA	0.934	9.07
ResNet50+CA	0.941	9.44
ResNet50+CA+SA	0.971	9.51

表4 不同模型的准确率与计算时间对比

表4表明,添加了注意力机制的网络在重构Zernike系数上的精度最高,且与单一注意力结构相比,混合 注意力结构的准确率更高,达到了97.1%。在运行时间上,测试了1000次后取其平均值,从表中可知,添加 注意力网络的计算时间均在10ms以下,可以满足实时波前校正的要求,随着硬件性能的增加,运行时间可 以继续降低。混合注意力结构的运行时间比ResNet50稍长,但综合准确率来评估后,本文提出的残差注意 力网络性能最好。

为验证注意力机制在网络中的作用,在原数据集的基础上,设计以下消融仿真,将提出的混合注意力机 制作为基础训练模型,然后分别移除CA和SA训练得到2个不同模型,训练中所有参数设置均相同。在相 同湍流条件下随机生成一个相位屏,其结果如图 10(a) 所示,不同模型测试的结果如图 10(b) 所示。图 10(c)



图10 去除部分注意力机制与完整模型的预测结果对比

Fig. 10 Comparison of prediction results between the model with partial attention mechanism removed and the complete model

左图为完整模型复原的波前残差,相较于单一注意力机制得到的结果,其重构相似度最高。从图 10(c)中可知,移除 CA 会导致特征之间的关联性下降,重构波前的相似度变低,移除 SA 导致特征提取能力下降,特征 表达的能力变弱。该消融实验得到的评价指标对比如表5所示,完整模型的残差 PV 值为 0.145 1 rad, RMS 值为 0.052 7 rad,相比其他两种模型更小。综上,混合注意力机制具有实际有效性。

汉 5 云际部为江意为仍间的时间自然为论						
Table 5 Comparison of evaluation indexes of removing partial attention mechanism						
	Complete model	Remove CA	Remove SA			
PV/rad	0.145 1	0.258 9	0.373			
RMS/rad	0.052 7	0.077 1	0.088 1			

为验证各种损失函数在模型中的作用,在原数据集上进行消融仿真。完整模型为联合3种损失函数的 网络,分别移除其中一种损失函数训练不同模型进行测试,训练中所有参数的设置均相同。在相同湍流条 件下随机生成一个相位屏,结果如图11(a)~(c)所示,不同模型测试的结果如图11(b)所示。完整模型复原 的波前残差如图11(c)左图所示,可以看出,移除PV时,得到的波前残差畸变幅度较大;移除RMS时,波前 残差结果在内容上发生了失真,导致整体相似度较低。各个模型生成的评价指标对比如表6所示,完整模型



图 11 去除部分损失函数的模型与完整模型的预测结果对比 Fig. 11 Comparison of partial loss function with complete model

光子学报

	表6 去除部分	▶ 损失函数的评价指数对比	
Table 6	Comparison of ev	aluation indexes of partial loss f	unction
Com	plete model	Remove PV	Remove

	Complete model	Remove PV	Remove RMS
PV/rad	0.164 9	0.354 6	0.274 7
RMS/rad	0.039 5	0.070 8	0.080 9

4 结论

本文针对大气湍流引起涡旋光束畸变,导致FSO通信质量降低的问题,提出了结合残差注意力网络的AO系统反演波前相位,从而实现有效的波前校正。训练后的模型建立了前36阶Zernike系数与畸变光强分布之间的准确映射关系。在不同湍流条件下进行仿真,得到的波前残差PV值和RMS值优于现有研究,表明网络具有强鲁棒性。在*D*/*r*₀=2的情况下PV=0.045 rad,RMS=0.011 rad;在*D*/*r*₀=10的情况下PV=0.226 rad,RMS=0.046 rad;在*D*/*r*₀=20的情况下PV=0.275 rad,RMS=0.071 rad。预测的Zernike系数与实际系数相近,通过系数重构的相位与实际相位相似度高。验证了混合注意力网络在重构波前相位任务中的有效性,在较少增加时间复杂度的情况下准确率达到最高。残差注意力网络精确度高、实时性好和灵活性强的特点,可为深度学习在AO系统中的实际应用提供保障。

参考文献

[1] CAO Hengying, CHEN Heming, BAI Xiuli. Generation and multiplexing of photon orbital angular momentum based on silicon-based waveguide [J]. Acta Photonica Sinica, 2019,48 (12): 1248003.

曹恒颖,陈鹤鸣,白秀丽.基于硅基波导光子轨道角动量的产生及复用[J].光子学报,2019,48(12):1248003.

- [2] ZHANG Junwei, LIU Junyi, SHEN Lei, et al. Mode-division multiplexed transmission of wavelength-division multiplexing signals over a 100-km single-span orbital angular momentum fiber [J]. Photonics Research, 2020, 8(7):1236-1242.
- [3] ZHANG Dongxiao, CHEN Zhibin, XIAO Cheng, et al. High precision generation method of turbulent phase screen based on modified atmospheric spectrum [J]. Acta PHOTONICA Sinica, 2020,49 (6): 0601002.
 张冬晓,陈志斌,肖程,等.基于修正大气谱的湍流相位屏高精度生成方法[J].光子学报,2020,49(6): 0601002.
- [4] LI Xin, WU Yang, FANG Zhou, et al. Adaptive optics image post-processing based on multi-channel blind recognition
 [J]. Acta Photonica Sinica, 2020, 49 (2): 0201003.

李鑫,吴阳,方舟,等.基于多通道盲识别的自适应光学图像事后处理[J].光子学报,2020,49(2):0201003.

[5] JIANG Jisong, JIANG Aimin. Numerical model and verification of non isohalo imaging based on time-varying phase screen
 [J]. Acta Photonica Sinica, 2020,49(3): 0301001.

蒋佶松,姜爱民.基于时变相位屏的非等晕成像数值模型及验证[J].光子学报,2020,49(3):0301001.

- [6] CUI Suying, ZHAO Xiaohui, HE Xu, et al. A quick hybrid atmospheric-interference compensation method in a WFS-less free-space optical communication system[J]. Current Optics and Photonics, 2018, 2: 612-622.
- [7] JIANG Jie, GUO Hongxiang, BIAN Yiming, et al Dynamic turbulence compensation simulation of few mode fiber coupling demultiplexing system based on SPGD algorithm [J]. Acta Optica Sinica, 2021, 41(19):1901001.
 江杰,郭宏翔,边奕铭,等.基于 SPGD 算法的少模光纤耦合解复用系统动态湍流补偿仿真[J].光学学报,2021, 41(19): 1901001.
- [8] LI Qian, WU Zhen, XU Jiesu, et al. Phase restoration algorithm based on pupil difference [J]. Acta Optica Sinica, 2019, 39 (6): 0626001.

李倩,吴桢,徐节速,等.基于瞳面差异的相位复原算法[J].光学学报,2019,39(6):0626001.

- [9] HU Qintao, ZHEN Liangli, MAO Yao, et al. Adaptive stochastic parallel gradient descent approach for efficient fiber coupling[J]. Optics Express, 2020, 28(9): 13141-13154.
- [10] LIANG Wei, ZHOU Feng, HE Jun, et al. Research on vortex beam distortion wavefront correction technology based on genetic algorithm[J]. Journal of Hunan Institute of Technology (Natural Science Edition), 2021, 34(2): 47-51.
 梁玮,周峰,贺君,等.遗传算法的涡旋光束畸变波前校正技术研究[J].湖南理工学院学报(自然科学版),2021,34(2): 47-51.
- [11] PAINE S W, FIENUP J R. Machine learning for improved image-based wavefront sensing [J]. Optics Letters, 2018, 43 (6):1235-1238.
- [12] TIAN Qinghua, LU Chenda, LIU Bo, et al. DNN-based aberration correction in a wavefront sensorless adaptive optics system[J]. Optics Express, 2019, 27(8):10765-10776.
- [13] YOHEI N, MATIAS V, RYOICHI H, et al. Deep learning wavefront sensing [J]. Optics Express, 2019, 27(1): 240-251.

- [14] ZHAI Yanwang, FU Shiyao, ZHANG Jianqiang, et al, Turbulence aberration correction for vector vortex beams using deep neural networks on experimental data[J]. Optics Express 2020, 28(5): 7515–7527.
- [15] MA Huimin, LIN Haiqiu, QIAO Yan, et al. Numerical study of adaptive optics compensation based on convolutional neural networks[J]. Optics Communications, 2019, 433:283-289.
- [16] MA Huimin, JIAO Jun, QIAO Yan, et al. A wavefront restoration method based on deep learning of light intensity images
 [J].Laser & Optoelectronics Progress, 2020, 57(8): 081103.
- 马慧敏,焦俊,乔焰,等.一种基于光强图像深度学习的波前复原方法[J].激光与光电子学进展,2020,57(8):081103.
- [17] WU Yu, GUO Youming, BAO Hua, et al. Sub-millisecond phase retrieval for phase-diversity wavefront sensor [J]. Sensors, 2020, 20(17):4877.
- [18] ZHANG Yang, HE Yulong, NING Yu, et al. Deep learning method of far-field spot inversion wavefront phase [J]. Infrared and Laser Engineering, 2021, 50(8):20200363.

张阳,何宇龙,宁禹,等.远场光斑反演波前相位的深度学习方法[J].红外与激光工程,2021,50(8):20200363.

- [19] LI Xiang, WANG Wenhai, HU Xiaolin, et al. Selective kernel networks [C]. Proceedings of the IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, 2019: 510-519.
- [20] ZAGORUYKO S, KOMODAKIS N. Paying more attention to attention: improving the performance of convolutional neural networks via attention transfer[C]. Proceedings of the 5th International Conference on Learning Representations. New York: IEEE, 2017.
- [21] ZHANG Danyu. Adaptive optics wavefront distortion control and experimental research [D]. Xi'an: Xi'an University of Technology, 2020.

张丹玉.自适应光学波前畸变控制及实验研究[D].西安:西安理工大学,2020.

Wavefront Distortion Restoration Method Based on Residual Attention Network

CAO Yang, ZHANG Zupeng, PENG Xiaofeng

(School of Electrical and Electronic Engineering, Chongqing University of Technology, Chongqing 400054, China)

Abstract: The adaptive optical system without wavefront detection has the advantages of simple structure and easy application, and it is now turning into a research hotspot in the field of optical communication. With the rapid development of artificial intelligence technology in recent years, deep learning has been introduced into wavefront detection-free adaptive optics systems to correct wavefront aberrations. This paper proposes an adaptive optical wavefront recovery method based on the residual attention network in order to prevent the degradation of neural network. To prevent the degradation phenomenon of neural network, the residual network is first used as the backbone network, and its hopping layer connection property is utilised to enable the network model to learn deeper features. The input light intensity map is transformed into a feature map by a 7×7 downsampling convolution operation in the residual network, followed by a maximum pooling operation with a filter size of 3×3 to reduce the computational parameters and prevent overfitting phenomenon. Then, to increase the feature extraction capability of the network without significantly increasing the computational effort, this paper constructs a multi-scale residual hybrid attention network structure based on the residual network, using a null convolution operation to convert the light intensity image into a feature map for backward propagation. In the attention layer, features are extracted by convolution kernels of different scales in a distributed manner, and the dual-stream network structures of 3×3 and 5×5 sizes are chosen to extract the feature maps. The attention mechanism is used to improve the recognition rate of the network for broken light spot features and to achieve the effect of enhancing the network to express light intensity image features. Each hybrid attention module contains two convolution operations and one hybrid attention computation operation. The dimensionality of the feature map remains unchanged after the attention layer, and each channel is assigned a different weight coefficient. Finally, a network loss function combining the realistic evaluation metrics of wave crest and trough values as well as root mean square values of wavefront is designed, and the Zernike coefficients of the actual wavefront aberration are ensured in the training to match the final result. In order to simulate the transmission of vortex beams at different turbulence intensities, the Zernike coefficients and corresponding light intensity maps are randomly generated at different turbulence intensities in accordance with Kolmogorov turbulence theory. Parameters such as the gradient descent algorithm, batch size and number of iterations of the network are set reasonably, and the simulations are carried out using the keras deep learning library. The final results show that the residual attention network can reconstruct the turbulent phase quickly and accurately, and the recovered residual aberrations have peaks and troughs between 0.05 and 0.3 rad and root mean square between 0.01 and 0.07 rad. The experimental results show that the Phases reconstructed by the residual attention model are similar to the actual coefficients and the phases reconstructed by the coefficients are highly similar to the actual phases compared with other network models. The effectiveness of the hybrid attention network in the task of reconstructing wavefront phases is then also verified, with the highest accuracy achieved with less increase in time complexity. The high accuracy, real-time performance and flexibility of the residual attention network provide practical applications for deep learning in adaptive optical systems.

Key words: Adaptive optics; Wavefront recovery; Residual network; Attention mechanism; Vortex beam OCIS Codes: 060.2605; 200.4260; 150.0155; 010.7060

Foundation item: Fund of Chongqing Municipal Education Commission (No.KJ120827), Science and Technology Project of Chongqing Education Commission (No.KJ1500934), Science and Technology Research Project of Chongqing Education Commission (No.KJ1709205), Chongqing Graduate Scientific Research Innovation Project (No. CYS18311), Chongqing Basic and Frontier Research Program (No. cstc2015jcyja40051), Chongqing Banan District Science and Technology Planning Project (No. 2019TJ07), Science and Technology Research Youth Project of Chongqing Municipal Education Commission (No.KJQN202101124)