

# 基于双螺旋点扩展函数工程的三维多焦点双光子 激光扫描显微技术

任苏霞1,张晨爽1,曹慧群2,林丹樱1,于斌1\*,屈军乐1

<sup>1</sup>深圳大学物理与光电工程学院,光电子器件与系统教育部/广东省重点实验室,广东 深圳 518060; <sup>2</sup>深圳大学化学与环境工程学院,广东 深圳 518060

摘要 为了进一步提高成像速度和分辨率,提出了基于双螺旋点扩展函数(DH-PSF)工程的多焦点双光子激光扫描显微 成像方法和系统(DH-MTPLSM)。在激发光路中,通过高速相位型空间光调制器(SLM)同时实现了三维多焦点阵列的 产生和在样品面上的高精度并行数字寻址扫描;在探测光路中,通过双螺旋相位片将系统探测 PSF 调制为DH-PSF,从 而提供样品的轴向信息,减少轴向扫描层数,进而提高三维成像速度;结合基于 DH-PSF 的数字重聚焦算法,恢复出不同 深度样本的宽场图像,通过单次二维扫描获得样品的三维光切片信息。在此基础上,利用搭建的 DH-MTPLSM 系统开 展了小鼠肾组织切片的双光子成像实验,验证了该方法的快速三维高分辨成像能力,这对于 MTPLSM 的发展具有重要 的意义。

 关键词 成像系统;荧光显微;多焦点双光子激光扫描显微;双螺旋点扩展函数;数字重聚焦;空间光调制器

 中图分类号 TH742
 文献标志码 A
 DOI: 10.3788/AOS202242.1411001

# Three-Dimensional Multifocal Two-Photon Laser Scanning Microscopy Based on Double-Helix Point Spread Function Engineering

Ren Suxia<sup>1</sup>, Zhang Chenshuang<sup>1</sup>, Cao Huiqun<sup>2</sup>, Lin Danying<sup>1</sup>, Yu Bin<sup>1\*</sup>, Qu Junle<sup>1</sup>

<sup>1</sup>College of Physics and Optoelectronic Engineering, Key Laboratory of Optoelectronic Devices and Systems of Ministry of Education and Guangdong Province, Shenzhen University, Shenzhen 518060, Guangdong, China; <sup>2</sup>College of Chemistry and Environmental Engineering, Shenzhen University, Shenzhen 518060, Guangdong, China

China

**Abstract** We present a method and a system of multifocal two-photon laser scanning microscopy (MTPLSM) based on double-helix point spread function (DH-PSF) engineering (DH-MTPLSM) to improve the imaging speed and resolution. In the excitation light path, a high-speed phase-only spatial light modulator (SLM) is employed to generate three-dimensional (3D) multifocal arrays and implement high-precision parallel digital addressing scanning of the sample surfaces. In the detection light path, a double-helix phase plate is inserted to modulate the system detection PSF to DH-PSF, which provides axial information of the sample. The aim is to reduce the number of layers scanned axially and ultimately enhance the speed of 3D imaging. Moreover, with a DH-PSF-based digital refocusing algorithm, we reconstruct the wide-field images of the sample at different depths and obtain the 3D optical sections of the sample by single 2D scanning. On this basis, we build a DH-MTPLSM system, carry out two-photon imaging experiments on mouse kidney sections with this system, and verify the ability of the proposed method in fast 3D high-resolution imaging, which is of great significance for the development of MTPLSM.

**Key words** imaging systems; fluorescence microscopy; multifocal two-photon laser scanning microscopy; double-helix point spread function; digital refocusing; spatial light modulator

收稿日期: 2021-11-26; 修回日期: 2021-12-06; 录用日期: 2022-01-29

**基金项目**:国家自然科学基金(61975131, 62175166, 61835009, 61775144)、深圳市基础研究项目(JCYJ20200109105411133) 通信作者: \*yubin@szu. edu. cn

## 1 引 言

双光子激光扫描显微术(TPLSM)利用双光子非 线性吸收,将荧光激发限制在激发焦点区域,具有空间 分辨率高、光学层析能力强、光损伤小、成像深度大、信 噪比高等优点,已成为生命科学、生物医学等研究领域 的重要工具之一[1-2],可实现活体生物样品三维结构的 可视化,对于揭示它们的精细结构动力学和功能至关 重要。然而,在传统的TPLSM中:二维光切片图像是 通过振镜对样品进行逐点扫描获得的,激光能量利用 率低,成像速度慢;三维图像则是由通过移动物镜或样 品台来获取样品不同深度处的二维光切片图像序列来 构建的,这进一步限制了该技术的三维成像速度,其中 移动样品台的方式还会对生物样品产生一定干扰,降 低图像质量。其中,针对单点扫描速度慢的问题,研究 人员提出了多焦点双光子激光扫描显微术 (MTPLSM)<sup>[3-11]</sup>,通过多焦点并行激发和探测,大大提 高了采集速度和激光光能利用率,实现生物样品的三 维快速双光子激发荧光显微成像。目前,为了能够获 得高效的多焦点双光子激发,MTPLSM系统主要利 用光分束器<sup>[12]</sup>、微透镜阵列<sup>[6,13]</sup>、衍射光学元件<sup>[14]</sup>、相位 型空间光调制器(SLM)<sup>[15]</sup>等器件产生多焦点阵列,再 利用扫描振镜来实现该点阵在样品中的横向二维扫描 和双光子激发,系统通常较为复杂目容易受到扫描装 置机械惯性的影响,灵活性较差。为此,Yu等<sup>[16]</sup>提出 了一种不受机械惯性制约的基于高速相位型 SLM 的 双光子多焦点结构光照明超分辨显微(2P-MSIM)系 统,实现了三维超分辨双光子数字扫描显微成像,而且 灵活性较高。

然而,上述方法虽然大幅提升了 TPLSM 的二维 光切片图像获取速度,但在进行三维成像时仍需要大 量的轴向逐层扫描,成像速度受到物镜或样品台扫描 装置的限制,仍需要发展新的技术,以进一步提升 MTPLSM的三维成像速度。点扩展函数工程是提高 TPLSM成像速度的另外一个策略。在基于点扩展函 数工程的 TPLSM<sup>[1]</sup>中,利用无衍射光束如贝塞尔光 束、艾里光束等作为激发光,将三维荧光图像投射到二 维,可实现双光子体成像,大大提高成像速度,但该方 法牺牲了轴向分辨率,只适用于稀疏标记的生物样品。 基于点扩展函数工程的数字重聚焦扫描显微 (RESCH)技术<sup>[17]</sup>,通过在激光扫描显微镜探测光路中 引入双螺旋点扩展函数(DH-PSF)相位片,将系统探 测点扩展函数转换成双螺旋的形式,实现深度信息编 码,结合虚拟针孔处理,可从单次二维扫描采集的图像 数据中同时获得轴向400 nm范围内的多层光切片图 像信息。因此,如能将RESCH中的这种探测方案和 数据处理方法应用到 MTPLSM 中, 就可以大幅减少 三维成像时的轴向扫描层数,提升激光扫描显微镜的 三维成像速度。

本文在课题组前期发展的基于高速相位型 SLM 的 MTPLSM 技术<sup>[16]</sup> 基础上,发展了一种基于

#### 第 42 卷 第 14 期/2022 年 7 月/光学学报

DH-PSF工程的MTPLSM(DH-MTPLSM)技术。一 方面,该技术结合RESCH的思路,通过在探测光路引 入DH-PSF相位片将系统的探测PSF调制为双螺旋 形状用于对轴向信息进行编码,并利用RESCH重构 算法,从单次扫描采集的双光子荧光图像数据中重建 出样品不同深度的光切片图像;另一方面,在激发光路 中利用高速SLM产生的轴向双层多焦点阵列对样品 进行三维双光子并行激发和快速数字扫描,以增大激 发焦深和扫描速度,进一步增加单次扫描成像可获取 的光切片图像数量,从而大幅提高MTPLSM的三维 成像速度并减少对样品的光损伤。利用搭建的DH-MTPLSM系统,完成了对小鼠肾切片的单次二维扫 描多焦点双光子荧光显微成像实验,所得结果具有较 好的成像效果,验证了该方法的三维快速成像能力。

## 2 DH-MTPLSM的原理与系统

## 2.1 DH-MTPLSM的成像原理

DH-MTPLSM的成像原理涉及双光子激光荧光、 DH-PSF工程、扫描成像和虚拟共焦,因此每个扫描点 位置r。处的荧光信号强度 I<sub>m</sub>(r<sub>s</sub>)可表示为

$$I_{m}(r_{s}) = \int \rho(r') h_{ex}^{2}(r_{s}-r') h_{em}(r_{s}-r'-r) P_{m}(r) dr' dr,$$
(1)

式中: $rnr'分别为样品面和探测面坐标; \rho为样品荧光$  $发射密度;<math>h_{ex}^2$ 为系统的双光子激发强度点扩展函数;m代表不同的轴向位置; $h_{em}$ 为系统发射(探测)强度点扩 展函数,此处为双螺旋的形状; $P_m$ 为与 $h_{em}$ 相对应的虚 拟针孔大小。 $I_m(r_s)$ 的表达式可以进一步简化为

$$I_m(r_s) = \int \rho(r') h_m(r_s - r') dr', \qquad (2)$$

其中h<sub>m</sub>的定义为

$$h_{m}(r_{s}) = \left[P_{m}(r)h_{em}(r_{s}-r)h_{ex}^{2}(r_{s})dr\right] = \left[P_{m}(r_{s})*h_{ex}^{2}(r_{s})\right]h_{em}(r_{s}), \qquad (3)$$

式中:\*代表卷积。

对于无限小的针孔, $h_m$ 变为 $h_{ex}^2 h_{em}$ ,即传统 TPLSM系统的PSF。

由于探测光路双螺旋相位片的调制, $h_{em}$ 变成了如图 1(a)所示的DH-PSF,DH-PSF随着轴向位置z的变化会发生旋转,且旋转角度 $\theta$ 与z呈线性关系,如图 1(b)所示。于是,式(3)中 $h_{em}$ 的三维强度分布在直角坐标系下可以表示为

$$h_{\rm em}(x, y, z) = \text{rotate} \left[ g\left( x + \frac{\Delta x}{2}, y \right) + g\left( x - \frac{\Delta x}{2}, y \right), kz \right], \tag{4}$$

式中:rotate( $h, \theta$ )表示对h进行逆时针旋转 $\theta$ 的变换, 令 $h=g\left(x+\frac{\Delta x}{2}, y\right)+g\left(x-\frac{\Delta x}{2}, y\right), \theta=kz; \Delta x$ 为 DH-PSF中两个旁瓣中心点的间距;k为 DH-PSF中两 旁瓣连线旋转角度 $\theta$ 与样品轴向离焦量z之间的比例

#### 研究论文

系数;g表示DH-PSF中单个旁瓣的强度分布函数,在显微系统中,通常可以用二维高斯函数来近似,即

$$g(x, y) = \frac{1}{2\pi\sigma_x \sigma_y} \exp\left(-\frac{x^2}{2\sigma_x^2} - \frac{y^2}{2\sigma_y^2}\right), \quad (5)$$

式中: $\sigma_x$ 、 $\sigma_y$ 分别为高斯函数在x、y方向的标准差。

因此,DH-MTPLSM采用的虚拟针孔大小P<sub>m</sub>应 为对应DH-PSF两个旁瓣的一对小孔大小。通过选择 对应某个轴向深度z<sub>m</sub>的特定旋向的P<sub>m</sub>,对每个焦点处 的荧光图像进行虚拟合成针孔滤波、求和,即数字重聚 焦处理,得到作为该轴向深度z<sub>m</sub>处对应横向扫描位置 r<sub>s</sub>的信号强度值I<sub>m</sub>(r<sub>s</sub>)。通过对所有焦点执行同样的 操作,可得到轴向深度z<sub>m</sub>处的光切片图像,从而重构 出三维图像。

当 DH-MTPLSM 进行三维成像时,相比于单层 点阵激发,利用双层点阵可以进一步增大样品的轴向 激发范围,其与 DH-PSF 的轴向探测范围相匹配。



图1 不同轴向深度 z 处的双光子 DH-PSF 图像,以及旋转角度  $\theta$  与 z 的线性关系。(a)不同轴向深度 z 处的双光子 DH-PSF 图像; (b)旋转角度  $\theta$  与 z 的线性关系

Fig. 1 Two-photon DH-PSF image at different depth z, and linear relationship between rotation angle  $\theta$  and z. (a) Two-photon DH-PSF image at different depth z; (b) linear relationship between rotation angle  $\theta$  and z

## 2.2 DH-MTPLSM的光路设计

所搭建的DH-MTPLSM系统示意图如图2所示。 首先,波长为1036 nm、功率为1W、脉宽为145 fs的光 纤激光器(Femoto YL-6,安扬)发出的准直激光束经 过半波片WP1和偏振分光棱镜PBS,激光功率被调 节。随后,激光束通过半波片WP2,用于调整激光束 的偏振方向,再通过由透镜L1(焦距 $f_1 = 25$  mm)和L2 (焦距 $f_2 = 80$  mm)组成的4f扩束系统,照射到高速相 位型SLM(频率为845 Hz,像素数为1920×1152,像素 尺寸为9.2  $\mu$ m×9.2  $\mu$ m,Meadowlark Optics,美国)的 光学窗口上。通过在 SLM 上加载一系列特定的计算 全息(CGH)相位图,即可在其谱平面(与样品面共轭) 上产生多个聚焦点阵列并进行扫描。经 SLM 相位调 制后的光束经过由透镜 L3(焦距f<sub>3</sub> = 300 mm)、L4 (焦距f<sub>4</sub> = 300 mm)和可调光阑组成的 4f系统进行空 间滤波,只保留+1级衍射光。滤波后的光束经反射 镜 M1、双色镜 DM 和显微物镜(水浸,放大倍数为 60, NA 为 1.27,Nikon,日本)照射到样品上,其中物镜后 焦面应与 SLM 光学面共轭。样品发出的荧光经同一 物 镜 收 集 后 由 双 色 镜 DM 反 射 并 由 管 镜 TL



图 2 DH-MTPLSM 系统的光路示意图 Fig. 2 Schematic diagram of DH-MTPLSM system

#### 第 42 卷 第 14 期/2022 年 7 月/光学学报

## 研究论文

(焦距 $f_{TL} = 200 \text{ mm}$ )进行成像。为了对探测 PSF 进行 双螺旋调制,荧光信号再次经过由透镜 L5( $f_5 = 125 \text{ mm}$ )、L6( $f_6 = 125 \text{ mm}$ )和 DH-PSF 相位片 PM 组 成的 4f空间滤波系统,产生的双螺旋阵列由高灵敏 sCMOS 相机(ORCA-Flash4.0 v3,滨松,日本)采集。

## 2.3 三维点阵的产生和扫描相位图设计

与 传 统 MTPLSM 系 统 不 同 的 是,在 DH-MTPLSM系统中,为了与DH-PSF的探测深度相 匹配、进一步增大轴向采样间距、提高成像速度,需要 增大激发点阵的焦深,因此,本文通过设计特定的 CGH相位图,利用高速相位型SLM对入射光束进行 调制,生成双层多焦点激发点阵并进行二维数字扫描。

目前,多焦点阵CGH的设计算法主要有GS (Gale-Shapley)算法<sup>[18]</sup>、广义自适应加法算法 (GAA)<sup>[19]</sup>、直接搜寻算法<sup>[20]</sup>,以及改进的全基因组测 序(WGS)算法<sup>[21-24]</sup>等。本文采用改进的WGS算法设 计CGH,其产生的点阵具有均匀性好、衍射效率高和 收敛速度快等优势。双层多焦点扫描的CGH的设计 步骤如下:1)根据拟生成的双层多焦点阵列,利用改进 的WGS算法生成相位图;2)依据合适的扫描步长生 成线性相位光栅,以实现点阵在频谱面上的平移,用于 数字扫描成像;3)将双层点阵相位图与线性相位光栅 相位图相加,生成最终的复合相位图。考虑到双光子 激发时聚焦点的焦深范围以及DH-PSF的探测深度, 将双层点阵的轴向间隔设置为1μm,即离焦面的距离 分别为±0.5μm;考虑到点阵之间的相互串扰,两层 点阵按列交错排列,横向相隔3.256 µm,每层点阵数 量为7×4。实际设计的双层点阵的CGH相位图如图 3(a)所示。图3(b)为采用该点阵激发均匀伊红溶液 时直接采集的双光子激发荧光图像,可以看到由于相 邻两列激发深度不同,得到的荧光光斑大小不一样。 在探测光路上加入DH-PSF 相位片后的成像结果如图 3(c)所示,可以看到不同深度的激发点阵对应不同旋 向的双螺旋点阵图像。



图 3 双层点阵的CGH相位图、均匀伊红染料的传统双光子荧光点阵图像和双螺旋荧光点阵图像。(a)双层点阵的CGH相位图; (b)均匀伊红染料的传统双光子荧光点阵图像;(c)双螺旋荧光点阵图像

Fig. 3 CGH phase pattern for two-layer multifocal array, conventional two-photon excitation fluorescence image of multifocal array in solution of eosin dye, and DH-PSF image of same array. (a) CGH phase pattern for two-layer multifocal array; (b) conventional two-photon excitation fluorescence image of multifocal array in solution of eosin dye; (c) DH-PSF image of same array

## 2.4 DH-MTPLSM 的图像重构过程

与RESCH技术类似,基于不同旋向虚拟针孔的 数字重聚焦算法可对 DH-MTPLSM 采集的图像进行 重构,获取轴向不同位置的光切片图像。首先,每个扫 描点(*i*, *j*)处的荧光强度就是重构图像中对应位置像 素(i, j)的灰度值I(i, j);其次,引入DH-PSF调制后, 不同轴向位置激发点的深度信息会发生对应角度的旋 转,在探测器上呈现多个DH-PSF图像的累加。基于 上述特性,考虑用不同旋向的虚拟数字针孔对不同样 品层的信息进行滤波筛选,最终重构出多个样品层的 图像。图4(a)为原始图像。图像重构的具体步骤如 下:1)标定基准点,采用均匀溶液标定未经DH-PSF 调制(即不加DH-PSF相位片)的扫描点阵位置,作为 系统扫描的基准点;2)利用基准点位置从单张实验图 像数据 $M_k(n \ge k \ge 1, n$ 为扫描图像数量)中获得所有 DH-PSF 对应的一系列子区域图像数据  $S_1, S_2, \dots, S_l$ , 并根据扫描点的位置(i, j)构造一个子图像堆栈  $R_{i,i}(x,y)$ ,其中(x,y)表示DH-PSF子区域图像坐标; 3)通过降噪、形态学处理后,对 $R_{ij}(x, y)$ 中的子区域 图像数据S/进行双高斯拟合,获取DH-PSF两个旁瓣 的中心点坐标 $(x_1, y_1), (x_2, y_2); 4$ )根据两个中心点坐 标,求出两点连线的中心点坐标及两点间的距离:5)根 据曲线关系 $\theta = kz$ ,可以得到特定轴向位置z对应的数 字针孔的旋转角度 $\theta$ ,再结合中心点坐标以及两点间 距离,得到不同角度下每个扫描点处对应的虚拟双高 斯针孔大小 $P_m$ ,如图 4(b)所示;6)将 $P_m$ 与子区域图像  $S_l[即 R_{i,j}(x,y)]$ 相乘后,对所有(x,y)进行求和,可得到 每个像素对应的灰度值 $I_m(i,j)$ ,即

$$I_m(i,j) = \sum_{x,y} R_{i,j}(x,y) \cdot P_m(x,y); \qquad (6)$$

7)依次按照点阵的扫描顺序将每个像素点的灰度值  $I_m(i,j)$ 进行排列,即可重构出对应特定轴向位置z处的虚拟共焦图像,如图 4(c)所示。

通过上述数字重聚焦过程,可以从一幅二维扫描 图像中重构出多幅对应不同轴向深度的光切片图像。

## 3 成像结果与讨论

## 3.1 成像分辨率标定

本文发展的 DH-MTPLSM 技术结合了 RESCH 方法,因此具有一定的超分辨成像能力。为了标定 DH-MTPLSM 系统的成像分辨率,采用直径为 100 nm 的荧光珠进行成像。首先,用单层点阵激发, 分别采集放置在 DH-PSF 相位片前后荧光珠样本的荧 光图像,其中未经 DH-PSF 调制的图像用于标定基准

## 第 42 卷 第 14 期/2022 年 7 月/光学学报



图 4 DH-MTPLSM 的数据处理方法示意图。(a)原始图像;(b)双高斯针孔滤波处理;(c)图像重构过程 Fig. 4 Data process for DH-MTPLSM. (a) Original images; (b) filtering with a pair of Gaussian pinholes; (c) image reconstruction process

点,利用上述数据处理算法对经DH-PSF调制的图像 进行处理,获得重构图像,利用所得图像上荧光珠像斑 强度截面曲线的半峰全宽(FWHM)作为其尺寸标定 系统的分辨率。图5(a)为单个荧光珠的宽场(WF)图 像(由未经数字重聚焦处理的扫描图像直接叠加得 到),图5(b)为DH-MTPLSM重构图像,图5(c)和 图5(d)分别为两种情况下荧光珠三维图像的yz投影 图像;图5(e)~(g)分别表示两种情况下荧光珠图像在 *x*、*y*、*z*三个方向上的强度截面曲线。高斯拟合结果表明,宽场成像时,荧光珠像斑在*x*、*y*、*z*三个方向上的FWHM分别为343 nm、356 nm和1083 nm,而经过DH-MTPLSM重构后的FWHM分别为252 nm、270 nm和1059 nm,即相比WF成像,DH-MTPLSM成像分别将分辨率提升了1.36倍(*x*方向)、1.32倍(*y*方向)和1.15(*z*方向),这与传统RESCH技术是相一致的。



图 5 直径为100 nm 的荧光珠图像。(a)宽场图像;(b) DH-MTPLSM 重构图像;(c)宽场图像的 yz 投影;(d) DH-MTPLSM 重构图 像的 yz 投影;(e)~(g) x,y,z方向上的强度截面曲线及其高斯拟合

Fig. 5 Images of fluorescent beads with diameter of 100 nm. (a) Wide field image; (b) DH-MTPLSM reconstruction image; (c) yz projection of wide field image; (d) yz projection of DH-MTPLSM reconstruction image; (e)–(g) intensity profiles in x, y, and z directions, respectively, and their Gaussian fitting curves

## 3.2 小鼠肾切片三维成像

相比传统的 MTPLSM, DH-MTPLSM 的主要特点是可大幅提升三维成像速度。为了验证 DH-

MTPLSM 三维成像速度的提升,采用商用的小鼠肾 切片进行成像实验。按照前面的设计,激发扫描点阵 设置为双层点阵,每层点阵数量均为7×4。综合考虑

## 研究论文

扫描速度与点阵串扰等因素,将点阵间隔设置为横向间隔 6500 nm,纵向间隔 3250 nm。系统扫描步长为 140 nm,因此一共需要产生 1058幅 CGH 相位图来进行扫描,整幅图像的成像时间是 31.74 s,成像区域大小约为 22.84 µm×22.84 µm。

利用前述的数字重聚焦图像重构技术,采用不同 旋转角度的数字针孔对采集到的DH-PSF编码数据进 行重建,获得了轴向3.6μm深度范围内的多幅光切片 图像,部分图像如图6所示。可以看到,相比于宽场图 像,每幅光切片图像都显示了更多的细节信息,即图像 分辨率和对比度都显著提高了。同时还可以看到,不 同深度位置处重构出来的光切片图像各不相同,与不

#### 第 42 卷 第 14 期/2022 年 7 月/光学学报

具有层析能力的传统宽场图像相比显示出很强的光学 层析能力。更重要的是,图6所示的所有光切片图像 是通过单次二维扫描获得的。传统MTPLSM对样品 进行三维成像时,需要利用物镜或位移台进行轴向扫 描,考虑到轴向分辨率和采样定律,对3.6 µm深度范 围进行成像大致需要轴向扫描15次(轴向扫描间隔 250 nm),而采用本文发展的DH-MTPLSM则只需要 扫描一次,相当于将成像采集时间缩短为原来的 1/15,三维成像速度得到大幅提高。与传统基于单点 扫描的TPLSM相比,DH-MTPLSM成像速度的提高 就更加显著了。



图 6 小鼠肾切片成像结果。(a)焦面处的宽场图像;(b)不同轴向深度处的重构图像 Fig. 6 Imaging results of mouse kidney section. (a) WF image at focal plane; (b) reconstructed images at different axial depths

## 4 结 论

提出和搭建了基于双螺旋点扩展函数工程的三维 多焦点双光子扫描荧光显微成像系统,利用高速相位 型空间光调制器生成双层多焦点激发点阵,提高了轴 向激发范围,解决了激发焦深与双螺旋点扩展函数探 测深度的失配问题,同时降低了系统的复杂性,提高了 多焦点激发的灵活性和扫描速度;同时,将具有纳米尺 度轴向定位特性的双螺旋点扩展函数工程引入多焦点 双光子激光扫描显微技术中,可有效增大轴向探测范 围。另外,通过后期的数字重聚焦图像重构算法,能够 仅从单次二维扫描的双螺旋图像信息中重建出样品的 多层光切片图像,增大了轴向扫描采样间隔,大幅缩短 了三维成像的采集时间,提高了三维成像速度,同时也 减少了样品的光漂白和光毒性,为进一步开展活体细 胞和组织的快速高分辨双光子荧光成像提供了基础。

在本文工作的基础上,还可以结合图像扫描显微中的数字重聚焦技术或多视角解卷积技术<sup>[25]</sup>来进一步

提高成像分辨率,实现基于 DH-MTPLSM 的超分辨 成像。在对活体厚样品进行三维成像时,样品的散射 以及生物样品折射率的不均匀导致的像差会限制 DH-MTPLSM 的成像深度和分辨率,因此还可以结合自 适应光学技术<sup>[26]</sup>对激发光路和探测光路的像差进行校 正,以提高系统的整体性能。

## 参考 文 献

- Wu J, Ji N, Tsia K K. Speed scaling in multiphoton fluorescence microscopy[J]. Nature Photonics, 2021, 15 (11): 800-812.
- [2] 林宏心,左宁,卓双木,等.多光子显微技术在医学诊断中的应用[J].中国激光,2018,45(2):0207014.
  Lin H X, Zuo N, Zhuo S M, et al. Application of multiphoton microscopy in disease diagnosis[J]. Chinese Journal of Lasers, 2018, 45(2):0207014.
- [3] Bewersdorf J, Pick R, Hell S W. Multifocal multiphoton microscopy[J]. Optics Letters, 1998, 23(9): 655-657.
- [4] Jureller J E, Kim H Y, Scherer N F. Stochastic scanning

#### 第 42 卷 第 14 期/2022 年 7 月/光学学报

### 研究论文

multiphoton multifocal microscopy[J]. Optics Express, 2006, 14(8): 3406-3414.

- [5] Fittinghoff D N, Squier J A. Time-decorrelated multifocal array for multiphoton microscopy and micromachining[J]. Optics Letters, 2000, 25(16): 1213-1215.
- [6] Egner A, Andresen V, Hell S W. Comparison of the axial resolution of practical Nipkow-disk confocal fluorescence microscopy with that of multifocal multiphoton microscopy: theory and experiment[J]. Journal of Microscopy, 2002, 206(1): 24-32.
- [7] Fricke M, Nielsen T. Two-dimensional imaging without scanning by multifocal multiphoton microscopy[J]. Applied Optics, 2005, 44(15): 2984-2988.
- [8] Martini J, Andresen V, Anselmetti D. Scattering suppression and confocal detection in multifocal multiphoton microscopy[J]. Journal of Biomedical Optics, 2007, 12(3): 034010.
- [9] Qu J L, Liu L X, Shao Y H, et al. Recent progress in multifocal multiphoton microscopy[J]. Journal of Innovative Optical Health Sciences, 2012, 5(3): 12500186.
- [10] Winter P W, York A G, Nogare D D, et al. Twophoton instant structured illumination microscopy improves the depth penetration of super-resolution imaging in thick scattering samples[J]. Optica, 2014, 1(3): 181-191.
- [11] 张荣丽,李慧,吴岳恒,等.利用光谱和时间分辨的多 光子显微技术识别人体冠状动脉粥样硬化斑块[J].中国 激光,2020,47(2):0207025.
   Zhang R L, Li H, Wu Y H, et al. Identification of

human coronary atherosclerotic plaques using spectrumand time-resolved multiphoton microscopy[J]. Chinese Journal of Lasers, 2020, 47(2): 0207025.

- [12] Nielsen T, Fricke M, Hellweg D, et al. High efficiency beam splitter for multifocal multiphoton microscopy[J]. Journal of Microscopy, 2001, 201(3): 368-376.
- [13] Straub M, Hell S W. Fluorescence lifetime threedimensional microscopy with picosecond precision using a multifocal multiphoton microscope[J]. Applied Physics Letters, 1998, 73(13): 1769-1771.
- [14] Sacconi L, Froner E, Antolini R, et al. Multiphoton multifocal microscopy exploiting a diffractive optical element[J]. Optics Letters, 2003, 28(20): 1918-1920.

- [15] Shao Y, Qin W, Liu H, et al. Multifocal multiphoton microscopy based on a spatial light modulator[J]. Applied Physics B, 2012, 107(3): 653-657.
- [16] Yu H H, Zhang C S, Lin D Y, et al. Two-photon multifocal structured light microscopy based on highspeed phase-type spatial light modulator[J]. Acta Physica Sinica, 2021, 70(9): 098701.
- [17] Jesacher A, Ritsch-Marte M, Piestun R. Threedimensional information from two-dimensional scans: a scanning microscope with postacquisition refocusing capability[J]. Optica, 2015, 2(3): 210-213.
- [18] Sinclair G, Leach J, Jordan P, et al. Interactive application in holographic optical tweezers of a multiplane Gerchberg-Saxton algorithm for three-dimensional light shaping[J]. Optics Express, 2004, 12(8): 1665-1670.
- [19] Curtis J E, Koss B A, Grier D G. Dynamic holographic optical tweezers[J]. Optics Communications, 2002, 207 (1-6): 169-175.
- [20] Meister M, Winfield R J. Novel approaches to direct search algorithms for the design of diffractive optical elements[J]. Optics Communications, 2002, 203(1/2): 39-49.
- [21] Wu Y, Wang J, Chen C, et al. Adaptive weighted Gerchberg-Saxton algorithm for generation of phase-only hologram with artifacts suppression[J]. Optics Express, 2021, 29(2): 1412-1427.
- [22] di Leonardo R, Ianni F, Ruocco G. Computer generation of optimal holograms for optical trap arrays[J]. Optics Express, 2007, 15(4): 1913-1922.
- [23] Poland S P, Krstajić N, Knight R D, et al. Development of a doubly weighted Gerchberg-Saxton algorithm for use in multibeam imaging applications[J]. Optics Letters, 2014, 39(8): 2431-2434.
- [24] Kim D, Keesling A, Omran A, et al. Large-scale uniform optical focus array generation with a phase spatial light modulator[J]. Optics Letters, 2019, 44(12): 3178-3181.
- [25] Roider C, Heintzmann R, Piestun R, et al. Deconvolution approach for 3D scanning microscopy with helical phase engineering[J]. Optics Express, 2016, 24 (14): 15456-15467.
- [26] Ji N. Adaptive optical fluorescence microscopy[J]. Nature Methods, 2017, 14(4): 374-380.