基于彩色相机的双波长剪切散斑干涉法同步 测量面内外位移导数

吴敏杨¹,马银行¹,程具²,杨福俊¹*

¹东南大学江苏省工程力学重点实验室,江苏南京 211189; ²北京强度环境研究所可靠性与环境工程技术重点实验室,北京 100076

摘要 提出了一种基于彩色摄像机的双波长激光剪切散斑干涉测量方法,用于同步测量变形物体的面内和面外位 移导数。两束不同波长的激光以相同的入射角,同时对称地照射在被测物体表面。基于改进的迈克耳孙干涉光路 并仅用一个相移器,建立了时间相移的双波长激光剪切散斑干涉测量系统。通过一个3芯片彩色相机的绿色和蓝 色通道记录两个不同波长激光干涉形成的干涉图。运用 Carré 算法从分离的绿色和蓝色剪切散斑干涉条纹图中提 取出与面内和面外变形导数分量相关的相位。悬臂铝梁的变形测量结果验证了该测试系统的可行性。 关键词 测量;双波长剪切散斑干涉;位移导数测量;3芯片彩色相机 中图分类号 O348.1 文献标志码 A doi: 10.3788/AOS202040.1812002

Color-Camera-Based Dual-Wavelength Shearography for Simultaneously Measuring in-Plane and out-of-Plane Displacement Derivatives

Wu Minyang¹, Ma Yinhang¹, Cheng Hao², Yang Fujun^{1*}

¹Jiangsu Key Laboratory of Engineering Mechanics, Southeast University, Nanjing, Jiangsu 211189, China; ²Science and Technology on Reliability and Environment Engineering Laboratory, Beijing Institute of Structure and Environment Engineering, Beijing 100076, China

Abstract A color-camera-based shearography system using dual-wavelength lasers was developed for simultaneously measuring the in-plane and out-of-plane displacement derivatives of a deformed object. Lasers of dual wavelengths are arranged to symmetrically and simultaneously illuminate on the object with identical angles of incidence. A set of phase-shifter and a modified Michelson interferometer are used to build a temporal-phase-shift dual-wavelength shearography. The interferograms formed by the two wavelength are recorded by one 3-chip color camera with green and blue channels. The phases related to the in-plane and out-of-plane components are extracted from the shearograms by using Carré algorithm. Experiment on a cantilevered aluminum beam deformation was performed to verify the feasibility and the capability of the testing system.

Key words measurement; dual-wavelength shearography; measurement of displacement derivative; 3-chip color camera

OCIS codes 120.6160; 120.3180; 120.6650

1 引 言

变形和应变高效的无损检测(NDT)在产品质 量和可靠性检测中扮演着重要角色。光学方法具有 响应速度快、非接触和全场测量的优点。其中,数字 全息干涉法(DHI)、电子散斑干涉技术(ESPI)和数 字剪切散斑干涉技术都是装置简单且有效的微米级 测试方法,被广泛应用于光学粗糙表面结构的小变 形和应变的测量、残余应力评估、振动表征和微转动 位移测量等^[1-5]。DHI和ESPI都可以用于对测试 物体进行多维度的全场变形分析且具有极高的测量 灵敏度;但对测量环境要求严格,如隔振、温度控制 等,这些实验条件限制了它们的应用。数字剪切散 斑干涉法对环境扰动相对不敏感,可直接测量变形

收稿日期: 2020-05-14; 修回日期: 2020-06-01; 录用日期: 2020-06-09

基金项目:国家自然科学基金(11772092,11472081)、江苏省研究生科研实践创新项目(KYCX19_0059)

^{*} E-mail: yang-fj@seu.edu.cn

的一阶导数。早在 1973 年, Leendertz 等^[6]、Hung 等^[7]的研究工作中就已提出此方法,并由 Hung 等[8]进一步发展。与其他干涉方法不同的是,数字 剪切散斑干涉法由两束相同的横向剪切物光光束产 生干涉,可以通过一个位于物体和成像传感器之间 的剪切元件来实现。由于不需要额外的参考光束, 剪切散斑干涉方法的装置相对简单。在过去的几十 年里,随着计算机、内存存储和相机传感器的快速发 展,数字剪切散斑干涉方法取得了许多进展,并被认 为是 NDT 中最实用的工具之一,在工业界中得到 广泛应用^[9]。许多光学元件都可作为剪切装 置[7-13],如平行玻璃板或小角度的玻璃楔就是最简 单的剪切单元[7-8,10],而衍射光栅是另一种用于剪切 单元的简单光学元件[11-12]。当一束光通过沃拉斯顿 棱镜时,会产生双折射分成两束折射光,由于两束折 射光的偏振面相互垂直,需要在沃拉斯顿棱镜和相 机之间放置一个偏振器,这样两束光在成像传感器 的平面上才可以发生干涉[13]。在许多实际应用中, 改进的迈克耳孙干涉仪因具有结构紧凑、剪切量和 剪切方向易调整等特点而被用作剪切元件[6,9]。对 干实际测量或研究材料、结构变形时,需要同步测量 多个方向的位移或其空间导数。目前,一些已开发 的测试技术均能满足上述要求[1,14-16]。这些方法或 基于多波长或彩色 DHI,或基于空间复用剪切散斑 干涉法。利用傅里叶变换可以从变形前后记录的干 涉图中进一步获得测量分量的信息。然而,在傅里 叶变换过程中,被测物理量或力学量的最大范围受 空间载波频率的限制,且在傅里叶变换过程中由能 量泄漏造成的误差是不可避免的。

本文提出仅用一台相机和一个剪切装置,且在 测试前无需任何校准就可以同步得到与面内和离面 变形位移导数相关信息的测试方法。该方法利用两 个不同波长的激光对物体进行多向照明,并利用具 有红、绿、蓝三个颜色通道的 CCD 彩色相机同步记 录散斑剪切干涉图。仅用一个相移器及 Carré 相位 计算算法同步实现双波长剪切散斑干涉图的相位解 调,对悬臂铝梁进行的双向弯曲变形导数测试,结果 表明,本文方法完全可以用于多方向变形的同步测 量与分析。

2 测量原理

2.1 剪切散斑干涉测量法

图 1 为两种不同激光照明下双波长剪切散斑干 涉方法的实验设置。蓝光和绿光以相同的入射角 θ 对称地同时照在物体表面,虽然两束光在物体表面 相互重叠,但由于波长和光源均不相同,所以不会产 生干涉。如图 1 所示,物体反射的光经过一个改进 的迈克耳孙干涉仪后投射到一个拥有红、绿、蓝三通 道的 3CCD 彩色相机中,将迈克耳孙干涉仪的镜面 2 从初始位置旋转一个非常小的角度 β ,在 CCD 相 机的像面上形成一对被测物体的横向剪切图像。如 图 2(a)所示,物体表面上两点 P(x,y,z)和 $Q(x+\delta x,y,z)$,当图像在沿 x 方向有一个剪切量 δx 时, 这两个点会相互重叠发生散斑干涉,重叠部分用 图 2(b)中的图标"①"表示。











首先对绿光的剪切散斑干涉图进行描述。从点 P(x,y,z)和点 $Q(x+\delta x,y,z)$ 反射的绿色光波复振幅可分别表示为

$$\begin{cases} u_{g1}(x,y,z) = U_{g1} \exp(i\phi_{g1}) \\ u_{g2}(x+\delta x,y,z) = U_{g2} \exp(i\phi_{g2}), \end{cases}$$
(1)

式中: ϕ_{g1} 和 ϕ_{g2} 为随机相位; U_{g1} 和 U_{g2} 为光波的振幅; 下标"g"代表绿光。CCD 记录的光强可以描述为

$$I_{g}(x,y) = |u_{g1} + u_{g2}|^{2} = U_{g1}^{2} + U_{g2}^{2} + 2U_{g1}U_{g2}\cos(\phi_{g1} - \phi_{g2}).$$
(2)

当物体发生变形时,点 P(x,y,z)和点 $Q(x + \delta x, y, z)$ 的位移向量可以表示为

$$\begin{cases} \boldsymbol{D}_{1} = (u, v, w) \\ \boldsymbol{D}_{2} = (u + \delta u, v + \delta v, w + \delta w)^{\circ} \end{cases}$$
(3)

此时,两点分别变为 P'(x+u,y+v,z+w)和 $Q'(x+\delta x++u+\delta u,y+v+\delta v,z+w+\delta w)$,从 点 P'和点 Q'反射的光波复振幅可分别描述为

$$\begin{cases} u'_{g_{1}}(x, y, z) = U'_{g_{1}} \exp[i(\phi_{g_{1}} + \phi_{g_{1}})] \\ u'_{g_{2}}(x + \delta x, y, z) = U'_{g_{2}} \exp[i(\phi_{g_{2}} + \phi_{g_{2}})] \end{cases}, (4)$$

式中: φ_{g1} 和 φ_{g2} 为两点产生位移后光程差引起的相位变化,由于位移非常小,点P'和点Q'在剪切图像上依然重叠。因此,相对应CCD记录的光强变为

$$I'_{g}(x,y) = |u'_{g1} + u'_{g2}|^{2} = U'_{g1} + U'_{g2} + 2U'_{g1}U'_{g2}\cos(\phi_{g1} - \phi_{g2} + \Delta\varphi_{g}),$$
(5)

式中: $\Delta \varphi_{g} = \varphi_{g1} - \varphi_{g2}$ 表示两点相对位移引起的相 对相位变化。假设相邻两个点的光波振幅是相等 的,将物体变形前后的剪切散斑干涉图相减,可得

$$\begin{cases} \Delta I_{g}(x,y) = |I_{g}(x,y) - I'_{g}(x,y)|^{2} = 4U_{g}^{2} \left| \sin \frac{\Delta \varphi_{g}}{2} \sin \left(\phi_{g1} - \phi_{g2} + \frac{\Delta \varphi_{g}}{2} \right) \right| \\ \Delta I_{b}(x,y) = |I_{b}(x,y) - I'_{b}(x,y)|^{2} = 4U_{b}^{2} \left| \sin \frac{\Delta \varphi_{b}}{2} \sin \left(\phi_{b1} - \phi_{b2} + \frac{\Delta \varphi_{b}}{2} \right) \right|, \end{cases}$$
(6)

式中: $\Delta I_{g}(x,y)$ 表示绿色激光照明下的剪切散斑干 涉强度分布; $\Delta I_{b}(x,y)$ 表示蓝色激光照明下的剪切 散斑干涉强度分布。

2.2 多位移导数测量原理

图 3(a)和(b)分别为变形前后绿色激光和蓝色 激光投射在物体表面 *P*(*x*,*y*,*z*)点上及漫反射回来



的光路示意图(尽管图 1 所示光路中,两束入射激光 不是准直平行光,但激光自扩束镜到被测物的距离 比被测区域范围大很多,因此在物面附近的入射光 仍可视为平行光束)。假设点 P 变形后到点 P'沿 x,y,z 方向的位移分别是u,v,w(未按比例绘制), 其中 y 方向的位移 v 在图 3 中未画出。



图 3 光路和位移图。(a)绿色激光;(b)蓝色激光 Fig. 3 Diagram of optical path and displacement. (a) Green laser; (b) blue laser 由于变形,在 y=0 的测试平面上点 P 和点 P' 与波数相乘^[17],很容易得到光波

之间使用绿色和蓝色激光照明的光程差分别表示为 $D_{g} = PA + PB$ 和 $D_{b} = PC + PB$ 。将物理光程差 与波数相乘^[17],很容易得到光波相位变化与位移的 关系式,表示为

$$\begin{split} \varphi_{g1} &= \frac{2\pi}{\lambda_g} D_g = \frac{2\pi}{\lambda_g} [w (1 + \cos \theta) - u \sin \theta] \\ \varphi_{b1} &= \frac{2\pi}{\lambda_b} D_b = \frac{2\pi}{\lambda_b} [w (1 + \cos \theta) + u \sin \theta] \end{split}$$
(7)

式中: λ_{g} 和 λ_{b} 分别是绿色和蓝色激光的波长。同样,对于点 $Q(x + \delta x, y, z)$ 可以得到:

$$\begin{cases} \varphi_{g^2} = \frac{2\pi}{\lambda_g} [(w + \delta w)(1 + \cos \theta) - (u + \delta u)\sin \theta] \\ \varphi_{b^2} = \frac{2\pi}{\lambda_b} [(w + \delta w)(1 + \cos \theta) + (u + \delta u)\sin \theta] \end{cases}$$
(8)

因此,可以得到 P 和 Q 两点之间因为相对位移而引起的相对相位变化:

$$\begin{cases} \Delta \varphi_{g} = \frac{2\pi}{\lambda_{g}} \left[\frac{\partial w}{\partial x} (1 + \cos \theta) - \frac{\partial u}{\partial x} \sin \theta \right] \delta x \\ \Delta \varphi_{b} = \frac{2\pi}{\lambda_{b}} \left[\frac{\partial w}{\partial x} (1 + \cos \theta) + \frac{\partial u}{\partial x} \sin \theta \right] \delta x \end{cases}$$
(9)

通过将 $\Delta \varphi_{g} = \Delta \varphi_{b}$ 分别相加和相减可以得到 纯离面和面内的位移导数,即

$$\begin{cases} \frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\lambda_{\rm g} \Delta \varphi_{\rm g} + \lambda_{\rm b} \Delta \varphi_{\rm b}}{4\pi (1 + \cos \theta) \, \delta x}, \\ \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\lambda_{\rm b} \Delta \varphi_{\rm b} - \lambda_{\rm g} \Delta \varphi_{\rm g}}{4\pi \sin \theta \delta x}, \end{cases}$$
(10)

式中的相对相位变化可以通过相移技术从(2)式 和(5)式提取出来。此外,将绿色和蓝色激光绕 z轴旋转 90°并调整剪切的方向,(10)式中的 $u,\delta x$ 分别用 $v,\delta y$ 来代替,就可测量 y 方向的面内位移 导数。

2.3 相位计算原理

CCD 相机记录的(2)式和(5)式表示的光强可 以简化为

$$I(x,y) = a(x,y) + b(x,y)\cos\varphi(x,y)_{\circ}$$

(11)

利用移相技术^[18]可以从条纹图解调出未知的 相位 $\varphi(x,y)$ 。如图 1 所示,通过安装在平面镜 1 上的压电陶瓷驱动平面镜 1 使两种颜色的光束同时 产生相移。不过,两束光之间的相移量是不同的。 由于 Carré 方法^[19]具有计算时无需知道具体相移 量值的优点,因此,本文采用该方法来计算物体变形 前后两种不同颜色激光形成的剪切散斑干涉图像中 每个像素的相位。四步等步长相移剪切散斑干涉图 的强度可表示为

$$\begin{cases} I_{bi}(x,y) = a(x,y) + b(x,y)\cos\left[\varphi_{b}(x,y) + i\alpha_{b}\right] \\ I_{gi}(x,y) = a(x,y) + b(x,y)\cos\left[\varphi_{g}(x,y) + i\alpha_{g}\right] \end{cases}, i = 0, 1, 2, 3,$$
(12)

式中:α,和α,分别是对应于蓝光和绿光的相移量。由(12)式可以求出:

$$\begin{cases} \varphi_{b} = \arctan \frac{\sqrt{\left[3(I_{b1} - I_{b2}) - (I_{b0} - I_{b3})\right] \left[(I_{b0} - I_{b3}) + (I_{b1} - I_{b2})\right]}}{(I_{b1} + I_{b2}) - (I_{b0} + I_{b3})} \\ \varphi_{g} = \arctan \frac{\sqrt{\left[3(I_{g1} - I_{g2}) - (I_{g0} - I_{g3})\right] \left[(I_{g0} - I_{g3}) + (I_{g1} - I_{g2})\right]}}{(I_{g1} + I_{g2}) - (I_{g0} + I_{g3})} \end{cases}$$
(13)

3 实 验

为了验证所提出的测试方法,对图 4(a)所示的悬 臂铝梁双向弯曲引起的变形进行了测量。试件由厚 度为 20 mm 的铝块经电火花切割加工而成的尺寸为 80 mm×15 mm×12 mm 的悬臂梁,为了确保梁的固 定端为刚性约束,铝块切割时切割出的悬臂梁固定端 仍与铝块为一整体,如图 4(b)所示。测量前,为了提



高反射率,在试件表面喷涂哑光白漆。图 4(b)中,采 用两个螺旋微分顶杆对试件进行双向弯曲加载。两 个光源是功率均为 80 mW 的二极管泵浦固体激光 器,波长分别为 473 nm 和 532 nm。图 4(a)中测量区 域大小为 34 mm×15 mm,照明的角度为 25.8°,剪切 量 $\delta x = 2$ mm。测量时,用分辨率为 1280 pixel× 1024 pixel 的 3CCD 相机(AT140GE,JAI,日本)记录 物体变形前后的双波长剪切散斑干涉图。





将记录的剪切散斑干涉图按颜色通道分离出 红、绿和蓝三色分量,如图 5 所示。可以看出,在红 色、绿色、蓝色三通道中并没有颜色的串扰。将 Carré技术分别应用于分离出的绿色和蓝色通道的 图像,得到如图 6 所示的包裹相位图。需要注意的 是,该结果是利用文献[20]中提出的相位滤波方法 去除相位噪声后的结果。将两个相位图解包裹之 后,利用(10)式就可得到与纯面内和纯离面位移的 导数有关的相位图。



图 5 彩色散斑图案及其 RGB 组成部分 Fig. 5 Color speckle pattern and its RGB components 图 7(a)为测量区域的实测面内应变场,图 7(b) 为有限元法计算结果。对比发现,两者应变场的分

布形态和整体轮廓吻合较好;图7(c)为实验得到的



测量区域的挠度导数二维云图。当图 3(a)所示的 悬臂梁自由端受集中荷载 N 作用时,其任意截面上 以 x 为变量的挠度分布为^[21]

$$w = \frac{Nx^2}{6EI}(x - 3l)_{\circ} \tag{14}$$

由(14)式可得其斜率为

$$\frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}x} = \frac{Nx}{2EI}(x - 2l), \qquad (15)$$

式中:l 为梁的长度;E 为试件材料的杨氏模量(E= 69 GPa);I 为梁截面关于y 轴的惯性矩($I = bt^3/$ 12,b 是宽度,t 是厚度)。在实验中,铝梁的自由端 挠度为 0.12 mm,根据(14)式可以推出施加的荷载 N = 106 N。将E = 69 GPa,l = 80 mm,b = 15 mm, t = 12 mm 和N = 106 N代人(15)式可以解出整个 量弯曲挠度的斜率分布,如图 7(d)中红色圆点-划 线所示。图 7(d)中黑色方块-划线对应于测试区域 的实验测量结果;可见测量区域的实验结果与理论 值吻合得很好。



图 6 包裹相位图。(a)绿色通道;(b)蓝色通道 Fig. 6 Wrapped phase maps. (a) Green channel; (b) blue channel



图 7 实验和理论对比图。(a)实测面内位移导数;(b)有限元模拟计算面内应变; (c)实测离面位移导数;(d) dw/dx 的实验与理论解的比较

Fig. 7 Experimental and theoretical comparison chart. (a) Derivative of measured in-plane displacement; (b) finite element simulation to calculate in-plane strain; (c) derivative of measured out-of-plane displacement; (d) dw/dx comparison of experimental and theoretical solutions

4 结 论

提出了一种用于同步测量面内和面外变形位移 导数的双波长剪切散斑干涉测量方法。该方法的主 要优点是仅用一个剪切装置和一个相机进行多维变 形测量。与数字全息干涉法相比,该方法由于具有 共路剪切特性,且对隔振和温度控制的限制较小,具 有较好的实际应用价值。此外,该方法能在不需要 标定的情况下给出位移导数,与文献[13]的分屏同 时记录两个剪切图测量方法相比,不需要进行图像 匹配标定,不存在分屏导致图像分辨率下降的问题, 因此本文方法测量更精确,但相移的不完全线性和 散斑对测量精度依然存在不可避免的影响。对悬臂 铝梁的双向弯曲变形的导数进行测量,结果表明,实 测结果与理论预测结果吻合较好,验证了该方法的 准确性与可靠性。

参考文献

- [1] Rajshekhar G, Gorthi S S, Rastogi P. Simultaneous measurement of in-plane and out-of-plane displacement derivatives using dual-wavelength digital holographic interferometry [J]. Applied Optics, 2011, 50(34): H16-H21.
- [2] Li X Y, Huang Z H, Zhu M, et al. Measurement of transient deformation using high-speed temporal speckle pattern interferometry [J]. Acta Optica Sinica, 2015, 35(6): 0612002.
 李翔宇,黄战华,朱猛,等. 瞬态形变的高速时域散 斑干涉测量[J]. 光学学报, 2015, 35(6): 0612002.
- [3] Dai X, Yun H, Shao X, et al. Thermal residual stress evaluation based on phase-shift lateral shearing interferometry[J]. Optics and Lasers in Engineering, 2018, 105: 182-187.
- [4] Ma Y H, Jiang H Y, Dai M L, et al. Cantilevered plate vibration analysis based on electronic speckle pattern interferometry and digital shearing speckle pattern interferometry[J]. Acta Optica Sinica, 2019, 39(4): 0403001.

马银行,蒋汉阳,戴美玲,等.基于电子散斑干涉与 数字剪切散斑干涉法的悬臂薄板振动分析[J].光学 学报,2019,39(4):0403001.

- [5] Wu M Y, Lu G C, Ma Y H, et al. Double speckle pattern interferometric measurements for microangular displacement and the center of rotation [J]. Optics Letters, 2020, 45(1): 188-191.
- [6] Leendertz J A, Butters J N. An image-shearing speckle-pattern interferometer for measuring bending moments [J]. Journal of Physics E: Scientific Instruments, 1973, 6(11): 1107-1110.
- [7] Hung Y Y, Taylor C E. Speckle-shearing interferometric camera: a tool for measurement of derivatives of surface-displacement [J]. Proceedings of SPIE, 1974, 41: 169-176.
- [8] Hung Y Y, Liang C Y. Image-shearing camera for direct measurement of surface strains [J]. Applied Optics, 1979, 18(7): 1046-1051.
- [9] Yang L X, Xie X. Digital shearography: new

developments and applications [M]. Bellingham: Society of Photo-Optical Instrumentation Engineers Press, 2016.

- [10] Mihaylova E, Whelan M, Toal V. Simple phaseshifting lateral shearing interferometer [J]. Optics Letters, 2004, 29(11): 1264-1266.
- [11] Mihaylova E, Naydenova I, Martin S, et al. Simple electronic speckle pattern shearing interferometer with a holographic grating as a shearing element[J]. Proceedings of SPIE, 2005, 5962: 596226.
- [12] Mello M, Hong S, Rosakis A J. Extension of the coherent gradient sensor (CGS) to the combined measurement of in-plane and out-of-plane displacement field gradients [J]. Experimental Mechanics, 2008, 49(2): 277-289.
- [13] Dong J, Wang S J, Lu M, et al. Real-time dualsensitive shearography for simultaneous in-plane and out-of-plane strain measurements [J]. Optics Express, 2019, 27(3): 3276-3283.
- [14] Pedrini G, Zou Y L, Tiziani H J. Simultaneous quantitative evaluation of in-plane and out-of-plane deformations by use of a multidirectional spatial carrier[J]. Applied Optics, 1997, 36(4): 786-792.
- [15] Saucedo-A T, de la Torre-Ibarra M H, Santoyo F M, et al. Digital holographic interferometer using simultaneously three lasers and a single monochrome sensor for 3D displacement measurements[J]. Optics Express, 2010, 18(19): 19867-19875.
- [16] Morimoto Y, Matui T, Fujigaki M. Threedimensional displacement analysis by windowed phase-shifting digital holographic interferometry [J]. Experimental Analysis of Nano and Engineering Materials and Structures, 2007: 49-56.
- [17] Cloud G. Back to basics. Optical methods in experimental mechanics. Part 10: complex amplitude
 [J]. Experimental Techniques, 2004, 28(1): 15-17.
- [18] Gasvik K J. Optical metrology [M]. England: John Wiley&Sons Incorporated, 2003.
- [19] Carre P. Installation et utilisation du comparateur photoélectrique et interférentiel du Bureau International des Poids et Mesures [J]. Metrologia, 1966, 2(1): 13-23.
- [20] Aebischer H A, Waldner S. A simple and effective method for filtering speckle-interferometric phase fringe patterns [J]. Optics Communications, 1999, 162(4/5/6): 205-210.
- [21] Hibbeler R C. Mechanics of materials: chapter 12[M]. Singapore: Prentice Hall, 2011.