基于交叉比对的风云三号 D 星红外高光谱大气探测仪 辐射定标性能评估

杨天杭^{1,2,3},胡秀清⁴*,徐寒列⁴,吴春强⁴,漆成莉⁴,顾明剑^{1,3}

1中国科学院红外探测与成像技术重点实验室,上海 200083;

²中国科学院大学,北京 100049;

³中国科学院上海技术物理研究所,上海 200083;

4国家卫星气象中心中国遥感卫星辐射测量和定标重点开放实验室,北京 100081

摘要 红外高光谱探测仪的高精度辐射定标是其定量化应用的关键。基于欧洲气象卫星 MetOp-A/B 星红外大气 探测干涉仪(IASI)与风云三号 D 星(FY-3D),采用瞬时星下点交叉比对方法,评估 FY-3D 搭载的红外高光谱大气 探测仪(HIRAS)辐射定标的相对偏差。根据两个仪器严格的空间和时间匹配观测数据,采用与 FY-3D 同一平台 但空间分辨率更高的中分辨率光谱成像仪 MERSI-II 的数据,筛选匹配样本的均匀背景。在交叉比对前,将 IASI 数据光谱分辨率用傅里叶正逆变换转换为与 HIRAS 相同的光谱分辨率。由于满足匹配规则的比对样本基本分布 在目标温度较低的南北极区域,因此用光谱亮温的平均偏差和偏差标准差评价交叉比对结果。结果表明,HIRAS 与 MetOp-A/B 星的 IASI 比对结果相似,在相对温度较高的北极区域的一致性整体优于南极区域。低温目标环境 下,长波、中波红外的亮温平均偏差小于1 K,多数通道小于 0.5 K,一致性良好,各通道无明显温度依赖,偏差标准 差小于 2 K,且随光谱通道而变,在吸收线剧烈的位置处稍大。短波红外 HIRAS 光谱的亮温整体低于 IASI 光谱, 多数通道的平均偏差小于 1.5 K,偏差对温度的依赖较明显,偏差标准差随目标温度升高而减小。亮温偏差长期趋势(2018 年 4—12 月)的分析表明,其长期整体稳定,短波偏差在较低目标温度下稍大。 关键词 光谱学; 交叉比对; 红外高光谱大气探测仪; 低温目标; 辐射一致性

中图分类号 P414.4 文献标识码 A

doi: 10.3788/AOS201939.1130003

Radiation Calibration Accuracy Assessment of FY-3D Hyperspectral Infrared Atmospheric Sounder Based on Inter-Comparison

Yang Tianhang^{1,2,3}, Hu Xiuqing^{4 *}, Xu Hanlie⁴, Wu Chunqiang⁴,

Qi Chengli⁴, Gu Mingjian^{1,3}

¹ Key Laboratory of Infrared System Detection and Imaging Technology, Chinese Academy of Sciences, Shanghai 200083, China;

² University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China;

³ Shanghai Institute of Technical Physics, Chinese Academy of Sciences, Shanghai 200083, China;

⁴ Key Laboratory of Radiometric Calibration and Validation for Environmental Satellites, National Satellite Meteorological Center, Beijing 100081, China

Abstract High-precision radiometric calibration of hyperspectral infrared sounders is crucial for its quantitative application. In this study, the relative deviation obtained by radiance calibration of infrared hyperspectral atmospheric sounder (HIRAS) on FY-3D satellite is evaluated based on infrared atmospheric sounding interferometer (IASI) on European meteorological satellites MetOp-A and MetOp-B and Y-3D satellite through simultaneous nadir overpass. According to the observation data of strictly spatial and temporal matching of both instruments, the uniform scenes are selected by using the higher spatial resolution data of medium resolution

基金项目:国家重点研发计划(2018YFB0504900,2018YFB0504901,2018YFB0504800,2018YFB0504802)、国家自然科学 基金(41871249,41471302)

* E-mail: huxq@cma.gov.cn

收稿日期: 2019-06-20; 修回日期: 2019-07-17; 录用日期: 2019-07-24

spectral imager (MERSI-II) on the same platform of FY-3D. The spectral resolution of IASI data is converted to the same spectral resolution of HIRAS through forward-inverse Fourier transform method before inter-comparison. Because the matching samples which satisfy the collocation criteria are distributed in the North and South Arctic regions with low target temperatures, the inter-comparison results are evaluated by mean and standard deviation of HIRAS-IASI brightness temperature (BT). The results show that the comparison results between HIRAS and MetOp-A/B are similar, the consistency of North Arctic regions with high temperature is better than that of South Arctic regions. HIRAS agrees well with IASI at the long-wave IR (LWIR) and middle-wave IR (MWIR) in low temperature environment with less than 1 K mean deviation and below 0.5 K in most channels. There are no apparent scene-dependent features for individual spectral channels, the standard deviation is less than 2 K, and varies with the spectral channels, slightly larger at the position where the absorption line is sharp. The spectral BT of HIRAS is lower than that of IASI with <1.5 K mean deviation in most channels at short-wave IR (SWIR), the deviation shows scene-dependent features, and the standard deviation decreases as the target temperature increases. The long-term trend of BT difference (from April to December, 2018) analysis shows that long-term consistency of HIRAS is stable, the mean deviation at SWIR is slightly larger in the lower target temperature conditions. **Key words** spectroscopy; inter-comparison; hyperspectral infrared atmospheric sounder; low temperature target;

radiometric consistency

OCIS codes 300.6340; 010.5630; 120.6780; 040.3060

1 引 言

星载高光谱分辨率红外大气遥感探测是获取全 球气象观测资料的重要来源之一,常被应用于数值 天气预报(NWP)模式数据同化、大气成分反演、气 候变化分析等业务和科学研究工作^[1]。高精度的辐 射定标和光谱定标是数据定量化应用的关键。红外 高光谱数据具有高光谱分辨率、高精度辐射和光谱 定标等性质,可用于独立评估通道式红外仪器的辐 射和光谱定标精度^[25]。

风云三号 D 星(FY-3D)于 2017 年 11 月 15 日 成功发射。星上搭载的红外高光谱大气探测仪 (HIRAS)具有 2275 个光谱通道^[6],是我国极轨气 象卫星上搭载的第一台红外高光谱探测仪器。欧洲 的 极 轨 气 象 卫 星 MetOp (Meteorological Operational)A 星和 B 星分别于 2006 年 10 月和 2012 年 9 月发射升空,星上搭载的气象业务红外大 气探测干涉仪(IASI)具有 8461 个光谱通道^[7],光谱 分辨率为 0.25 cm⁻¹,辐射定标精度为 0.2 K,是当 前国际上红外定标精度最高的仪器,被世界气象组 织(WMO)/全球空间交叉定标系统(GSICS)推荐为 红外通道交叉定标的基准仪器。

不同高光谱仪器之间的交叉比对可用于评估它 们之间辐射和光谱的一致性,这是构建长期红外高 光谱基准数据集的基础^[8]。

瞬时星下点交叉比对(SNO)是目前国际上常用的交叉比对方法^[9]。文献[10]采用 MetOp/A IASI、MetOp/B IASI 和 Aqua 卫星大气红外探测仪 (AIRS),以及 NPP 卫星跨轨红外探测仪(CrIS)进 行比对,通过像元平均比较 300 km×300 km 区域 20 min 内匹配的 SNO 交叉点样本。文献[11]通过 选取高纬度 SNO 交叉点的方法比对 IASI 和 CrIS 的辐射一致性。文献[12-13]结合 CrIS 和 IASI/A 在半径 100 km 圆形区域内的交叉样本进行分析, 指出空间匹配误差是随机的,并呈高斯分布。文献 [14]指出,严格的匹配约束条件能够降低交叉定标 的不确定度,只要比对样本数量足够大,就可以有效 评估不同高光谱仪器之间的偏差。文献[8]将 CrIS 同 AIRS、IASI/A、IASI/B 累积 1 年的 SNO 交叉点 样本进行比对,评估了 4 台不同星载红外高光谱探 测仪辐射定标的一致性和偏差。

本文采用 SNO 方法,基于 FY-3D HIRAS 和 MetOp-A/B IASI 6 个月的卫星轨道交叉点数据评 估 HIRAS 与 IASI 辐射定标的一致性。HIRAS 和 IASI 的光谱分辨率不同,因此本文采用光谱匹配的 方法,在相同光谱分辨率下定量比较两种探测仪的 差异。此外,本文还介绍了 HIRAS 和 IASI 仪器及 其数据集,详细描述了交叉定标数据的匹配处理 方法。

2 仪器及数据集

搭载于 FY-3D 极轨气象卫星的 HIRAS 是一 台分步扫描式傅里叶变换光谱仪,轨道高度为 830.5 km,赤交点地方时为 13:40。每一行的对地 扫描视场范围为±50.4°,对地共观测 29 个驻留视 场,每个视场包括 2×2 个探元阵列,一次完整扫描 周期为 10 s。HIRAS 采用长波、中波和短波三波段 多元小面阵同时观测地面同一目标。各波段的 4 元 小面阵探测器同时观测 4 块目标区域,每一个探元的对地观测张角为 1.1°,对应星下点的地面瞬时视场约为 16 km^[6]。

FY-3D HIRAS 和 MetOp IASI 的仪器参数特

征如表1所示,包括卫星平台、发射时间、轨道高度、 赤交点地方时、星下点空间分辨率、扫描周期、探元 阵列、最大光程差、原始谱分辨率、切趾后光谱分辨 率、通道数和光谱范围。

表 1 HIRAS 和 IASI 的仪器参数特征

Table 1 Instrument para	neter characteristics	of H	IRAS	and	IASI
-------------------------	-----------------------	------	------	-----	------

Instrument parameter characteristic	HIRAS	IASI	
Setellite platform	FV-2D	MetOp-A	
Satellite platform	11.50	MetOp-B	
Launch date	2017-11-15	2006-10-19	
	2017 11 10	2012-09-17	
Orbit height /km	830.5	817.0	
Local equatorial	13:40	09:30	
Spatial resolution(nadir) /km	16.0	12.0	
Scan cycle /s	10	8	
Detector array	2×2	2×2	
Maximum optical path difference/cm	0.8	2	
Spectral sampling resolution $/cm^{-1}$	0.625	0.25	
Apodized spectral resolution $/cm^{-1}$	1.1375	0.5	
Number of channels	2287 (non-apodized)	8461 (apodized)	
	2275(apodized)	0401 (apoulzed)	
Spectral coverage $/\mu m$	15.38-8.80(LWIR)	15.5-8.26(LWIR)	
	8.26-5.70(MWIR)	8.26-5.00(MWIR)	
	4.64-3.92(SWIR)	5.00-3.62(SWIR)	

搭载于欧洲极轨气象卫星 MetOp-A 和 MetOp-B的 IASI 为分步式扫描迈克耳孙干涉仪, 轨道高度为 817 km,赤交点地方时为 9:30。扫描 视场范围为±47.85°,对地共观测 30 个驻留视场, 每个视场包括 2×2 个探元阵列,完整扫描周期为 8 s。每一个探元的对地观测张角为 0.825°,对应星 下点地面瞬时视场为 12.0 km^[7]。

HIRAS L1 级业务数据是经过多环节预处理和 光谱辐射定标处理后生成的高精度未切趾(nonapodized)的辐射产品,光谱分辨率为 0.625 cm⁻¹, 分为长波、中波和短波三个红外波段,经切趾 (apodized)后共 2275 个光谱通道,其中:长波红外 777 个通道,光谱范围为 650~1135 cm⁻¹(15.38~ 8.8 μ m);中波红外 865 个通道,光谱范围为 1210~ 1750 cm⁻¹(8.26~5.7 μ m);短波红外 633 个通道, 光谱范围为 2155~2550 cm⁻¹(4.64~3.92 μ m)^[6]。

L1 数据经切趾处理后能够有效减少通道频率 响应函数的旁瓣效应,但同时会降低光谱分辨率。 切趾后的光谱分辨率定义为通道频率响应函数的半 峰全宽(FWHM)。HIRAS L1 业务数据选择 Hamming函数作为切趾函数,与CrIS 光谱数据所 选的切趾函数相同^[15],经过切趾后的光谱分辨率为 $1.82 \times 0.625 \text{ cm}^{-1}$,即 1.1375 cm⁻¹。后续所使用的 HIRAS数据均已经过切趾处理。

所采用的 IASI 数据是经过重采样和光谱辐射 定标处理生成的 L1C 级产品,该产品已进行过切趾 处理,从欧洲气象卫星开发组织(EUMETSAT)数 据中心订购,共 8461 个光谱通道,光谱范围连续覆 盖 645~2760 cm⁻¹(15.5~3.62 μ m)。IASI 光谱的 切趾函数为高斯函数^[7],经过切趾后的光谱分辨率 (FWHM)为 0.5 cm⁻¹,原始谱分辨率为 0.25 cm⁻¹。

3 交叉比对方法

参考全球空间交叉定标系统(GSICS)算法规 范^[16]制定的 HIRAS 和 IASI 的交叉比对方法流程 如图 1 所示,主要由数据匹配、数据转换和结果比对 三部分组成。首先,将 SNO 交叉点经严格的空间 时间匹配、观测几何匹配和均匀性检验,得到具有相







后,比对亮温(BT)差异。

3.1 数据匹配

3.1.1 空间时间匹配

基于 FY-3D 和 MetOp-A/B 两颗卫星的轨道 根数预报未来 15 d 二者轨道交点的位置和时间,并 限定两颗卫星过境 SNO 位置时间差小于 20 min。 图 2 是 HIRAS-IASI/A、HIRAS-IASI/B 不同时间 序列下匹配的 SNO 纬度分布。MetOp-A 星和 MetOp-B星属于上午星(赤交点地方时为 9:30), FY-3D 星属于下午星(赤交点地方时为 13:40),在 MetOp 和 FY3D 之间大约每隔 37 d 会出现一次较 集中的 7 d 左右的 SNO 观测。当出现 SNO 时,两 颗卫星在极地地区连续轨道上会出现轨道交叉,可 以匹配到很多轨道交叉点。





Fig. 2 Long-term latitude distributions of SNO events of HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/B. (a) Latitude distribution of SNO events of HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/B from April to December, 2018; (b) latitude distribution of SNO events of HIRAS-IASI/A during 10-12 June, 2018

为了降低比对的不确定度,需要对 SNO 交叉点 附近的观测匹配像元进行判定和约束,包括像元距离 匹配、像元时间匹配、观测几何匹配和均匀性检验。

在两者像元的距离匹配中,HIRAS 星下点地面 瞬时视场(FOV)是直径为 16 km 的圆形区域,而 IASI 的 FOV 直径为 12 km。依照 HIRAS 和 IASI 的星下点像元中心距离在重叠区域筛选足够的匹配 点,像元重叠率随像元中心距离变化的曲线如图 3 所示。设定二者像元中心最大距离阈值为两者像元 视场半径之和的一半,即 7 km,此时像元重叠部分 的面积约为 58 km²,占 IASI 像元总面积的 52%。

在时间匹配中,为了减小观测目标温度受时间 变化的影响,尽量保证二者观测时间的一致性,最大 观测时间间隔一般约定为 20 min^[2],也有更严格 的,如 15 min^[8]。为了更严格地保证时间匹配,设 定 HIRAS 和 IASI 的观测时间阈值为 10 min。







考虑到地表方向发射特征和大气路径的影响,

为了确保两仪器在相似地面出射角和大气路径条件 下进行观测,依照 GSICS 组织交叉定标匹配的规则,两仪器像元观测天顶角之间需满足^[8]

| cos Z_{en1}/cos Z_{en2} | ≤ 0.01, (1)
 式中:Z_{en1}和 Z_{en2}分别为两仪器像元观测天顶角。
 3.1.3 均匀性检验

由于两个遥感器的空间匹配不完全一致,因此 目标地物的均匀性将会对比对的不确定性产生较大 影响。为了减小由空间匹配误差引入的比对不确定 度,仅选择均匀场景下的像元进行交叉比对。将与 HIRAS 同卫星平台的中分辨率光谱成像仪 MERSI-II通道24(波长为10.8 μm)的辐射图像 1 km分辨率数据作为检验 HIRAS-IASI 匹配场景 均匀性的参量计算数据源。将 HIRAS、IASI 匹配 像元作为目标区域,定义完全覆盖目标区域的 MERSI-II 像元范围为靶区(target),定义沿靶区边 界向外拓展5 km 的 MERSI-II 像元范围为背景区 域(environment),匹配示意图如图4所示。使用此 方法定义靶区和背景区域能够更加严格地检验目标 场景的均匀性。



图 4 MERSI-II 与 HIRAS-IASI 像元匹配



以 MERSI-II 背景区域像元辐射值的标准差与 辐射均值的比值作为均匀性第一判据,即

$$S_{\rm TDE}/M_{\rm EANE} < 0.01, \qquad (2)$$

式中: S_{TDE} 为 MERSI-II 背景区域辐射值的标准差; M_{EANE} 为 MERSI-II 背景区域的辐射均值。图 5 为 此判据下筛选 HIRAS-IASI/A(MetOp-A 星上的 IASI)匹配样本光谱在 900 cm⁻¹处的亮温偏差散点 分布。

均匀性第一判据是约束目标场景均匀性、降低 由空间匹配误差引入的匹配不确定度的有效方法 (约束条件与文献[17]相似),亮温偏差的散点分布 随 S_{TDE}/M_{EANE}降低呈聚合状态,与文献[8]的研究 结果一致。



- 图 5 HIRAS-IASI/A 在 900 cm⁻¹处的亮温偏差散点分 布与 MERSI-II 通道 24 环境区域辐射值标准差和辐 射均值比值的关系(比值小于 0.01)。该通道亮温平 均偏差为 0.106 K,亮温偏差标准差为 0.485 K
- Fig. 5 BT difference at 900 cm⁻¹ between HIRAS and IASI/A versus ratio of standard deviation to mean of MERSI-II in channel 24 (ratio is below 0.01). The mean of HIRAS-IASI/A BT difference is 0.106 K and the standard deviation of BT difference is 0.485 K

为了使均匀性检验更加严格,引入第二个判据, 即

$$|M_{\text{EANT}} - M_{\text{EANE}}| < k \cdot S_{\text{TDE}},$$
 (3)

式中: M_{EANT} 为 MERSI-II 靶区的辐射均值; M_{EANE} 为 MERSI-II 背景的辐射均值; S_{TDE} 为 MERSI-II 背景辐射值的标准差;k为不同光谱通道下的偏差因子,对于窗区光谱通道k取 1,其余通道k取 2。

综合上述匹配准则筛选出样本,约束条件和阈 值详见表 2,其中,像元中心距离阈值和均匀性检验 是控制样本数量和亮温偏差分布的主要因素,时间 差异对匹配的影响较小。

表 2 HIRAS-IASI SNO 匹配准则 Table 2 Matching criteria for SNOs of HIRAS-IASI

Condition	Criteria
FOV distance /km	≤7
Time difference /min	≪10
View angle difference	$ \cos Z_{\text{enl}}/\cos Z_{\text{en2}} \leq 0.01$
FOV homogeneity	$S_{\text{TDE}}/M_{\text{EANE}} \leq 0.01$

3.2 光谱匹配

为了定量化分析两仪器的光谱偏差,需要将 IASI的光谱分辨率和通道频率位置与 HIRAS 进行 匹配。HIRAS 和 IASI 都是傅里叶变换红外光谱 仪,根据傅里叶干涉仪分光原理,观测信号的光谱分 辨率由仪器的最大光程差确定,IASI(未切趾)的原 始谱分辨率为 0.25 cm⁻¹,而 HIRAS 的光谱分辨率 是 0.625 cm⁻¹,低于 IASI。为了能够定量比对光谱 辐射偏差,需要将高光谱分辨率的 IASI 光谱向低光 谱分辨率的 HIRAS 光谱进行转换,转换后的 IASI 光谱(IASI_H)会比原本光谱的精细结构更平滑^[8]。 光谱转换的过程如下:1)对 IASI 光谱进行傅里叶变 换,得到干涉图;2)使用高斯函数对 IASI 干涉图进 行切趾;3)依照 HIRAS 最大光程差截断 IASI 干涉 图;4)对截断后的干涉图进行傅里叶逆变换,得到较 低分辨率的 HIRAS 模拟光谱 IASI_H;5)使用 Hamming 函数对 IASI_H光谱进行切趾。

图 6(a)为对标准大气廓线使用逐线积分辐射 传输模式(LBLRTM)仿真得到的 HIRAS(实线)和 IASI(虚线)光谱。图 6(b)为对仿真的 IASI 光谱用 前述方法进行转换后得到的 HIRAS 的模拟光谱 IASI_H,将其与 HIRAS 的亮温进行比较,两者的差 别很小(<0.02 K),相对于光谱的噪声可以忽略,说 明这样的转换方法可以忽略不确定性。



图 6 HIRAS-IASI 光谱匹配。(a)标准大气廓线下使用逐线积分辐射传输模式(LBLRTM)仿真并经过切趾处理得到的 HIRAS(实线)和 IASI(虚线)光谱;(b) IASI_H与 HIRAS 的光谱亮温偏差

Fig. 6 Matching of HIRAS-IASI spectra. (a) HIRAS (solid line) and IASI (dash line) spectra simulated by LBLRTM for standard atmospheric profile; (b) BT difference between IASI_H and HIRAS

3.3 匹配样本分布特征

基于以上匹配方法,对 2018 年 4 月 1 日—12 月 31 日 HIRAS 和 IASI 的光谱进行匹配,分为 HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B(MetOp-B 星上 的 IASI)。图 7显示了满足匹配条件的 HIRAS 与 IASI/A 或 IASI/B匹配样本的空间分布,匹配样本 集中在南北高纬度目标温度较低的极地区域,可划 分为南极 SNO 和北极 SNO。HIRAS-IASI/A 共匹 配到 1567 对光谱,其中南极 573 对,北极 994 对; HIRAS-IASI/B 共匹配到 493 对光谱,其中南极 199 对,北极 294 对。

4 交叉比对结果评估

基于上述交叉比对方法,对 2018 年 4 月 1 日— 2018 年 12 月 31 日的 HIRAS-IASI/A、HIRAS-IASI/B匹配样本进行对比分析。





4.1 HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B 样本分析

HIRAS-IASI/A和 HIRAS-IASI/B的比对结 果相似。经 SNO匹配并按南北极区域划分后的 HIRAS样本光谱分布如图 8(a)所示,图 8(b)和 图 8(c)分别是 HIRAS-IASI/A 和 IASI/B 光谱亮 温平均偏差和偏差标准差。观测样本目标温度 较低,表明 HIRAS 针对低温目标的探测精度比 较稳定。



图 8 HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B 光谱分布、亮温平均偏差、亮温偏差标准差(区分南北极区域)。(a) HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B 光谱分布(HIRAS)及光谱亮温均值(深色);(b) HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B 亮温平均偏 差;(c) HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B 亮温偏差标准差

Fig. 8 Spectral distribution, mean deviation of BT, and standard deviation of BT difference for HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/A IASI/B(North and South Arctic regions). (a) HIRAS spectral distributions for HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/B, the solid line represents the mean of BT(dark); (b) BT mean deviation of HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/B; (c) standard deviation of BT differences of HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/B

长波红外波段:HIRAS-IASI/A 南极区域亮温 平均偏差为-0.89~0.3 K,大部分光谱位置偏差小 于 0.5 K,偏差标准差为 0.35~1.65 K,大部分通道 偏差标准差小于 1 K,北极区域亮温平均偏差为 -0.85~0.19 K,绝大部分光谱位置偏差小于 0.5 K,偏差标准差为 0.34~1.62 K,绝大部分通道 偏差标准差小于 1 K。

中波红外波段:HIRAS-IASI/A 亮温平均偏差 小于1K,偏差标准差小于2K,多数通道偏差标准 差低于1K,其中,南极区域为0.33~1.97K,北极 区域为0.32~1.76K。

短波红外波段:HIRAS-IASI/A 南极区域亮温 平均偏差为-1.99~0.5 K,大部分光谱位置偏差小 于1K,偏差标准差较大,其范围为1.23~12.01 K; 北极区域亮温平均偏差范围为-1.83~0.06 K,绝 对偏差大于1 K 的通道数为112,偏差标准差为 0.68~8.4 K。

综上可知,北极区域 HIRAS 与 IASI/A、IASI/ B 比较的一致性整体优于南极区域。长波红外波段 的平均偏差小于1 K,偏差标准差小于1.65 K,其中 绝大多数通道的偏差小于0.5 K,偏差标准差小于 1 K;中波红外波段的平均偏差小于 1 K,偏差标准 差小于 2 K,多数通道偏差标准差小于 1 K,其值随 光谱通道变化;短波红外波段的光谱亮温整体低于 IASI,平均偏差在 2 K 以内,多数通道的偏差小于 1.5 K,目标平均温度越高,偏差越小。在相同的目 标亮温下,短波红外辐射值的偏差大于长波和中波。

为进一步明晰偏差与目标温度的关系,分析 HIRAS-IASI/A和 HIRAS-IASI/B亮温平均偏差 随 HIRAS光谱亮温均值的变化关系(图 9),用颜色 区分不同通道。

南极区域 HIRAS 光谱亮温均值动态范围较 窄(220~250 K),北极区域亮温动态范围较宽 (220~270 K)。HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/ B在三种红外波段的亮温平均偏差随 HIRAS 亮温 均值的变化关系相似:长波红外波段,各通道亮温 偏差对 HIRAS 目标亮温无明显的依赖性;但在中 波和短波红外波段,各通道亮温偏差受 HIRAS 亮 温变化影响,南极区域受温度的影响更大,短波红 外波段各通道亮温偏差对 HIRAS 目标亮温的依 赖更明显。这主要是因为南极区域比北极区域的 目标亮温更低。



(a)(b)长波;(c)(d)中波;(e)(f)短波

Fig. 9 Mean deviation of BT for HIRAS-IASI/A and HIRAS-IASI/B versus mean of HIRAS BT.

(a)(b) LWIR; (c)(d) MWIR; (e)(f) SWIR

为进一步分析亮温偏差对目标温度的依赖性, 选择4个独立光谱通道(长波 CO₂吸收通道 678.125 cm⁻¹、长波窗区通道 900.0 cm⁻¹、中波水汽吸收通 道 1500.0 cm⁻¹、短波 CO 吸收通道 2157.5 cm⁻¹)进 行比较,图 10 和图 11 分别为 HIRAS-IASI/A、 HIRAS-IASI/B亮温偏差与 HIRAS 目标亮温的散 点分布,区分南极区域(圆点)和北极区域(三角点) 样本。



图 10 4 个独立光谱通道下 HIRAS-IASI/A 亮温偏差与 HIRAS 观测目标亮温的散点分布。(a) 678.125 cm⁻¹; (b) 900.0 cm⁻¹;(c) 1500.0 cm⁻¹;(d) 2157.5 cm⁻¹

Fig. 10 Scatter plots of HIRAS-IASI/A BT differences versus HIRAS BT. (a) 678.125 cm^{-1} ; (b) 900.0 cm^{-1} ; (c) 1500.0 cm^{-1} ; (b) 2157.5 cm^{-1}

长波 CO_2 吸收通道(678.125 cm⁻¹) HIRAS-IASI/A 亮温偏差受温度影响小。长波窗区通道 (900.0 cm⁻¹) 动态范围宽(200~280 K),亮温偏差 呈弱温度依赖,且多为南极区域样本。中波水汽吸 收通道(1500.0 cm⁻¹)亮温偏差呈弱温度依赖,但样 本动态范围窄(220~240 K)、目标温度低,偏差对温 度的依懒性需在更宽的温度动态范围下评估。短波 CO 吸收通道(2157.5 cm⁻¹)亮温偏差呈较明显的温 度依赖,产生较大影响的样本多集中在南极区域。

HIRAS-IASI/B中4个独立通道与温度变化的 关系同 HIRAS-IASI/A中结果相似:在长波 CO₂吸 收通道,偏差随目标温度变化不大;在长波窗区通道 (900 cm⁻¹),偏差随目标温度变化不大;在中波水 汽吸收通道(1500.0 cm⁻¹),偏差略微依赖于目标温 度变化;在短波 CO 吸收通道(2157.5 cm⁻¹),偏差 对目标温度变化的依赖性明显。



图 11 4个独立光谱通道下 HIRAS-IASI/B 亮温偏差与 HIRAS 观测目标亮温的散点分布。(a) 678.125 cm⁻¹; (b) 900.0 cm⁻¹;(c) 1500.0 cm⁻¹;(d) 2157.5 cm⁻¹

Fig. 11 Scatter plots of HIRAS-IASI/B BT differences versus HIRAS BT. (a) 678.125 cm⁻¹; (b) 900.0 cm⁻¹; (c) 1500.0 cm⁻¹; (b) 2157.5 cm⁻¹

4.2 偏差长期序列监测

对 2018 年 4 月 1 日—12 月 31 日期间 HIRAS-IASI/A 和 HIRAS-IASI/B 的匹配样本,按月统计 亮温偏差,在三种红外波段各选择三个光谱通道(长 波 750,800,900 cm⁻¹,中波 1300,1500,1700 cm⁻¹, 短波 2200,2400,2500 cm⁻¹)。以 HIRAS-IASI/A 长期偏差监测为例,图 12~14 分别为 HIRAS-IASI/A 在长波、中波、短波红外波段所选通道的亮 温平均差长期序列分布,按目标亮温分三个区间进 行统计。



图 12 HIRAS-IASI/A 长波红外所选通道的亮温偏差长 期序列分布。(a) 750.00 cm⁻¹;(b) 800.00 cm⁻¹; (c) 950.00 cm⁻¹

Fig. 12 Long-term sequences of BT differences of HIRAS-IASI/A in LWIR. (a) 750.00 cm⁻¹; (b) 800.00 cm⁻¹; (c) 950.00 cm⁻¹



- 图 13 HIRAS-IASI/A 中波红外所选通道的亮温偏差长 期序列分布。(a) 1300.00 cm⁻¹;(b) 1500.00 cm⁻¹; (c) 1700.00 cm⁻¹
- Fig. 13 Long-term sequences of BT differences of HIRAS-IASI/A in MWIR. (a) 1300.00 cm⁻¹; (b) 1500.00 cm⁻¹; (c) 1700.00 cm⁻¹

从结果分析看,北极区域的偏差长期稳定性优 于南极区域。对于不同波段,长波和中波红外波段 偏差随时间的变化趋势较为一致,变化区间小;而短 波红外波段的偏差稳定性较差。针对不同目标温 度,长波通道的偏差随温度变化不大,部分月份偏差 大的原因为样本数较少(如 2018 年 12 月,南极区域 样本总数为 20);中波通道的偏差对温度变化的依赖明显, 温度越低,偏差变化越大。



图 14 HIRAS-IASI/A 短波红外所选通道的亮温偏差长 期序列分布。(a) 2200.00 cm⁻¹;(b) 2400.00 cm⁻¹; (c) 2500.00 cm⁻¹

Fig. 14 Long-term sequences of BT differences of HIRAS-IASI/A in SWIR. (a) 2200.00 cm⁻¹; (b) 2400.00 cm⁻¹; (c) 2500.00 cm⁻¹

5 结 论

FY-3D HIRAS 是我国首个上天的极轨卫星红 外高光谱探测仪器,它的辐射定标精度直接关系到 其数据进入数值预报模式的同化效果,也将影响其 反演大气温湿廓线等其他定量应用的精度。采用交 叉比对方法评估 FY-3D HIRAS 和 MetOp-A/B IASI 辐射定标的一致性,利用卫星瞬时星下点交叉 SNO 初选匹配样本,再根据像元距离、像元几何设 定条件进行筛选,最后结合 MERSI-II 通道 24 辐射 值判断观测目标均匀性,最终确定比对样本。在交 叉比对前,用傅里叶变换和傅里叶逆变换将 IASI 的 光谱分辨率转换成 HIRAS 的光谱分辨率。交叉比 对样本均在两极区域,按南、北极区域划分,其中南 极区域样本的温度更低。比对样本光谱平均偏差和 偏差标准差、样本偏差与温度变化的关系,及样本偏 差长期序列分布,得到以下结论:

1) HIRAS-IASI 长波红外波段绝大多数通道 的平均偏差小于 0.5 K,偏差标准差小于 1 K。中波 红外波段的平均偏差小于 1 K,偏差标准差小于 2 K,偏差随光谱通道变化,吸收线位置稍大。短波 红外波段的平均偏差小于 2 K,多数通道的偏差小 于 1.5 K,目标平均温度越高,偏差越小。HIRAS 与 IASI 的偏差在北极区域的一致性整体优于南极 区域,较低温度环境下短波通道偏差标准差变大的 原因正在研究中。 2) 长波 HIRAS-IASI 各通道的亮温平均差对 目标亮温变化没有明显的依赖性,而中波和短波的 偏差对亮温变化有依赖性,短波偏差在南极区域表 现出比较明显的温度依赖性。

3) 采用对 2018 年的数据按月对 HIRAS 代表 性通道与 IASI 偏差的长期稳定性进行统计分析,结 果表明,HIRAS 偏差在北极区域的稳定性整体优于 南极区域,长波和中波的偏差变化趋势较为一致,变 化区间小,短波偏差波动性大。

以国际上精度较高的类似红外高光谱遥感器 IASI 作为参考仪器,对 HIRAS 的辐射精度进行了 较为全面的分析评价,为 HIRAS 仪器数据的定量 应用提供了重要参考,同时也为后续仪器的研制和 预处理算法改进提供了依据。同时,本研究结果也 为 HIRAS 与国际同类仪器的一致性订正指明了方 向,为将 HIRAS 高光谱仪器作为我国其他红外遥 感仪器的交叉比对参考仪器提供了参考。

参考文献

- [1] Chahine M T, Pagano T S, Aumann H H, et al. Airs: improving weather forecasting and providing new data on greenhouse gases [J]. Bulletin of the American Meteorological Society, 2006, 87(7): 911-926.
- [2] Xu N, Hu X Q, Chen L, et al. Cross-calibration of FY-2E/VISSR infrared window and water vapor channels with TERRA/MODIS [J]. Journal of Infrared and Millimeter Waves, 2012, 31(4): 319-324, 384.
 徐娜, 胡秀清, 陈林, 等. 利用 MODIS 对 FY-2E/ VISSR 红外窗区和水汽通道的交叉绝对辐射定标 [J]. 红外与毫米波学报, 2012, 31(4): 319-324, 384.
- [3] Goldberg M, Ohring G, Butler J, et al. The global space-based inter-calibration system [J]. Bulletin of the American Meteorological Society, 2011, 92(4): 467-475.
- [4] Wang L K, Cao C Y, Goldberg M. Intercalibration of GOES-11 and GOES-12 water vapor channels with MetOp IASI hyperspectral measurements[J]. Journal of Atmospheric and Oceanic Technology, 2009, 26 (9): 1843-1855.
- [5] Wang L K, Goldberg M, Wu X Q, et al. Consistency assessment of atmospheric infrared sounder and infrared atmospheric sounding interferometer radiances: double differences versus simultaneous nadir overpasses [J]. Journal of Geophysical Research, 2011, 116(D11): D11111.

- [6] Qi C L, Gu M J, Hu X Q, et al. FY-3 satellite infrared high spectral sounding technique and potential application[J]. Advances in Meteorological Science and Technology, 2016, 6(1): 88-93.
 漆成莉,顾明剑,胡秀清,等.风云三号卫星红外高 光谱探测技术及潜在应用[J]. 气象科技进展, 2016, 6(1): 88-93.
- [7] Hilton F, Armante R, August T, et al. Hyperspectral earth observation from IASI: five years of accomplishments [J]. Bulletin of the American Meteorological Society, 2012, 93(3): 347-370.
- [8] Wang L, Han Y, Jin X, et al. Radiometric consistency assessment of hyperspectral infrared sounders [J]. Atmospheric Measurement Techniques, 2015, 8(11): 4831-4844.
- [9] Cao C Y, Weinreb M, Xu H. Predicting simultaneous nadir overpasses among polar-orbiting meteorological satellites for the intersatellite calibration of radiometers[J]. Journal of Atmospheric and Oceanic Technology, 2004, 21(4): 537-542.
- Jouglet D, Chinaud J, Lenot X, et al. Radiometric inter-comparison of IASI: IASI-A/IASI-B, IASI/ AIRS, IASI/CrIS [C]//3rd IASI conference, February 4-8, 2013, Hyères, France. France: CNES Projects Library, 2013.
- Strow L L, De-Souza Machado S, Motteler H, et al. Inter-calibration of IASI with AIRS and CrIS[C]// 3rd IASI conference, February 4-8, 2013, Hyères, France. France: CNES Projects Library, 2013.
- [12] Tobin D, Revercomb H, Knuteson B, et al. Soumi

NPP/JPSS cross-track infrared sounder (CrIS): intercalibration with AIRS, IASI, and VIIRS[C]// The 93rd AMS Annual Meeting, January 6-10, 2013, Austin, Texas, USA. USA: Unidata Program, 2013.

- [13] Tobin D, Revercomb H, Knuteson R, et al. Suomi-NPP CrIS radiometric calibration uncertainty [J]. Journal of Geophysical Research: Atmospheres, 2013, 118(18): 10589-10600.
- [14] Wang L K, Wu X Q, Goldberg M, et al. Comparison of AIRS and IASI radiances using GOES imagers as transfer radiometers toward climate data records [J]. Journal of Applied Meteorology and Climatology, 2010, 49(3): 478-492.
- [15] Han Y, Revercomb H, Cromp M, et al. Suomi NPP CrIS measurements, sensor data record algorithm, calibration and validation activities, and record data quality [J]. Journal of Geophysical Research: Atmospheres, 2013, 118(22): 12734-12748.
- [16] Hu X Q, Xu N, Weng F Z, et al. Long-term monitoring and correction of FY-2 infrared channel calibration using AIRS and IASI [J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2013, 51(10): 5008-5018.
- [17] Wang H M, Zhao Q C, Wang Y M, et al. Check analysis of in-orbit cross-calibration between FY-3A/ TOU and Metop-B/GOME-2 [J]. Acta Optica Sinica, 2017, 37(1): 0128003.
 王后茂,赵其昌,王咏梅,等.FY-3A/TOU 与 Metop-B/GOME-2 在轨交叉定标检验分析[J].光学 学报, 2017, 37(1): 0128003.