高速摄影系统的信息量*

陶纯堪

(华东工学院光学系)

提 要

根据光学信息论,得到了高速摄影系统的信息量表达式。指出:高速摄影所记录的信息量与目标、高速摄影系统的参数及使用条件有关。

关键词:信息量;高速摄影。

高速摄影是人们研究高速和瞬变现象的有力工具,已广泛应用于记录火箭、飞机、发动机的工作过程,探索爆炸、等离子体、激波的各种状态,甚至体育训练也得借助于它,其重要性是尽人皆知的。

然而关于高速摄影系统的信息量这个重要问题,不能说已解决了,有的概念有进一探 讨的必要。

众知,光场信息量可表为[1~3]

$$I = N_{DOF} \log_2(1+m),$$
 (1)

式中总自由度数是

$$N_{DOF} = STW\psi, \tag{2}$$

m 为灰阶等级数, S、T、W 和ψ分别为空间、时间、颜色和偏振自由度数。因为讨论任何辐射, 都是指出在何时间, 何空间位置, 何波长, 何偏振态下的辐射。通过抽样, 决定出时间、空间、波长、偏振自由度数, 即决定出是在什么条件下的辐射; 再经量化, 把辐射分等为 m。从 而最终按(1)式决定总信息量。

设只讨论单色,也不考虑偏振态,则 W=ψ=1。有

$$I = TS \log_2(1+m)$$
.

(3)

如果令摄影时间为t,每相邻两幅画幅的时间间隔为 t_{m} ,则时间自由度 $T=t/t_{m}$,即

$$I = -\frac{t}{t_w} S \log_2(1+m)$$

单位时间内信息量(单位是 bit/sec)为:

$$\frac{I}{t} = PS \log_2(1+m), \tag{4}$$

式中单位时间内的时间自由度 P 为

收稿日期: 1987年2月25日; 收到修改稿日期: 1987年5月25日

^{*} 国家自然科学基金资助的课题。

$$P = 1/t_{W_{\bullet}} \tag{5}$$

为比较方便起见,设 m=1,有

$$I/t = PS_{\circ} \tag{6}$$

H. Shardin 指出高速摄影信息量为^{676]}

$$I/i = (Pg^{3/3}) (Fn^3) \log_2 \left(1 + \frac{\mathcal{G}}{N}\right)_0$$
(7)

为与(6)式比较的方便,只计其自由度部分,得

$$I/t = (Pg^{1/3}) (Fn^3), \tag{8}$$

式中F为画幅面积, n为某一维上的空间分辨率, P为单位时间内时间自由度, g为优质系数, 表为

$$g = t_W / t_{B_0} \tag{9}$$

(9)式中 ta 为一张画幅曝光时间。Schardin 并把(Pg^{3/8})和(Fn²)分别称为时间信息和空间 信息。为此,如下各点值得讨论:

 如果把空间自由度 8 称为空间信息的话,则它应当是高速摄影系统工作条件下拍 摄高速物体所得一画幅内的空间信息, 而(8)式把拍摄静物时的空间信息(Fn²)作为其空间 信息是值得商讨的。

2. 单位时间内时间信息 P,只应当是每秒钟抽样的次数,用 P=1/tv 表示已完善。再增加 g^{3/3} 是多余的。如果按[6] 所述拍摄一画幅曝光时间 ta 变短,模糊量减少,画幅变清晰;恰巧通过(9)式 g 也增高,则说明它时间信息增高。这是把时间信息和空间信息相混,值得商讨。

3. 如果把 g^{4/8} 增高所带来的图像清晰与(Fn²)一起归入空间信息 S = (g^{2/8}Fn²),也不合适。因为任何高速摄影系统为

$$g^{2/3} \geqslant 1_{\circ}$$
 (10)

则拍摄高速运动物体的 S = g^{2/3} Fn² 竟比拍摄静物的空间信息 Fn² 更高, 是不合逻辑的。 澄清这些问题, 解决高速摄影系统信息量问题, 是本文的任务。

二、高速摄影时间自由度

如前所述, * 秒内系统的时间自由度为

$$T - t/t_{\rm W}$$

· (11)

而单位时间的时间自由度为 P=1/fw。不同方案下按(6)式计算得单位时间内获得信息量如表1 所示。fw 每缩短一个数量级,则 I/t 便提高一个数量级。为此,主要从两方面入手; (a)对拍摄自发光物体,是发展高速快门。(b)对拍摄不发光物体,是发展高功率短脉冲光源。

三、高速摄影空间自由度

在(3)、(4)、(6) 式中 S 是指高速摄影条件下每拍一张画幅的空间自由度。那么, S 是 否等于用高速摄影系统拍摄静物时的空间自由度呢?回答是否定的。而是比拍摄静物要低。

Scheme	t _w	I/t		
Intermittent high speed photography	$0.5 \times 10^{-2} \sim 10^{-3}$	$(2 \times 10^2 \sim 10^3)$ s		
Image compensation high speed photography	10-2~10-4	$\langle 10^2 \sim 10^4 \rangle$ s		
High speed photography with rotating mirror	10-5~10-7	(10 ⁵ ~10 ⁷)s		
Raster high speed photography	0.5×10 ⁻⁴ ~0.7×10 ⁻⁹	$(2 \times 10^4 \sim 1.5 \times 10^9)$ s		
Image converter tube high speed photography	10-4~10-8	(10 ⁴ ~10°)s		

Table 1 The values of I/t for various schemes

在高速摄影系统内,总共有如下几种导致像点模糊减小空间自由度的原因:

光学系统成像点扩展函数 h(x, y)引起的像点模糊。 该模糊量并非各向同性,而是不对称的。其原因在于摄影过程中瞳孔扫描错位。在时间方向上瞳孔孔径变小。在此方向上 h(x, y)较之拍摄静止物体模糊量增大。 而在时间的垂直方向上 h(x, y)与静止时一祥。设为方形瞳孔, h(x, y)取

$$\left[\frac{\sin\left(\frac{\pi}{\lambda} \frac{W}{f'} x\right)}{\left(\frac{\pi}{\lambda} \frac{W}{f'} x\right)}\right]^2$$

形式。式中W为孔径尺寸,f'为系统焦距。h(x, y)的弥散有 $\Delta x = \lambda \frac{f'}{W}$ 数量级。扫描时,时间方向孔径W减小,模糊量 Δx 增加。

2. 运动物体的像与胶片之间的相对移动所引起的模糊。

(a) 设胶片不移动。ta方向被拍摄的物体在高速运动,运动速度为v,则物在v方向上 有 ta・v 的位移,其像在胶片上构成模糊,降低了空间自由度数 S。不论 ta 多短,而|v|很 大,模糊量也是可观的。

对形状固定的高速物体而言,在胶片上所构成的沿 v 在像中面的投影方向上的 位移 量为

$$\Delta l_1 = t_B \cdot \boldsymbol{v} \cos \beta, \tag{12}$$

其中 β 为 v 方向与平面的空间夹角。对形状和体积随高速过程而变化的高速物体, 难以用 解析形式表达所造成的像点模糊, 暂不研究。

(b) 设物体静止, 而胶片移动。为使成像清晰而采取不同形式的补偿方案。补偿之后, 在胶片上仍残存沿胶片移动方向上的位移量, 令为 412。在不同使用条件下, 41 和 42 方 向相互关系难以确定, 41 和 42 矢量合成的位移差异极大。 这种千变万化的不同使用状态不能一一估计到,只研究位移为

$$\Delta l = |\vec{\Delta l_1}| + |\vec{\Delta l_2}| \tag{13}$$

这种最恶劣情况。

3.由于胶片的颗粒度致使入射到胶片上一点的光被弥散,形成点扩展函数 m(x, y)。 设考虑运动物体像与胶片相对移动前光学系统的点扩散函数为 h(x, y),像面强度 分布为 I₀(x, y)。在考虑(13)式位移下,点扩展函数为 h'(x, y),像面强度分布为 I(x, y)。则

$$I(x, y) = I_0(x - r_0 t, y)_0$$
(14)

这里假设移动是在 a 方向,式中 w 为在 ta 方向的等效速度,且 A-w·ta。未考虑 m(x, y)时,胶片上曝光量为

$$I_{0}(x, y) = \int_{-t_{xt_{0}}}^{t_{xt_{0}}} I_{0}(x - v_{0}t, y) dt_{0}$$
(15)

设高速运动物体的强度分布为 I_k(x, y)。 则

$$I_0(x, y) = \iint I_k(x', y')h(x-x', y-y')dx'dy'_o$$
(16)

$$I_{g}(x, y) = \int_{-t_{gin}}^{t_{gin}} dt \iint I_{k}(x', y')h(x-v_{0}t-x', y-y')dx'dy'_{0}$$
(17)

传递函数为

有

$$\frac{\mathscr{F}\{I_{\mathfrak{s}}(x, y)\}}{\mathscr{F}\{I_{\mathfrak{k}}(x, y)\}} = \hat{h}(\omega, x) \cdot t_{B} \operatorname{sinc}(\omega v_{0} t_{B}/2), \qquad (18)$$

式中 *罗*{…}为傅里叶变换。ω和 χ 为在 x 和 y 方向频谱。 记 • 为卷积符号。 所以由(18) 式得系统在考虑(13)式移动下点, 扩展函数为

$$h'(x, y) = h(x, y) * \frac{1}{v_0} \operatorname{rect}\left(\frac{x}{\Delta l}\right)_0$$
(19)

这里

$$\operatorname{rect}(x) = \begin{cases} 1 & |x| < \frac{1}{2}, \\ 0 & \pm c_{0} \end{cases}$$
(20)

而胶片还有 m(x, y)的扩展,所以胶片记录下的点扩展函数为 h''(x, y),则为

$$h''(x, y) = \left\{h(x, y) * \frac{1}{v_0} \operatorname{rect}\left(\frac{x}{Al}\right)\right\} * m(x, y)_0$$
(21)

所以得

$$S = \frac{F}{\mathscr{D}\left\{\left[h(x, y) * \frac{1}{v_0} \operatorname{rect}\left(\frac{x}{\Delta l}\right)\right] * m(x, y)\right\}}$$
(22)

这里 23{…}代表括号内点扩展函数第一暗圈内的圆斑面积。

四、胶片的影响

所使用的胶片对高速摄影的信息量起了相当大的影响,这主要表现在:(a)胶片颗粒度 限制了记录低对比像。(b)光入射到胶片上一点而被散射到邻近画域,或在层之间扩散,从 而限制曝光分布中的精细结构。

计算胶片对信息量的影响有两种办法:一种是基于胶片所记录图像的频率域分析"~"; 另一种是基于胶片空间域分析^(0,10)。在此,研究时间自由度,空间自由度,以及每个自由度上 灰阶等级数对信息量的影响,所以取后一种办法。

设 D_{max}-D_{min} 为胶片的光学密度范围,而σ_D为用光学密度标准偏差所表示的颗粒度 噪声,则^[23]

$$m = \frac{D_{\max} - D_{\min}}{2k\sigma_D}$$
(23)

1.

式中 k 是考虑到能以一个低的误差率去区分 m 个灰阶等级数的一个常量。 若 k=5,误差 率为 10^{-6} 。 σ_D 与 Selwyn 颗粒度常量 G 的关系为^[8]

$$\sigma_D = \frac{G}{\sqrt{2} \cdot \sqrt{a}} \cdot$$
(24)

这里。为检查胶片颗粒度所使用的扫描孔径面积。

,综以上所述,高速摄影系统单位时间总信息量为

$$\frac{L}{\mathscr{D}} = \frac{F}{\mathscr{D}\left\{\left[h(x, y) * \operatorname{rect}\left(\frac{x}{\Delta l}\right)\right] * m(x, y)\right\}} \times \log_{2}\left(1 + \frac{D_{\max} - D_{\min}}{2k\sigma_{D}}\right)_{\circ}$$
(25)

(22)式中 $1/v_0$ 并不影响圆斑面积,在(25)式中已省略。如果为理想补偿, $|\overline{Al_2}|=0$,即 4 完 全是由于物体运动所引起,且令 B=0,记系统的横向放大率为 M,则

$$\frac{1}{\Delta l} = \frac{1}{t_B \cdot M \cdot |v|} \circ$$
(26)

(25)式成为

$$\frac{I}{t} = P \times \frac{F}{\mathscr{D}\left\{\left[h(x, y) * \operatorname{rect}\left(\frac{x}{t_{B} \cdot M \cdot |v|}\right)\right] * m(x, y)\right\}} \times \log_{2}\left(1 + \frac{D_{\max} - D_{\min}}{2k\sigma_{D}}\right)_{o}$$
(27)

由(25)式和(27)式可以看出,为提高高速摄影记录信息量的能力,宜取如下措施:

(1) 发展短脉冲光源和高速快门, 缩短 t_m 和 t_n , 提高单位时间内时间自由度 P; 同时也 减小 rect $\left(\frac{x}{Al}\right)$ 引起的弥散, 以提高空间自由度。(2)发展优良的补偿方式。作到高速运动 物体的像与胶片的相对运动尽可能消除, 缩小 rect $\left(\frac{x}{Al}\right)$ 的弥散作用, 以提高空间自由度。 (3)发展高性能胶片。这反映在增大光学密度范围和减小 σ_p 以提高胶片的灰阶等级数, 且 减小点扩展函数 m(x, y), 提高空间自由度。

作为计算例子,根据 Shardin 编的表^[6],本文用(27)式估算了对应的 *I*/*t*,示于表 2。表 中,物尺寸和规定图像尺寸 10 mm 是以放大倍率 *M* 联系着。**面物体速度和图像速度亦用** *M* 联系着。在给定的位移 Δ*l* 为 10 μm, 100 μm 和 1 mm 条件下,拍摄频率 *P* 示于斜线上 方,*I*/*t* 示于斜线下方。计算中,取如下初始数据:

(a) 胶片分辨率为 90 lines/mm,即 1099 号胶片^[5]。(b) 光学系统相对孔径 1/5。(c) 胶片灰阶等级数通常为 2~8^[9],这里取最高,为 m=8。(d) 波长 λ=500 nm。(e) 像面尺寸18×24 mm³

表 2 中物体速度和图像速度的单位为 m/sec, I/t 单位为 bit/sec。

五、结 论

信息量,是通过抽样,决定出时间、空间、波长,偏振自由度数,即决定出是在该种条件下的辐射;再用量化决定出其辐射的强弱,从而用(1)式定出信息量。单位时间的时间自由度数,即是拍摄频率 P。空间自由度数 S,从严格意义上讲,应当用[11,12]所述本征函数方法决定;从近似意义上讲应当用 Korennenson 抽样定理决定。时间自由度和空间自由度不能

	transvers magnifica- tion image (10mm)	Velocity of object											
Size of object		10km/sec				100 m/sec			1m/sec				
		velocity of image	frequency	of taking a p	picture P		frequéncy	of taking a	picture P		frequency of taking a picture P		
			di	displacement Al		Velocity of image	displacement Δl		Velocity of image	displacement $\varDelta l$			
			$10 \mu{ m m}$	100 µm	1mm	i inago	10 µm,	100 μm	1.mm	- mange	10 µm	$100 \mu{ m m}$	1mm -
10µm	1000×	107	10 ¹³ 5.4×10 ¹⁸	10 ¹¹ 1.05×10 ¹⁷	1.14×10 ¹⁸	105	10 ¹⁰ 5.4×10 ¹⁶	109 1.05×10 ¹⁶	10 8 1.14 ×10 ¹	10 ³	10 ⁸ 5.4×10 ¹⁴	107 1.05 × 1013	10 ⁶ 1.14×10 ¹¹
100 µm	100×	108	10 ¹¹⁻ 5.4×10 ¹⁷	10 ¹⁰ 1.05×10 ¹⁶	1() ⁹ 1.14×10 ¹⁴	, 104	109 5.4×1015	10^{8} 1.05 × 10 ¹⁴	107 1.14×10 ¹	10°	5.4×10 ¹⁸	10 8 , 1.05 x 10 ¹⁵	10 ⁵ 1.14×10 ¹⁰
1 mm	10×	108	10 ¹⁰ 5.4×10 ¹⁶	10° 1.05×10 ¹⁵	10^{8} 1.14×10 ¹⁹	103	10 ⁸ 5.4×10 ¹³	107 1.05×10 ¹⁹	10 ⁹ 1.14×10 ¹¹	10	10 ⁶ 5.4×10 ¹²	10 ⁵ 1.05×10 ¹¹	10 ⁴ 1.14×10 ⁹
10 mm	1×	104	10 ⁹ 5.4×10 ¹⁵	10 ⁸ 1.05×-10 ¹⁴	107 1.14×101	102	107 5.4×1(.13	10 ⁶ 1.05×10 ¹⁸	10 ⁸ 1.14×10 ¹⁰	1	1,0 ⁸ 5.4×10 ¹¹	10 ⁴ 1.5×10 ¹⁰	10 ⁸ 1.14×10 ⁸
100 mm	10-1×	108	10 ⁸ . 5.4×10 ^{1/}	107 1.05×10 ¹³	10 ⁸ 1.14×10 ¹¹	10	10 ⁶ 5.4×10 ¹²	10 ⁵ 1.05×10 ²²	10 ⁴ 1.14×10 ⁶	10-1	10 ⁴ 5.4×10 ¹⁰	10 ⁹ 1.05×10 ⁶	10^{2} 1.14×107
1 m	10 - ¶×	102	107 5.4×10 ¹³	10 ⁶ 1.05×10 ¹²	10 ⁵ 1.14×10 ¹⁰	, 1	10 ⁵ 5.4×10 ¹¹	10 ⁴ 1.05×10 ¹⁰	10 ⁸ 1.14×10 ⁵	10-9	10 ⁸ 5.4×10 ⁴	10 ⁹ 1.05×10 ⁸	10 1.14×10 ⁶
10 m	· 10 ⁻⁸ ×	10	10 ⁶ 5.4×10 ¹²	10 ⁵ 1.05×10 ¹¹	10 ⁴ 1.14×10 ⁵	- 10-1	10 ⁴ 5.4×10 ¹⁰	10 ⁸ 1.05×10 ⁹	10 ⁹ 1.14×10 ⁷	10-8	10 ² 5.4×10 ⁸	10 1.05×107	
100 mm	10-4 X	1	10 ⁵ . 5.4×10 ¹¹	10 ⁴ 1.05×10 ¹⁰	10 ⁸ 1.14×10 ⁶	10-2	10 ⁸ 5.4×10 ⁹	10 ⁹ 1.05×10 ⁸	10 1.14×10	10-4	10 5.4×10 ⁷		
1 km	10 -5 ×	10-1	104 5.4×10 ¹⁰	10 ³ 1.05×10 ⁹	10^{2} 1.14×10 ⁵	10-3	10 ² 5.4×10 ⁸	10 1.05×107					
10 km	10 -0 ×	10-2	10 ⁸ . - 5.4 ×10°	10 ⁹ 1.05×10 ⁸	10 1.14×10	10-4	10 5.4×107						
1 00km	10 ⁻⁷ ×	10-8	10 ² 5.4×10 ⁴	10 1.05 × 107									
10 00km	10 ⁻⁸ ×	10-4	10 5.4×10										-

Table 2 The values I/t for various systems

高速摄影系统的信息量

2417

1

3 潜 混淆。高速摄影所记录的信息量与目标状态及高速摄影系统使用条件有关,由(25)式或(27) 式计算。



- [1] С. В. Гуревач; «Эффектленость и Чувствительность телевизионных систем», (Энергия, Москва, 1964), с. 26.
- [2] С. Б. Гуревич; «Передача и Обработка информации полографическими методами», (Советсвое радно, Москва, 1978), с. 49.
- [3] Tao Chunkan; «ICO-B Conference Digest», (Sapporo Educational and Cultural Center Sappor, 1984), 484-
- [4] H. Schardin; «Proceedings of the Sixth International Congress on High-Speed Photography», (H. D. Tjeenk Willink & Zoon N. V. Haarlem, 1963), 1.
- [5] 李景镇;《光学手册》,(陕西省科学技术出版社,西安,1985),951。
- [6] 龚祖同,张耀明;《高速摄影总论与间歇式高速摄影》,(科学出版社,北京,1983), 31。
- [7] R. C. Jones; J. Opt. Soc. Am., 1971, 51, No, 11(Nov), 1159.
- [8] Leo Levi; «Applied Optics» (John Wiley & Sons, New York Chichester Brisbane Toronto, 1980), Vol. 12, 610.
- [9] C. N. Nelson; Appl. Opt., 1977, 11, No. 1 (Jan), 87.
- [10] Leo Levi; J. Opt. Soc. Am., 1958, 48, No. 1 (Jan), 9.
- [11] G. T. Di. Francia; J. Opt. Soc. Am., 1969, 59, No. 7 (Jul), 799.
- [12] Tao Chunkan; Optica Acta, 1983, 30, No. 3 (Mar), 361.

The amount of information of high-speed photography system.

TAO CHUNKAN

(Department os Optics, East China Institute of Tehnology, Nanjing)

(Received 25 February 1987; revised 5 May 1987)

Abstract

Based on the theory of optical information, the expression of the amount of information for high-speed photography system is obtained. It shows that the amount of information depends on the object, parameters of the system and its working condition.

Key words: amount of information; high-speed photography.

8 卷