与消光式兼容的光度椭偏仪的原理

吴 启 宏 (浙江大学光仪系)

提 要

在 PQSA 式消光型椭偏仪基础上,把原来方位固定的 1/4 波片改为旋转波片就可以构成与消光式兼 客的新型光度椭偏仪。本文讨论了这种光度椭偏仪的工作原理和计算公式。理论分析指出,这是一种完 全的椭偏仪,能唯一地确定 4 的符号,并在测量线偏光的 4 时精度不会下降。文中还报告了进行原理性实 验的结果。

关键词: 椭偏术。

消光式椭偏仪和光度式椭偏仪是现代椭偏仪的主要型式,它们各有优缺点。消光式椭 偏仪虽然测量速度较慢,但是如果采取4个区域读数,仪器的各种系统误差被消除至最小, *Δ*, Ψ 值可以具有很高的准确度,适合于精密测量¹¹。光度式椭偏仪虽然准确度不如消光 式。但是测量速度很快,便于鉴测表面和薄膜的快速变化过程,用途越来越广泛¹³¹。这两种 椭偏仪的性能互相补充,能胜任各种不同场合下的*Δ*, Ψ 测量。

消光式椭偏仪的主要型式是 PQSA 式。 在这种型式中,光线依次经过起偏器,1/4 波 片,待测样品和检偏黑,最后达到光电接收器。与其它型式的消光式椭偏仪相比(如 PSQA 型式),PQSA 式在调节消光时比较迅速、方便。故绝大部分商品椭偏仪都是该种型式。光度 式椭偏仪中,旋转元件式椭偏仪由于结构简单,测量速度为每秒一次或几次,可以满足一般 的快速测量需要,得到了广泛的应用。 但是典型的旋转检偏器式(如 Gaortner 公司的 L116A 型)或旋转1/4 波片式,旋转元件均在样品以后的光路中,与 PQSA 消光式椭偏仪的 光路无法一致。国外也尚无见到光度式和消光式兼容的椭偏仪商品。为了开发我国的自动 椭偏仪的品种,设计一种与 PQSA 消光式兼容的自动椭偏仪有很大的意义。 该仪器既能作 为消光式椭偏仪进行精密测量,也可以作为自动椭偏仪进行快速测量。 另外便于以较低的 代价对国内大量使用的消光式椭偏仪进行自动化改造,推动我国椭偏术的发展。本文将讨 论这种新型仪器的基本原理。

考虑到兼容性,新仪器的光路必须是 P-Q-S-A 型式。由于旋转检偏器时,只能构成不 完全的椭偏仪,不能测定 4 的正负,并且对线偏振光的 4 测量有很大误差;而旋转波片时则 能消除上述缺点而构成完全的椭偏仪^[33]。我们把原来消光式椭偏仪中方位固定的 1/4 波片 改为旋转元件,构成光度式椭偏仪。

在采用光度式方式测量时,原来方位可调的起偏器固定在 +45°方位,以产生幅度相等 的 P 和 S 两个分量。原来方位可调的检偏器也应固定在 +45°方位,一方面保证光电接收 器接收到偏振方向固定的光线,另一方面采用 45°方位使 P、S 两个方位的偏振光均能被

收稿日期: 1986年7月29日

光电接收器接收。这种兼容式仪器的基本计算公式推导如下:

由于起偏器 P 在 45°方位,经过 P 后的 p 分量和 s 分量幅度相等,不妨假定为 1。接着光线通过旋转的 1/4 波片 Q,设波片的快轴与椭偏仪 p 分量之间的夹角为 O. 从图 1 中可以得到波片快轴和慢轴上的分量 **E**_F 和 **E**_s 分别为:

$$E_F = \cos C + \sin C$$
, $E_s = (\cos C - \sin C) \cdot e^{-i \frac{\pi}{2}}$,

式中 $e^{-\frac{r_{\pi}}{2}}$ 表示 E_s 落后于 $E_F 90^\circ$ 。

把 Er 和 Es 再投影到 p 分量和 s 分量,得到 En 和 Esti

 $\boldsymbol{E}_{s_1} = \boldsymbol{E}_F \cdot \cos C - \boldsymbol{E}_s \sin C, \quad \boldsymbol{E}_{s_1} = \boldsymbol{E}_F \cdot \sin C + \boldsymbol{E}_s \cdot \cos C_o$

当光线由样品反射后,由于样品对 p 分量和 s 分量的反射系数的模为 a₁, a₂, 它们之间的相位差为 A。光强变为 E_p,和 E_{si}:

$$\boldsymbol{E}_{p_1} = \boldsymbol{E}_{p_1} \times \boldsymbol{a}_1 \cdot \boldsymbol{e}^{j\boldsymbol{4}}, \quad \boldsymbol{E}_{s_1} = \boldsymbol{E}_{s_1} \times \boldsymbol{a}_{2o}$$

最后,经过固定检偏器(通光方法为 +45°)成为线偏振光 Ea







.7

Fig. 1 Scheme of azimuth of quarterwave plate

Fig. 2 Relationship between light vectors

根据图 2 所示的相位关系,把 Es 改写成标量式,我们得到进入光电接收器的光强 I 为:

 $I = |E_3|^2 = [a_3 \sin C E_F + a_1 \cos C E_F \cdot \cos \Delta - a_1 \sin C \sin \Delta \cdot E_s]^2$

+ $[a_3 \cos OE_s - a_1 \cos OE_F \cdot \sin \Delta - a_1 \sin O \cos \Delta \cdot E_s]^2_{o}$

利用三角函数降幂公式,上式可以化简为:

$$I = a_1^2 + a_2^2 + a_1 a_2 \cos \Delta + \frac{1}{2} (a_1^2 - a_2^2) \sin 4C - a_1 a_2 \cos \Delta \cos 4C$$

 $-2a_1a_2\sin\Delta\cos 2O_{\circ}$

用 A_n 和 B_n 表示光强表达式中各余弦和正弦谐波分量的系数。从上式我们得到: $A_0 = a_1^2 + a_2^2 + a_1 a_2 \cos \Delta$, $A_2 = -2a_1 a_2 \sin \Delta$,

报

引用斯托克斯参量

 $S_0 = a_1^2 + a_2^2, \qquad S_1 = a_1^2 - a_2^2, \\ S_2 = 2a_1 a_2 \cos \Delta, \qquad S_3 = -2a_1 a_2 \sin \Delta.$

我们得到 PQSA 式自动椭偏仪的主要公式:

 $S_1 = 2B_4, \quad S_2 = -2A_4, \quad S_3 = A_{20}$

样品的椭偏函数 4、 9 可以从下列公式中计算得到:

 $\Psi = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left(S_2^2 + S_3^2 \right)^{\frac{1}{2}} / (-S_1), \quad \Delta = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left(-S_3 / S_2 \right)_{\circ}$

从上述推导中可知, PQSA 式自动椭偏仪在一次测量中可以得到 S_2 和 S_8 的信息, 能唯一地确定 Δ 的正负, 属于一种完全的椭偏仪。

其次分析是 F存在 4 测量精度极差的情况。 典型的旋转检偏器式光度椭偏仪, 对线偏 振光(4=0)的 4 测量精度极差, 给实际使用造成许多困难。 当我们从光强数据的变化来计 算 4 时, 4 的精度决定于 ∂4/∂I, 但是 ∂4/∂I 写成解析表达式比较困难, 故分析十分复杂^[33]。 我们采用另一种方法, 即借助于 ∂I/∂4 的值来分析 4 的测量误差。理由是 ∂I/∂4 值较大, 意味着 4 稍有改变, 光强就有较大的变化。反过来, 对于一定的光强测量精度, 从光强推算 4 时, 4 的精度就会较高。 如果 ∂I/∂4→0, 那么 4 即使改变很大, 光强仍无明显变化, 从光 强变化计算 4 时, 其精度必然很差。

从上述光强 I 的表达式中我们可以得到:

 $\partial I/\partial \Delta = 2(-a_1 \cos OE_F \cdot \sin \Delta - a_1 \sin O \cos \Delta E_s)$

• $(a_2 \sin C \cdot E_F + a_1 \cos C E_F \cdot \cos \Delta - a_1 \sin C \sin \Delta E_s)$

 $+2(-a_1\cos C E_F\cos \Delta + a_1\sin C\sin \Delta E_s)$

• $(a_2 \cos C \cdot E_s - a_1 \cos C \cdot E_F \cdot \sin \Delta - a_1 \sin C \cos \Delta E_s)$

从上式中可以看到, 4 不论为何值, 81/84 始终不为零, 这就表明在测量中不存在 4 测量精



度极差的情况。

我们对兼容式 PQSA 型光度自动 椭偏 仪进 行了原理性实验,实验装置如图 3 所示。 He-Ne 激光依次经过起偏器 P,旋转 1/4 波片,样品和检 偏器 A,到达光电倍增管。 入射角选为 70°。 作 为消光式使用时,旋转 1/4 波片的快轴方位调整 在 45°,靠调节起偏器和检偏器达到消光状态。作 为光度自动椭偏仪使用时,起偏器和检偏器的通

光方位均调整在 45°。旋转 1/4 波片由小伺服电机通过机械减速机构带动,转速为 1 rpm。 波片的轴上装有编码盘,每隔 18°(精度为 0.02°)输出一个同步脉冲送至 Apple-II 计算机, 以控制模数转换器采样。光电信号经过低通滤波器滤波后,输入八位模数转换器 ADC 0809。 光电信号的噪声控制在 15 mV 以下,相当于经模数变换后的十进制信号值的波动不超过一 个末位数字。 1/4 波片每转过 18°,计算机采集一次光强信号 ± i,并及时通过下列公式先 计算出各项傅里叶系数:

$$A_{n} = \frac{2}{N} \sum_{i=1}^{N} I_{i} \times \cos(nc), \qquad B_{n} = \frac{2}{N} \sum_{i=1}^{N} I_{i} \times \sin(nc), \qquad N = 20_{o}$$

然后用前文所推公式计算斯托克斯参量和偏振参数 4, y,最后在计算机屏幕上实时显示 出 4, ψ 值。每个测量周期历时 1 秒,包括采样,计算,显示三个过程。

我们对一系列 *Δ*, ψ 不同的样品进行实际测量,并与消光式 Tp-77 型椭偏仪的测量结 果作了对比。表1 是包括空白 K₉ 玻璃(*Δ*=0 的样品)在内的三块典型样品的测量结果。

表1的数据表明, PQSA 兼容式光度椭偏仪的 Δ, ψ测量值与 Tp-77 型椭偏仪的测试 结果合理地符合。在 Δ=0 处(K₉ 玻璃)Δ 的测量精度不存在低落的现象,与理论分析结果 一致。

光度测量的精度目前尚明显低于消光式的测量精度。我们估计,将采样点数增加到72 点,光电信号的噪声压低至2mV,然后配用 12 位模数转换器,那么 Δ, ψ 的测量精度将优于 0.05°。

Sample	Tp-77		Compatible ellipsometer			
	Ψ	Δ	Ψ	σ_{n-1}	Д	0 n-1
K ₉ Glass	19.60	0.80	19.6	0.28	-0.02	0.38
Sample I	11.37	-37.88	11.5	0.13	-32.2	0.33
Sample II	5.48	-147.46	5.3	0.21	-148.6	0.36
			<u></u>	<u> </u>		<u></u>

Table 1 Experimental results of the compatible ellipsometer

参考文献

[1] R. M. A. Azzam et al.; «Ellipsometry and Polarized Light», (North-Holland, Amsterdam, 1977), ch. 3.

[2] D. E. Aspnes; Opt. Commun., 1973, 8, No. 3 (Mar), 222~227.

[3] D. E. Aspnes, J. O. S. A., 1974, 64, No. 5 (May), 639~646.

Principle of a photometric ellipsometer compatible with null ellipsometer

Wu Qihong

(Zhejiang University Department of Optical Engineering, Hangshou)

(Received 29 July 1986)

Abstract

A new-type photometric ellipsometer was built. Based on PQSA null ellipsometer, the compatible photometric ellipsometer replaces the fixed compensator by a rotating quarterwave plate. The principle is disseussed in detail. It is a complete ellipsometer, which can determine the sign of Δ unambiguously, and it has the same sensitivity for the Δ even with linear polarized light. Experimental results are also reported.

Key Words: Ellipsometry.