激光写光电子学进展

基于相似度的目标可见光谱段伪装效能评估

时萌玮¹, 闫钧华^{1*}, 徐国跃², 张寅¹, 胡旭彤¹, 钱淇² ¹南京航空航天大学空间光电探测与感知工业和信息化部重点实验室, 江苏 南京 211106; ²南京航空航天大学材料科学与技术学院, 江苏 南京 211106

摘要 伪装目标与背景的综合相似度能够衡量伪装目标与周围背景之间的特征差异,综合相似度越高,目标与背景的融 合程度越高,目标伪装效能越高。组合使用目标及背景图像的亮度、颜色、纹理、形状、尺寸、结构、直方图等7个典型特征 来表征目标伪装特性,采用与其相应的相似度量法得到各个特征相似度,采用熵权法客观确定不同特征指标权重,线性 加权得到伪装目标与背景的综合相似度,从而获得量化的目标伪装效能评估结果。不同背景、不同侦察距离、不同目标 姿态下的多组实验表明:所提伪装目标与背景的综合相似度具有与目标发现概率一致性、与探测距离一致性、背景鲁棒 性,证明了所提方法的正确性和有效性;并通过对比实验验证了该方法的可靠性。 关键词 伪装效能评估;综合相似度;可见光谱段;伪装目标;熵权法

中图分类号 TP751 文献标志码 A

DOI: 10.3788/LOP230828

Research on the Evaluation of Target Camouflage Effect in Visible Spectrum Based on Similarity

Shi Mengwei¹, Yan Junhua^{1*}, Xu Guoyue², Zhang Yin¹, Hu Xutong¹, Qian Qi²

¹Key Laboratory of Space Photoelectric Detection and Perception, Ministry of Industry and Information Technology, Nanjing University of Aeronautics and Astronautics, Nanjing 211106, Jiangsu, China; ²College of Materials Science and Technology, Nanjing University of Aeronautics and Astronautics, Nanjing 211106, Jiangsu, China

Abstract The comprehensive similarity between the camouflage target and the background can measure the feature difference between the camouflage target and the surrounding background. The higher the comprehensive similarity, the higher the fusion degree between the target and the background, and the higher the camouflage efficiency of the target. In this paper, seven typical features of target and background images, including brightness, color, texture, shape, size, structure, and histogram, are used to represent the camouflage characteristics of the target. The corresponding similarity measurement method is used to obtain the similarity of each feature. The entropy weight method is used to objectively determine the weights of different feature indicators, and the comprehensive similarity between the camouflage effectiveness can be obtained. Multiple experiments under different backgrounds, different reconnaissance distances and different target attitudes show that the comprehensive similarity between the camouflage target and the background, which proves the correctness and effectiveness of the proposed method. The reliability of the proposed method is proved by comparison experiment.

Key words camouflage effectiveness evaluation; comprehensive similarity; visible light; camouflage target; entropy method

1 引 言

伪装与侦察技术竞争式发展,在全天候、多层次、 宽波段、高精度的侦察监视威胁下,装备伪装技术成为 现代武器装备至关重要的高新技术。对目标伪装效能进行有效评估,既可促进高价值军事装备伪装技术的发展,又可促进目标侦察技术的发展^[1-3]。基于此,本 文提出一种基于相似度的目标可见光谱段伪装效能评



先进成像

收稿日期: 2023-03-10; 修回日期: 2023-04-21; 录用日期: 2023-06-25; 网络首发日期: 2023-07-05 通信作者: *yjh9758@126.com

估方法,提取亮度、颜色、纹理等特征描述伪装目标与 背景间的暴露特性,采用熵权法确定特征权重,加权得 到伪装目标与背景的综合相似度,实现对目标伪装效 能的定量评估^[4-5]。

国内外学者开展了一系列目标伪装效能评估研 究。2018年, Pike^[6]利用视觉显著性量化动物目标伪 装效能,符合人类的视觉感知机制,但给定目标的视觉 显著性在不同环境下存在很大差异,特别是光照强度、 阴影等特征,会影响目标的伪装效能。2018年,Xue 等[7]通过融合与背景相关的特征和前景目标的内部特 征,利用非线性融合策略来定量评估目标和周围背景 的差异程度,能够更准确地模拟各指标之间的复杂关 系,科学分析各指标的贡献,但仅提取了显著性图作为 背景相关特征,需要确定更多的特征来全面描述伪装 图案的本质。2019年,李中华等^[8]通过引入指标贡献 度和标准差的多指标权重分配算法确定结构、纹理等 特征权重,提高了权重分配的精度,但该算法在不同战 场环境下的适用性和有效性有待验证。2020年,Bai 等^{19]}基于图像颜色相似度和梯度幅度相似度分析目标 和背景的颜色和纹理差异,利用信息熵得到目标伪装 效能,目标命中率和检测时间均优于其他方法,但是目 标、背景类别较少,缺少更多的伪装刺激。2022年, Mondal^[10]讨论了伪装目标的设计、评估和破碎边缘技 术,客观评价技术包括显著性模型、全局杂波度量模型 等,基于单一特征难以准确提取目标,缺乏客观性。

国内外学者还开展了不同影响因子下目标伪装效 能评估的研究。2015年,王博等[11]通过实验得到随着 探测距离增大,明显目标、涂覆迷彩目标、遮挡伪装目 标的信噪比随之降低,光谱识别能力降低,目标发现概 率明显下降,但未考虑人体目标。2017年,郭子淳 等^[12]建立了基于改进 Johnson 准则的光学成像侦察卫 星对地面机动目标的检测概率模型,研究表明目标检 测概率与目标几何尺寸、卫星和目标间距离成正比,但 该算法未针对研究地面伪装目标。2018年, Chen等^[13] 通过海洋伪装目标图像数据构建了目标发现概率与相 似度的数学模型,解决了现有的效果评价方法依赖专 家判断而缺乏客观性的问题,但该算法缺乏实际实验 验证,样本数据量有待增加。2018年,王鹏烨等[14]分 析了不同的地物方位角、太阳高度角以及探测角度对 陆基条件下地物光谱曲线的影响,但是没有从侦察图 像角度分析影响因子变化下目标伪装效能。现有目标 伪装效能评估野外实验存在以下3个问题:1)野外场 景复杂,有林地、砖石、土壤、植被等各种场景,现有研 究多在某一场景下开展评估;2)伪装目标多样,有伪装 样板、伪装人员、伪装网、伪装车辆等,且人员姿态多 变,现有研究多针对单一类型目标开展评估,且多为站 立状伪装人员:3)敌方侦察手段多样,有无人机航拍、 手持相机拍摄等,现有研究多针对单一侦察手段拍摄 图像开展评估。

第 61 卷第 4 期/2024 年 2 月/激光与光电子学进展

综上所述,本文基于人眼视觉注意机制组合亮度、 颜色、纹理、形状、尺寸、结构、直方图等7个典型特征 来全面评估目标伪装效果,然后使用熵权法客观确定 各个特征的权重,避免主观个体干扰,最后将多维特征 权重与特征相似度加权得到目标与背景的综合相似 度,有效评估各个场景下的目标伪装效能。目前国内 外学者已研究了多个目标伪装效能评估方法,但是基 本没有进行野外实验以验证背景变化、侦察距离变化、 目标姿态变化下评估方法的有效性。基于此,本文以 伪装样板和身穿伪装服的人员作为伪装目标,开展丰 富的野外实验以验证所提方法的优越性,验证伪装目 标与背景的综合相似度与目标发现概率的一致性、探 测距离的一致性、背景鲁棒性。

2 目标伪装效能评估方法

所提基于相似度的目标可见光谱段伪装效能评估 方法框图如图1所示。伪装目标与背景的综合相似度 能够衡量伪装目标与周围背景之间的特征差异,综合 相似度越高,目标与背景的融合程度越高,目标伪装效 能越高。提取目标及背景图像的亮度、颜色、纹理、形 状、尺寸、结构、直方图等7个典型特征来表征目标伪 装特性,采用与其相应的相似度量法得到各个特征相 似度,采用熵权法确定不同特征指标权重,线性加权得 到伪装目标与背景的综合相似度,从而获得目标伪装 效能评估结果。

2.1 目标/背景特性表征及其相似度

目标/背景特性是指目标及其所处环境的固有属 性,如几何形状、光谱颜色等,伪装目标与背景间的特 性差异决定了图像上两者间的特征差异,提取亮度特 征、颜色特征、纹理特征、形状特征、尺寸特征、FSIM 特征、直方图特征等7个光学特征,利用相似度量法量 化目标与背景间的特征相似度,更加科学全面地评估 目标的伪装效能。采用Criminisi修复算法^[14]修复背景 图像,并截取目标位置处的九宫格图像作为背景。

2.1.1 亮度相似度

亮度特性是目标和背景反映在探测器上的视觉特性,目标与背景的亮度差异越大,越容易引起视觉注意^[4]。颜色的感觉是由于三原色R、G、B刺激的综合结果。在三原色系统中,红绿蓝的刺激量分别以R、G、B 表示,形成RGB彩色模型。CIEXYZ是定义一切颜色 空间的基准,它既属于基色颜色空间,也属于色、亮分离 颜色空间,是贯穿两者的枢纽。XYZ是RGB三基色刺 激值,与设备无关,其中,国际照明委员会定义Y值为亮 度。CIELAB颜色空间既不依赖于光线也不依赖于颜 料,通过数字化方式来描述视觉感应,基于CIEXYZ颜 色空间,CIELAB颜色空间的亮度计算公式如下:

$$L = \begin{cases} 116 (Y/Y_0)^{1/3} - 16, Y/Y_0 > 0.008856\\ 903.3 (Y/Y_0), Y/Y_0 \le 0.008856 \end{cases}, (1)$$



图1 基于相似度的目标可见光谱段伪装效能评估总体框图

Fig. 1 General block diagram of target camouflage effect evaluation in visible spectrum based on similarity

式中:Y是CIEXYZ空间的三刺激值亮度; Y_0 是参考白 色光的辐射亮度,在标准光源D65照明下,取 Y_0 = 100。亮度相似度(S_1)计算如下:

$$S_{\rm L} = 1 - \left| \frac{L_{\rm t} - L_{\rm b}}{L_{\rm b}} \right|, \qquad (2)$$

式中:L₁是目标区域亮度;L_b是背景区域亮度。亮度相 似度的取值范围是0~1,值越接近1,表示目标与背景的 亮度差异越小。

2.1.2 颜色相似度

颜色表征物体表面对光谱的不同反射情况,目标 与背景的颜色分布越相似,与背景的融合程度越高, 颜色特征稳定,不受图像旋转、平移、尺度变化的影 响,对背景变化表现出很强的鲁棒性^[8]。所提方法基 于灰度直方图匹配来度量伪装目标和背景的颜色相 似度,记背景图像和伪装图像分别为B和T,分别对 彩色图像进行色彩分离得到R、G、B三通道,背景图 像B的3个RGB分量的一维归一化直方图为HR_B、 HG_B、HB_B,伪装图像T的3个RGB分量的一维归一 化直方图为HR_T、HG_T、HB_T,利用式(3)分别计算R、 G和B直方图的颜色相似度Sim(HR_B,HR_T)、Sim (HG_B,HG_T)和Sim(HB_B,HB_T)。

$$\operatorname{Sim}(\mathrm{H}_{\mathrm{B}}, \mathrm{H}_{\mathrm{T}}) = \frac{\sum_{i} \min[\mathrm{H}_{\mathrm{B}}(i), \mathrm{H}_{\mathrm{T}}(i)]}{\min\left\{\sum_{i} \min[\mathrm{H}_{\mathrm{B}}(i)], \sum_{i} \min[\mathrm{H}_{\mathrm{T}}(i)]\right\}}, \quad (3)$$

式中:i为直方图分量。三通道平均得到最终颜色相似 度(S_c)的计算公式:

$$\frac{S_{c}}{\frac{\operatorname{Sim}(\operatorname{HR}_{B},\operatorname{HR}_{T})+\operatorname{Sim}(\operatorname{HG}_{B},\operatorname{HG}_{T})+\operatorname{Sim}(\operatorname{HB}_{B},\operatorname{HB}_{T})}{3}}{\circ}$$
(4)

颜色相似度的取值范围是0~1,值越接近1,表示 目标与背景的颜色差异越小。

2.1.3 纹理相似度

纹理是物体表面细节的总称,是所有物体表面都 具有的内在特性,边缘纹理区域能反映图像大部分细 节信息[15]。野外场景中不同伪装目标的拍摄条件保持 一致,拍摄气候条件是春季晴朗天气、微风、日照强度 中等,且野外实验中目标上方和前方没有任何遮挡。 照明环境不变,物体表面是漫反射的前提条件下,纹理 特征不依赖于颜色或亮度变化,对于噪声有较强的抵 抗能力,能体现物体粗糙度、方向性、重复性等视觉属 性。纹理是由空间位置上灰度分布的反复交替变化所 形成的,因此在图像中,相隔某种距离的两个像素间在 灰度上存在对应关系,表现为图像中灰度的相关特性。 而灰度共生矩阵正是研究图像上相邻像素格之间灰度 级分布关系的矩阵,具有计算量少而不影响提取特征 效果的优点。因此,所提方法利用灰度共生矩阵来描 述伪装目标与背景间的纹理相似度,灰度共生矩阵是 由图像灰度级之间的联合概率密度 $p(i, j, d, \theta)$ 构成的 矩阵, $p(i, j, d, \theta)$ 是共生矩阵第*i*行第*j*列元素的值,它

是以灰度级 *i* 为起点,在给定空间距离 *d* 和方向 θ 时出现灰度级 *j* 的概率。纹理特征矢量 $S_{Tt/b} = \{E, I, H, C\}$,主要包括能量(E)、对比度(I)、熵值(H)、 相关性(C)。

$$E = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} p(i,j)^{2}, \qquad (5)$$

$$I = \sum_{n=0}^{L-1} n^2 \Biggl[\sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} p(i,j) \Biggr], \tag{6}$$

$$H = -\sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} p(i,j) \lg \left[p(i,j) \right], \tag{7}$$

$$C = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} \frac{ijp(i,j) - u_1 u_2}{\sigma_1^2 \sigma_2^2},$$
(8)

$$\vec{x} \oplus : u_1 = \sum_{i=0}^{L-1} i \sum_{j=0}^{L-1} p(i,j); u_2 = \sum_{i=0}^{L-1} j \sum_{j=0}^{L-1} p(i,j); \sigma_1 =$$

$$\sum_{i=0}^{\infty} (i-u_1)^2 \sum_{j=0}^{\infty} p(i,j); \ \sigma_2 = \sum_{i=0}^{\infty} (i-u_2)^2 \sum_{j=0}^{\infty} p(i,j), \quad \mathcal{R}$$

用高斯归一化方法计算特征分量值的均值*m*和标准差 *o*,将特征值归一化到[0,1]:

$$S_{\mathrm{Tt/b}} = \left(\frac{S_{\mathrm{Tt/b}} - m}{3\sigma} + 1\right) / 2_{\circ} \tag{9}$$

利用曼哈顿距离计算伪装目标和背景图像的纹理 相似度:

$$S_{\rm T} = \sum_{i=1}^{m} \left| S_{\rm Tt} - S_{\rm Tb} \right| \tag{10}$$

式中:S_{Tt}是目标图像纹理特征值;S_{Tb}是背景图像纹理 特征值。纹理相似度的取值范围是0~1,值越接近1, 表示目标与背景的纹理差异越小。

2.1.4 形状相似度

形状是分割图像中目标/背景的外界线,主要由明度和色彩的突变引起,通过边界对比加强轮廓使物体的外形更加清晰^[16]。经过伪装后,物体的边缘形状变得不明显,与背景的融合程度较高。形状特征不随图像的颜色或灰度细节变化,具有较好的稳定性和良好的平移、旋转、缩放等空间几何不变性。采用7个Hu不变矩描述形状特征,将形状特征向量归一化,利用欧氏距离度量伪装目标与背景形状特征向量的相似度,形状相似度(*S*_{s1})计算公式如下:

$$S_{\rm S1} = 1 - \operatorname{norm}\left(\sqrt{\sum_{i=1}^{n} |S_{\rm S1t} - S_{\rm S1b}|^2} \right),$$
 (11)

式中:S_{sh}是目标图像形状特征矢量;S_{sh}是背景图像形状特征矢量。形状相似度的取值范围是0~1,值越接近1,表示目标与背景的形状差异越小。

2.1.5 尺寸相似度

尺寸轮廓可分为斑点核心单元间的轮廓和目标样件的整体轮廓,斑点轮廓影响斑点之间的衔接及图案的色彩渐变性,从而暴露目标^[17]。迷彩伪装图案设计中使用不同比例的颜色斑块混合从而改变目标外形,

第 61 卷第 4 期/2024 年 2 月/激光与光电子学进展

在伪装学上多色迷彩混为单色之间的距离即为有效伪装距离,斑块尺寸反映了目标的伪装能力。采用基于 小波分解的多尺度特征描述斑点尺寸特征,对图像进 行多层小波分解,比较不同层次上目标和背景的低频 图像纹理特征,可以较好地反映迷彩图案在不同探测 距离上的伪装效果。采用db4小波作为Mallat分解与 重构的母小波对图像进行三层小波分解,统计各层次 的低频分量得到斑点尺寸特征,将斑点尺寸特征向量 归一化,利用曼哈顿距离计算伪装目标和背景间尺寸 相似度(S₅₂):

$$S_{S2} = \sum_{i=1}^{m} |S_{S2i} - S_{S2b}|$$
(12)

式中:S_{s2t}是目标图像归一化斑点尺寸特征矢量;S_{s2b} 是背景图像归一化斑点尺寸特征矢量。尺寸相似度的 取值范围是0~1,值越接近1,表示目标与背景的尺寸 差异越小。

2.1.6 FSIM 相似度

基于底层特征的特征相似度评估算法(FSIM)相 比SSIM引入HVS对图像特征理解的优先度概念,位 于物体轮廓的像素有助于更好理解目标结构^[18]。其 中,相位一致性特征(PC)可以很好刻画图像局部结构 且对于图像的变化具有相对不变性,梯度特征(GM) 能表征图像在强度或颜色方向的边缘信息变化,将获 取的特征相结合得到FSIM,计算公式如下:

$$FSIM = \frac{S_{PC}(x, y) \cdot S_{G}(x, y) \cdot PC_{m}(x, y)}{\sum_{x, y \in \Omega} PC_{m}(x, y)}, \quad (13)$$

$$S_{\rm PC}(x,y) = \frac{2{\rm PC}(x) \cdot {\rm PC}(y) + T_1}{{\rm PC}^2(x) + {\rm PC}^2(y) + T_1}, \quad (14)$$

$$S_{\rm G}(x,y) = \frac{2G(x) \cdot G(y) + T_2}{G^2(x) + G^2(y) + T_2},$$
 (15)

式中:PC_m(*x*, *y*)=max[PC(*x*), PC(*y*)],用于对图像 *x*, *y*整体的相似性进行加权; $S_{PC}(x, y)$ 表示图像*x*, *y*的 特征相似性; $S_G(x, y)$ 表示图像*x*, *y*的梯度相似性; PC 表示图像*x*, *y*的相位一致性信息; *G*表示图像*x*, *y*的梯 度幅值; 引入常量 T_1 和 T_2 避免出现分母为零的情况。 FSIM 的取值范围是 0~1, 值越接近 1, 表示伪装目标 与背景间的结构特征差异越小。

2.1.7 直方图相似度

伪装目标和背景图像均由像素点集合组成,图像 直方图是图像像素数据分布的统计学特征,是图像的 基本属性,描述了图像中灰度分布情况,能够直观展示 图像中灰度级概率分布^[10]。点特征是图像的重要特 征,具有旋转不变性和不随光照条件变化的优点,提取 图像点特征不会损失重要的特征信息。采用余弦相似 度度量伪装目标和背景图像直方图间的相似性(S_H), 计算公式如下:

$$S_{\mathrm{H}} = \cos\theta = \frac{\boldsymbol{S}_{\mathrm{Ht}} \cdot \boldsymbol{S}_{\mathrm{Hb}}}{\|\boldsymbol{S}_{\mathrm{Ht}}\| \cdot \|\boldsymbol{S}_{\mathrm{Hb}}\|}, \quad (16)$$

式中:S_{th}是伪装目标图像直方图特征矢量;S_{th}是背景 图像直方图特征矢量。直方图相似度的取值范围是 0~1,值越接近1,表示目标与背景的直方图差异越小。

2.2 目标/背景综合相似度

熵权法是一种客观赋权法,克服了人为因素的影 响,所提方法采用熵权法客观确定组合得到的多维特 征中各个特征相似度的权重系数,线性加权得到目标 与背景的综合相似度,对目标伪装效能进行定量评估。 这样既可避免主观确定权重算法受决策者主观影响 大,存在较强的个体干扰,又可避免非线性确定权重算 法缺乏足够的数据量及样本划分困难问题^[20]。

熵权法的基本思路^[8]是根据指标数据变异性的大 小来确定客观权重,指标序列数值的差异越大,信息熵 值越小,该项特征的分配权重越大。利用熵权法计算 目标与背景综合相似度的步骤如下:

1) 评价指标数据标准化。目标评价指标体系记 为 $X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$, 待评价目标 $m \uparrow , 记为 T = \{T_1, T_2, \dots, T_m\}$,则指标决策矩阵为

$$\boldsymbol{X} = \begin{pmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m1} & \cdots & x_{mn} \end{pmatrix}^{\circ}$$
(17)

2) 计算第*i*个目标的第*j*个指标的比重:

$$p_{ij} = \frac{x_{in}}{\sum_{i=1}^{m} x_{ij}}$$
(18)

3) 计算第 j个指标的信息熵:

$$e_{ij} = -\frac{1}{\ln n} \sum_{i=1}^{n} p_{ij} \ln p_{ij}, 0 \le e_j \le 1_{\circ}$$
(19)

4) 计算第*j*个指标的权重:

$$w_{j} = \frac{1 - e_{j}}{\sum_{j=1}^{n} 1 - e_{j}}, j = 1, 2, \cdots, n_{\circ}$$
(20)

指标权重确定后即可明确具体背景下各个指标对 综合相似度的影响程度。

5) 加权计算具体背景下伪装目标与背景的综合 相似度:

$$S = \sum_{j=1}^{n} p_{ij} \cdot w_j, \qquad (21)$$



(b) vegetation/Soil background

式中:S为综合相似度。S的取值范围是0~1,值越接近1,伪装目标和背景图像越相似,伪装效能越高。

3 实验结果与分析

进行不同背景、不同侦察距离、不同目标姿态下的 多组实验,验证伪装目标与背景的综合相似度具有与 目标发现概率一致性、与探测距离一致性、背景鲁棒 性,从而验证所提目标伪装效能评估方法的正确性和 有效性。还将所提方法与基于光谱反射率曲线的评估 方法、基于色差仪的评估方法进行了对比实验,验证了 其可靠性。

3.1 实验数据

野外实验中将不同伪装目标放置于不同水平/垂 直探测距离下的不同背景区域中,可见光图像由Dji M300RTK多旋翼无人机搭载ZENMUSE H20T 相机 镜头在伪装目标的正上方不同垂直探测距离下拍摄以 及手持相机在伪装目标的正前方不同水平探测距离下 拍摄。

实验背景复杂多样,包括土壤、植被、砖石、林地等 典型军事背景;实验伪装目标主要包括不同涂层的伪 装样板、身穿不同伪装服的人员;实验气候条件是春季 晴朗天气、微风、日照强度中等。

3.2 不同垂直探测距离下涂层样板伪装效能评估

将1#~5#伪装样板固定放置于植被、植被/土壤、 土壤、人造砖石等4种典型背景区域,1#是纯铝基板, 2#是90%荒漠系正四边形核心单元迷彩伪装样板, 3#是60%荒漠系正六边形核心单元迷彩伪装样板, 4#是80%植被系正四边形核心单元迷彩伪装样板, 5#是90%植被系正六边形核心单元迷彩伪装样板。 无人机飞于伪装样板正上空12m、17m、22m、27m、 32m、42m、52m,同地面呈垂直角度拍摄图像,4种 典型背景区域图像如图2所示。植被背景不同垂直 探测距离下伪装样板图像如图3所示,其中,图3(ai)~ (ei)是不同垂直探测距离下无人机拍摄图像,1H(H: 探测距离)是探测距离12m,2H是探测距离17m,3H 是探测距离22m,4H是探测距离27m,5H是探测距 离32m,6H是探测距离42m,7H是探测距离52m。

所提方法计算得到的植被背景不同垂直探测距离 下5种伪装样板的伪装效能评估结果如表1所示。目 标与背景的综合相似度排序结果中"1"表示伪装效能



(d) artificial masonry background

图 2 不同背景区域下伪装样板图像 Fig. 2 Camouflage template images in different backgrounds



Fig. 3 Camouflage template images under different vertical detection distances in vegetation background

表1 植被背景不同垂直探测距离下5种伪装样板的伪装效能评估结果

Table 1 Camouflage effectiveness evaluation results of five camouflage templates under different vertical detection distances in vegetation background

	vegetation background						
	Distances	1#	2#	3#	4#	5#	
	1H	0.4073	0.6765	0.7087	0.7112	0.7336	
	2H	0.4392	0.6849	0.7108	0.7145	0.7395	
Comprehensive similarity	3H	0.5069	0.6859	0.7142	0.7212	0.7428	
	4H	0.5450	0.6972	0.7286	0.7340	0.7464	
	5H	0.5521	0.7257	0.7314	0.7458	0.7571	
	6H	0.5699	0.7309	0.7485	0.7513	0.7601	
	7H	0.6010	0.7425	0.7506	0.7587	0.7714	
Camouflage efficienc	y ranking	5	4	3	2	1	

最高,"5"表示伪装效能最低,"2、3、4"表示伪装效能 介于最高与最低之间。

表1表明,同一背景不同垂直探测距离下5种伪装 样板的伪装效能排序结果一致,验证了所提方法具有 探测距离一致性。同一伪装样板,综合相似度随着垂 直探测距离的增加而增大,其原因是随着垂直探测距 离的增加,同一伪装样板在图像中所占像素数减少,导 致样板与背景的特征更为相似。

所提方法计算得到的不同垂直探测距离下5种伪 装样板在植被、植被/土壤、土壤、人造砖石典型背景下

的伪装效能评估结果如表2所示。

表2 典型背景不同垂直探测距离下5种伪装样板的伪装效能评估结果

Table 2 Camouflage effectiveness evaluation results of five camouflage templates under different vertical detection

	distances in typical backgrounds							
	Typical background	1#	2#	3#	4#	5#		
Camouflage efficiency ranking	vegetation background	5	4	3	2	1		
	vegetation/soil background	5	4	2	3	1		
	soil background	5	3	1	4	2		
	artificial masonry background	5	3	4	2	1		

表2表明,不同背景、不同垂直探测距离下5种伪 装样板的伪装效能排序结果不同,说明不同的伪装样 板在不同背景下的伪装效能是不一样的,所提方法对 于不同背景都能很好评估样板的伪装效能,验证了其 具有背景鲁棒性。

利用 YOLO 目标检测识别算法^[21]计算同一背景 不同垂直探测距离下5种伪装样板的发现概率,将其 与综合相似度进行拟合,得到伪装样板的发现概率与 综合相似度的拟合曲线,如图4(图4中不包含1#纯铝 基板)所示。图4表明,同一背景同一垂直探测距离下 伪装样板的综合相似度与发现概率呈负相关,即综合 相似度越高,伪装效能越高,发现概率越低,验证了所 提伪装目标与背景的综合相似度具有与目标发现概 率一致性,所提方法能够有效地评价样板的伪装 效能。

3.3 不同垂直探测距离下伪装服人员伪装效能评估

将1#~6#身穿不同伪装服的人员以不同姿态处在 植被/土壤背景区域,地面草地分布稀疏不一,1#是身 穿雪地系伪装服趴伏人员,2#是身穿植被/土壤系伪装 服趴伏人员,3#是身穿林地系伪装服站立人员,4#是身 穿植被系伪装服半蹲人员,5#是身穿林地/土壤系伪装 服半蹲人员,6#是身穿土壤系伪装服蹲姿人员。无人 机飞于人员正上空40m、60m、80m、100m、120m距



图4 不同垂直探测距离下伪装样板的综合相似度与 发现概率拟合曲线

Fig. 4 Fitting curves of synthetic similarity and discovery probability of camouflage templates under different vertical detection distances

离,同地面呈垂直角度拍摄图像,植被/土壤背景不同 垂直探测距离下伪装服人员图像如图5所示,截取的 伪装服人员和背景图像如图6所示,其中,图6(ai)~ (li)是不同垂直探测距离下无人机拍摄伪装服人员和 周围背景图像,1H是探测距离40m,2H是探测距离 60 m, 3H 是探测距离 80 m, 4H 是探测距离 100 m, 5H 是探测距离120m。



(a) 1H-image

(b) 2H-image



图5 植被/土壤背景不同垂直探测距离下伪装服人员图像 Fig. 5 Camouflage personnel images under different vertical detection distances in vegetation/soil background

所提方法计算得到的植被/土壤背景不同垂直探 测距离下6种伪装服人员的伪装效能评估结果如表3 所示。目标与背景的综合相似度排序结果中"1"表示 伪装效能最高,"6"表示伪装效能最低,"2、3、4、5"表示 伪装效能介于最高与最低之间。

表3表明,同一背景不同垂直探测距离下6种伪装 服人员的伪装效能排序结果一致,验证了所提方法具 有探测距离一致性。同一伪装服人员,综合相似度随 着垂直探测距离的增加而增大,其原因是随着垂直探 测距离的增加,同一伪装服人员在图像中所占像素数 减少,导致人员与背景的特征更为相似。

利用 YOLO 目标检测识别算法^[21]计算同一背景 不同垂直探测距离下6种伪装服人员的发现概率,将 其与综合相似度进行拟合,得到伪装服人员的发现概

研究论	≳文						第(61卷第4	期 / 2024 年	5.2 月/激う	と与光电子	学进展
(al)	(b1)	(cl)	(d1)	(e1)	(f1)	(g1)	(h1)	(i1)	(j1)	(k1)	(11)	
1H-1#	1H-2#	1H-3#	1H-4#	1H-5#	1H-6#	1H-1B	1H-2B	1H-3B	1H-4B	1H-5B	1H-6B	
(a2)	(b2)	(c2)	(d2)	(e2)	(f2)	(g2)	(h2)	(i2)	(j2)	(k2)	(12)	
2H-1#	2H-2#	2H-3#	2H-4#	2H-5#	2H-6#	2H-1B	2H-2B	2H-3B	2H-4B	2H-5B	2H-6B	
(a3)	(b3)	(c3)	(d3)	(e3)	(f3)	(g3)	(h3)	(i3)	(j3)	(k3)	(13)	
3H-1#	3H-2#	3H-3#	3H-4#	3H-5#	3H-6#	3H-1B	3H-2B	3H-3B	3H-4B	3H-5B	3H-6B	
(a4)	(b4)	(c4)	(d4)	(e4)	(f4)	(g4)	(h4)	(i4)	(j4)	(k4)	(14)	
4H-1#	4H-2#	4H-3#	4H-4#	4H-5#	4H-6#	4H-1B	4H-2B	4H-3B	4H-4B	4H-5B	4H-6B	
(a5)	(b5)	(c5)	(d5)	(e5)	(f5)	(g5)	(h5)	(i5)	(j5)	(k5)	(15)	
5H-1#	5H-2#	5H-3#	5H-4#	5H-5#	5H-6#	5H-1B	5H-2B	5H-3B	5H-4B	5H-5B	5H-6B	

图6 植被/土壤背景不同垂直探测距离下伪装服人员和背景图像

Fig. 6 Camouflage personnel and background images under different vertical detection distances in vegetation/soil background

表3 植被/土壤背景不同垂直探测距离下6种伪装服人员的伪装效能评估结果

Table 3 Camouflage effectiveness evaluation results of six camouflage suits under different vertical detection

.

/ .1.1 1

		distances in vegetation/soli background								
	Distance	1#	2#	3#	4#	5#	6#			
Comprehensive similarity	1H	0.7206	0.8356	0.8075	0.8333	0.7874	0.7572			
	2H	0.7383	0.8438	0.8157	0.8497	0.7893	0.7593			
	3H	0.7466	0.8647	0.8209	0.8516	0.8009	0.7632			
	4H	0.7471	0.8929	0.8652	0.8558	0.8415	0.7782			
	5H	0.7723	0.9003	0.8664	0.8780	0.8669	0.7790			
Camouflage efficiency	ranking	6	1	3	2	4	5			

率与综合相似度的拟合曲线,如图7所示。图7表明, 同一背景同一垂直探测距离下伪装服人员的综合相似



图 7 不同垂直探测距离下伪装服人员的综合相似度与发现概 率拟合曲线



度与发现概率呈负相关,即综合相似度越高,伪装效能 越高,发现概率越低,验证了所提的伪装目标与背景的 综合相似度具有与目标发现概率一致性,所提方法能 够有效评价伪装服人员的伪装效能。

3.4 不同水平探测距离下伪装服人员伪装效能评估

将1#~3#身穿不同伪装服的人员站立置于林地 背景区域,1#是未伪装人员,2#是身披绿色伪装布料 人员,3#是身披星空迷彩伪装布料人员。手持相机 置于人员正前方5m、10m、20m、30m距离,同地面 呈水平角度拍摄图像,林地背景不同水平探测距离 下伪装服人员图像如图8所示,截取的伪装服人员和 背景图像如图9所示,其中,图9(ai)~(di)是不同水 平探测距离下手持相机拍摄伪装服人员和周围背景 图像,其中,1D(D:探测距离)是探测距离5m,2D是 探测距离10m,3D是探测距离20m,4D是探测距离 30m。



Fig. 8 Camouflage personnel images under different horizontal detection distances in woodland background

(al) 1D-1# (d1) 1D-B (b1) 1D-2# (c1) 1D-3# (c2) 2D-3# (a2) 2D-1# (b2) 2D-2# (d2) 2D-B (d3) 3D-B (a3) 3D-1# (b3) 3D-2# (c3) 3D-3# (a4) 4D-1# (b4) 4D-2# (c4) 4D-3# (d4) 4D-B

图9 林地背景不同水平探测距离下伪装服人员和背景图像

Fig. 9 Camouflage personnel and background images under different horizontal detection distances

所提方法计算得到的林地背景不同水平探测距离下3种伪装服人员的伪装效能评估结果如表4所示。 目标与背景的综合相似度排序结果中"1"表示伪装效 能最高,"3"表示伪装效能最低,"2"表示伪装效能介 于最高与最低之间。 表4表明,同一背景不同水平探测距离下3种伪装 服人员的伪装效能排序结果一致,验证了所提方法具 有探测距离一致性。同一伪装服人员,综合相似度随 着水平探测距离的增加而增大,其原因是随着水平探 测距离的增加,同一伪装服人员在图像中所占像素数

表 4	林地背景不同水平探测距离下3种伪装服人员的伪装效
	能评估结果

Table 4 Camouflage effectiveness evaluation results of three camouflage suits under different horizontal detection distances in woodland background

			0	
	Distance	1#	2#	3#
	1D	0.7118	0.7959	0.7409
imilarity	2D	0.7331	0.8110	0.7648
	3D	0.7649	0.8397	0.7734
	4D	0.7774	0.8490	0.7812
Camouflage effici	ency ranking	3	1	2

减少,导致人员与背景的特征更为相似。

利用 YOLO 目标检测识别算法^[21]计算同一背景 不同水平探测距离下 3 种伪装服人员的发现概率,将 其与综合相似度进行拟合,得到伪装服人员的发现概 率与综合相似度的拟合曲线,如图 10 所示。图 10 表 明,同一背景同一水平探测距离下伪装服人员的综合



图 10 不同水平探测距离下伪装服人员的综合相似度与发现 概率拟合曲线

Fig. 10 Fitting curves of synthetic similarity and discovery probability of camouflage suits under different horizontal detection distances

相似度与发现概率呈负相关,即综合相似度越高,伪装效能越高,发现概率越低,验证了所提伪装目标与背景的综合相似度具有与目标发现概率一致性,所提方法能够有效评价人员的伪装效能。

3.5 对比实验

将所提方法与基于光谱反射率曲线的评估方法^[18]、基于色差仪的评估方法^[18]进行对比实验,验证其的可靠性。参照文献[18],将纯铝基样板、正四边形迷彩基本单元样板 M1、正六边形迷彩基本单元样板 M2 置于植被/土壤背景中,无人机拍摄高度为42 m,获得的样板图像如图 11(a)、(b)、(c)所示。基于色差仪的评估方法利用色差仪测量目标和背景的色差,色差仪使用 CIE L*a*b*色彩空间作为设备连接空间来计算在这个三维空间内目标与背景两种颜色之间的距离差,即色差值(ΔE),计算公式如式(22)所示。色差单位是 CIE L*a*b*,其中,L*表示色调的亮度,a*和b*分别表示红绿色度和黄蓝色度。

 $\Delta E = \sqrt{(L_t - L_b)^2 + (a_t - a_b)^2 + (b_t - b_b)^2} (22)$ 式中: L_t, a_t, b_t 分别是目标在CIEL*a*b*空间的亮度与 颜色参数; L_b, a_b, b_b 分别是背景在CIEL*a*b*空间的 亮度与颜色参数。 ΔE 色差值越小表示目标与背景的 颜色差别越小, 值越大则差别越大。

基于光谱反射率曲线的评估方法利用光谱测量 仪对目标和背景进行光谱反射率曲线测量,进而利用 光谱角计算目标与背景的相似度。上述两种评估方 法都需要依靠仪器辅助测量,所测得的目标与背景差 异准确可靠,因此将所提方法与两者的评估结果进行 一致性分析。利用光谱仪测量得到样板与背景的光 谱反射率曲线,如图11(d)所示。3种方法的伪装效 能评估结果如表5所示。所提方法数值越接近1,伪 装效能越高;基于光谱反射率曲线的评估方法数值越 接近1,伪装效能越高;基于色差仪的评估方法数值 越小,伪装效能越高。



templates and background

图 11 样板图像与光谱反射率曲线 Fig. 11 Template images and spectral reflection curves

表5表明,针对相同伪装目标,3种方法得到的目标伪装效能排序结果一致,M1样板的伪装效能最高, M2样板的伪装效能中等,纯铝基板的伪装效能最差, 验证了所提方法的可靠性。但上述两种方法经济成本 高。所提方法基于可见光图像,利用视觉机制提取伪装目标区域与背景的特征差异进行判断,评估速度快, 经济成本低,易于实现。

	表 5	3种方法的代	为装效能评	估结果		
Table 5	Comoufloro	offectiveness	ovaluation	moguilto	of three	mothoda

Table 5 Cambulage encenveness evaluation results of three methods							
Camouflage effectiveness evaluation methods	M1	M2	Al plate				
Method of this article (comprehensive similarity)	0.8836	0.8819	0.5118				
Evaluation method based on spectral reflectance curve (spectral angle)	0.9956	0.9449	0.8011				
Evaluation method based on color difference meter (average color difference)	50	52	74				
Camouflage efficiency ranking	1	2	3				

4 结 论

基于人眼视觉注意机制组合亮度、颜色、纹理、形状、尺寸、结构、直方图等7个典型特征来全面评估目标伪装效果,然后使用熵权法客观确定多维特征的权重,最后将特征权重与特征相似度加权得到目标与背景的综合相似度,从而定量评估不同背景下伪装目标的伪装效能。不同背景、不同侦察距离、不同目标姿态下的多组实验表明:所提伪装目标与背景的综合相似度具有与目标发现概率一致性、与探测距离一致性、背景鲁棒性,证明了所提目标伪装效能评估方法的正确性和有效性;对比实验证明了其可靠性。据此既可促进高价值军事装备伪装技术的发展,又可促进目标侦察技术的发展。

本文研究了可见光谱段的目标伪装效能评估,随 着伪装与侦察技术谱段的扩展,后续将深入研究雷达 和红外谱段的目标伪装效能评估,进一步促进高价值 军事装备伪装技术和目标侦察技术的发展。

参考文献

- [1] 王荣昌,王峰,任帅军,等.基于双流融合网络的单兵 伪装偏振成像检测[J].光学学报,2022,42(9):0915001.
 Wang R C, Wang F, Ren S J, et al. Polarization imaging detection of individual camouflage based on twostream fusion network[J]. Acta Optica Sinica, 2022,42 (9):0915001.
- [2] 谢家豪,黄树彩,韦道知,等.空天红外探测系统对无人机集群探测能力分析[J].光学学报,2022,42(18): 1812002.

Xie J H, Huang S C, Wei D Z, et al. Detectability analysis of air-space infrared detection system for UAV swarm[J]. Acta Optica Sinica, 2022, 42(18): 1812002.

- [3] 余毅,刘震宇,孙志远,等. 靶场光电测量设备发展现 状及展望[J]. 光学学报, 2023, 43(6): 0600002.
 Yu Y, Liu Z Y, Sun Z Y, et al. Development status and prospect of photoelectric measurement equipment in range
 [J]. Acta Optica Sinica, 2023, 43(6): 0600002.
- [4] 甘源滢,刘春桐,李洪才,等.光学图像伪装效果评估研究现状及关键问题[J].应用光学,2019,40(6):1050-1058.

Gan Y Y, Liu C T, Li H C, et al. Research status and key issues of optical image camouflage effectiveness evaluation[J]. Journal of Applied Optics, 2019, 40(6): 1050-1058.

- [5] 汪克亮,刘志刚,王艺婷,等.目标光学伪装效果评价 方法综述[C]//国家安全地球物理丛书(十六)——大数 据与地球物理.西安:西安地图出版社,2020:155-161.
 Wang K L, Liu Z G, Wang Y T, et al. Review on evaluation methods of target optical camouflage effect [C]//National security Geophysics Series (16)—Big Data and Geophysics. Xi'an: Xi'an Map Publishing House, 2020:155-161.
- [6] Pike T W. Quantifying camouflage and conspicuousness using visual salience[J]. Methods in Ecology and Evolution, 2018, 9(8): 1883-1895.
- [7] Xue F, Wu F, Wang J W, et al. Camouflage texture design based on camouflage performance evaluation[J]. Neurocomputing, 2018, 274: 106-114.
- [8] 李中华,喻钧,胡志毅,等.一种迷彩伪装效果评价指标权重分配算法[J].火力与指挥控制,2019,44(10):49-54.
 Li Z H, Yu J, Hu Z Y, et al. A weight allocation

algorithm of camouflage evaluation index[J]. Fire Control & Command Control, 2019, 44(10): 49-54.

- [9] Bai X Q, Liao N F, Wu W M. Assessment of camouflage effectiveness based on perceived color difference and gradient magnitude[J]. Sensors, 2020, 20 (17): 4672.
- [10] Mondal A. Camouflage design, assessment and breaking techniques: a survey[J]. Multimedia Systems, 2022, 28 (1): 141-160.
- [11] 王博,高玉斌,鲁旭涛.基于光谱探测与图像识别的反 伪装目标系统研究[J].光谱学与光谱分析,2015,35(5): 1440-1444.
 Wang B, Gao Y B, Lu X T. Research on anticamouflaged target system based on spectral detection and image recognition[J]. Spectroscopy and Spectral Analysis, 2015, 35(5): 1440-1444.
- [12] 郭子淳,姜毅,李静,等.光学侦察卫星对地机动目标 侦察性能的评估[J].现代防御技术,2017,45(6):131-137.
 Guo Z C, Jiang Y, Li J, et al. Evaluation of reconnaissance performance of optical satellites for ground maneuvering targets[J]. Modern Defence Technology, 2017, 45(6):131-137.
- [13] Chen Z, Ni J, Zhang L, et al. Research on relation model of optical camouflage similarity and identification probability of marine targets[J]. Proceedings of SPIE, 2018, 10797: 107970W.

[14] 王鹏烨,赵德辉,李明锋.基于图像修复技术的目标可见光伪装效果评价[J].激光与光电子学进展,2018,55
 (3):031011.

Wang P Y, Zhao D H, Li M F. Optical camouflage effect assessment based on digital image inpainting technology[J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2018, 55(3): 031011.

- [15] 文刘强,吕绪良,荣先辉.基于视觉特性及图像相似度的光学伪装效果评估[J].防护工程,2012,34(1):22-26.
 Wen L Q, Lü X L, Rong X H. Optical camouflage assessment based on visual characteristics and image similarity[J]. Protective Engineering, 2012, 34(1):22-26.
- [16] 应家驹,何永强,陈玉丹,等.基于特征综合的红外动态伪装效果评估[J].半导体光电,2019,40(3):407-411.
 Ying J J, He Y Q, Chen Y D, et al. Evaluation of infrared dynamic camouflage effect based on feature synthesis[J]. Semiconductor Optoelectronics, 2019, 40 (3):407-411.
- [17] 赵晓枫,吴飞,徐叶斌,等.基于改进梯度相似度的红 外隐身伪装评价方法[J].电光与控制,2022,29(2):7-11.

Zhao X F, Wu F, Xu Y B, et al. An infrared stealth

camouflage evaluation method based on improved gradient similarity[J]. Electronics Optics & Control, 2022, 29(2): 7-11.

- [18] Xu C, Liu C Y, Fang G, et al. Design, preparation and performance evaluation of core unit in multispectral camouflage coating[J]. Infrared Physics & Technology, 2022, 121: 104013.
- [19] Guo L, Chen W L, Liao Y, et al. Multi-scale structural image quality assessment based on two-stage low-level features[J]. Computers & Electrical Engineering, 2014, 40(4): 1101-1110.
- [20] Wang L, Zhou Y, Li Q, et al. Application of three deep machine-learning algorithms in a construction assessment model of farmland quality at the County scale: case study of Xiangzhou, Hubei Province, China[J]. Agriculture, 2021, 11(1): 72.
- [21] 王杨,曹铁勇,杨吉斌,等.基于YOLO v5算法的迷彩 伪装目标检测技术研究[J].计算机科学,2021,48(10): 226-232.

Wang Y, Cao T Y, Yang J B, et al. Research on camouflage target detection technology based on YOLO v5 algorithm[J]. Computer Science, 2021, 48(10): 226-232.