# 激光写光电子学进展

## 基于注意力拆分卷积残差网络的表情识别

陈加敏1.徐杨1,2\* 1贵州大学大数据与信息工程学院,贵州 贵阳 550025; <sup>2</sup>贵阳铝镁设计研究院有限公司,贵州 贵阳 550009

摘要 人脸表情识别是神经网络应用于模式识别上一项极具挑战性的任务,而表情识别过程中特征提取尤为重要。因 此,提出了一种注意力拆分卷积残差网络来增强特征表现。该网络以ResNet18为骨干网络,用Coordinate Attention Split Convolution Block(CASCBlock) 替换 ResNet18 中的 basic block。CASCBlock 首先使用两个拆分卷积将特征在通道 维度先拆分后融合降低冗余特征表现;然后在第2个拆分卷积后融入坐标注意力机制;最后构建一个全连接分类器进行 表情识别。将所提方法在FER2013和RAF-DB数据集上进行了实验,实验结果表明,所提方法在FER2013和RAF-DB 数据集上识别准确率相较于ResNet18分别提高了2.897个百分点和2.575个百分点,且模型的参数量下降了60%左右。 关键词 机器视觉;拆分卷积;残差网络;特征融合;表情识别;注意力机制 **中图分类号** TP391.4 文献标志码 A

DOI: 10.3788/LOP202259.1815009

## **Expression Recognition Based on Attention-Split Convolutional Residual Network**

## Chen Jiamin<sup>1</sup>, Xu Yang<sup>1,2\*</sup>

<sup>1</sup>College of Big Data and Information Engineering, Guizhou University, Guiyang 550025, Guizhou, China; <sup>2</sup>Guiyang Aluminum-Magnesium Design and Research Institute Co. Ltd., Guiyang 550009, Guizhou, China

Abstract Facial expression recognition is a challenging task for neural network applied with pattern recognition. Moreover, feature extraction is particularly important in the process of facial expression recognition. In this paper, a attention-split convolutional residual network was proposed to enhance the feature expression. This network used ResNet18 as the backbone network and replaced the basic block in ResNet18 with the coordinate attention-split convolutional block (CASCBlock), which is also proposed here. In the CASCBlock, two split convolutions were initially used to split and then fuse the features in the channel dimension to reduce redundant feature representations. Then, the coordinate attention mechanism was incorporated after the second split convolution. Finally, a fully connected classifier was developed for expression recognition. The proposed method was tested on the FER2013 and RAF-DB datasets, and the experimental results showed that the recognition accuracy of the proposed method on FER2013 and RAF-DB datasets is 2.897 percentage points and 2.575 percentage points higher than that of ResNet18, and the number of model parameters decreased by  $\sim 60\%$  compared with ResNet18.

Key words machine vision; split convolution; residual network; feature fusion; facial expression recognition; attention mechanism

#### 1 引 言

随着深度学习的广泛应用,人脸表情识别进展显 著。传统的表情识别主要应用机器学习方法人为设计 特征,然后用分类算法判定表情,特征提取与分类过程 相互独立,效率较低,且特征受人为因素的影响较大, 易丢失表情特征,从而降低表情识别准确率。

深度学习的方法将特征提取与分类结合在一起, 自动学习特征,识别准确率也得到显著改善。因此,目 前大多数研究者都基于深度学习的方法进行表情识别 研究。尹鹏博等[1]采用分解卷积对模型进行参数降 维,同时嵌入卷积注意力机制进行人脸表情识别;姚丽

先进成像

收稿日期: 2021-06-11; 修回日期: 2021-07-19; 录用日期: 2021-08-10 基金项目:贵州省科技计划项目(黔科合支撑[2021]一般176) 通信作者: \*xuy@gzu. edu. cn xx

莎等<sup>[2]</sup>提出了一种采用卷积神经网络学习局部特征的 人脸表情识别方法;杨旭等<sup>[3]</sup>在AlexNet<sup>[4]</sup>中引入多尺 度卷积的同时将低层次特征与高层次特征进行跨层连 接,实现特征融合;吴慧华等<sup>[5]</sup>提出了一种基于余弦距 离损失函数的表情识别方法,该方法减小了类内特征 差异。目前这些方法都取得了较好的效果,但也面临 着一些问题:1)网络复杂度随着层数的增加而增加;2) 网络参数降低后导致准确率下降。

自 AlexNet<sup>[4]</sup>面世以来,深度卷积神经网络主导了 图像分类,研究趋势从手工特征转移到网络体系结构。 NIN<sup>[6]</sup>首先使用全局平均池化层来代替全连接层,并 用1×1卷积层来学习特征图通道的非线性组合,这是 第1类特征图注意机制;ResNet<sup>[7]</sup>中,跨层连接的引入 减轻了深度神经网络中消失梯度的难度,并允许网络 学习更深层的特征表示,ResNet成为较为成功的卷积 神经网络(CNN)架构之一,被广泛应用于计算机视觉 领域;同时,一些新的卷积滤波器,如分组卷积 (GWC)<sup>[8]</sup>、深度卷积(DWC)<sup>[9]</sup>和点卷积(PWC)<sup>[4]</sup>被广 泛用于模型设计;ResNeXt<sup>[10]</sup>就与GWC和PWC在所 有聚合转换中共享相同的拓扑结构,这减少了通道间 连接的冗余,并引入了一个称为基数的新维度;为了进 一步降低连接密度, Exception<sup>[11]</sup>和 MobileNet<sup>[12]</sup>先后 使用DWC进行空间信息提取和PWC进行信道信息 融合:ShuffleNet<sup>[13]</sup>在1×1卷积上采用GWC,然后采 用信道洗牌操作;OctConv<sup>[14]</sup>与信道冗余正交,探索了 特征图空间维度上的冗余;HetConv<sup>[15]</sup>设计了异质卷 积滤波器,单个滤波器中同时存在3×3核和1×1核, 然后,在特定层的滤波器中,这两个异质核以移位的方 式排列:SKNet<sup>[16]</sup>引入了一种基于多尺度输入信息的 动态核选择机制,实现了自适应感受野;OctConv、 HetConv和SKNet将3×3内核应用于所有输入通道, 然而许多特征映射出现了很大的模式相似性,这表明 普通卷积基本上是重复的;GhostNet<sup>[17]</sup>首先利用普通 卷积产生一些内在特征,然后利用线性运算进行特征 增强;与GhostNet不同的是,SPConv<sup>[18]</sup>保证模型能够 抓住每一个原始特征,而不是由内在特征生成的特征,

第 59 卷 第 18 期/2022 年 9 月/激光与光电子学进展

从而获得更好的性能。SPConv将输入在通道维度按 比例分成两个主要部分,一部分是代表性的应用(采用 3×3组卷积提供内在信息),另一部分是冗余的应用 (采用1×1点卷积补充微小的隐藏细节)。相比于普 通卷积,SPConv能够更好提取特征且能降低模型复 杂度。

在计算机视觉中,常采用注意力机制来提高模型的效率,通道注意力可以提高模型的性能,但通道注意 力会忽略对生成空间注意力图非常重要的位置信息。 坐标注意力(CA)模型<sup>[19]</sup>将位置信息嵌入通道注意力 中来提高模型的性能。

受以上启发,本文以ResNet18为骨干网络,用 SPConv 替换ResNet18中basic block的3×3卷积;同时,为增强特征表现,在第2个SPConv后嵌入坐标注意力。并将所提方法应用于FER2013、RAF-DB数据集进行实验,实验结果表明,所提方法在FER2013、 RAF-DB数据集上的识别准确率相比于ResNet18分别提高了2.897个百分点和2.575个百分点。

## 2 基本原理

## 2.1 组卷积和点卷积

组卷积就是先对输入的特征图进行分组,然后对 每个组分别卷积。若输入的特征 $F \in \mathbb{R}^{C \times H \times W}$ ,输出的 特征图数量为N,分组为G,则每组的输入 feature map 数量为C/G,每组的输出 feature map 数量为N/G,每个 卷积核的尺寸为 $(C/G) \times K \times K$ ,卷积核的总数仍为 N个,每组的卷积核数量为N/G,卷积核只与其同组的 输入 map 进行卷积,卷积核的总参数量为 $N \times (C/G) \times K \times K$ 。即,总参数量减少为原来的1/G。组 卷积如[图1(a)]所示,图中以C=8, N=4, G=2为例。

点卷积的运算与普通卷积较为相似,卷积核的尺 寸为1×M×M,M为上一层输出特征的通道数,所 以点卷积就是将上一层的输出特征在通道维度进行加 权组合生成新的特征图。有几个卷积核就有几个输出 特征图,如[图1(b)]所示。可以通过点卷积更改特征



图 1 卷积。(a)组卷积;(b) 点卷积 Fig. 1 Convolution. (a) Group convolution; (b) point convolution

图的数量及减少上一步生成的特征图在空间维度的加 权组合。

## 2.2 SPConv

常规卷积、GhostConv、OctConv、HetConv均在所 有输入通道上执行 $k \times k$ 卷积,导致特征冗余问题<sup>[19]</sup>。 而 SPConv将输入通道 c<sub>in</sub>按比例 a分成两个部分,分别 是代表性的应用 ac<sub>in</sub>和冗余的应用(1-a)c<sub>in</sub>。将所有 输入通道分成两个主要部分后,代表部分之间还存在 冗余,在代表性信道上采用 3×3组卷积来进一步减少 冗余,如图 2的中间部分所示。





将组卷积视为具有稀疏块对角卷积核的普通卷积,其中每个块对应于信道的分区,并且分区之间没有连接<sup>[20]</sup>,这意味着在组卷积之后,SPConv进一步减少了代表部分之间的冗余,同时也切断了通道之间的连接。为弥补这种信息丢失,在所有代表性的信道中添加1×1点卷积,与常用的分组卷积和点卷积不同,SPConv在同一代表信道上进行GWC和PWC,在冗余部分使用1×1的点卷积。经过代表部分和冗余部分后可得到两个特征,由于这两个特征源于不同的输入通道,本实验组使用全局平均池来生成通道统计信息 $s_1, s_3 \in \mathbf{R}^c$ 用于全局信息嵌入。U为图2中代表部分和冗余部分和冗余部分的输出特征,s的第c个元素为

$$s_{kc} = F_{gap}(U_{kc}) = \frac{1}{H \times W} \sum_{i=1}^{H} \sum_{j=1}^{W} U_{kc}(i,j), k \in [1,3]_{\circ}$$
(1)

如图 2 右侧所示,将得到的 $s_1$ 、 $s_3$ 叠加在一起,然后 通过通道间的软注意操作生成特征重要向量 $\beta$ 、 $\gamma$ ,其 第c个元素分别为。

$$\begin{cases} \beta_{c} = \frac{\exp(s_{3c})}{\exp(s_{3c}) + \exp(s_{1c})}, & (2) \\ \gamma_{c} = 1 - \beta_{c} \end{cases}$$

最终输出特征 Y由代表部分特征  $U_3$ 和冗余部分  $U_1$ 分别与 $\beta$ 和 $\gamma$ 对应相乘相加而得,即

$$\boldsymbol{Y} = \boldsymbol{\beta} \boldsymbol{U}_{3} + \boldsymbol{\gamma} \boldsymbol{U}_{1\circ} \tag{3}$$

2.3 坐标注意力

坐标注意力将位置信息嵌入通道中,使网络能够在

大范围内进行注意。为了改善二维全局共享造成的信息 丢失问题,在通道维度将特征分解为两个并行的一维特 征,并使用两个一维全局池化操作分别将垂直方向和水 平方向的输入特征聚合为两个独立的方向感知特征图。 然后,这两个嵌入特定方向信息的特征图分别被编码为 两个注意力图,每个注意力图都捕获了输入特征图沿着 一个空间方向的长程依赖。因此,位置信息就被保存在 生成的注意力图里了,两个注意力图接着被乘到输入特 征图上来增强特征图的表示能力,以强调感兴趣的表示。

坐标注意力模块如图 3 所示,对于特征 X,首先使 用尺寸为(H,1)和(1,W)的池化核沿着水平坐标方向 和竖直坐标方向对每个通道进行编码。因此,高度为 h的第 c个通道的输出为

$$z_{c}^{h}(h) = \frac{1}{W} \sum_{0 \leq i \leq W} x_{c}(h,i)_{0}$$

$$\tag{4}$$

宽度为w的第c个通道的输出为

$$z_{c}^{w}(w) = \frac{1}{H} \sum_{0 \leq j \leq H} x_{c}(j, w)_{\circ}$$
(5)

这两个变换沿着两个空间方向进行特征聚合,返回 一对方向感知注意力图。这两种变换能使注意力模块 沿着一个空间方向捕捉到长期的相关性,并在另一个空 间方向上保留精确位置信息,这有助于网络更准确地定 位感兴趣的目标。将式(4)和式(5)生成的两个特征图 连接起来,并送入一个1×1的卷积变换函数F<sub>1</sub>中。

$$\boldsymbol{f} = \delta \left\{ F_1 [\boldsymbol{z}^h, \boldsymbol{z}^w] \right\}, \tag{6}$$

式中:[•,•]表示沿着空间维度的拼接操作; $\delta$ 为非 线性激活函数; $f \in \mathbf{R}^{\mathcal{S} \times (H+W)}$ 为水平方向和垂直方向



图 3 坐标注意力 Fig. 3 Coordinate attention

对空间信息进行编码的中间特征映射,r为控制块的减 少比。然后沿着空间维把f分解成两个单独的张量  $f^{h} \in \mathbf{R}^{\mathcal{Y} \times H} 和 f^{w} \in \mathbf{R}^{\mathcal{Y} \times W}$ ,接着使用两个1×1卷积变 换 $F_{h} 和 F_{w}$ 将 $f^{h} 和 f^{w}$ 分别变换为相同通道数的张量。

$$\boldsymbol{g}^{h} = \sigma \Big[ F_{h} \Big( \boldsymbol{f}^{h} \Big) \Big], \qquad (7)$$

$$\boldsymbol{g}^{w} = \sigma \Big[ F_{w} \Big( \boldsymbol{f}^{w} \Big) \Big], \tag{8}$$

式中: σ为Sigmoid 函数,为降低模型的复杂性,通常采 用适当的减少比来减少**f**的信道数。以输出的**g**<sup>h</sup>和**g**<sup>w</sup> 作为注意力权值,最后坐标注意力模块的输出为

$$\boldsymbol{y}_{c}(i,j) = \boldsymbol{x}_{c}(i,j) \times \boldsymbol{g}_{c}^{h}(i) \times \boldsymbol{g}_{c}^{w}(j), \qquad (9)$$

式中: $\mathbf{y}_{\epsilon}(i,j)$ 为输出; $\mathbf{x}_{\epsilon}(i,j)$ 为输入; $\mathbf{g}_{\epsilon}^{h}(i)$ 、 $\mathbf{g}_{\epsilon}^{w}(j)$ 为注 意力权值。

## 3 所提方法

## 3.1 注意力拆分卷积残差网络

受文献[7,18-19]的启发,本实验组在ResNet18 的基础上对basic block进行改进,融合拆分卷积和坐标注意力机制,提出了Coordinate Attention Split Convolution Bloc(CASCBlock),该模块由两个拆分卷 积和一个坐标注意力组成,如图4所示。





拆分卷积将输入的特征 F在通道维度按0.5的比例拆分为代表部分和冗余部分,在代表部分使用分组为2的3×3组卷积和1×1的点卷积,并将所得特征相加。在冗余部分使用1×1的点卷积,然后将两部分特征通过全局平均池化生成统计信息,最后使用软注意力分配权重,分配方式如式(2)所示,通过式(3)得到经过一个拆分卷积后的特征F';为增强特征表现,采用两个拆分卷积,经过两个卷积后的特征为F'';同时,为增加具有判别性的局部特征,在第2个拆分卷积后添加坐标注意力,从而得到特征F'''。为解决训练过程中梯度消失的问题,借用残差结构中跨层连接的方式,将特征F'''和特征F相加后输入下一层网络结构。

所提模型的整体框架如图5所示。首先使用一个 7×7卷积提取人脸图像特征信息,然后将模型分为 4个layer,每个layer由两个CASCBlock组成。



图 5 注意力拆分卷积残差网络

Fig. 5 Channel attention resolution convolutional residuals network

CASCBlock能够提升每个layer的特征表现力,最终达到提升表情识别准确率的效果。每个layer的详细参数如表1所示。

表1 注意力拆分卷积残差网络的参数 Table 1 Parameters of channel attention resolution convolutional

residuals network				
Layer	Output	Proposed network		
		$7 \times 7,64,s=1$		
	$44 \wedge 44$	$3 \times 3$ maxpool, $s=1$		
		SPConv, 64		
1	44×44	SPConv, 64 $\times$ 2		
		CA		
2	22×22	SPConv, 128		
		SPConv, 128 $\times$ 2		
		CA		
	11×11	SPConv, 256		
3		SPConv, 256 $\times$ 2		
		CA		
4	6×6	SPConv, 512		
		SPConv, 512 $\times$ 2		
		CA		
1×1	1\/1	Global avgpool		
	$1 \times 1$	7-d fc		

## 4 实验与分析

对注意力拆分卷积残差网络进行了对比实验。

在 Ubuntu20.04.1 LTS 系统下使用 python3.8+ PyTorch1.7,显卡为 NVIDIA GeForce GTX 3090。 在 FER2013和 RAF-DB 公开人脸表情数据集上对 所提模型进行实验,并与目前的方法进行了对比 分析。

## 4.1 数据库与实验设置

为测试 CASCBlock 的效果,选用 FER2013 数据 集、RAF-DB 数据集进行实验。FER2013 数据集共有 28709 张图片,7 种表情分类标签,测试集有 3859 张图 片。RAF-DB 数据集共有 29672 张图片,每张图片经 过 40 人标注,实验使用其中经过 Face++定位的人脸 单标签类,含有 12271 张图片的训练集和 3068 张图片 的测试集。参数设定如下:输入网络模型的图片尺寸 为 48×48;在图像处理阶段采用随机裁剪和水平翻转 对数据进行扩充,将输入图片随机裁剪为 44×44;训 练过程中动量为 0.9,初始学习率为 0.1,迭代 50 次时 将学习率设定为每增加 5 次下降 0.9,总迭代次数为 300;在 FER2013 中,批处理大小为 128, RAF-DB 中批 处理大小为 16。

## 4.2 实验结果

实验结果如表2所示,其中ResNet18为骨干网络的实验准确率,SPResNet18为将ResNet18中的3×3卷积替换为拆分卷积的模型,SPResNet18\_CA为将ResNet18中的basic block 替换为所提CASCBlock的模型。

表 2	模型的性能
Table 2	Model performance

Model name	Number of parameters	Model size /Mbit	Accuracy in FER2013 / ½	Accuracy in RAF-DB / ½
ResNet18	11180103	42.7	69.769	81.845
SPResNet18	4188487	16.2	72.444	83.638
SPResNet18_CA	4263223	16.5	72.666	84.420

从表2可以看出:FER2013和RAF-DB数据集在 初始的ResNet18模型上表情识别准确率分别为 69.769%和81.845%;对ResNet18进行改进后,表情 识别准确率在FER2013和RAF-DB数据集上分别增 加了2.675个百分点和1.793个百分点,表明拆分卷积 将特征在通道维度拆分为代表部分和冗余部分模型的 有效性;融入坐标注意力机制后,识别准确率相比于 ResNet18分别提高了2.897个百分点和2.575个百分 点,表明注意力机制可以使网络关注具有判别性的表 情特征,提高表情识别的准确率。所提模型在不同数 据集上的测试准确率均得到了提升,表明了所提方法 的泛化性;同时,所提模型的参数量和大小相比于 ResNet18均降低60%左右。即,所提表情识别模型相 比于ResNet18在提高准确率的同时降低了参数量和 模型大小。

### 4.3 对比分析

为评估模型的效果,将所提模型(SPResNet18\_ CA)与ResNet18在FER2013和RAF-DB数据集进行 了对比分析,结果如图6、图7所示。从图6、图7可以 看出:所提模型在FER2013和RAF-DB各类表情上的 预测结果均有提高;在表情识别过程中Happy、 Surprise、Neutral的结果偏高,因为这几类表情在我们 的日常生活中比较容易辨别,特征明显。

为更好显示所提模型训练过程中的准确率变换 趋势和收敛趋势,所提模型与ResNet18的准确率对 比曲线如图8所示。从图8可以看出,所提模型在前 期的训练过程波动较大,后期准确率曲线逐渐变得 稳定。

为进一步说明所提方法的有效性,将其与近年 来多个模型在FER2013和RAF-DB上进行了对比, 如表3、表4所示。从表3可以看出,所提方法的准



图 8 准确率曲线对比图。(a)FER2013;(b)RAF-DB Fig. 8 Accuracy curve comparison chart. (a) FER2013; (b) RAF-DB

确率在 FER2013 上相比于 SHCNN 提高了 3.5 个百 分点,相比于 Zhou 等<sup>[23]</sup>的方法提高了 1.7 个百分 点。从表 4 可以看出,所提方法在 RAF-DB 上相比 于 DLP-CNN 提高了 10.22 个百分点,相比于 pACNN提高了 1.37个百分点。从表 3、表 4 可以 看出,所提方法在FER2013和 RAF-DB上的识别准 确率均有一定的提升,表明所提方法具有一定的竞 争性。

表3 在FER2013上的对比实验			
Table 3	Comparative experiment on	FER2013	
Data	NetWork	Accuracy / 1/0	
	SHCNN <sup>[1]</sup>	69.1	
	LCMA <sup>[21]</sup>	69.6	
FER2013	LIANG <sup>[22]</sup>	70.3	
	Zhou <sup>[23]</sup>	70.9	
	SPResNet18_CA	72.6	

### 表4 在 RAF-DB 上的对比实验

Table 4 Comparative experiment on RAF-DB

Data	NetWork	Accuracy / %
	DLP-CNN <sup>[24]</sup>	74.20
	EAU-Net <sup>[25]</sup>	81.83
RAF-DB	DeepExp3D <sup>[26]</sup>	82.06
	pACNN <sup>[27]</sup>	83.05
	SPResNet18_CA	84. 42

## 5 结 论

从特征提取维度提出了一种基于注意力拆分卷积 残差网络的表情识别方法。该网络由CACSBlock组 成,使用拆分卷积降低冗余特征的表现,使用注意力模 块来标记特征权重,CACSBlock中的拆分卷积增强了 人脸表情的全局特征表现,注意力关注具有判别性的 局部特征,通过全局和局部的增强来达到整体人脸表 情识别特征的增强。从对比实验可以看出,所提方法 在FER2013、RAF-DB数据集上的识别准确率均有提 高。所提方法在特征提取维度有一定的提升效果。接 下来将继续在特征提取维度深入地研究表情识别,并 进一步将多特征融合方法应用于表情识别。

## 参考文献

 [1] 尹鹏博,潘伟民,张海军.基于卷积注意力的轻量级人 脸表情识别方法[J].激光与光电子学进展,2021,58
 (12):1210023.

Yin P B, Pan W M, Zhang H J. Lightweight facial expression recognition method based on convolutional attention[J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2021, 58 (12): 1210023.

[2] 姚丽莎,徐国明,赵凤.基于卷积神经网络局部特征融合的人脸表情识别[J].激光与光电子学进展,2020,57 (4):041513.

Yao L S, Xu G M, Zhao F. Facial expression recognition based on local feature fusion of convolutional neural network[J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2020, 57(4): 041513.

[3] 杨旭,尚振宏.基于改进AlexNet的人脸表情识别[J]. 激光与光电子学进展,2020,57(14):243-250.
Yang X, Shang Z H. Facial expression recognition based on improved AlexNet[J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2020, 57(14):243-250.

#### 第 59 卷 第 18 期/2022 年 9 月/激光与光电子学进展

- [4] Krizhevsky A, Sutskever I, Hinton G E. ImageNet classification with deep convolutional neural networks[J]. Communications of the ACM, 2017, 60(6): 84-90.
- [5] 吴慧华,苏寒松,刘高华,等.基于余弦距离损失函数的人脸表情识别算法[J].激光与光电子学进展,2019, 56(24):241502.

Wu H H, Su H S, Liu G H, et al. Facial expression recognition algorithm based on cosine distance loss function[J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2019, 56 (24): 241502.

- [6] Lin M, Chen Q, Yan S C. Network in network[EB/ OL]. (2013-12-16) [2021-05-04]. https://arxiv.org/abs/ 1312.4400.
- [7] He K M, Zhang X Y, Ren S Q, et al. Deep residual learning for image recognition[C]//2016 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, June 27-30, 2016, Las Vegas, NV, USA. New York: IEEE Press, 2016: 770-778.
- [8] Xie X K, Zhou Y, Kung S Y. Exploring highly efficient compact neural networks for image classification[C]// 2020 IEEE International Conference on Image Processing (ICIP), October 25-28, 2020, Abu Dhabi, United Arab Emirates. New York: iEEE Press, 2020: 2930-2934.
- [9] Huang W L, Wang J J, Xin X M, et al. Channelmodulated multibranch convolutional neural network[C]// 2020 Chinese Automation Congress (CAC), November 6-8, 2020, Shanghai, China. New York: IEEE Press, 2020: 1854-1859.
- [10] Xie S N, Girshick R, Dollár P, et al. Aggregated residual transformations for deep neural networks[C]// 2017 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, July 21-26, 2017, Honolulu, HI, USA. New York: IEEE Press, 2017: 5987-5995.
- [11] Chollet F. Xception: deep learning with depthwise separable convolutions[C]//2017 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, July 21-26, 2017, Honolulu, HI, USA. New York: IEEE Press, 2017: 1800-1807.
- [12] Howard A G, Zhu M, Chen B, et al. MobileNets: efficient convolutional neural networks for mobile applications[EB/OL]. (2017-04-17)[2021-02-04]. https:// arxiv.org/abs/1704.04861.
- [13] Zhang X Y, Zhou X Y, Lin M X, et al. ShuffleNet: an extremely efficient convolutional neural network for mobile devices[C]//2018 IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, June 18-23, 2018, Salt Lake City, UT, USA. New York: IEEE Press, 2018: 6848-6856.
- [14] Chen Y P, Fan H Q, Xu B, et al. Drop an octave: reducing spatial redundancy in convolutional neural networks with octave convolution[C]//2019 IEEE/CVF International Conference on Computer Vision (ICCV), October 27-November 2, 2019, Seoul, Korea (South). New York: IEEE Press, 2019: 3434-3443.
- [15] Singh P, Verma V K, Rai P, et al. HetConv: heterogeneous kernel-based convolutions for deep CNNs

## 第 59 卷 第 18 期/2022 年 9 月/激光与光电子学进展

### 研究论文

[C]//2019 IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), June 15-20, 2019, Long Beach, CA, USA. New York: IEEE Press, 2019: 4830-4839.

- [16] Li X, Wang W H, Hu X L, et al. Selective kernel networks[C]//2019 IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), June 15-20, 2019, Long Beach, CA, USA. New York: IEEE Press, 2019: 510-519.
- [17] Han K, Wang Y, Tian Q, et al. GhostNet: more features from cheap operations[C]//2020 IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), June 13-19, 2020, Seattle, WA, USA. New York: IEEE Press, 2020: 1577-1586.
- [18] Zhang Q L, Jiang Z Q, Lu Q S, et al. Split to be slim: an overlooked redundancy in vanilla convolution[EB/ OL]. (2020-06-22) [2021-05-06]. https://arxiv.org/abs/ 2006.12085.
- [19] Hou Q B, Zhou D Q, Feng J S. Coordinate attention for efficient mobile network design[C]//2021 IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), June 20-25, 2021, Nashville, TN, USA. New York: IEEE Press, 2021: 13708-13717.
- [20] Zhang T, Qi G J, Xiao B, et al. Interleaved group convolutions[C]//2017 IEEE International Conference on Computer Vision (ICCV), October 22-29, 2017, Vience, Italy. New York: IEEE Press, 2017: 4383-4392.
- [21] Miao S, Xu H Y, Han Z Q, et al. Recognizing facial

expressions using a shallow convolutional neural network [J]. IEEE Access, 2019, 7:78000-78011.

- [22] 梁华刚, 雷毅雄. 增强可分离卷积通道特征的表情识别研究[J]. 计算机工程与应用, 2022, 58(2): 184-192.
  Liang H G, Lei Y X. Expression recognition with separable convolution channel enhancement features[J].
  Computer Engineering and Applications, 2022, 58(2): 184-192.
- [23] Zhou J C, Jia X, Shen L L, et al. Improved softmax loss for deep learning-based face and expression recognition[J]. Cognitive Computation and Systems, 2019, 1(4): 97-102.
- [24] Li S, Deng W H. Reliable crowdsourcing and deep locality-preserving learning for unconstrained facial expression recognition[J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2019, 28(1): 356-370.
- [25] Deng J, Pang G Y, Zhang Z Y, et al. cGAN based facial expression recognition for human-robot interaction[J]. IEEE Access, 2019, 7: 9848-9859.
- [26] Koujan M R, Alharbawee L, Giannakakis G, et al. Realtime facial expression recognition "in the wild" by disentangling 3D expression from identity[C]//2020 15th IEEE International Conference on Automatic Face and Gesture Recognition, November 16-20, 2020, Buenos Aires, Argentina. New York: IEEE Press, 2020: 24-31.
- [27] Zhou X Z, Jin K, Shang Y Y, et al. Visually interpretable representation learning for depression recognition from facial images[J]. IEEE Transactions on Affective Computing, 2020, 11(3): 542-552.