大口径高次非球面补偿检测方法的研究

赵础矗¹**, 胡明勇¹*, 张少伟², 李兴隆², 李昭阳¹ ¹合肥工业大学光电技术研究院, 安徽 合肥 230009; ²上海航天控制技术研究所, 上海 201109

摘要 大口径高次非球面的加工检测是光学制造的难题之一。结合一个有效通光口径为 900 mm、顶点曲率半径 为 2580 mm 的高次非球面凹反射镜,推导出高次非球面的球差系数。基于三级像差理论,对高次非球面的法线像 差进行补偿,求解了补偿系统的初始结构。设计了基于球面波和平面波的补偿系统,并对高次非球面凹反射镜进 行研磨处理,经四维(4D)干涉仪检测得到其面型精度为 0.022λ,满足实际测量要求。

关键词 高次非球面;三级像差;补偿检测;法线像差

中图分类号 O435 文献标志码 A

doi: 10.3788/LOP57.072203

Research on Compensation Testing Method for Large-Aperture and High-Order Aspheric Surface

Zhao Chuchu^{1 **}, Hu Mingyong^{1 *}, Zhang Shaowei², Li Xinglong², Li Zhaoyang¹

¹Academy of Photoelectric Technology, Hefei University of Technology, Hefei, Anhui 230009, China; ²Shanghai Aerospace Control Technology Institute, Shanghai 201109, China

Abstract One of the difficult problems in optical manufacturing is to process and test large aperture and high-order aspheric surface. The spherical aberration coefficient of a high-order aspheric concave mirror with an effective aperture of 900 mm and a radius of curvature of 2580 mm was derived. Based on third-order aberration theory, the normal aberration of the high-order aspheric surface was compensated, and the initial structure of the compensation system was solved. Compensation systems based on spherical wave and plane wave were designed respectively, and the high-order aspheric concave mirrors were polished. The accuracy of the surface shape measured by four-dimensional interferometer is 0.022λ which meets the actual measurement requirements.

Key words high-order aspheric surface; third-order aberration; compensation detection; normal aberration **OCIS codes** 220.1250; 220.3620; 220.4610

1 引 言

大口径光学系统因具有高成像分辨率、强集光 能力,广泛应用于天文望远镜、空间成像系统等领域 中^[1]。随着光学加工技术的不断进步,大口径非球 面在光学系统^[2]中的应用也越来越多。与二次非球 面反射镜相比,高次非球面反射镜的面形参数自由 度更多^[3],能有效校正光学系统的各阶像差,简化光 学系统的结构^[4]。

高次非球面的应用,取决于能否找到有效的检验方案^[5]。通常采用无接触检验,即利用高次非球

面的二次比较面作为参考计算,再代入 Zemax 进行 优化^[6];而本文根据高次非球面的特性,推导出高次 非球面的球差系数,基于三级像差理论,推出补偿初 始结构,设计补偿器,搭建检验光路,有效补偿了高 次非球面的法线像差。

已有研究表明采用透射式零位补偿检验最为合适^[7],本文实验中使用的高次非球面凹反射镜参数: 口径为 900 mm,顶点曲率半径为 2580 mm,顶点偏 心率为 1.924,四次项系数为 - 7.152×10⁻¹²,六次 项系数为 4.471×10⁻¹⁹,材料为微晶玻璃,满足实际 中的测量要求,即面形精度方均根(RMS)小于等于

收稿日期: 2019-10-28; 修回日期: 2019-11-01; 录用日期: 2019-11-14

^{*} E-mail: humy8@126.com; ** E-mail: 315356133@qq.com

 $\lambda/40(\lambda = 632.8 \text{ nm})_{\circ}$

2 求解过程

2.1 高次非球面的面形公式

在 Zemax 中,偶次旋转对称非球面可表示为[8]

$$x = \frac{cy^{2}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K)c^{2}y^{2}}} + a_{1}y^{4} + a_{2}y^{6} + a_{3}y^{8} + a_{4}y^{10} + \dots + a_{n}y^{2n+2}, \quad (1)$$

式中, $c = 1/r_0$ 为顶点曲率, r_0 为顶点曲率半径。 $K = -e^2$, e^2 为偏心率,K为二次项系数, a_n 为以4 开始的偶次项系数。

2.2 高次非球面的二次比较面

由于二次比较面比其他高次非球面有更准确的 检验方法,选取某个高次非球面的二次比较面作为 初始结构进行计算^[9],由高次非球面对称边缘点 A (x_a,y_a),可解得二次比较面的偏心率 e₂^[9]

$$e_0^2 = \frac{y_a^2 - 2r_0 x_a}{x_a^2} + 1.$$
 (2)

将 A (- 38.9898,450) 代 人 (2) 式 得 $e_0^2 =$ 1.8635, $K_0 = -e_0^2 = -1.8635$,再代人(1)式得

$$x = \frac{-y^2}{2580[1 + \sqrt{1 - (1 - 1.8635) \times (1/2580^2)y^2}]},$$
(3)

2.3 高次非球面的球差系数求解

将(1)式进行泰勒展开到十阶,得到

$$x = \frac{y^{2}}{2r_{0}} + \left[\frac{(1+K)}{8r_{0}^{3}} + a_{1}\right]y^{4} + \left[\frac{(1+K)^{2}}{16r_{0}^{5}} + a_{2}\right]y^{6} + \left[\frac{5(1+K)^{3}}{128r_{0}^{7}} + a_{3}\right]y^{8} + \left[\frac{7(1+K)^{4}}{256r_{0}^{9}} + a_{4}\right]y^{10},$$
(4)

过坐标原点与高次非球面相切的球面方程为

$$y^2 = 2r_0 x_{\rm sph} - x_{\rm sph}^2$$
, (5)

式中,*x*_{sph}为以*r*₀为半径的球面方程的横坐标,将 (5)式进行特勒展开到第十阶,得到

$$x_{\rm sph} = \frac{y^2}{2r_0} + \frac{y^4}{8r_0^3} + \frac{y^6}{16r_0^5} + \frac{5y^8}{128r_0^7} + \frac{7y^{10}}{256r_0^9} \,. \tag{6}$$

将(4)式与(6)式相减,得

$$\Delta x = \left[\frac{(1+K)-1}{8r_0^3} + a_1\right] y^4 + \left[\frac{(1+K)^2 - 1}{16r_0^5} + a_2\right] y^6 + \left\{\frac{5\left[(1+K)^3 - 1\right]}{128r_0^7} + a_3\right\} y^8 + \left\{\frac{7\left[(1+K)^4 - 1\right]}{256r_0^9} + a_4\right\} y^{10}.$$
(7)

∆x 引起的附加光程差为

$$\Delta l = (n - n') \Delta x , \qquad (8)$$

式中,n为光线入射的折射率,n'为光线出射的折射率。

令 *y* = *h*, *h* 为轴上光线在高次非球面的高度,则高次非球面产生的波面与理想波面间的光程差即高次 非球面的波前差,可表示为

$$\Delta W = -(n'-n) \left\{ \left[\frac{(1+K)-1}{8r_0^3} + a_1 \right] h^4 + \left[\frac{(1+K)^2 - 1}{16r_0^5} + a_2 \right] h^6 + \left\{ \frac{5\left[(1+K)^3 - 1\right]}{128r_0^7} + a_3 \right\} h^8 + \left\{ \frac{7\left[(1+K)^4 - 1\right]}{256r_0^9} + a_4 \right\} h^{10} \right\} \right\}.$$
(9)

根据波前差和赛德尔球像差系数 ΔS1 的关系

$$\Delta W = \frac{1}{8} \Delta S_1, \tag{10}$$

$$\Delta S_{1} = -8(n'-n) \left\{ \left[\frac{(1+K)-1}{8r_{0}^{3}} + a_{1} \right] h^{4} + \left[\frac{(1+K)^{2}-1}{16r_{0}^{5}} + a_{2} \right] h^{6} + \left\{ \frac{5\left[(1+K)^{3}-1\right]}{128r_{0}^{7}} + a_{3} \right\} h^{8} + \left\{ \frac{7\left[(1+K)^{4}-1\right]}{256r_{0}^{9}} + a_{4} \right\} h^{10} \right\} \right\}$$
(11)

球面的球差系数为 hP,因此高次非球面的球差系数为 $S_1 = hP + \Delta S_1$,即

$$S_{1} = hP - 8(n'-n) \left\{ \left[\frac{(1+K)-1}{8r_{0}^{3}} + a_{1} \right] h^{4} + \left[\frac{(1+K)^{2}-1}{16r_{0}^{5}} + a_{2} \right] h^{6} + \left\{ \frac{5\left[(1+K)^{3}-1\right]}{128r_{0}^{7}} + a_{3} \right\} h^{8} + \left\{ \frac{7\left[(1+K)^{4}-1\right]}{256r_{0}^{9}} + a_{4} \right\} h^{10} \right\},$$
(12)

式中,P = ni(i' - u)(i - i')为初级像差的参量,其 中i为入射孔径角,i'为出射孔径角,u为物方孔 径角。

2.4 补偿检测系统求解

图 1 和图 2 分别为基于球面波和平面波的光学 补偿系统图。其中,光在空气中传播折射率为1,n 为透镜材料的折射率。第一个透镜的光线入射高度 为 h_1 ,入射孔径角为 u_1 ,出射孔径角为 u'_1 。第二个 透镜的入射高度为 h2,入射孔径角为 u2,出射孔径

角为 u_2 。待检测的高次非球面的入射高度为 h_3 ,入 射孔径角为 u_3 ,出射孔径角为 u'_3 ,顶点曲率半径为 r₀。第一个补偿系统透镜相对于检测非球面镜的遮 拦比 $\alpha_1 = \frac{h_1}{h_2}$ 及放大率 $\beta_1 = \frac{u_1}{u_1}$ 。第二个补偿系统透 镜相对于检测非球面镜的遮拦比 $\alpha_2 = \frac{h_2}{h_2}$ 及放大率 $\beta_2 = \frac{u_2}{u_1}$,补偿系统总的放大率 $\beta = \frac{u_1}{u_1}$.



图 1 基于球面波的光学补偿系统图





图 2 基于平面波的光学补偿系统图

Fig. 2 Optical compensation system based on plane wave

为了方便初始结构计算,设 $h_3 = -1, r_0 = -1$, $u'_{2} = u_{3} = u'_{3} = 1$,按照光线的入射高度正负规定 $h_1 > 0, h_2 > 0, -1 < \alpha_1 < 0, -1 < \alpha_2 < 0$

根据三级像差理论和补偿原理可知,系统的整 体球差系数为0,其中 $P_3=0$, P_1 和 P_2 分别为第一 个透镜和第二个透镜的 P 值。

(14)

$$\sum S_{1} = h_{1}P_{1} + h_{2}P_{2} + h_{3}P_{3} - 8(n'-n)\left\{ \left[\frac{(1+K)-1}{8r_{0}^{3}} + a_{1} \right] h_{3}^{4} + \left[\frac{(1+K)^{2}-1}{16r_{0}^{5}} + a_{2} \right] h_{3}^{6} + \left\{ \frac{5\left[(1+K)^{3}-1\right]}{128r_{0}^{7}} + a_{3} \right\} h_{3}^{8} + \left\{ \frac{7\left[(1+K)^{4}-1\right]}{256r_{0}^{9}} + a_{4} \right\} h_{3}^{10} \right\} + h_{2}P_{2} + h_{1}P_{1} = 0.$$
(13)

代人参致后得

$$\frac{h_1}{h_3}P_1 + \frac{h_2}{h_3}P_2 = \frac{32K + 16(1+K)^2 + 10(1+K)^3 + 7(1+K)^4 - 33 - 256(a_1 + a_2 + a_3 + a_4)}{32}$$

将(14)式改写为

$$\alpha_1 P_1 + \alpha_2 P_2 = M, \qquad (15)$$

$$M = \frac{32K + 16(1+K)^{2} + 10(1+K)^{3} + 7(1+K)^{4} - 33 - 256(a_{1} + a_{2} + a_{3} + a_{4})}{32}$$
(16)

引入比例因子 m_1 和 m_2 , $m_1 + m_2 = 1$, 可得

$$\begin{cases} P_1 = \frac{m_1}{\alpha_1} M \\ P_2 = \frac{m_2}{\alpha_2} M \end{cases}$$
(17)

对应透镜光线偏角 $h_1\varphi_1$ 和 $h_2\varphi_2$ 和补偿系统总偏光线角 $h\varphi^{[10]}$

$$\begin{cases} h_1 \varphi_1 = u'_1 - u_1 = u'_1 (1 - \beta_1) = u'_2 \beta_2 (1 - \beta_1) = \beta_2 (1 - \beta_1) \\ h_2 \varphi_2 = u'_2 - u_2 = u'_2 (1 - \beta_2) = 1 - \beta_2 \\ h\varphi = h_1 \varphi_1 + h_2 \varphi_2 = u'_2 - u_1 = u'_2 (1 - \beta) = 1 - \beta \end{cases}$$
(18)

式中, φ_1 和 φ_2 分别为对应补偿镜的光焦度,规划后的 P_1' 、 P_2' 可表示为

$$\begin{cases} P'_{1} = \frac{P_{1}}{(h_{1}\varphi_{1})^{3}} = \frac{m_{1}M}{\alpha_{1}\beta_{2}^{3}(1-\beta_{1})^{3}} \\ P'_{2} = \frac{P_{2}}{(h_{2}\varphi_{2})^{3}} = \frac{m_{2}M}{\alpha_{2}(1-\beta_{2})^{3}} \end{cases}$$
(19)

规划后的 P_1' 、 P_2' 与其弯曲 Q_1 、 Q_2 的关系为

$$\begin{cases} P'_{1} = P_{0}^{\infty} - \frac{n}{n+2}(u_{1} + u_{1}^{2}) + \frac{n+2}{n} \left[Q_{1} + \frac{3n}{2(n-1)(n-2)} - \frac{2n+2}{n+2}u_{1} \right]^{2} \\ P'_{2} = P_{0}^{\infty} - \frac{n}{n+2}(u_{2} + u_{2}^{2}) + \frac{n+2}{n} \left[Q_{2} + \frac{3n}{2(n-1)(n-2)} - \frac{2n+2}{n+2}u_{2} \right]^{2} \\ \left\{ Q_{1} = \frac{2n+2}{n+2}u_{1} - \frac{3n}{2(n-1)(n-2)} \pm \sqrt{\left[P'_{1} - P_{0}^{\infty} + \frac{n}{n+2}(u_{1} + u_{1}^{2}) \right] \frac{n}{n+2}} \\ Q_{2} = \frac{2n+2}{n+2}u_{2} - \frac{3n}{2(n-1)(n-2)} \pm \sqrt{\left[P'_{2} - P_{0}^{\infty} + \frac{n}{n+2}(u_{2} + u_{2}^{2}) \right] \frac{n}{n+2}} \\ \left\{ u_{1}' = \frac{u_{1}}{h_{1}\varphi_{1}} = \frac{\beta_{1}}{1-\beta_{1}} \\ u_{2}' = \frac{u_{2}}{h_{2}\varphi_{2}} = \frac{\beta_{2}}{1-\beta_{2}} \end{cases}$$

$$(20)$$

式中, P_0^{∞} 是 P^{∞} 的极小值, u_1',u_2' 分别为入射孔径角 u_1,u_2 的规划值。通过(23)式,可求得第一个透镜曲率 半径 $r_{1,1},r_{1,2}$,第二个补偿透镜曲率半径 $r_{2,1},r_{2,2}$ 为

$$\begin{cases} r_{1,1} = 1/\left[\left(Q_1 + \frac{n}{n-1}\right)\varphi_1\right], \\ r_{1,2} = 1/\left[\left(Q_1 + 1\right)\varphi_1\right], \\ r_{2,1} = 1/\left[\left(Q_2 + \frac{n}{n-1}\right)\varphi_2\right], \\ r_{2,2} = 1/\left[\left(Q_2 + 1\right)\varphi_2\right] \end{cases}$$
(23)

因在设计时不考虑透镜厚度,即认为透镜厚度为0,则面与面之间的距离为

$$\begin{cases} d_{01} = -\frac{h_1}{u_1} \\ d_{12} = \frac{h_1 - h_2}{u_1'} = \frac{h_1 - h_2}{u_1'}, \\ d_{23} = \frac{h_2 - h_3}{u_2'} = h_2 - h_3 \end{cases}$$
(24)

式中,*d*₀₁为光源到透镜1距离,*d*₁₂为透镜1到透镜 2之间的距离,*d*₂₃为透镜2到待检测镜的距离。

3 设计结果及分析

3.1 点光源检验补偿系统结构

根据(13)式~(24)式计算出基于球面波初始补 偿系统结构参数,如表1所示。

表1 基于球面波初始补偿系统结构参数

 Table 1
 Structural parameters of initial compensation

 system based on spherical wave

Radius /mm	Thickness /mm	Medium	Diameter /mm
\sim	572.330	air	3.000
-720.120	0.000	silica	94.230
-104.030	180.190	air	93.230
320.150	0.000	silica	60.120
-450.000	2770.250	air	60.120
-2580.000	-2761.734	mirror	900.000

在 Zemax 中设置面型为偶数型非球面(Even

asphere)^[11],通过改变补偿镜曲率半径、中心间隔,加 厚镜片进一步校正高级像差。表2是基于球面波优 化后的设计结果。图1是点光源检验补偿系统光路。 表2 基于球面波优化后的补偿系统结构参数

 Table 2
 Structural parameters of optimized compensation

 system based on spherical wave

Radius /mm	Thickness /mm	Medium	Diameter /mm
~~~~	568.893	air	3.000
-717.000	13.448	silica	94.654
-107.150	165.577	air	95.268
300.600	10.900	silica	55.244
-448.996	2761.734	air	53.370
-2580.000	-2761.734	mirror	900.000

优化后的系统的点列图、波像差如图 3 所示。 在 0°视场时(OBJ),得到系统弥散斑半径为 0.377 μm,波面峰值和谷值的差值 PV 为 0.0043λ, 平均波面 RMS 值为 0.0013λ,设计结果完全满足检 测要求即  $\lambda/40$ 。





Fig. 3 Spot diagram and wavefront diagram of optical compensation system based on spherical wave.

(a) Spot diagram; (b) wavefront diagram

## 3.2 平面波检验补偿系统结构

设 *u*₁=0,由(13)式~(24)式计算出平面波的 初始结构尺寸,如表 3 所示。

表 3 基于平面波的初始补偿系统结构参数

 Table 3
 Structural parameters of initial compensation

 system based on plane wave

Radius /mm	Thickness /mn	n Medium	Diameter /mm
~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	$\infty$	air	_
-800.000	0.000	silica	160.000
-245.130	300.000	air	160.000
180.670	0.000	silica	83.000
280.430	2850.300	air	83.000
-2580.000	-2850.300	mirror	900.000

为了分析和优化方便,在 Zemax 优化时需要在 像面前加一个近轴面(Paraxial plane)^[11]作为理想 薄透镜,来模拟无焦系统成像。表 4 为基于平面波 的设计结果。

表 4 基于平面波优化后的补偿系统结构参数

 Table 4
 Structural parameters of optimized compensation

 system based on plane wave

Radius /mm	Thickness $/mm$	Medium	Diameter / mm
\sim	∞	air	_
-791.480	32.524	silica	157.570
-241.580	266.917	air	159.136
176.710	21.622	silica	83.846
270.000	2834.374	air	76.738
-2580.000	-2761.734	mirror	900.000

用 Zemax 优化后,从图 4 中可以看出,在 0°视场时,PV 为 0.0317*λ*,RMS 为 0.0055*λ*。



图 4 基于平面波的光学补偿系统的点列图和波前图(a)点列图;(b)波前图 Fig. 4 Spot diagram and wavefront diagram of optical compensation system based on plane wave. (a) Spot diagram; (b) wavefront diagram

3.3 实验结果

由图 3 和图 4 可见,基于球面波的补偿系统和 基于平面波的补偿系统的设计精度都能满足检测要 求。从搭建光路的难易分析,平面波检测光路,在 *x* 方向减少了一个维度,所以搭建相对容易。从实际 装调过程分析,装调过程中自准直反射光需要被获 取。由于 4D PhaseCam 6000 功率较小^[12],平面波 能量分散,无法观察到平面波具体返回的位置,而球 面波自准直后反射光会聚成一个亮点,更容易观察, 所以与基于平面波补偿系统相比,基于球面波的光 学补偿系统能更好实现干涉仪的精检测,且方便检 测和修磨。如表5所示,根据加工后实测的真实数 据,调整前后截距。如图5所示,按照表5调整后的 光学补偿系统搭建光路,对研磨后的高次非球面反 射镜检测,实验结果显示 PV 值为 0.13015λ,RMS 值为 0.0220λ,满足检测要求。

表 5 实测补偿系统的结构参数

Table 5 Structural parameters of measured compensation system

Theoretical value		Actual value	
Radius /mm	Thickness /mm	Radius /mm	Thickness /mm
~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	568.893	$\infty$	569.398
-717.000	13.448	-717.332	13.412
-107.150	165.577	-107.158	164.808
300.600	10.900	300.603	11.018
-448.996	2761.734	-448.932	2761.740
-2580.000	-2761.734	-2580.000	2761.740

(a)







图 5 实际检测图 (a)检测光路; (b)检测结果的干涉图 Fig. 5 Actual test chart. (a) Testing optical path; (b)interferogram of test result

# 4 结 论

加工大口径高次非球面的过程中,检验方法直

接决定了非球面的加工精度。通过推导高次非球面的球差系数,根据三级像差理论,计算出高次非球面 检测的初始结构,然后使用 Zemax 光学软件对初始 结构加以优化,分析了光学系统成像的波前图。对 口径为 900 mm 高次凹非球面进行检测,结果完全 满足要求,且检测精度较高。

#### 参考文献

- [1] Liu J, Shu X W, Bai J, et al. Reserch on technique of large aperture-digital wavefront test [J]. Optical Instruments, 2003, 25(6): 3-7.
  刘军, 舒晓武, 白剑, 等. 大口径数字波面检测技术的研究[J]. 光学仪器, 2003, 25(6): 3-7.
- [2] Liu L, Chen X D, Xiong L, et al. Angle error investigation in laser tracker testing large aspheric mirrors [J]. Chinese Journal of Lasers, 2016, 43 (11): 1104003.
  刘力,陈新东,熊玲,等.大口径非球面镜检测中激

NJ, 陈新东, 照号, 寺, 入口至非球面镜包测中微 光跟踪仪测角误差研究[J]. 中国激光, 2016, 43 (11): 1104003.

- [3] An Q C, Zhang J X, Yang F. Large aperture reflection mirror figure analysis with singular value
  [J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2014, 51
  (8): 081204.
  安其昌,张景旭,杨飞.奇异值方法在大口径反射镜
  面形分析中的应用[J].激光与光电子学进展, 2014, 51(8): 081204.
- [4] Meng X H, Wang Y G, Li W Q, et al. Fabricating and testing of Φ420 mm high-order aspheric lens[J]. Optics and Precision Engineering, 2016, 24 (12): 3068-3075.

孟晓辉, 王永刚, 李文卿, 等. Φ420 mm 高次非球面 透镜的加工与检测 [J]. 光学 精密工程, 2016, 24 (12): 3068-3075.

[5] He Y H, Li Q, Gao B, et al. Measurement of the transmission wavefront of a large-aperture aspheric lens based on computer-generated hologram [J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2019, 56 (2): 021202.

何宇航,李强,高波,等.基于计算全息元件的大口 径非球面透镜透射波前检测方法[J].激光与光电子 学进展,2019,56(2):021202.

[6] He L, Wu Z H, Kang Y, et al. High order aspheric

testing with large asphericity, fast focal ratio and large diameter [J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2016, 53(12): 122201.

何丽,武中华,康燕,等.大非球面度快焦比中大口 径高次非球面检测[J].激光与光电子学进展,2016, 53(12):122201.

- [7] Пуряев Д.Т. Optical aspheric surface detection [M]. Yang L, Transl. Beijing: Science Press, 1982: 248-250.
  普里亚耶夫.光学非球面检验[M].杨力,译.北京: 科学出版社, 1982: 248-250.
- [8] Pan J H. The design, manufacture and test of the aspherical optical surfaces [M]. Suzhou: Soochow University Press, 2004:4.
  潘君骅.光学非球面的设计、加工与检验[M].苏州: 苏州大学出版社, 2004:4.
- [9] Hao P M. Design of auxiliary optical system for aspheric surface testing [M]. Beijing: Science Press, 2017: 161-163.
  郝沛明.非球面检验的辅助光学系统设计 [M].北 京:科学出版社, 2017: 161-163.
- [10] Hu M Y, Liu W Q, Zhang Q, et al. Testing of paraboloid mirror with super relative aperture using compensator [J]. Chinese Journal of Quantum Electronics, 2006, 23(2): 155-158.
  胡明勇,刘文清,张权,等.超大相对孔径抛物面反射镜的补偿检验[J].量子电子学报, 2006, 23(2): 155-158.
- [11] Lin X Y. ZEMAX optical design super learning manual[M]. Beijing: Posts & Telecom Press, 2014: 9-13.
  林晓阳. ZEMAX 光学设计超级学习手册[M]. 北 京:人民邮电出版社, 2014: 9-13.
- [12] Yang X H, Shen W X, Zhang X J, et al. Comparison among different interferometers for measuring power spectral density of optical elements [J]. Chinese Journal of Lasers, 2016, 43(9): 0904002.
  杨相会,沈卫星,张雪洁,等.不同干涉仪检测光学 元件功率谱密度的比较[J].中国激光, 2016, 43 (9): 0904002.