

激光超声Lamb 波双模共振测量薄板局部弹性模量

蒋旺,孙凯华*

中国工程物理研究院机械制造工艺研究所,四川 绵阳 621999

摘要 为了快速准确地测量薄壁结构的局部弹性模量,提出了Lamb波双模共振法,采用脉冲激光作用薄板表面诱导产生Lamb波,结合频谱中的零群速度(ZGV)共振和厚度共振计算薄板的局部泊松比和局部体波波速,进而结合所测密度求得局部弹性模量。为了验证双模共振法的准确性,实验采用高频纵波探头和纳米压痕仪测量了相关参数。结果表明:Lamb波双模共振法利用S₁模态ZGV共振结合其他模态厚度共振或ZGV共振,能够快速准确地计算出薄板的局部泊松比和局部体波波速,这对于实现薄壁结构件弹性模量的在线监测具有重要意义。

关键词 测量; 激光超声; Lamb波; 零群速度共振; 厚度共振; 局部弹性模量

中图分类号 TG113.25 文献标志码 A

DOI: 10.3788/CJL221074

1引言

薄壁结构件在航空航天领域的应用十分广泛,比 如舱体、端框等薄壁回转体类零件以及发动机盘类零 件等。良好的力学性能是保证产品长期稳定安全工作 的前提,而弹性模量是评估材料力学性能的重要指标, 对其进行准确的无损表征是十分必要的。传统测量弹 性模量的方法有静态法^[1]、动态法^[1]、压痕法^[2]等。这 些方法对样品有一定破坏性,需要制作特定尺寸的试 样并进行抛光处理,适合原材料检测,不适用于已经成 型的零件,比如薄壁结构件、曲面结构件等。

超声波法^[3]作为一种无损检测方法可用于弹性模 量的检测,其关键步骤在于体波波速的准确测定。传 统的超声波法需要利用两种模式的探头和耦合剂测得 两种体波波速,作为接触式检测法步骤繁琐且对曲面 结构的测量不稳定。而激光超声^[4]作为一种非接触式 无损检测技术,具有时空分辨率高、声源灵活、模式多 等优点,可用于测量成型结构件的弹性模量^[5]。在不 同结构中激光能够激励不同模式的超声波,对于块状 结构(超声波长远小于材料厚度),激光可以同时激发 出纵波和横波并实现波速的准确测定,从而实现弹性 模量的测量^[68]。

对于薄壁结构(超声波长接近或大于材料厚度), 材料中传播的是Lamb波,相速度随频率变化而变 化^[4],此时难以直接测量纵波和横波波速,需要对 Lamb波数据进行反求。频散曲线反演法^[9-13]是最常用 的反求方法,但是该方法需要对大区域进行扫描,最终 反演得到的参数是扫描区域的平均值,这对于厚度变 化或者厚度不均匀的样品不适用。如果要准确测量薄 壁结构的弹性模量,需要采用局部检测方法。

在板中,厚度共振和零群速度(ZGV)共振可以提供局部特征信息^[14]。ZGV共振的形成原理是由于受到自由边界的约束,频散曲线的相邻阶对称模态或反对称模态之间会相互排斥,曲线越接近,所产生的排斥力越大并出现后退波,当前进波与后退波相互作用时就会产生波数不为零而群速度为零的ZGV Lamb波模态,由于ZGV Lamb波群速度为零,声波能量会集中在激励源附近,形成强烈的共振,频谱中出现对应共振峰,共振峰有助于测量材料的局部参数^[15-17]。

Clorennec等^[18]基于ZGV共振的特征提出了S₁-A₃ 模态ZGV共振法,通过频谱中两种固定模态反求薄板 或壳体的局部参数,该方法相较于频散曲线反演法提 升了检测效率和检测精度。Grünsteidl等^[19]对该反求 过程进行了理论分析和数学推导。S₁-A₃模态ZGV共 振法需要用到S₁和A₃模态ZGV共振峰,但是在实验 时发现,由于声波传播性质的差异,有些材料存在A₃ 模态共振峰信号弱、干扰峰多、难以识别等问题,不过 在频谱中除了这两个共振峰之外,还有多个其他模式 的共振峰。

为了有效解决部分材料 A₃模态共振峰难以识别的问题,本文结合 ZGV 共振和厚度共振提出了改进方法——双模共振法,利用幅值较大的 S₁模态 ZGV 共振峰和其他任意一种模态共振峰实现薄板局部泊松比和局部体波波速的快速计算,进而结合所测密度求得局部弹性模量。文章在第二部分介绍了 ZGV 共振、厚度 共振理论和 S₁-A₃模态 ZGV 共振法,提出了双模共振

收稿日期: 2022-07-21; 修回日期: 2022-08-16; 录用日期: 2022-08-26; 网络首发日期: 2022-09-05

基金项目: 国家自然科学基金(61801451)

通信作者: *sundoom@126.com

法。文章第三部分介绍了激光超声实验,利用脉冲激 光在各向同性薄板材料上激励产生了Lamb波,在频 谱中获取共振峰的频率。文章第四部分利用第二部分 提出的方法求解泊松比、体波波速和弹性模量,并结合 高频纵波探头以及纳米压痕仪对计算结果进行了 验证。

2 基本原理与方法

在各向同性材料中,纵波波速(V_L)、横波波速 (V_T)和弹性模量(E)之间存在的关系为

$$E = \frac{\rho(1+v)(1-2v)V_{\rm L}^2}{1-v},$$
 (1)

$$E = 2\rho (1+v) V_{\rm T}^2,$$
 (2)

$$\frac{V_{\rm L}}{V_{\rm T}} = \sqrt{\frac{2(1-v)}{1-2v}},$$
(3)

式中: ρ为密度; υ为泊松比。

超声波法测弹性模量的关键在于体波波速的准确 测定。对于块状结构(超声波长远小于材料厚度),激 光可以同时激发出纵波和横波并实现波速的准确测 定。对于薄壁结构(超声波长接近或大于材料厚度), 材料中传播的是Lamb波,此时难以直接测量纵波和 横波波速,需要利用频散曲线进行反演,反演的参数是 扫描区域的平均值,因此结果会受到材料厚度不均匀 第 50 卷 第 13 期/2023 年 7 月/中国激光

的影响。另外,反演过程涉及到的时频变换、迭代求解 等步骤也会造成结果的偏差。如果要准确测量局部参 数,可以利用Lamb波的厚度共振和ZGV共振,它们包 含了薄板的局部特征信息。

2.1 Lamb 波共振理论

Raleigh-Lamb频率方程可以写成对称模态和反对称模态的形式^[4],即

$$\frac{\tan(qd)}{\tan(pd)} = -\frac{4k^2pq}{\left(q^2 - k^2\right)^2}, \text{ for symmetric mode, } (4)$$

$$\frac{\tan(qd)}{\tan(pd)} = -\frac{(q^2 - k^2)^2}{4k^2 pq}, \text{ for antisymmetric mode, (5)}$$

式中:d为板厚;k为波数, $k = \frac{\omega}{V_p}$,其中, V_p 为Lamb波

的相速度,
$$\omega$$
 为圆频率; $p^2 = \frac{\omega^2}{V_L^2} - k^2$, $q^2 = \frac{\omega^2}{V_T^2} - k^2$

联立式(4)、(5)进行数值求解可得到频散曲线。 图 1(a)所示为常温下 1 mm 厚的钨板中 Lamb 波的频 率-波数频散曲线,其中,横坐标是波数 k 与板厚 d 的乘 积,纵坐标是频率 f 与板厚 d 的乘积,实线为对称模态 S_n,虚线为反对称模态 A_n,n为各模态的阶数,S₁-ZGV 表示 S₁模态 ZGV 共振,A₃-ZGV 表示 A₃模态 ZGV 共 振。对图 1(a)中每阶模态曲线求导,可得到图 1(b)所 示的群速度频散曲线。



图1 1mm厚钨板的频散曲线。(a)频率-波数频散曲线;(b)群速度频散曲线

Fig. 1 Dispersion curves of 1 mm thick tungsten plate. (a) Dispersion curve of frequency-wavenumber; (b) dispersion curve of group velocity

板中存在两种共振模式,即厚度共振和ZGV共振。厚度共振与截止频率对应,如图1(a)所示,每 一阶模态与纵轴都有一个交点,这个交点对应的频 率就是截止频率,在截止频率处,超声波在板的顶 部和底部之间多次反射导致厚度共振。除了基准 模态 S_0 和 A_0 以外,其他高阶模态的截止频率 $(f_c)^{[14]}$ 可表示为

$$\begin{cases} f_{c}d = nV_{T}, & \text{for } S_{2n}, n \ge 1\\ f_{c}d = (2m+1)\frac{V_{L}}{2}, & \text{for } S_{2m+1}, m \ge 0 \end{cases}, \quad (6)$$

(9)

(10)

式中: f_1 为 S_1 模态ZGV共振频率; f_{c1} 为 S_1 模态截止频 率; β_1 只依赖于泊松比 v_o 当v > 0.451时, S_1 模态ZGV 共振不存在。引入校正因子 β_2 来建立 A_3 模态ZGV共

 $f_2 = \beta_2 f_{c2} = \beta_2 \frac{3V_{\rm T}}{2d}, \ \beta_2 \leq 1,$

式中:β2只依赖于泊松比υ。当0.319≤υ≤0.451时,A3

模态ZGV共振不存在,此时f2对应的是A3模态的截止

频率,因此 $\beta_2=1$ 。校正因子 β_1 和校正因子 β_2 只与泊松

比v有关, A_3 模态 ZGV 共振频率 f_2 和 S₁模态 ZGV 共振

 $\frac{f_2}{f_1} = 3 \frac{V_{\mathrm{T}}}{V_{\mathrm{L}}} \frac{\beta_2}{\beta_1} = 3 \sqrt{\frac{1-2v}{2(1-v)}} \frac{\beta_2(v)}{\beta_1(v)},$

β」与洎松比υ、校正因子β₂与洎松比υ、双模ZGV共振

频率比f2/f1与泊松比v的关系曲线,分别如图2(a)~

(c)所示。三条曲线都是单调的,所以当S₁模态ZGV

共振频率和A₃模态ZGV共振频率(或截止频率)已知

联立式(4)、(5)、(8)~(10)可以绘制出校正因子

振频率f2和截止频率f2的联系:

频率fi的比值也只与泊松比u有关,即

研究论文

$$f_{c}d = nV_{L}, \quad \text{for } A_{2n}, \ n \ge 1$$

$$f_{c}d = (2m+1)\frac{V_{T}}{2}, \quad \text{for } A_{2m+1}, \ m \ge 0, \quad (7)$$

式中: $n和m均为正整数; S_{2n} \ S_{2m+1}$ 为Lamb波偶数阶、 奇数阶对称模态; $A_{2n} \ A_{2m+1}$ 为Lamb波偶数阶、奇数阶 反对称模态。

ZGV 共振对应频散曲线中波数不为零而群速度 为零的点。图 1(a)中出现了 S₁模态和 A₃模态的 ZGV 共振,分别用 S₁-ZGV 和 A₃-ZGV 表示。其中,S₁模态 ZGV 共振是由 S₂模态后退波和 S₁模态前进波相互作 用产生的,A₃模态 ZGV 共振产生的原因相同。后退波 指的是相速度和群速度方向相反的波,在图 1(b)中群 速度为负数的即为后退波。

2.2 Lamb 波 S₁-A₃模态 ZGV 共振法

利用 S₁和 A₃模态的 ZGV 共振峰可以求解材料的 局部泊松比和局部体波波速^[18]。图 1(a) 所示 S₁模态 ZGV 共振频率始终低于该模态截止频率,引入校正因 子 β₁来建立两者的联系:



图 2 校正因子与泊松比的关系曲线。(a)校正因子 β_1 与泊松比v;(b)校正因子 β_2 与泊松比v;(c) S_1 - A_3 模态 ZGV 共振频率比 f_2/f_1 与 泊松比v

Fig. 2 Relationship between correction factor and Poisson's ratio. (a) Correction factor β_1 and Poisson's ratio v; (b) correction factor β_2 and Poisson's ratio v; (c) relationship between S_1 - A_3 ZGV resonance frequency ratio f_2/f_1 and Poisson's ratio v

2.3 Lamb 波双模共振法

2.2小节所述的Lamb波S₁-A₃模态ZGV共振法利 用S₁和A₃模态ZGV共振频率反求得到材料的泊松比 和体波波速。在实验中发现,S₁模态ZGV共振峰幅值 很大,A₃模态ZGV共振峰幅值稍小,除了这两种ZGV 共振峰之外,频谱中还存在其他模式的共振峰。由于 声波传播性质的差异,有些材料存在A₃模态共振峰信 号弱、干扰峰多、难以识别等问题,为了解决这些问题, 本文结合ZGV共振和厚度共振提出了改进方法—— 双模共振法,利用幅值较大的S₁模态ZGV共振峰和其 他任意一种模态共振峰即可快速计算出薄板局部泊松 比和局部体波波速,进而结合所测密度求得局部弹性 模量。 首先对 S_1 - A_3 模态 ZGV 共振法进行拓展,研究不同模态 ZGV 共振的选取对反求泊松比和体波波速的 影响。Prada 等^[20]给出了能够激发不同阶 ZGV 共振模态的泊松比范围,其中 A_7 、 S_6 、 A_5 模态 ZGV 共振存在的 泊松比范围分别为 0.241 $\leq v \leq 0.296$ 、0.323 $\leq v \leq$ 0.365、0.400 $\leq v \leq 0.427$ 。按照 2.1 中所述方法分别定 义这三种模态 ZGV 共振频率与截止频率的关系,并 绘制相应的校正因子与泊松比的关系曲线,结果如 图 3(a)~(c)所示。

三种模态和 S_1 模态的ZGV共振频率比 $f_7/f_1 \cdot f_6/f_1$ 、 f_5/f_1 与泊松比v的关系曲线分别如图 $4(a) \sim (c)$ 所示。 从图4(b)可以明显看到曲线不单调,说明在泊松比的 某个区间内,一个双模ZGV共振频率比会对应两个泊



图 3 校正因子与泊松比的关系曲线。(a)校正因子 β_7 与泊松比v;(b)校正因子 β_6 与泊松比v;(c)校正因子 β_5 与泊松比vFig. 3 Relationship between correction factor and Poisson's ratio. (a) Correction factor β_7 and Poisson's ratio v; (b) correction factor β_6 and Poisson's ratio v; (c) correction factor β_5 and Poisson's ratio v



图 4 双模 ZGV 共振频率比与泊松比的关系曲线。(a) $f_7 f_1 = v$; (b) $f_6/f_1 = v$; (c) $f_5/f_1 = v$ Fig. 4 Relationship between resonant frequency ratio of dual-modal ZGV and Poisson's ratio. (a) f_7/f_1 and v; (b) f_6/f_1 and v; (c) f_5/f_1 and v

松比,不满足泊松比的唯一确定性,因此在利用两种 ZGV共振求解泊松比和体波波速时需要考虑泊松比 的范围。

通过上述研究发现,两种ZGV共振只有在一定泊 松比范围内才可以唯一确定泊松比和体波波速。为了 应用于任意泊松比,现考虑将厚度共振运用到反求过 程中。根据Prada等^[20]的研究,在不同泊松比区间,S₁ 模态的截止频率有两种情况即 $V_L/2d n V_T/d$,而 A_3 模 态的截止频率只有 $3V_T/2d$ 。为了形成对应关系,在 S_1 - A_3 模态ZGV共振法^[18]中选择 S_1 模态截止频率为 $V_L/2d$ 进行计算,本文则同时利用 $V_L/2d n V_T/d$ 两种 表达式绘制不同校正因子曲线来反求泊松比。当 S_1 模 态截止频率为纵波计算式和横波计算式时校正因子曲 线分别如图5(a)、(b)所示。其中, β_{11} 为横波计算式的 校正因子,其计算式为

$$f_1 = \beta_{11} f_{c1} = \beta_{11} \frac{V_T}{2d}, \ \beta_{11} < 1,$$
 (11)

式中*β*¹¹只依赖于泊松比*v*。

在频谱中出现厚度共振峰时,利用截止频率表达 式(6)或表达式(7)可以计算纵波波速 V_L或横波波速 V_T,结合S₁模态ZGV共振频率f₁通过纵波或横波计算 式能得到校正因子的值,再利用图5反求就可以唯一





Fig. 5 Relationship between correction factor and Poissor's ratio under different conditions. (a) Formula about compressional wave $f_1 = \beta_1 \frac{V_L}{2d}$; (b) formula about shear wave $f_1 = \beta_{11} \frac{V_T}{d}$

确定泊松比。因此,只要在薄板中激发出S₁模态ZGV 共振峰和任意一种厚度共振峰即可唯一确定泊松比和 体波波速。

第 50 卷 第 13 期/2023 年 7 月/中国激光

3 激光超声实验和测量结果

为了验证 Lamb 波双模共振法计算的准确性,本文进行了激光超声实验,实验样品选用三

种厚度均匀的各向同性薄板,长和宽都为10 mm, 其他参数如表1所示,实测厚度由精度为1 μm 的测厚仪测得,实测密度由阿基米德排水法 测得。

表1 实验样品参数

Table 1 Experimental sample parameters

Material		Theoretical parameter	Measured parameter		
	Poisson's ratio <i>v</i> /arb. units	Velocity of longitudinal wave $V_{\rm L} / ({ m m} \cdot { m s}^{-1})$	Velocity of shear wave $V_{\rm T} / ({\rm m} \cdot {\rm s}^{-1})$	Thickness <i>d</i> /mm	Density $\rho /(g \cdot cm^{-3})$
Aluminum-1060	0.33	6153.4	3099.6	0.983	2.716
Copper-T2	0.34	4555.5	2243.0	0.992	8.898
Titanium-TA2	0.36	6262.2	2928.9	0.992	4.500

本实验的激光超声检测系统如图 6 所示,包括脉 冲激光器、激光干涉仪、位移平台、光学元件、示波器、 计算机等部件。脉冲激光器作为激励源产生脉冲激 光,最大单脉冲能量为 5 mJ,波长为 1064 nm,脉宽为 7 ns,重复频率为 1000 Hz。脉冲激光经过分光镜后, 少部分光反射到光电探测器作为触发信号,大部分光 透射到聚焦透镜,点源聚焦成线源斜入射到薄板上, 以热弹机制诱导产生 Lamb 波,激励出的超声波用波 长为 532 nm、探测带宽为 27 MHz 的激光干涉仪进行 探测。位移平台可用于精确控制激励源、探测源和样品的位置,调整位移平台使激光激励点与干涉仪探测点靠近薄板中心位置并趋于重合,从而使频谱中的共振峰达到最佳,将该位置作为扫描的初始位置, 扫描的目的是确保频谱中共振峰的稳定性。之后固定激发源和探测源不动,移动样品台,以0.01 mm的步长移动20步,采集 Lamb 波信号并保存在计算机上。设置采样时间间隔为4 ns,数据采集总点数为12500。



图 6 激光超声检测系统路线图 Fig. 6 Roadmap of laser ultrasonic inspection system

检测信号频谱共振峰的模态识别是通过分析其频 散曲线实现的,可分为两种情况。一是在已知材料参 数大致范围的情况下,可以根据相关参数绘制理论频 散曲线,将理论频散曲线和频谱进行匹配即可识别共 振峰的模态。二是在材料参数未知的情况下,需要选 择一个厚度均匀的样品作为标样并通过激光超声实验 获取实测频散曲线,获取实测频散曲线的步骤是先将 探测源和激发源移动到板上同一点,之后固定探测源 不动,控制位移平台使激发源向波的传播方向移动,采 集不同位置上的Lamb波时域信号并进行二维傅里叶 变换,得到实测频散曲线。二维傅里叶变换的过程为

$$U(\boldsymbol{\omega}, k) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu(t, x) \exp\left[-j(\boldsymbol{\omega}t - kx)\right] dt dx,$$
(12)

式中: $U(\omega,k)$ 为经过变换后的频率-波数谱;t为时间; x为空间位置; $\mu(t,x)$ 为沿特定方向传播的x位置处的 信号。

通过实测频散曲线对横波波速和纵波波速进行粗略反演,根据反演的波速绘制理论频散曲线,再与频谱进行匹配,即可识别共振峰的模态。图7(b)为铝1060 薄板实测频散曲线和理论频散曲线的对比图,图7(a) 为铝1060薄板频谱中识别出的共振模态。

图 8 为铝 1060 薄板的测量结果,采集到的初始位



图 7 频谱共振模态识别。(a)铝 1060薄板单点探测的频谱;(b)铝 1060薄板的实测频散曲线和理论频散曲线(虚线) Fig. 7 Identification of resonance modals in spectrum. (a) Spectrum of aluminum plate by single point detection; (b) theoretical (dotted line) and measured dispersion curves of thin aluminum 1060 plate

置的时域信号如图 8(a)所示,横轴为时间,纵轴为幅 值,方框内为共振信号。对初始位置的时域信号进行 快速傅里叶变换得到频谱图,如图 8(b)所示,横轴为 频率,纵轴为幅值,可以明显看到频谱中存在多个共振 峰,其中S₁模态 ZGV 共振峰幅值最大,A₃模态厚度共 振峰(用A₃-f_c表示,其他同理)和S₆模态 ZGV 共振峰幅 值较大,A₂模态厚度共振峰和A₅模态厚度共振峰幅值 较小。图8(c)为扫描区域的时域B扫图,横轴为扫描 距离,纵轴为时间。对每组信号进行快速傅里叶变换 即可得到图8(d)所示的频谱B扫图,横轴为扫描距 离,纵轴为频率,其中对应较大幅值的频率即为共振峰 对应的频率。可以看到S₁模态ZGV共振依然是最明 显的,由于每个共振峰的频率在邻近位置处都比较稳 定,现取21组数据的平均值作为最终结果。



图 8 铝 1060薄板测量结果。(a)初始位置的时域信号(方框内为共振信号);(b)初始位置的频谱图;(c)时域B扫图; (d)频谱B扫图(方框内为噪声)

Fig. 8 Measurement results of thin aluminum 1060 plate. (a) Time domain signal at initial position with resonance signal shown by box;(b) spectrum at initial position; (c) time domain B-scan map; (d) spectral B-scan map with noise shown by box

第 50 卷 第 13 期/2023 年 7 月/中国激光

图 9 和图 10 分别为铜 T2 薄板和钛 TA2 薄板的测量结果。铜板频谱中 S₁模态 ZGV 共振峰最强, A₃、A₂ 模态厚度共振峰和 S₆模态 ZGV 共振峰幅值稍小。钛 板由于时域共振信号较差, 频谱中只检测到了三种模 态的共振峰并且还有一个干扰峰(噪声),由于该峰与 A。模态厚度共振峰距离较近,通过计算很难排除,因 此选择S1模态ZGV共振峰和S。模态ZGV共振峰进行 计算更合理。表2为三种薄板频谱中的共振峰频率。



图 9 铜 T2薄板测量结果。(a)初始位置的时域信号;(b)初始位置的频谱图;(c)时域B 扫图;(d)频谱B 扫图 Fig. 9 Measurement results of thin copper T2 plate. (a) Time domain signal at initial position; (b) spectrum at initial position; (c) time domain B-scan map; (d) spectral B-scan map



图 10 钛 TA2薄板测量结果。(a)初始位置的时域信号;(b)初始位置的频域信号;(c)时域 B 扫图;(d)频谱 B 扫图 Fig. 10 Measurement results of thin titanium TA2 plate. (a) Time domain signal at initial position; (b) spectrum at initial position; (c) time domain B-scan map; (d) spectral B-scan map

表2 三种薄板的频谱共振峰频率

Table 2 Resonance frequencies of three kinds of thin plates

Material	S_1 -ZGV	A_3 - f_c	A_2 - f_c	$A_5 - f_c$	S_6 -ZGV
Aluminum-1060	2.940	4.780	6.565	7.982	9.495
Copper-T2	2.140	3.466	4.780	_	6.863
Titanium-TA2	2.640	4.363	_	_	8.636

4 分析与讨论

为了验证Lamb波双模共振法能否准确计算薄板 的弹性模量,从所测量的共振峰中选择*S*₁模态ZGV共 振峰和其他任意一种模态共振峰计算薄板局部泊松比 和局部体波波速,并结合式(1)、(2)得到弹性模量,再 利用 50 MHz纵波探头和纳米压痕仪分别对材料的纵 波波速和弹性模量进行测量,结果如表 3~5所示。

	表3 铝1060薄板计算和测量结果	
Table 3	Results of calculation and measurement of thin aluminum 1060 pla	ite

..... MIL

	Calculated parameter				Measured parameter	
Dual-modal resonance	Poisson's ratio v	Velocity of longitudinal wave $V_{\rm L} / ({ m m \cdot s}^{-1})$	Velocity of shear wave $V_{\rm T} / ({\rm m} \cdot {\rm s}^{-1})$	Elastic modulus <i>E</i> /GPa	Velocity of longitudinal wave by probe $V_{\rm L}$ /(m·s ⁻¹)	Elastic modulus by nano-indenter <i>E</i> /GPa
A_3 - f_c and S_1 -ZGV	0.3458	6452.1	3132.5	71.31		
A_2 - f_c and S_1 -ZGV	0.3459	6453.4	3132.3	71.31	6461 70	71.44
A_5 - f_c and S_1 -ZGV	0.3443	6440.7	3138.5	71.51	0401.79	
S_6 -ZGV and S_1 -ZGV	0.3493	6479.9	3117.7	70.85		

表4 铜T2薄板计算和测量结果

Table 4 Results of calculation and measurement of thin copper T2 plate

	Calculated parameter				Measured parameter	
Dual-modal resonance	Poisson's ratio v	Velocity of longitudinal wave $V_{\rm L} / ({ m m} \cdot { m s}^{-1})$	Velocity of shear wave $V_{\rm T} / ({\rm m} \cdot {\rm s}^{-1})$	Elastic modulus <i>E</i> /GPa	Velocity of longitudinal wave by probe $V_{\rm L} / (\text{m} \cdot \text{s}^{-1})$	Elastic modulus by nano-indenter E/GPa
A_{3} - $f_{ m c}$ and S_{1} -ZGV	0.3488	4757.0	2292.2	126.12		
A_2 - f_c and S_1 -ZGV	0.3463	4741.8	2299.3	126.66	4739.93	128.32
S_6 -ZGV and S_1 -ZGV	0.3563	4805.6	2270.7	124.44		

表5 钛TA2薄板计算和测量结果

Table 5 Results of calculation and measurement of thin titanium TA2 plate

Dual-modal resonance	Calculated parameter				Measured parameter		
	Poisson's ratio v	Velocity of longitudinal wave $V_{\rm L} / ({\rm m} \cdot {\rm s}^{-1})$	Velocity of shear wave $V_{\rm T} / ({\rm m} \cdot {\rm s}^{-1})$	Elastic modulus <i>E</i> /GPa	Velocity of longitudinal wave by probe $V_{\rm L}/({\rm m}\cdot{\rm s}^{-1})$	Elastic modulus by nano-indenter <i>E</i> /GPa	
A_3 - f_c and S_1 -ZGV	0.3332	5769.1	2885.4	99.90	F700 07	100.87	
S_6 -ZGV and S_1 -ZGV	0.3336	5771.6	2884.2	99.84	0700.07		

高频纵波探头测速的原理是脉冲回波法,测量位 置需要与激光超声实验保持一致即在薄板的中心。将 Lamb波双模共振法的计算结果与纵波探头的测量结 果进行对比,可以看到偏差基本在20m·s⁻¹内,因此可 以说明Lamb波双模共振法计算的纵波波速是可靠的。 在铜T2薄板中利用S₁模态ZGV共振结合S₆模态ZGV 共振计算的纵波波速与纵波探头的测量结果相差 65m·s⁻¹,这是高阶模态共振峰产生频率偏移造成的。

利用纳米压痕仪检测弹性模量前需要对试样进行

切割、镶样和抛光,使粗糙度达到 R_a=0.2。纳米压痕 技术通过计算机程序控制载荷发生连续变化,实时测 量压痕深度,其原理是利用压入过程的载荷-位移曲线 结合 Oliver-Pharr 方法计算得到材料的弹性模量^[2], 图 11(a)、(b)分别为铜片的压痕图和载荷-位移曲线。 将 Lamb 波双模共振法的计算结果与纳米压痕仪的测 量结果进行对比,可以看到偏差基本在2 GPa内,因此 可以说明 Lamb 波双模共振法计算的弹性模量是可 靠的。



图 11 铜片纳米压痕测量结果。(a)铜片的压痕;(b)铜片的载荷-位移曲线

Fig. 11 Measurement results of copper sheet nanoindentation. (a) Indentation of copper sheet; (b) loading-depth curve of copper sheet

268

5 结 论

提出的激光超声Lamb 波双模共振法能够快速有效地测量薄板的局部泊松比和局部体波波速,进而结合所测密度求得局部弹性模量。为了验证该方法的准确性,实验分别采用激光超声、高频纵波探头和纳米压痕仪测量了相关参数。得到以下结论:

1)激光超声Lamb波双模共振法相较于传统的弹 性模量检测法具有无损、高效、非接触测量的特点,无 需制样和抛光,适用于薄壁结构件的检测;Lamb双模 共振法的检测效率相较于频散曲线反演法更高,只需 对薄板上的某个点进行探测,无需大区域扫描;Lamb 波双模共振法是局部检测方法,能有效避免材料厚度 不均匀的影响。

2)利用 Lamb 波双模共振法计算泊松比和体波波 速时,如果采用两种 ZGV 共振需要考虑泊松比的范 围,如果采用 S₁模态 ZGV 共振和厚度共振则不需要考 虑泊松比的范围。

3) 钛TA2薄板的实验结果证明了Lamb波双模 共振法能够有效解决某个共振模态被噪声干扰而无法 识别的问题,采用幅值较大的S₁模态ZGV共振峰和其 他任意一种模态共振峰即可快速求解泊松比和体波 波速。

4)所用实验样品是各向同性材料,计算弹性模量 时采用的是平均密度。未来将结合工业CT等方法实 现局部密度测量,进而实现更多复合材料薄壁结构件 弹性模量的在线监测。

参考文献

- 於亚斌,刘英,龚蒙,等.静态和动态法测定加拿大SPF结构材 弹性模量[J].林业科技开发,2015,29(4):78-81.
 Yu Y B, Liu Y, Gong M, et al. Evaluation of modulus of elasticity of Canadian SPF structural lumber using static and dynamic methods[J]. China Forestry Science and Technology, 2015, 29(4):78-81.
- [2] 陈倩栎, HerrmannKonrad, MenelaoFebo. 纳米压痕仪和激光超 声技术检测薄膜弹性模量[J]. 中国测试技术, 2007, 33(1): 77-81. Chen Q L, Herrmann K, Menelao F. Comparative study about the

determination of the Young's modulus of thin layers with the instrumented indentation test and the laser-acoustic measuring method[J]. China Measurement & Test, 2007, 33(1): 77-81.

- [3] 李旻昊.基于超声法对金属材料弹性模量的测定[J].中国金属通报,2019(11):267-268.
 Li M H. Measurement of elastic modulus of metal materials based on ultrasonic method[J]. China Metal Bulletin, 2019(11): 267-
- [4] 沈中华, 袁玲, 张宏超. 固体中的激光超声[M]. 北京: 人民邮电 出版社, 2015: 15-23.
 Shen Z H, Yuan L, Zhang H C. Laser ultrasound in solids[M]. Beijing: Posts & Telecom Press, 2015: 15-23.
- [5] 战宇.金属材料力学性能的激光超声检测方法与技术研究[D].沈阳:东北大学,2016:33-60.
 Zhan Y. Research on laser ultrasonic testing method and technology for mechanical properties of metallic materials[D].
 Shenyang: Northeastern University, 2016: 33-60.
- [6] Kim J, Jhang K Y. Non-contact measurement of elastic modulus by using laser ultrasound[J]. International Journal of Precision Engineering and Manufacturing, 2015, 16(5): 905-909.
- [7] 董利明, 倪辰荫, 沈中华, 等. 基于激光激发多模态超声波速测量的材料弹性常数测定[J]. 中国激光, 2011, 38(4): 0408004. Dong L M, Ni C Y, Shen Z H, et al. Determination of elastic constants of materials based on the velocity measurement of laser-generated multi-mode ultrasound[J]. Chinese Journal of Lasers, 2011, 38(4): 0408003.
- [8] 邹云,韩思凡,刘星,等.板材弹性模量的激光超声测试方法[J]. 沈阳工业大学学报,2021,43(5):537-541.
 Zou Y, Han S F, Liu X, et al. Testing method for elastic modulus of plates by laser ultrasonic[J]. Journal of Shenyang University of Technology, 2021, 43(5):537-541.
- [9] 战宇,薛俊川,刘常升.激光超声测量弹性常数的 Abaqus数值模 拟[J].中国激光, 2015, 42(5): 0508002.
 Zhan Y, Xue J C, Liu C S. Numerical simulation of laser ultrasonic elastic constant measurement based on Abaqus[J].
 Chinese Journal of Lasers, 2015, 42(5): 0508002.
- [10] Karim M R, Mal A K, Bar-Cohen Y. Inversion of leaky Lamb wave data by simplex algorithm[J]. The Journal of the Acoustical Society of America, 1990, 88(1): 482-491.
- [11] Lefevre F, Jenot F, Ouaftouh M, et al. Laser ultrasonics and neural networks for the characterization of thin isotropic plates[J]. Review of Scientific Instruments, 2009, 80(1): 014901.
- [12] 陈龙,刘星,詹超,等.金属箔材弹性常数的激光超声测量方法
 [J].中国激光,2020,47(11):1104003.
 Chen L, Liu X, Zhan C, et al. Measurement of elastic constants of metal foils by laser ultrasonic method[J]. Chinese Journal of Lasers, 2020, 47(11):1104003.
- [13] 丁俊才.基于超声导波的各向异性板弹性常数反演确定[D].焦 作:河南理工大学,2012:31-82.

Ding J C. Based on ultrasonic guided wave to inversion of elastic constants of anisotropic plates[D]. Jiaozuo: Henan Polytechnic University, 2012: 31-82.

- [14] 李春光.激光在铝板中激发零群速度Lamb波的研究[D].南京: 南京理工大学, 2018: 19-21.
 Li C G. Study on zero group velocity Lamb wave excited by laser in aluminum plate[D]. Nanjing: Nanjing University of Science and Technology, 2018: 19-21.
- [15] Cees M, Clorennec D, Royer D, et al. Edge resonance and zero group velocity Lamb modes in a free elastic plate[J]. The Journal of the Acoustical Society of America, 2011, 130(2): 689-694.
- [16] Grünsteidl C, Berer T, Hettich M, et al. Determination of thickness and bulk sound velocities of isotropic plates using zerogroup-velocity Lamb waves[J]. Applied Physics Letters, 2018, 112

(25): 251905.

- [17] Holland S D, Chimenti D E. Air-coupled acoustic imaging with zero-group-velocity Lamb modes[J]. Applied Physics Letters, 2003, 83(13): 2704-2706.
- [18] Clorennec D, Prada C, Royer D. Local and noncontact measurements of bulk acoustic wave velocities in thin isotropic plates and shells using zero group velocity Lamb modes[J]. Journal of Applied Physics, 2007, 101(3): 034908.
- [19] Grünsteidl C, Murray T W, Berer T, et al. Inverse characterization of plates using zero group velocity Lamb modes[J]. Ultrasonics, 2016, 65: 1-4.
- [20] Prada C, Clorennec D, Royer D. Local vibration of an elastic plate and zero-group velocity Lamb modes[J]. The Journal of the Acoustical Society of America, 2008, 124(1): 203-212.

Measurement of Local Elastic Modulus of Thin Plates Using Lamb Wave Dual-Modal Resonance Motivated by Laser Ultrasound

Jiang Wang, Sun Kaihua*

Institute of Mechanical Manufacturing Process, China Academy of Engineering Physics, Mianyang 621999, Sichuan, China

Abstract

Objective As thin-walled structural components are widely used in the aerospace field, it is necessary to evaluate their mechanical properties, particularly the elastic modulus. The traditional methods for measuring the elastic modulus include the tensile and indentation methods; however, these methods are not suitable for the detection of formed structural components because they are destructive. By contrast, laser ultrasound is a nondestructive testing method with the characteristics of high resolution, flexible sound source, multiple modes, and noncontact; therefore, this method is appropriate for measuring the elastic modulus of thin-walled structures. The primary advantage of measuring the elastic modulus using laser ultrasound is the accurate detection of the velocities of compressional and shear waves. For bulk structures, compressional and shear waves can be motivated simultaneously and measured accurately. Several scholars have used this method to calculate the elastic moduli of various materials. However, in thin-walled structures, ultrasonic waves propagate in the form of Lamb waves, and it is difficult to directly measure the velocities of compressional and shear waves. Therefore, the velocities must be inversed using the Lamb wave data. Dispersion curve inversion is a commonly used inversion method; however, it obtains signals by scanning a large area. In this case, the results would be affected by the uneven thickness of the sample. A local detection method is required to accurately measure the local elastic modulus of thin-walled structures. In this paper, the Lamb wave dual-modal resonance method is proposed based on the zero group velocity (ZGV) resonance and thickness resonance of the plates. In this method, the local Poisson's ratio and the local bulk wave velocity of the thin plate are calculated using the S_1 modal ZGV resonance peaks and any other resonance peak in the spectrum through single-point detection without scanning, and the local elastic modulus is determined by combining the measured densities. This method provides a theoretical basis for the online monitoring of the elastic modulus of thin-walled structures.

Methods The dual-modal resonance method uses resonance peaks to calculate the velocity of ultrasonic waves and Poisson's ratio and then combines the densities measured to detect the local elastic modulus. First, the relationship curve between the correction factor and the Poisson's ratio is calculated (Fig. 5). Then, the spectra of aluminum, copper, and titanium plates by single-point detection are obtained using laser ultrasound (Fig. 8). Subsequently, the S_1 modal ZGV resonance peaks with large amplitude and any other resonance peak in the spectrum are selected to calculate the local Poisson's ratio and the local bulk wave velocity of the thin plate using the dual-mode resonance method, and the local elastic modulus is obtained by combining the measured densities (Table 3). Finally, the measured compressional wave velocity and elastic modulus are verified using a 50-MHz compressional wave probe and a nano-indenter.

Results and Discussions Laser ultrasound experiments are performed to detect the resonance peaks and calculate the elastic modulus using the dual-modal resonance method. The results show that there are multiple resonance peaks in the spectrum, and the amplitude of the S_1 modal ZGV resonance peak is the largest. In the spectrum of the titanium plate, the A_3 resonance peaks are disturbed by noise and are difficult to identify (Fig. 8). In this case, the calculation can be completed by combining the S_1 modal ZGV resonance peak, without A_3 resonance peaks. The results show that the difference in the velocities between the calculated and measured values is within 20 m/s, and the difference in the elastic moduli between the calculated and measured values is within 20 m/s, and the difference method is reliable for accurately calculating the elastic modulus of thin-walled structures.

第 50 卷 第 13 期/2023 年 7 月/中国激光

第 50 卷 第 13 期/2023 年 7 月/中国激光

Conclusions In this paper, a local detection method, namely, the Lamb wave dual-modal resonance method, for measuring the elastic modulus is proposed. In this method, the local Poisson's ratio and the local bulk wave velocity of the thin plate can be calculated using the S_1 modal ZGV resonance and any other modal resonance in the spectrum, and the local elastic modulus can be determined by combining the measured densities. The measurement results by the compressional wave probe and the nanoindentation instrument prove the accuracy of the proposed method. Compared with the traditional methods used for measuring the elastic modulus, this method is nondestructive, efficient, and noncontact, and is suitable for detecting the elastic modulus of thin-walled structural components. In addition, compared with the inversion method using the dispersion curve, this method is more efficient because it identifies signals through single-point detection. Finally, when some resonance peaks cannot be identified in the spectrum owing to noise, the calculation can be completed using other resonance peaks that are not affected by noise through this novel method.

Key words measurement; laser ultrasound; Lamb wave; zero group velocity resonance; thickness resonance; local elastic modulus