

基于超构表面的多维光场感知

倪一博,闻顺,沈子程,杨原牧*

清华大学精密仪器系精密测试技术与仪器国家重点实验室,北京 100084

摘要 光场包含了振幅、相位、光谱、偏振等多个维度的信息。传统光电探测器一般仅能感知二维光强信息,若想 实现对光场其他维度信息的获取,需利用多个光学元件组合,故存在系统复杂、难以集成等问题。超构表面是一种 亚波长尺度的新型平面光学元件。通过灵活的平面结构设计,超构表面可以对光场的振幅、相位、光谱、偏振等多 维信息进行调控,从而为轻量化、集成化多维光场感知系统的实现提供可能。详细介绍了国内外基于超构表面实 现光谱、偏振、深度等多维光场信息感知的最新研究成果,并对目前超构表面在多维光场感知领域面临的挑战以及 未来的发展趋势进行了展望。

1 引 言

光是一种电磁波,携带着包括强度、相位、频率、 偏振等多个维度的信息。光所携带的丰富信息可以 描述为9维全光函数 $P(x,y,z,\theta,\varphi,\lambda,t,\phi,\chi)^{[1]}$, 其中 x, y, z, θ, φ 描述了光传播的空间位置和方向, λ 表示光波长, t 表示时间, ϕ 和 χ 表示光的偏振角 和椭圆率。物质与光场相互作用后,光场的强度、光 谱、偏振等信息的变化可以反映出物质的材料构成、 形貌等特性。例如:物体的辐射、反射或吸收光谱可 以反映物质的化学组分、分子结构等信息;偏振信息 可以用于分析材料的双折射、物体的表面形貌等:光 场携带了重要的空间信息 $(x, y, z, \theta, \varphi)$,可以反映 光场中物体的三维形貌。然而,传统的光电探测器 一般只能探测二维光强信息。若想实现对更多维度 光场信息的感知,需要借助额外的光学元件和机械 装置[2-7],这将导致系统体积较大、结构复杂等问题。 如今,例如三维人脸识别、自动驾驶、遥感等众多应 用都对光学系统的小型化、轻量化有着迫切的需求, 这为发展下一代集成光场感知系统带来了极好的 机遇。

光谱是表征和分析物体的重要手段,广泛用于

食品安全^[8]、环境监测^[9-10]、生物成像^[11-12]、考古探 索^[13]等领域。传统色散式和干涉式光谱仪可以提 供超精细的光谱分辨率和超宽的光谱探测范围,但 是由于它们通常由体积、质量庞大的光学、机械运动 部件组成^[6-7],其在众多需要实时获取探测目标光谱 的场合,例如土壤和作物实时分析、食品工业生产线 监控以及海洋/水下科学研究^[14-17]等,应用受限。未 来人们期待光谱感知设备的尺寸缩小至厘米乃至毫 米量级,并希望集成到智能手机^[18]、无人机等微小 系统中。

对光的偏振态测量在遥感^[19]、医疗^[20]、光通 信^[21]等领域也有着重要的应用前景。传统的偏振 测量方法主要包括分时型和分振幅型两种。分时型 偏振测量是通过在探测器前放置一组旋转的波片和 偏振片来测得不同偏振分量的强度^[2],这种方法往 往依赖于机械旋转结构,并且测量速度较慢,难以满 足测量系统可靠性和实时性要求。分振幅型偏振测 量是利用偏振分光元件将不同偏振分量的光投射到 不同探测器上^[3],实现同时测量。这两种方法都存 在测量系统体积庞大、结构复杂等问题。

常规相机是从三维场景中捕获光强信息的二维 投影,难以感知深度信息。三维成像在许多新兴技

收稿日期: 2021-06-15;修回日期: 2021-07-19;录用日期: 2021-07-28

基金项目:国家自然科学基金(61975221)、清华大学引进人才科研启动项目

通信作者: *ymyang@tsinghua.edu.cn

术中至关重要,例如自动驾驶、机器视觉、智能制造、 人脸识别与检测、增强现实/虚拟现实(AR/VR)等。 三维成像技术可粗略地划分为主动式和被动式。主 动式三维成像需要主动照明或投射装置,例如激光 扫描法^[22]、色散共焦法^[23]、偏折法^[24]等。这些方法 精度较高,但具有系统复杂、成本高、耗时长等缺点。 目前消费电子领域应用最为广泛的主动式三维成像 方法分别是结构光投影法^[25]和飞行时间法^[26]。这 两种技术也都需要较复杂的光学系统,并且对光源 和探测器的性能要求较高。被动式三维成像不需要 主动投射装置,从而降低了系统复杂度、成本和功 耗,其主要包括单目视觉、双目视觉和多目视觉等方 式。多目视觉和双目视觉需要多个视点,从而不可 避免地增加了系统尺寸和成本;更为复杂的光场相 机利用镜头阵列成像,分辨率高,景深大,但商业化 的光场相机价格昂贵。单目深度感知理论上是实现 紧凑、简单三维成像系统的最佳途径。然而相关具 体方法的当前成像效果仍然有限。例如:灰度纹理 法[27] 为推导法,无法得到真实距离,保真度较低;离

第48卷第19期/2021年10月/中国激光

焦成像计算法^[28]利用在不同离焦程度下的图像序 列获得深度信息,该方法通常需要在每次成像中进 行物理调整,且成像系统点扩展函数(PSF)的相似 性限制了方法的精度;三维点扩展函数的计算法^[29] 使光学系统的 PSF 随着物体深度的变化产生特定 的响应,该方法实现复杂的(例如螺旋形)PSF 通常 需要用到较为复杂的光学系统。

超构表面(Metasurface)是一种通过在表面上 布设亚波长尺寸的人造天线来实现光场调控的新型 平面光学元件^[30-36]。与传统光学元件不同,超构表 面的亚波长结构能与入射的电磁场相互作用,从而 在表面引入光学参量的突变,打破了传统光学元件 对传播光程的依赖性。因为这一性质,超构表面能 够在亚波长的厚度范围内对光场的振幅、相位、偏振 等特性施加灵活、大幅度的调制,所以超构表面为光 场光谱、偏振、深度信息感知的微型化、集成化提供 了新的机会,如图1所示。本文将重点综述近年来 基于超构表面实现的光谱、偏振和深度信息感知的 最新研究成果。



图 1 超构表面实现集成化的光谱、偏振、深度感知 Fig. 1 Metasurfaces for integrated spectrum, polarization and depth sensing

2 光谱感知

超构表面在亚波长尺度对光谱的灵活调控为微型光谱感知系统的实现提供了新的方式。根据光谱数据采样原理的不同,从以下两个部分进行阐述:第一部分介绍基于窄带滤波原理的集成超构表面微型 光谱仪;第二部分介绍近年来兴起的,结合了超构表 面滤波和计算光谱重建的计算型超构表面微型光 谱仪。

2.1 窄带滤波型超构表面微型光谱仪

现有的窄带滤波型光谱仪有两种形式:一种是可 调谐型光谱仪,用滤波波长随时间变化的单个窄带滤 波片来实现光谱采样;另一种是阵列型光谱仪,用多个 窄带滤波片形成滤波片阵列来实现光谱采样。阵列型 滤波片的光谱采样方式通常是等间隔的逐点采样,由 采样数和滤波片的带宽决定光谱仪的光谱分辨率。

可调谐型光谱仪通常只有单个滤波片,通过热 调谐、电调谐或者光调谐等方式改变滤波片的光谱 响应,以实现光谱感知。该类光谱仪通过集成可调 谐滤光片和相应波段的面阵相机,可以实现光谱的 成像功能。

在具有窄带光谱响应的超构表面中加入可调谐 的材料,如液晶^[37-39]、相变材料^[40-42]等,可以实现波 长可调谐的滤波片。滤波片的波长调谐范围、调谐 速度一般受可调谐材料性质的制约。利用液晶在电 调谐下等效折射率的改变,Chang等^[43]通过在亚波

第48卷第19期/2021年10月/中国激光

长谐振光栅中加入液晶实现了电调谐滤波器。 图 2(a)为可调液晶亚波长光栅的结构示意图。它 由两个光栅组成:一个是用于液晶锚定的短周期光 栅,另一个是用于窄带滤波的长周期光栅。通过钢 锡氧化物(ITO)电极对液晶施加电场,可以实现对 滤光片谐振波长位置的调谐。由于液晶折射率改变 量($\Delta n \approx 0.23$)不够大,在 1586 nm 中心波长附近其 波长可调谐范围仅有 20 nm,如图 2(b)所示。为了 获得更大的光谱调谐范围,Julian 等^[42]在如图 2(c) 所示的银圆孔阵列结构间隙中填充相变材料 Ge₂Sb₂Te₅(GST),通过单个纳秒激光脉冲诱导 GST 产生晶态至非晶态的相变,大幅改变其折射率 改变量($\Delta n \approx 2.0$),实现了中波红外波段超过 500 nm 的波长调谐范围(2.9~3.4 μ m)。但是光调谐的方式 阻碍了该类型光谱仪微型化,近期相变材料折射率电 调谐技术的迭代升级^[44-45]有望进一步改善这个问题。



图 2 可调谐型微型光谱仪。(a)可调谐液晶-亚波长谐振光栅滤波器的示意图^[43];(b)在不同电压下测得的滤波器的光学 透射率^[43];(c)通过激光脉冲照射 GST 超构表面,致其发生相变示意图^[42];(d)GST 超构表面随泵浦光光率变化的透 射光谱响应^[42]

Fig. 2 Tunable micro spectrometer. (a) Schematic of a tunable liquid crystal-subwavelength resonant grating filter^[43];
(b) measured optical transmittance of the tunable filter at different applied voltages to liquid crystal cell^[43];
(c) schematic of phase change in GST induced by laser irradiation on the GST-based metasurface^[42];
(d) transmittance of a GST metasurface as a function of the pump laser fluence^[42]

另一种用窄带滤波片实现光谱探测的方式是阵 列型光谱仪,它将一组窄带滤波片阵列与二维光强 探测器集成,如图 3(a)所示。阵列型微型光谱仪与 可调谐型微型光谱仪相比,最大的优势在于可以通 过单次测量同时采集多个光谱分量的信号。基于窄 带滤波片阵列原理,若想实现光谱成像,可以将一组 滤波片阵列视为一个宏像素,然后在平面上排布相 同的阵列实现成像的功能,相应的空间分辨率受限 于滤波片阵列(宏像素)的尺寸。

传统的窄带滤波片阵列通常是由基于多层介电 材料的渐变法布里-珀罗腔^[46-47]制成,通过改变介电 层数量、厚度和折射率来改变其光谱响应。但是多 层结构需要多次刻蚀,而且在长波红外等波长较长 区域,存在介电层较厚、难以加工的问题。超构表面

第 48 卷 第 19 期/2021 年 10 月/中国激光

窄带滤波片阵列是由高度一致的光学天线制成,通 过调整天线尺寸(不改变高度)就可以改变光谱响 应。其平面化的结构给加工带来了便利。根据使用 材料的不同,超构表面一般可分为金属超构表面和 介质超构表面。

金属超构表面通过等离激元效应可以实现窄带

滤波^[48-51]。等离激元效应一般不依赖于导波模的传播,可以用较少的金属天线实现滤波功能^[52]。例如,Xu等^[49]采用一维金属-绝缘体-金属线栅结构, 实现了如图 3(b)所示的滤波片。图 3(c)展示了不 同周期金属天线的透射光谱。该光谱仪实现光谱探 测 所需的整个阵列尺寸极小,大约仅为6 μm×



图 3 阵列型超构表面微型光谱仪。(a)阵列型超构表面微型光谱仪系统示意图;(b)等离激元滤波片阵列的示意图,右下 是扫描电子显微镜(SEM)图像和白光照射的光学显微镜图像^[49];(c)红绿蓝(RGB)滤光片的实验透射光谱^[49];(d)具 有梯度光栅周期的介质光栅示意图^[53];(e)制作的 100 个宏像素的超构表面阵列的光学图像^[54];(f)21 个选定宏像素 的归一化反射光谱^[54]

Fig. 3 Micro spectrometer of metasurfaces array. (a) Schematic diagram of micro spectrometer system of metasurfaces array; (b) schematic diagram of a plasmon filter array, in which the bottom right figure is an SEM image and an optical microscope image illuminated by white light^[49]; (c) experimental transmission spectra for the red, green and blue (RGB) filters^[49]; (d) schematic of a dielectric grating with gradient grating period^[53]; (e) optical images of the fabricated 100-metapixel metasurface^[54]; (f) normalized reflectance spectra for selected 21 metapixels^[54]

10 μm。利用圆孔等对称结构可以解决一维线栅偏 振敏感的问题^[48-50]。当前,金属超构表面滤波片主 要存在的问题在于金属的材料损耗导致滤波片的品 质因数(Q值)较小、峰值透过率较低,这使得光谱 仪的分辨率和信噪比受限。

基于低损耗介质超构表面的滤波片是另一种窄 带滤波的方案。利用导波模谐振,介质光栅或超构 表面可以实现Q值很高的窄带滤波片[55-56]。Lin 等^[53]采用周期线性变化的 TiO。光栅实现了探测范 围为 506~915 nm 的滤波片,结构如图 3(d)所示, 实验测得的滤波器平均Q值达到了65。Tittl等^[54] 利用如图 3(e)所示的椭圆硅天线超构表面实现了 中红外波段的反射式滤波片阵列。如图 3(f)所示, 该滤波片平均Q值达到了200。利用共振处的强近 场增强,滤波片阵列可在每平方微米少于3个分子 的情况下提取探测物的光谱信息。Yesilkov 等^[57] 利用类似的超构表面结构报道了透射式滤波片阵 列。介质超构表面可以实现光谱分辨率高的微型光 谱仪,但是滤波片的高Q值依赖于导波模的传播, 故需要更多的天线周期,从而可能导致滤波片整体 尺寸变大。此外,介质超构表面的高Q值光谱响应 一般对入射光角度的敏感性较高,这可能会限制光 谱成像系统的视场角。

前述滤波片阵列需要额外的光电探测器来得到 光谱信号。通过将超构表面直接与探测器集成,可 以实现具有窄带滤波响应的探测器,以直接采集光 谱信号。在可见光波段,Liu 等^[58]通过在石墨烯上 排布不同尺寸的金纳米颗粒实现了窄带滤波探测 器,如图 4(a)和图 4(b)所示。金纳米颗粒选择性地 放大了石墨烯对不同波长的光响应,通过改变金纳 米颗粒的尺寸即可实现波长的调谐,如图 4(c)所 示。在近红外波段,Sobhani 等^[59]利用基于金属光 栅的热电子器件实现了窄带滤波探测器,如图 4(d) 和图 4(e)所示。研究人员在 n 型硅衬底上沉积金 光栅,构成了硅基肖特基探测器,通过等离激元诱导 产生热电子,收集了由热电子引发的电流,实现了信 号探测。亚波长光栅可以使光电探测器产生窄带滤 波特性,通过改变亚波长光栅的尺寸可以实现波长 调谐,如图 4(f)所示。在中波红外波段,Dao 等^[60] 利用 ZnO 热释电层,在电极上设计基于金圆孔阵列 的完美吸收体,结构如图 4(g)所示。通过改变圆孔 的直径实现了 3.8~5.5 μm 波段的光谱响应,如 图 4(h)所示。许多光电探测器响应时间都在毫秒 级别,Stewart 等^[61]利用金属天线的局部等离激元 效应实现了超快速热释电探测器,如图 4(i)所示。 由于银天线和超薄的金膜可以实现快速的热传导, 探测器响应速度达到了皮秒量级。如图 4(j)所示, 通过改变银天线的尺寸可以实现从可见光到短波红 外范围的探测器。

提高窄带滤波型超构表面微型光谱仪的光谱分 辨率需要更高Q值的滤波器和更多光谱信号采样 点。滤波器Q值越高,光通量就越小,这会降低光 谱仪的信噪比,不利于微弱信号的探测。对于可调 谐型微型光谱仪来说,更多的信号采样点意味着需 要调谐的波长数量更多,如何快速进行波长调谐是 设计中的关键;而对于阵列型光谱成像仪来说,提高 光谱分辨率意味着需要更多的滤波片,从而导致单 个滤波片阵列尺寸变大,光谱成像的空间分辨率降 低。基于阵列型滤光片的光谱成像仪需要在光谱分 辨率和空间分辨率之间做出权衡。

2.2 计算型超构表面微型光谱仪

在过去的十年中,利用压缩感知^[62-65]和深度学 习^[66]等数学工具,出现了一种新的滤波型光谱仪设 计路线——计算型光谱仪。

计算型光谱仪和窄带滤波型光谱仪之间最显著 的区别在于滤光片光谱响应不同。计算型光谱仪的 滤波片光谱响应可以是宽谱且随机的,这降低了超 构表面滤波片的设计难度。但是计算型光谱仪无法 通过采集的信号直接得到原始光谱,需要利用算法 辅助恢复原始光谱。根据压缩感知原理,恢复相同 精度的光谱时计算型光谱仪需要的滤光片数量^[67]。

计算型光谱仪的系统如图 5(a)所示,感知目标的光谱为 $S(\lambda)$,经过第 i 个透射光谱为 $t_i(\lambda)$ 的滤波器,探测器上测得的信号强度为 I_i ,这个过程可描述为

$$I_{i} = \int_{\lambda_{\min}}^{\lambda_{\max}} t_{i}(\lambda) \eta(\lambda) S(\lambda) d\lambda, \ i = 1, 2, 3, \cdots, n,$$
(1)

式中 λ_{max} 和 λ_{min} 分别是测量波段的上下限, *n* 是滤 波器总数, *S*(λ)是相对于波长 λ 的连续函数, *t_i*(λ) 作为已知量通常可在实验中直接测量, $\eta(\lambda)$ 是探测 器的响应度。

由于实验测量获得的透射率 $t_i(\lambda)$ 是离散形式,因此可将上述积分近似转换为线性方程组,即

$$\boldsymbol{I} = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{\eta} \cdot \boldsymbol{S}, \qquad (2)$$

其中 $I = [I_1, I_2, \dots, I_n]^T$ 为探测器输出信号, $t = [t_1, t_2, \dots, t_n]^T \in \mathbb{R}^{n \times m}$, $t_i = [t_i(\lambda_1), t_i(\lambda_2), \dots, t_n]^T \in \mathbb{R}^{n \times m}$



- 图 4 窄带滤波响应探测器。(a)等离激元纳米颗粒石墨烯探测器的示意图^[58];(b)直径 100 nm 的纳米盘阵列的 SEM 图 像^[58];(c)具有不同尺寸纳米盘阵列的石墨烯探测器的光谱响应^[58];(d)在具有 2 nm Ti 黏附层的 n 型硅底上的金光 栅的示意图^[59];(e)金光栅结构的 SEM 图像^[59];(f)响应度峰值随着光栅缝隙距离 D 的增加而红移(T=200 nm, W=250 nm)^[59];(g)等离激元-热释电装置示意图^[60];(h)调节金孔尺寸得到的吸收光谱^[60];(i)在多晶 AlN 热释电 层上沉积等离激元超表面的垂直探测器结构示意图^[61];(j)Au 参考探测器和三个超构表面热电感知器的反射光谱和 图像^[61]
- Fig. 4 Narrowband filter response detector. (a) Schematic illustration of the graphene detectors with plasmonic nanoparticles^[58]; (b) SEM image of a representative device with the 100-nm diameter nanodisk array^[58]; (c) corresponding spectral response of graphene photodetectors with nanodisk arrays of different sizes^[58]; (d) schematic of a gold grating on an n-type silicon substrate with a 2-nm Ti adhesion layer^[59]; (e) SEM image of gold grating structure^[59]; (f) responsivity peaks redshift with increasing grating interslit distance $D(T=200 \text{ nm}, W=250 \text{ nm})^{[59]}$; (g) schematic diagram of the plasmonic-pyroelectric device^[60]; (h) absorption spectrum obtained by adjusting the size of gold pores^[60]; (i) schematic of the vertical detector structure with a plasmonic metasurfaces deposited on a polycrystalline AlN pyroelectric layer^[61]; (j) reflection spectrum and image of three metasurfaces-pyroelectric detectors and Au reference detector^[61]



- 图 5 计算型微型光谱仪。(a)计算型光谱仪重构过程示意图;(b)等离激元超构表面滤光片阵列示意图^[68];(c)聚乙烯的重构透射光谱^[68];(d)光子晶体滤波片阵列的示意图,右上插图为制成的 6×6 光子晶体结构的光学图像^[69];(e)两个发光二极管(绿色和红色)组合的发射光谱^[69];(f)3 个选定的超构表面单元的 SEM 图像和光谱^[70];(g)使用普通彩色相机和超光谱相机(黑白)拍摄的水果照片,选择 5 个单波长光谱图像进行重建^[70]
- Fig. 5 Computational micro spectrometer. (a) Schematic diagram of the reconstruction process of the computational spectrometer; (b) schematic of the plasmonic metasurfaces filter array^[68]; (c) reconstructed transmission spectra of polyethylene^[68]; (d) schematic of the photonic crystals filer array, in which the upper right figure is the optical image of the fabricated 6 × 6 photonic crystal structures^[69]; (e) emission spectrum of a combination of two light-emitting diodes (green and red) ^[69]; (f) SEM images and spectra of three selected metasurfaces units^[70]; (g) photos of fruits captured using an ordinary color camera and our ultraspectral camera (black-and-white), and five single wavelength spectral images are selected to reconstruct^[70]

 $t_i(\lambda_m)$],*n* 是滤波器总数,*m* 是实验中测量 $t_i(\lambda)$ 时 的波长采样数, $\eta = \text{diag}(\eta(\lambda_1), \eta(\lambda_2), \dots, \eta(\lambda_m))$ 为 $n \times n$ 的对角矩阵,*S* 是稀疏信号 $S = [S_1, S_2, \dots, S_n]^T$,*S*_i为稀疏信号*S* 列向量中的分量。通常将 η 和t视为一个整体,称为测量矩阵T。(2)式可精 简为

$$\boldsymbol{I} = \boldsymbol{T} \cdot \boldsymbol{S}_{\circ} \tag{3}$$

在窄带滤波光谱仪中, $T \ge n = m$ 的单位矩阵或对角 矩阵。在该情况下,滤波器的数量是限制光谱分辨率 的关键因素。与其不同的是,在计算型光谱仪中,n和m通常不等,需要采用优化算法来求解(3)式。当 n > m时,通常利用最小二乘法求解这种超定系 统^[71-72]。当n < m时,根据压缩感知原理,利用宽带 随机的滤波片阵列对稀疏信号S的优化效果很好。 稀疏优化非常适用于求解n < m的欠定系统线性方 程组。为了求解(3)式,优化 l_2 范数最小化问题,即

 $\min_{s} \| I - T \cdot S \|_{2}, S_{i} > 0.$ (4) 实际操作中,考虑到各种噪声、信号的稀疏性等问题,人们会对上述问题进行一定的修正,以得到更好的光谱恢复效果。

基于上述原理,Craig 等^[68]开发了如图 5(b)所 示的基于金天线的等离激元超构表面滤波片,利用 116个光谱通道实现了从短波红外至长波红外 (1.5~19 μm)的超宽光谱感知范围,如图 5(c)所 示。2019年, Wang 等^[69]利用与互补金属氧化物半导 体(CMOS)工艺完全兼容的硅光子晶体实现了随机 滤波片阵列,通过直接在 CMOS 探测器的顶部集成 6×6个光子晶体阵列[整个阵列的大小为 210 μm× 210 μm, 如图 5(d) 和图 5(e) 所示], 实现了在 550~ 750 nm 波段对简单光谱的复原。在此基础上,他们 进一步在蓝宝石-硅衬底上制造出 10×10 个相同的 阵列,每个阵列都被视为光谱成像系统中的一个宏 像素,演示证明其具有光谱成像的潜力,该研究迈出 了微型光谱仪系统关键的一步。然而对于光谱成像 来说,单个宏像素 210 µm×210 µm 的尺寸会导致 空间分辨率仍然不足。之后,Cai 等^[70]将单个光谱 滤波阵列宏像素尺寸缩小到 80 µm×80 µm,获得 了演示效果较好的高光谱成像。如图 5(f)所示,利 用5×5个硅天线滤波片的阵列,实现了在450~ 750 nm 波段的光谱恢复。制作了 88×72 个相同的 阵列,演示了高光谱成像的功能,如图 5(g)所示。

3 偏振感知

超构表面由于其具有超薄的结构和灵活的设计

方法,为实现轻量、集成的偏振测量系统提供了新的 可能^[73-74]。本节回顾了近年来基于超构表面的偏振 测量方法,按照偏振测量原理的不同,主要分为分振 幅型、分时型、探测器集成型和其他方法。

3.1 分振幅型偏振测量

基于超构表面的分振幅型偏振测量原理与传统 方法类似,先将不同偏振分量的光偏折或散射到不同 方向上,再利用多个探测器分别测量对应偏振分量的 光强。目前,分振幅型的偏振测量超构表面主要可以 分为光栅型^[75-83]、波导型^[84-88]和超透镜型^[89-94]。

3.1.1 光栅型

光栅型偏振测量超构表面通过合理设计对入射 光偏振敏感的超构表面单元的排布方式,使超构表 面对不同偏振分量的光具有不同的相位梯度,从而 使特定偏振分量的光以不同的角度出射。一种实现 偏振敏感的相位梯度设计方法是几何相位「也称作 Pancharatnam-Berry(PB)相位]法。几何相位法是 利用具有相同形状的超构表面单元,通过在空间上 改变超构表面单元的旋向,并对正交的圆偏振光施 加相反的相位控制。普渡大学的 Shaltout 等^[75]在 2015年提出了基于几何相位法的间隙等离激元超 构表面(GSPM),实现了偏振测量,如图 6(a)所示。 通过排布具有相同尺寸、不同朝向的金矩形单元, GSPM 可以对入射的左旋圆偏振(LCP)光和右旋圆 偏振(RCP)光施加相反的相位梯度。根据广义斯内 尔定律,LCP 光和 RCP 光会以相反的角度反射。 此外,当一束宽谱光入射到 GSPM 上时,由于矩形 金结构单元对不同波长施加的相位有一定的差别, 故出射的 LCP、RCP 光谱会在空间上区分开来,从 而可以实现对偏振、光谱的同时测量,如图 6(b)所 示。尽管如此,由于几何相位只对正交的圆偏振光 起作用,丢失了线偏振光的信息,故基于几何相位的 超构表面无法实现全 Stokes 偏振测量。同年,南丹 麦大学的 Pors 等^[77]提出的 GSPM 光栅结构克服了 几何相位在偏振测量上的局限性。该 GSPM 光栅 结构由3组相互交织的超构表面构成,每一组超构 表面都能实现两个正交偏振态的分光,如图 6(c)所 示。任意偏振光入射到该 GSPM 光栅上时,6 个不 同的偏振分量 (\hat{x},\hat{y}) 、 (\hat{a},\hat{b}) 、 (\hat{r},\hat{l}) 都会向 6 个不同 的方向衍射,若同时测得6束偏振分量的光强就可 以得到完整的 Stokes 参量。测得的偏振态在庞加 莱球上的表示如图 6(d)所示。此后, Chen 等^[78-80] 研究人员改进了 GSPM 的设计,实现了偏振和光谱 的同时测量。近年来,基于光栅型超构表面的偏振

成像也被提出。Rubin 等^[81]利用矩阵傅里叶光学 原理设计的光栅型超构表面,不仅能将不同偏振分 量光衍射到不同级次,如图 6(e)所示,还能与成像 透镜配合,根据偏振态将物体成像到空间的不同位置,结合不同偏振图像的强度就可以获得物体的偏振信息,如图 6(f)所示。



图 6 光栅型偏振测量超构表面。(a)基于几何相位的GSPM示意图^[75];(b)不同波长的LCP和RCP光束入射GSPM后的反射功率随反射角变化的实验结果^[75];(c)全Stokes 参量测量GSPM光栅的工作原理示意图^[77];(d)实验测得的偏振态(实心圆标示)与在庞加莱球主轴上的偏振态(星号标示)对比^[77];(e)二维光栅型偏振成像超构表面的一个结构 单元^[81];(f)光栅型偏振成像超构表面获得的偏振图像^[81]

Fig. 6 Grating metasurface polarimeters. (a) Illustration of the geometric phase GSPM^[75]; (b) reflected power for LCP and RCP incident beams at different wavelengths as a function of reflected angle after passing through GSPM in the experiment^[75]; (c) illustration of the full-Stokes GSPM grating's measurement principle^[77]; (d) measured diffraction contrasts (denoted by filled circles) for polarization states along the main axes of the Poincaré sphere (indicated by asterisks)^[77]; (e) a unit cell of the 2D grating metasurface for polarization imaging^[81]; (f) polarization images required by the grating metasurface for polarization imaging^[81]

特邀综述

3.1.2 波导型

波导型偏振测量超构表面通常利用超构表面结 构单元将入射光的不同偏振分量耦合到面内的不同 方向,从而实现偏振态的测量。Pors 等^[84]发现入射 光的偏振可以控制"超散射体"激发的表面等离激元 (SPP)的方向,从而提出利用单个超散射体或散射 体阵列,根据不同方向的 SPP 的强度信息,推测入 射光偏振态的想法。基于这种想法,他们设计了三 种 GSPM 结构^[85],覆盖 GSPM 结构的入射光可以 激发起 SPP,并且入射光的 $(\hat{x},\hat{y}),(\hat{a},\hat{b}),(\hat{r},\hat{l})$ 三 组正交偏振分量激发的 SPP 会向面内的不同方向 传播。如图 7(a)所示,通过合理设计三种 GSPM 阵



图 7 波导型偏振测量超构表面。(a)波导 GSPM 结构单元示意图(左)和三种波导 GSPM 组合的俯视图^[85];(b)不同偏振 态入射光激发的 SPP 强度分布^[85];(c)散射天线阵列示意图(左),天线阵列偏振测试光路(中),耦合光栅的相机图像 显示四个偏振分量被耦合光栅散射(右)^[86];(d)基于硅波导和耦合天线的偏振测量示意图以及测量偏振分量在庞加 莱球上的表示(左),偏振测量结果(右)^[87]

Fig. 7 Waveguide metasurface polarimeters. (a) Sketch of the unit cell of a waveguide GSPM (left) and top view of three combined waveguide GSPMs (right)^[85]; (b) color map of the SPP intensity distribution excited by the incident light with different states of polarization^[85]; (c) illustration of scattering antenna arrays (left), setup for characterizing the antenna array polarimeter (middle), and camera image of the outcoupling gratings, showing polarization-dependent intensities scattered by the four outcoupling gratings^[86]; (d) illustration of polarimeter based on silicon waveguide and the coupling antenna, the measured polarization states (right)^[87]

列的组合方式,SPP 波导超构表面就可以使入射光 的 6 个偏振分量向 6 个方向传播,从而实现偏振态 的测量。相应的不同偏振光入射下 SPP 的传播情 况如图 7(b)所示。Mueller 等^[86]通过将散射天线 排布成特定的阵列,使入射的自由空间光发生偏振 敏感的面内定向散射,并利用光栅将散射光耦出到 自由空间,通过对耦出光栅成像的方式可以测得各 偏振分量的强度,如图 7(c)所示。Espinosa-Soria 等^[87]利用光的自旋轨道的相互作用,通过硅波导和 耦合天线的合理设计,实现了正入射下波导内的偏 振分光,如图 7(d)所示。波导型超构表面的优势在 于:耦合到波导内的入射光只占总能量的很小一部 分,可以在不破坏原入射光的情况下实现偏振测量。 3.1.3 超透镜型

超透镜型偏振测量超构表面往往利用偏振敏感 的招诱镜结构,将不同的偏振分量聚焦到不同的焦 点处。一个典型的结构如图 8(a)所示, Arbabi 等^[90]提出了一种分焦平面(DoFP)的超透镜设计。 利用在玻璃基底上布设非晶硅天线的结构,设计了 三种偏振敏感的超透镜,这三种超透镜可以分别使 $(\hat{x},\hat{y}),(\hat{a},\hat{b}),(\hat{r},\hat{l})$ 三组正交偏振态的光聚焦在同 一焦平面的不同位置。在 DoFP 超透镜的焦平面上 的对应位置放置6个光电探测器,即可获得三组正 交偏振分量的强度信息,从而获得偏振态信息。 Arbabi 等^[90] 通过将 DoFP 超透镜做成阵列并在焦 平面处放置相机,实现了偏振成像,结果如 图 8(b)~(d)所示。Yang 等^[93]设计了一种广义的 Hartmann-Shack 超透镜阵列,能够在测量光束的 振幅和相位梯度分布的同时,获取空间偏振分布。 超透镜阵列设计如图 8(e)所示,超透镜阵列的每个 单元由6个不同的超透镜构成,每个超透镜分别将 偏振态为 (\hat{x},\hat{y}) 、 (\hat{a},\hat{b}) 、 (\hat{r},\hat{l}) 的光聚焦在同一焦面 的不同位置。在超透镜阵列的后焦面处放置相机, 通过读取相机上各个超透镜焦点的强度信息,就可 以实现6个不同偏振分量的强度提取,从而获得所 有的 Stokes 参量。此外,与普通的 Hartmann-Shack 波前探测器类似,当光束存在一定的入射角 时,每个超透镜的焦点相对于光轴会产生一定的位 移(d_x、d_y),通过测量超透镜阵列的每个焦点偏离 光轴的位移量,就可以还原入射光束的波前信息。 研究人员测量了如图 8(f)所示的矢量光束,图 8(g) 展示了相机获得的 Hartmann-Shack 超透镜阵列的 焦点分布,图 8(h)为超透镜阵列测得的偏振态分 布。Guo 等^[94]设计了一种光子动量转换(PMT)的

第48卷第19期/2021年10月/中国激光

超构表面,通过合理设计 TiO₂ 矩形纳米柱的几何 尺寸和朝向,PMT 超构表面可以根据入射光的圆偏 振旋向和拓扑荷数,将透射光分别聚焦到空间的不 同位置,实现矢量光束的自旋角动量和轨道角动量 的同时测量,如图 8(i)所示。

总而言之,基于超构表面的分振幅型偏振测量 方法可以同时获得多个偏振分量的强度信息,偏振 测量速度较快。光栅型超构表面可以通过超构表面 单元的合理设计,使不同波长的入射光具有不同的 衍射角度,实现偏振、光谱的同时测量。超透镜型超 构表面可以在偏振分光的同时实现聚焦、甚至成像 功能,有望实现集成化的偏振成像。然而,分振幅型 偏振测量也存在一定的局限性。首先,分振幅型偏 振测量是基于偏振分光各通道的强度信息,偏振分 光的效率以及各通道之间的串扰很大程度上会影响 偏振测量的准确性。其次,分振幅型偏振测量往往 需要多个光电探测器或二维相机才能实现偏振测 量,器件成本相对较高。

3.2 分时型偏振测量

分时型偏振测量超构表面是将传统的偏振测量 系统中的波片、偏振片等元件集成于一体,并目能够 起到类似干旋转波片、偏振片等调制作用的超构表 面。一个典型的例子是 Jung 等^[95]提出的石墨烯集 成的各向异性超构表面(GIAM),在中红外波段实 现了全 Stokes 偏振测量,基本结构如图 9(a)所示。 GIAM 利用金属天线和石墨烯构成了超构表面的基 本单元,可以在中红外波段支持偏振沿 ν 轴方向的 等离激元谐振,通过给石墨烯施加电压可以调节谐 振的中心波长,而沿 x 方向的偏振光不会受到调制 的作用,如图 9(b)所示。基于这样的设计,GIAM 可以通过改变电压大小、正负,在反射端调节入射光 的偏振态。偏振态被改变后的反射光经过一个特定 角度的线偏振片后,被光电探测器接收,根据探测器 接收到的光强和给 GIAM 施加的电压之间的关系, 就可以反算出入射光的偏振态。利用该方法对偏振 态的实际测量结果如图 9(c)所示。

由于石墨烯的调制速率比较快,因此 GIAM 偏 振测量系统的测量速率有望达到 10 MHz 量级,这 在一定程度上解决了分时型偏振测量速度慢的问 题。此外,这类基于可调谐超构表面的偏振测量系 统只需探测单点的光强,因此单个探测器即可满足 偏振感知的要求,极大地降低了应用的成本。由于 分时型偏振测量超构表面只调制了入射光的偏振态 和强度,不破坏入射光的波前信息,因此将超构表面



- 图 8 超透镜型偏振测量超构表面^[90,93-94]。(a)DoFP 超透镜单元的 SEM 图(上),单元每一部分的偏振基矢用彩色箭头表示(比例尺:1 μm);DoFP 超透镜的工作原理示意图(下);(b)目标偏振掩模版(比例尺:100 μm);(c)利用传统方法获得的掩模版的偏振图像(比例尺:100 μm);(d)利用 DoFP 超透镜获得的相同掩模版的偏振图像(比例尺:100 μm);(e)广义 Hartmann-Shack 超透镜阵列的系统示意图;(f)径向偏振光束的焦斑强度分布,箭头定性表示局部的偏振态(比例尺:50 μm);(g)超透镜阵列获取的径向偏振光束的焦斑图像;(h)利用超透镜阵列获取的偏振态分布图;(i)PMT 超构表面实现矢量光束的自旋、轨道角动量的同时测量
- Fig. 8 Metalens metasurface polarimeters^[90,93-94]. (a) SEM image of a fabricated DoFP metalens unit cell (upper), in which the polarization basis for each part is shown with the colored arrows and scale bar is 1 μm, and illustration of the DoFP metalens' working principle (lower); (b) target polarization mask (scale bars:100 μm); (c) fabricated mask imaged using conventional polarimetry(scale bars: 100 μm); (d) the same mask imaged using the DoFP metalens(scale bars: 100 μm); (e) scheme of the generailzed Hartmann-Shack metalens array; (f) intensity distribution of the focal spot for a radially polarized incident beam, in which the arrows qualitatively indicate the local polarization states and scale bar is 50 μm; (g) image of the focal spot from the metalens array for the radially polarized beam; (h) polarization profile obtained from the metalens array; (i) metasurface-based PMT for simultaneous detection of spin and orbital angular momenta



图 9 分时型偏振测量超构表面^[95]。(a)GIAM 偏振测量的原理图,以及 GIAM 的扫描电镜显微图;(b)电压值 V_g 为 0 时入 射光沿 x 轴偏振(方块),以及三个电压值下入射光沿 y 轴(圆)偏振的反射谱(R_{xx(yy)} = |r_{xx(yy)}|²),垂直虚线对应工 作波长为 6.7 μm;(c)四种偏振态入射下测得的反射光强度(左;绿:RCP;蓝:LCP;紫:x 偏振;红:椭圆偏振);GIAM 测得的偏振态(虚线)与旋转分析仪测得的偏振态(实线)的对比(右)

Fig. 9 Division-of-time metasurface polarimeters^[95]. (a) Schematic of the GIAM-based polarimeter and the SEM image of the fabricated GIAM; (b) reflectivity spectra ($R_{xx(yy)} = |r_{xx(yy)}|^2$) for the incident light polarized along the y-axis (circles) at three values of V_g , and along the x-axis (squares) at $V_g = 0$ V, in which vertical dotted line corresponds to wavelength of operation $\lambda_0 = 6.7 \ \mu m$; (c) measured intensities (left) of the reflected light at the detector measured for the four incident polarization states (Green, near-RCP; blue, near-LCP; purple, near-x-polarized; red, elliptical polarization), and comparison (right) between the polarization states obtained from the GIAM polarimetry (dashed lines) and those obtained from the rotating analyzer polarimetry (solid lines)

置于成像光路中,根据相机各像素接收的强度信息, 即可还原每个像素对应的偏振态,实现偏振成像。

3.3 探测器集成型偏振测量

无论是分振幅型还是分时型偏振测量超构表 面,都依靠额外的光电探测器或相机来测量光强信 号。近年来,研究人员利用超构表面设计灵活的特 性,提出了集成光电探测器的超构表面设计^[96-101], 通过将不同偏振分量的光信号转换成电信号,实现 了偏振态信息的获取。

2012年,Afsinmanesh等^[96]设计了集成金属纳 米天线的硅基光电探测器,实现了全 Stokes 参量的 偏振测量,如图 10(a)所示。研究人员首先通过在 n型硅衬底上沉积几纳米厚的铬层和金接触层,构 成硅基肖特基探测器;然后在金层上设计了 4 组具 有不同朝向的长条形狭缝,以及 2 个旋向相反的螺 旋形狭缝,这 6 组结构对入射光的偏振具有不同的 光学响应,可以分别充当偏振分量(\hat{x},\hat{y})、(\hat{a},\hat{b})、 (\hat{r},\hat{l})的偏振滤波片。根据透过偏振滤波片的光强 与肖特基探测器产生的光电流之间的线性关系, 通过测量光电流即可获得入射光各偏振分量的强 度。然而由于这种器件是在单个光电探测器上放 置不同的偏振滤波片,因此需要将入射光束在不 同狭缝结构之间进行扫描,才能分别测得各偏振 分量的强度。

近年来,研究人员提出了集成金属超构表面的 石墨烯-硅基光电探测器设计[99],可以在不需要扫 描光束的情况下实现全 Stokes 参量的偏振测量。 其基本结构如图 10(b)所示,器件集成了 4 个独立 的探测器,每个探测器包含1个由硅和石墨烯构成 的肖特基结,以及1个手性金属超构表面。4 组超 构表面均为金纳米结构阵列,如图 10(c)所示,这样 的结构可以通过表面等离激元谐振局域光场来增强 探测器的光电响应。同时,结构的手性可以保证结 构对左、右旋圆偏振光具有明显的吸收差异,而结构 的各向异性可以使光电响应与线偏振光的偏振角相 关。图 10(c)中的阵列 P_+ 和 P_- 具有相反的手性, P_{45} 、 P_{90} 和 P_{+} 具有相同手性但不同的朝向,从而使 得4个超构表面对应的探测器对不同偏振态的光具 有不同的响应。因此,根据这4个偏振相关的探测 器获得的光电流,就可以提取出入射光的偏振信息。 用此器件测得的波长为 1550 nm 的椭圆偏振态在 庞加莱球上的表示如图 10(d)所示。



- 图 10 探测器集成型偏振测量超构表面。(a)集成 6 组不同等离激元狭缝结构的偏振探测器示意图^[96];(b)基于等离激元 超构表面的四像素硅-石墨烯偏振探测器示意图^[99];(c)硅-石墨烯偏振探测器的扫描电子显微图^[99];(d)四像素偏振 探测器测得的偏振态在庞加莱球上的表示,输入光为波长 1550 nm 的椭圆偏振光^[99]
- Fig. 10 Photodetector integrated metasurface polarimeters. (a) Schematic diagram of the photodetector integrated polarimeter that contains six differently shaped plasmonic slit structures^[96]; (b) schematic diagram of the four-pixel silicon/graphene hybrid detector integrated polarimeter containing differently orientated plasmonic metasurfaces^[99]; (c) SEM images of the silicon/graphene polarimeter^[99]; (d) measured states of polarization on a Poincaré sphere from the four-pixel polarimeter with elliptically polarized inputs at the wavelength of 1550 nm^[99]

用于偏振测量的探测器集成型超构表面无需复 杂的光路和探测元件,照射在超构表面上的待测光 根据偏振态的不同,被集成的探测器转化为不同强 度的光电流,通过分析电流的强度就可以分辨待测 光的偏振态,为偏振测量的集成化、低成本化提供了 新的解决方案。此外,将探测器集成型超构表面作 为一个像素,并做成阵列化结构替代成像光路中的 相机,有望实现集成化的偏振成像。

3.4 其他方法

除了上述分振幅型、分时型和探测器集成型外, 研究人员还提出了多种用于偏振测量的超构表面设 计^[102-106]。

Basiri 等^[105]从口足类动物的复眼得到启发,设 计了一种类小眼型双层超材料(ODLM)结构,如 图 11(a)所示。ODLM 的上层结构为同方向排布的 硅纳米柱阵列,通过设计硅纳米柱的长、短轴尺寸, 可以使偏振方向沿长轴和短轴的透射光产生 π/2 的 相位差,从而使上层结构充当 1/4 波片(QWP)的作 用。下层结构为金纳米线栅阵列,可以使偏振态垂 直于线栅方向的线偏振光透过,起到线偏振片的作 用。因此,ODLM 通过堆叠上下两层结构,可以实 现左(右)旋圆偏振光滤波片的功能。将不同朝向的 ODLM 和 金线 栅 阵列 排 布 在 同 一 样 品 上, 如 图 11(b)所示,通过探测透过不同阵列的光强,就可 以获得入射光不同偏振分量的强度,从而实现全 Stokes 参量的探测。由 ODLM 超构表面和偏振分 析仪探测得到的实验结果如图 11(c)所示。这种采 用滤波片形式的偏振测量超构表面可以放置在相机 前,ODLM 阵列与像素一一对应,有望在牺牲图像 空间分辨率的情况下实现偏振成像。目前已有基于 这种方式的偏振成像产品,Sony 公司通过将不同角 度的线偏振片与相机像素精确对准,实现了偏振度 和线偏振角可测的偏振相机^[107]。

Zhang 等^[106] 通过设计一种基于几何相位的复 合全息超构表面,实现了偏振态的直接测量。研究 人员对 LCP 光和 RCP 光分别设计了两种全息图, 如图 11(d)所示,当任意偏振态的入射光透过全息 超构表面时,入射光的 LCP 分量会形成图 11(d)中 所示的黄色图案,RCP 分量会形成绿色图案。通过 比较上下两个圆形光斑的强度,可以得出入射光中 LCP 分量和 RCP 分量的强度对比。此外,全息图 的圆环图案是两正交偏振分量 LCP 和 RCP 的相干 叠加,且圆环图案记录了圆偏振分量的相位信息。 当提取出全息图的某一线偏振分量(如 *x* 偏振)时, 围绕圆环一周的明暗变化可以反映出入射光 LCP 分量和RCP分量之间的相位差,即手性相位差,如



- 图 11 其他偏振测量超构表面。(a) ODLM 的结构示意图^[105];(b)用于偏振态测量的 ODLM 和金线栅阵列超构表面结构 示意图,所需要的结构单元为 P_0 - P_6 ,两个额外的阵列 P'_5 和 P'_6 用于在不同工作波长测量偏振态^[105];(c)利用 ODLM 超构表面和偏振分析仪测得的 8 个随机偏振态的入射光的 Stokes 参量(S_0 - S_3)^[105];(d)圆偏振相关的超构 表面全息示意图,用于分别在 LCP 和 RCP 照明下产生 RCP 和 LCP 全息图像^[106];(e)入射光偏振态为 RCP、45°线 偏振、左、右旋椭圆偏振时,超构表面全息图的 x 偏振分量的理想分布^[106];(f) HWP 快轴旋转角度为 α_{HWP} =0°, 30° 以及 QWP 快轴旋转 α_{QWP} =-45°, 15°时 CCD 相机获取的全息图像,箭头标示对应的理论偏振态^[106];(g) 当旋转 HWP 和 QWP 时,理论、实验和仿真的手性相位差和 Stokes 参量 S_1 、 S_2 和 S_3 ^[106]
- Fig. 11 Other polarimeter metasurfaces. (a) Schematic of ODLM design^[105]; (b) schematic of metasurface design consisting of ODLM and gold nanowire arrays to fully characterize the polarization state of the incident light. The required units are marked by P_0 through P_6 . The two additional units labeled P'_5 and P'_6 provide the capability to identify polarization states at different working wavelengths^[105]; (c) Stokes parameters (S_0 - S_3) extracted for eigth different random input polarization state, using a polarization analyzer and the metasruface^[105]; (d) schematic of circular-polarization-dependent metahologram for generating RCP and LCP images under LCP and RCP illumination, respectively^[106]; (e) ideal calculated *x*-polarized image components for illumination of the metahologram by waves with RCP, +45° linear, left-handed elliptical and right-handed ellipical polarization^[106]; (f) holographic images captured by the CCD camera for orientation angles of the HWP's fast axis of $\alpha_{\rm HWP} = 0^\circ$, 30° and the QWP's of $\alpha_{\rm QWP} = -45^\circ$, 15°. The inset arrows shcematically indicate the corresponding theoretical polarization state^[106]; (g) Theoretical, experimental and simulated chiral phase difference and Stokes parameters S_1 , S_2 and S_3 when rotating the HWP and QWP, respectively^[106]

图 11(e)所示。为实验验证全息超构表面的偏振测 量效果,作者在超构表面之前放置了透光轴沿 *x* 方 向的线偏振片和半波片(HWP)或 QWP,使 HWP 或 QWP转动一定角度,可以产生特定偏振态的入 射光。相机采集到的由不同偏振态入射光产生的超 构表面全息图如图 11(f)所示。通过比较上下两圆 形光斑的强度以及圆环最亮区域的朝向,椭圆偏振 入射光的全 Stokes 参量可以被准确测得,如 图 11(g)所示。

4 深度信息感知

随着新一代信息技术的不断发展,尤其是消费 电子、自动驾驶等领域的蓬勃发展,研究具有体积 小、轻量化、易于集成、系统复杂度低等特性的三维 感知系统愈发重要。现有的三维成像技术普遍存在 系统复杂、成本高、体积大等问题。超构表面为微型 化、易于集成的三维成像系统提供了一条新的途径。 本节从主动式和被动式两个方面回顾了近年来利用 超构表面的三维成像研究。

4.1 主动式

基于超构表面对光波前的灵活调控能力,其可 用于主动式三维成像系统。其中结构光方法使光源 发射的光按照一定的规则和模式编码,投影于物体 上。经物体表面反射回来的图案随着物体距离和三 维形貌的不同会发生不同的形变,通过计算图像传 感器所得形变图案中每个像素的变形量,得到相应 的视差,从而可以得到物体的深度信息。目前已有 不少基于超构表面实现结构照明(点云投射)的工 作。Li 等^[108]利用基于几何相位的硅超构表面, 仿 真实现了视场角为 59°×59°的 4×4 均匀点阵投射, 如图 12(a)所示。Yang 等^[109]设计了一种基于导波 模式的介质超构表面,通过设计二元相位的对称分 布实现了对入射光偏振不敏感的5×5点阵投射,如 图 12(b)所示。Li 等^[110]利用基于非晶硅的扰动超 构表面同时实现了透射和反射模式,并各自具有近 180°的视场角,从而生成了覆盖4π空间的随机点 云,如图 12(c)所示。Song 等[111]利用基于几何相 位的介质超构表面对入射圆偏振光的复振幅进行调 制,实现了衍射级次的选择性出射,如图 12(d)所 示。Ni 等^[112]结合矢量电磁仿真,优化超构表面结 构参数设计,从实验上实现了超视场角 120°×120°、 强度均一度高的结构光点阵投射,如图 12(e)所示。 垂直表面腔激光器(VCSEL)可以发射垂直于晶圆 表面的激光束。Xie 等^[113] 通过将激光结构与超薄

第48卷第19期/2021年10月/中国激光

平面光学超构表面集成,实现了超构表面集成的 VCSEL 阵列,在紧凑系统中对 VCSEL 实现任意的 光束整形,其光束发散角仅有 0.83°,实现了方向可 控的点云投射,如图 12(f)所示。用超构表面代替 传统衍射光学元件进行结构照明(点云投射),不但 简化了光学系统,实现了更小尺寸,还可以突破视场 角的限制,甚至覆盖 4π 空间。目前基于结构光投射 方法的三维成像的挑战之一是被分出的单个光束较 弱,可实现的测距范围仅为数米,但这可以通过提升 超构表面的投射效率与光束质量,或加大可承载的 功率来克服。

另一种被广泛使用的主动三维成像方法是飞行 时间法。该方法是向被测物体发射激光脉冲,光脉 冲被物体反射回去后被探测器接收,通过计算光脉 冲的飞行时间来计算被测物体与相机的距离。为保 证较长的探测距离与较高的精度,通常需要利用光 束进行扫描,主动超构表面可通过电压调控光束偏 转,从而避免机械转动。Park 等[114] 实现了反射光 振幅与0至2π相位可独立调控的超构表面反射阵 列,并制成了固态空间光调制器(SLM),演示实现 了三维光束扫描功能,如图 13(a) 所示。此外,还有 更多的利用主动超构表面实现光束动态调控的研 究,Yin 等[115]利用相变材料在晶态和非静态之间的 转换演示了光束衍射方向的切换,如图 13(b)所示。 Holsteen 等^[116]利用 MEMS 调谐硅基超构表面的 法布里-珀罗谐振模式实现了动态光束转向、时域 颜色控制以及调焦,调制速率达到1 MHz,偏置电 压仅位 2~3 V,如图 13(c)所示。Li 等^[117]结合超 构表面和液晶设计了可实现 SLM 功能的小型化 像素单元,如图 13(d)所示,单元尺寸仅为1 μm× 1 μm,尺寸和液晶厚度分别仅为传统 SLM 的 1/3 和1/2。这些研究将超构表面与主动介质结合制 成主动式超构表面,这一表面具备灵活、低功耗、 高速率的光束调控能力,为复杂且易受外部干扰 的机械转动扫描提供了有力的替代方案,并且具 备更为小型化、轻量化的优势,但在偏折效率、偏 折范围等方面仍存在挑战。

4.2 被动式

被动式三维成像不需要特殊的结构光照明或光 束扫描,可以极大地降低三维成像系统的复杂度、成 本与功耗。然而基于传统光学元件的被动式三维成 像方案在系统体积、成像精度等领域仍然存在挑战。 利用超构表面实现被动式三维成像有望解决这些 问题。



- 图 12 超构表面实现结构光投射。(a)基于几何相位的超构表面仿真实现 4×4 点阵投射^[108];(b)二元相位超构表面实现 偏振不敏感的 5×5 点阵投射^[109];(c)扰动超构表面生成 4π 全空间随机点云^[110];(d)基于几何相位的复振幅调制超 构表面实现衍射级次选择性出射^[111];(e)超大视场角结构光点阵投射超构表面^[112];(f) VCSEL 集成超构表面,可实 现宽范围的动态光束转向^[113]
- Fig. 12 Realization of structured light projection by metasurfaces. (a) Geometric phase metasurface for 4×4 spots array projection on the simulation^[108]; (b) binary phase metasurface for polarization-independent 5×5 spots array projection^[109]; (c) scrambling metasurfaces generating random point cloud covering 4π space^[110]; (d) selective diffraction with complex amplitude modulation by geometric phase metasurface^[111]; (e) metasurface for structured light projection with a large field of view^[112]; (f) VCSEL-integrated metasurfaces, realizing wide-ranging dynamic beam steering^[113]



图 13 主动超构表面实现光束方向动态调控。(a)超构表面反射阵列及单个散射体结构的示意图(上)^[114]、演示实现 Lidar 获取的深度图(下);(b)非晶态(左)和晶态(右)主动切换的等离激元超构表面示意图^[115];(c)利用 MEMS 实现主动 超构表面动态光束调控^[116];(d)基于超构表面和液晶的 SLM 的示意图^[117]

Fig. 13 Realization of active beam steering by metasurfaces. (a) Schematic of metasurface reflecting array and the unit-cell (top)^[114], and experimental demonstration of LiDAR and the acquired depth map (bottom); (b) schematic of actively switchable plasmonic metasurfaces in amorphous (left) and crystalline (right) states^[115]; (c) metasurface active beam steering using MEMS^[116]; (d) schematic of metasurfaces and liquid crystal based SLM^[117]

4.2.1 多目视觉

多目视觉利用多个镜头的视差计算深度,即不同镜头像面上物体的平移关系。光场相机利用镜头 阵列成像,分辨率高,景深大,但商业化的光场相机 价格昂贵,体积较大。微超透镜阵列作为微型平面 光学元件,可以显著提高系统的集成度。相较于传 统微透镜阵列,其还具有更多种的偏振和光谱的控 制能力,并且与现有半导体工艺具有更好的兼容性。 Lin 等^[118]利用 60×60 的超透镜阵列实现了宽带消 色差的光场成像。利用相位补偿可以在宽光谱范围 内消除色差^[119],使该超透镜阵列可以实现彩色图 像的重聚焦与深度感知,如图 14(a)所示。2020年, Liu 等^[120]利用超透镜阵列实现了校正像差快照式 三维定位,其使用了 3 个六边形的超透镜,散射体为 基于 PB 相位的 TiO₂ 柱,如图 14(b)所示。这里利 用了 3 个像之间的平移关系来获取深度。由于该超 透镜具有较大的视场角,在视场边缘存在明显的像 差,故设计了基于交叉关联的梯度下降算法以校正

像差,并通过匹配得到平移关系从而得到深度信息, 如图 14(c)所示。这里使用 3 个超透镜,系统复杂 度较低,非常易于集成,且实现了较高的三维定位精度,如图 14(d)所示。



- 图 14 基于多目视觉原理的超构表面三维成像。(a)用于全色光场成像的消色散超透镜阵列^[118](上:全色成像与重聚焦示 意图;下:场景的深度感知);(b)利用超透镜阵列快照式 3D 定位,物体位置与 3 个像的平移的对应关系^[120];(c)像差 的校正^[120];(d)恢复的垂直距离 S₁和水平距离 S₂与实验设置(红线)的比较^[120]
- Fig. 14 Metasurface 3D imaging based on multiview stereo. (a) A chromatic metalens array for full-color light-field imaging^[118] (top: schematic of full-color imaging and refocusing; bottom: depth perception of scenes); (b) threedimensional positioning with a single-shot metalens array, correspondence between the position of the object and the translation of the three images^[120]; (c) correction of aberrations^[120]; (d) recovered vertical distance S_{\perp} and horizontal distance S_{\parallel} compared with the experimental setup (red lines) for different object distances^[120]

4.2.2 单目视觉

与多目视觉相比,单目视觉进一步降低了系统 复杂度,不需要不同镜头间具有较大的基线距离即 可保证深度测量精度,易于集成,同时也不需要不同 角度的镜头所成的图像相匹配,有望以更高效率的 算法得到深度信息。

不同于主动式三维成像与多目视觉,在基于灰度纹理的推断法之外,单目视觉主要通过成像系统中 PSF 随物方深度的变化获取深度信息。然而,使用传统折射透镜的离焦法需要对镜头进行物理移动 且测量精度有限。

与标准透镜相比, 衍射光学元件具有更特异的 PSF, 从而为实现更高精度的单目深度识别提供了 新的路径, 即只需在标准透镜的相位之外增加一个 额外的相位。典型例子便是双螺旋点扩展函数 (DH-PSF), 设计的相位掩模版使成像系统产生随 深度旋转的 PSF, 使所成图像携带目标的深度信息, 通过分析图像的功率倒谱, 最终得到深度和强度信 息。传统的 DH-PSF 通过 SLM^[121] 或计算机制全息 图^[122](CGH)实现,这些方法通过光传播过程中累积的相位来调控波面,所用元件的厚度和尺寸远大于波长,系统复杂度相对较高。应用超构表面有望克服这些缺点,并进一步具有偏振和光谱复用的潜力。

Jin 等^[123]使用等离子超构表面实现了 DH-PSF,提出了集成化双螺旋-超透镜结构,将双螺旋 相位掩模版与会聚透镜集成,使得元件的体积大幅 减小,如图 15(a)所示。该工作演示了轴上单物点 和轴外双物点的成像与深度计算,但金属超构表面 的欧姆损耗限制了其透射效率。之后,Jin 等^[124]又 利用全介质惠更斯超构表面实现了 DH-PSF,在近 红外波段实现了高透射率,将超构表面与单独的折 射成像透镜结合,实验演示了三维场景的深度信息 获取,如图 15(b)所示。

为了高度集成且同时获取较清晰的二维强度图 和深度图,Colburn等^[125]将三次方相位掩模版与双 螺旋相位掩模版并列排放于单一超构表面,其工作 于可见光波段。通过将三次方相位掩模所成像解卷



- 图 15 利用 DH-PSF 的超构表面三维成像。(a)等离子超构表面集成 DH-PSF 和超透镜用于 3D 成像^[123]。(左:PSF 随深 度变化的旋转;右:轴外双点在不同深度的成像);(b)基于介质超构表面的 DH-PSF 三维成像^[124](左:成像原理示意 图;右:3D 场景成像结果及获取的深度信息);(c)超构表面场景重建与测距^[125]
- Fig. 15 Metasurface 3D imaging using DH-PSF. (a) Metasurface integrated with DH-PSF and metalens for threedimensional imaging^[123] (left: rotation of PSF with the change of depth; right: imaging of two off-axis point sources at different depths); (b) 3D imaging by DH-PSF based on dielectric metasurfaces^[124] (left: schematic of imaging principle; right: imaging results of a 3D scene and the retrieved depth information); (c) ranging and scene

reconstruction using a metasurface $\space{125]}$

积恢复二维强度图,再根据二维强度图对双螺旋相 位掩模版所成像解卷积,得到成像时的点扩散函数, 从而得到相应物体的深度,如图 15(c)所示。

利用超构表面还有望实现快照式精度更高的离 焦法三维成像。Guo等利用了超构表面单元的空间 复用^[126]在单个超构表面上实现了2种相位分 布^[127],使用3mm孔径超透镜在同一像面上实现了 两个不同焦距的交错离轴聚焦,从而实现快照式离 焦法深度感知,如图 16(a)所示。其深度的计算只 需要考虑像素周围的一个小邻域,计算量小,每秒可 处理 100 幅 400 pixel×400 pixel 的图像,可用于较 复杂场景的实时三维成像,但当前深度估计的精度 仍然有限,如图 16(b)所示。

另一个可以利用的性质是超构表面的极大色



- 图 16 改进离焦法的超构表面三维成像。(a)超构表面基于超透镜空间复用的交错离轴聚焦实现快照式离焦三维成像的 原理图^[127];(b)随物体深度的深度传感结果概率分布^[127];(c)利用超构表面极端色散的离焦 3D 成像,超透镜将不同 色光聚焦于不同深度^[128];(d)不同场景的重建结果^[128];(e)利用分立 U-Net 和端对端优化的 3D(深度和 RGB 图像) 重建算法^[128];(f)三维重建结果分析^[128](左:随物体深度的深度感知结果概率分布;右:所使用超透镜与传统透镜 的成像结果对比)
- Fig. 16 Metasurface 3D imaging with improved defocus method. (a) Schematic of single-shot defocus 3D imaging metasurface realized by interleaved off-axis focusing based on spatial multiplexing of metalens^[127]; (b) probability distribution of depth sensing results depending on object depth^[127]; (c) defocus 3D imaging using extreme dispersion in metasurfaces, in which metalens focuses different colors at different depths^[128]; (d) reconstruction results of different scenes^[128]; (e) schematic of 3D (depth and RGB image) reconstruction algorithm using separate U-Net and end-to-end optimization^[128]; (f) analysis of 3D reconstruction results^[128] (left: probability distribution of depth sensing results depending on object depth; right: comparison between reconstruction results of conventional lens and the applied metalens)

散。色散在超透镜相关的研究中一般被认为是限制 其应用的重要问题,但 Tan 等^[128]利用超构表面的 极端色散性质作为计算三维成像的额外自由度,利 用色散使超透镜对 RGB 三色光具有不同的光焦度, 如图 16(c) 所示。这使得 RGB 三色光在各个物深 度下具有完全不同的 PSF。利用该方法对不同场景 的彩色二维图像和深度图重建的仿真结果如 图 16(d)所示,可以看出其对复杂场景的重建效果 非常好。文中利用两个 U-Net 深度卷积神经网络 (CNN)分别重建出彩色二维图像和深度图,如 图 16(e) 所示, 除巧妙利用超构表面的色散性质之 外,较好的重建效果很大程度归功于深度 CNN 在 图像处理上的强大能力,以及端对端优化[129-130]在 训练重建网络中的应用。RBG 三个通道的离焦结 合深度学习有效克服了离焦法三维成像的精度限 制,如图 16(f)所示。

5 结束语

重点介绍了超构表面在光谱、偏振、深度等多维 光场感知中的应用。当前,研究人员提出的超构表 面一般仅能实现对较少维度光场信息的感知,部分 器件虽然能同时获取光谱、偏振等信息,但会破坏光 的波前,难以实现成像功能[75,78-80]。未来人们有望 进一步利用超构表面设计的灵活性,实现对更多维 度光场信息的同时感知。其中一种可能的方案是利 用可重构式超构表面。例如,通过在超构表面上同 时集成可调谐型光谱滤波片和偏振滤波片,结合计 算重建,有望实现对光谱、偏振信息的同时测量。此 外,进一步结合超构表面微纳结构设计的极大自由 度以及不断发展的计算机技术,在超构表面设计及 重建算法中利用逆向设计、端对端优化、深度学习等 方法,以极小尺寸的微纳结构结合计算后端,有望实 现光谱、偏振、深度等多维光信息的同时感知。随着 人们对超构表面认识的深入,对新型超构表面设计 的探索,以及对大规模微纳加工技术的完善,超构表 面将在轻量化、集成化的多维光场感知领域有着光 明的应用前景。

参考文献

- Lü X B, Li Y W, Zhu S S, et al. Snapshot spectral polarimetric light field imaging using a single detector
 [J]. Optics Letters, 2020, 45(23): 6522-6525.
- [2] Berry H G, Gabrielse G, Livingston A E. Measurement of the Stokes parameters of light [J]. Applied Optics, 1977, 16(12): 3200-3205.

- [3] Azzam R M A. Division-of-amplitude photopolarimeter (DOAP) for the simultaneous measurement of all four stokes parameters of light[J]. Optica Acta: International Journal of Optics, 1982, 29(5): 685-689.
- [4] Tyo J S, Turner T S. Variable-retardance, Fouriertransform imaging spectropolarimeters for visible spectrum remote sensing[J]. Applied Optics, 2001, 40(9): 1450-1458.
- [5] Schaepman M E, Itten K I, Schlaepfer D R, et al. APEX: current status of the airborne dispersive pushbroom imaging spectrometer [J]. Sensors, Systems, and Next-Generation Satellites VII, 2004, 5234: 202-210.
- [6] Zhang K. Design of FTIR imaging spectrometer and spectral features analysis method [J]. Optics & Optoelectronic Technology, 2018, 16(4): 69-74.
 章侃. 傅里叶变换红外成像光谱仪及光谱解析方法 [J]. 光学与光电技术, 2018, 16(4): 69-74.
- [7] Zheng Z Z, Yang Z, Qin Y T, et al. Structure analysis and experiment of an Offner-type short-wave infrared imaging spectrometer [J]. Laser &. Optoelectronics Progress, 2020, 57(5): 053001.
 郑志忠,杨忠,秦远田,等. Offner 型短波红外成像 光谱仪的结构分析与实验[J].激光与光电子学进展, 2020, 57(5): 053001.
- [8] Gowen A A, O'Donnell C P, Cullen P J, et al. Hyperspectral imaging-an emerging process analytical tool for food quality and safety control[J]. Trends in Food Science & Technology, 2007, 18 (12): 590-598.
- [9] Davis C O. Applications of hyperspectral imaging in the coastal ocean [J]. Imaging Spectrometry VIII, 2002, 4816: 33-41.
- [10] Yu K, Hu C M. Changes in vegetative coverage of the Hongze Lake national wetland nature reserve: a decade-long assessment using MODIS mediumresolution data [J]. Journal of Applied Remote Sensing, 2013, 7(1): 073589.
- [11] Delalieux S, Auwerkerken A, Verstraeten W, et al. Hyperspectral reflectance and fluorescence imaging to detect scab induced stress in apple leaves[J]. Remote Sensing, 2009, 1(4): 858-874.
- [12] Lu G L, Fei B W. Medical hyperspectral imaging: a review[J]. Journal of Biomedical Optics, 2014, 19 (1): 010901.
- [13] Altaweel M. The use of ASTER satellite imagery in archaeological contexts [J]. Archaeological Prospection, 2005, 12(3): 151-166.
- [14] Schuler L P, Milne J S, Dell J M, et al. MEMSbased microspectrometer technologies for NIR and MIR wavelengths[J]. Journal of Physics D: Applied

特邀综述

Physics, 2009, 42(13): 133001.

- [15] Malinen J, Rissanen A, Saari H, et al. Advances in miniature spectrometer and sensor development [J]. Proceedings of SPIE, 2014, 9101: 91010C.
- [16] Ebermann M, Neumann N, Hiller K, et al. Tunable MEMS Fabry-Pérot filters for infrared microspectrometers: a review [J]. Proceedings of SPIE, 2016, 9760: 97600H.
- [17] Crocombe R A. Portable spectroscopy [J]. Applied Spectroscopy, 2018, 72(12): 1701-1751.
- [18] McGonigle A J S, Wilkes T C, Pering T D, et al. Smartphone spectrometers [J]. Sensors, 2018, 18 (2): 223.
- [19] Tyo J S, Goldstein D L, Chenault D B, et al. Review of passive imaging polarimetry for remote sensing applications [J]. Applied Optics, 2006, 45 (22): 5453-5469.
- [20] Kunnen B, Macdonald C, Doronin A, et al. Application of circularly polarized light for noninvasive diagnosis of cancerous tissues and turbid tissue-like scattering media [J]. Journal of Biophotonics, 2015, 8(4): 317-323.
- [21] Wang Y Q, Yang C, Wang Y G, et al. Gigabit polarization division multiplexing in visible light communication [J]. Optics Letters, 2014, 39(7): 1823-1826.
- [22] Besl P J. Active, optical range imaging sensors [J]. Machine Vision and Applications, 1988, 1(2): 127-152.
- [23] Hillenbrand M, Lorenz L, Kleindienst R, et al. Spectrally multiplexed chromatic confocal multipoint sensing[J]. Optics Letters, 2013, 38(22): 4694-4697.
- [24] Balzer J, Werling S. Principles of shape from specular reflection[J]. Measurement, 2010, 43(10): 1305-1317.
- [25] Geng J. Structured-light 3D surface imaging: a tutorial[J]. Advances in Optics and Photonics, 2011, 3(2): 128-160.
- [26] Ganapathi V, Plagemann C, Koller D, et al. Real time motion capture using a single time-of-flight camera[C]//2010 IEEE Computer Society Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, June 13-18, 2010, San Francisco, CA, USA. New York: IEEE Press, 2010: 755-762.
- [27] Smith W A P, Hancock E R. Estimating facial reflectance properties using shape-from-shading [J]. International Journal of Computer Vision, 2008, 86 (2/3): 152-170.
- [28] Watanabe M, Nayar S K. Rational filters for passive depth from defocus [J]. International Journal of

Computer Vision, 1998, 27(3): 203-225.

- Shechtman Y, Sahl S J, Backer A S, et al. Optimal point spread function design for 3D imaging [J].
 Physical Review Letters, 2014, 113(13): 133902.
- [30] Yu N, Genevet P, Kats M A, et al. Light propagation with phase discontinuities: generalized laws of reflection and refraction [J]. Science, 2011, 334(6054): 333-337.
- [31] Kildishev A V, Boltasseva A, Shalaev V M. Planar photonics with metasurfaces [J]. Science, 2013, 339 (6125): 1232009.
- [32] Yu N F, Capasso F. Flat optics with designer metasurfaces [J]. Nature Materials, 2014, 13(2): 139-150.
- [33] Lin D M, Fan P Y, Hasman E, et al. Dielectric gradient metasurface optical elements [J]. Science, 2014, 345(6194): 298-302.
- [34] Chen H T, Taylor A J, Yu N. A review of metasurfaces: physics and applications [J]. Reports on Progress in Physics, 2016, 79(7): 076401.
- [35] Sun S L, He Q, Hao J M, et al. High-efficiency manipulations on electromagnetic waves with metasurfaces[J]. Acta Optica Sinica, 2021, 41(1): 0123003.
 孙树林,何琼,郝加明,等. 超构表面高效调控电磁

小树林, 何琼, 孙加切, 寺, 超构表面高效 肩径电磁 波[J]. 光学学报, 2021, 41(1): 0123003.

- [36] Wang G C, Hu B, Zhang Y. Dynamic metasurface design and functional devices [J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2021, 58(9): 0900001.
 汪国崔,胡滨,张岩.动态超构表面设计及功能器件 [J].激光与光电子学进展, 2021, 58(9): 0900001.
- [37] Lee Y, Park M K, Kim S, et al. Electrical broad tuning of plasmonic color filter employing an asymmetric-lattice nanohole array of metasurface controlled by polarization rotator [J]. ACS Photonics, 2017, 4(8): 1954-1966.
- [38] Bartholomew R, Williams C, Khan A, et al. Plasmonic nanohole electrodes for active color tunable liquid crystal transmissive pixels[J]. Optics Letters, 2017, 42(14): 2810-2813.
- [39] Franklin D, Chen Y, Vazquez-Guardado A, et al. Polarization-independent actively tunable colour generation on imprinted plasmonic surfaces [J]. Nature Communications, 2015, 6: 7337.
- [40] Cao T, Wei C W, Simpson R E, et al. Broadband polarization-independent perfect absorber using a phase-change metamaterial at visible frequencies [J]. Scientific Reports, 2014, 4: 3955.
- [41] Guo Z Y, Yang X, Shen F, et al. Active-tuning and polarization-independent absorber and sensor in the infrared region based on the phase change material of

特邀综述

 $Ge_2\,Sb_2\,Te_5\,(\,GST)\,[J]$. Scientific Reports, 2018, 8 (1): 12433.

- [42] Julian M N, Williams C, Borg S, et al. Reversible optical tuning of GeSbTe phase-change metasurface spectral filters for mid-wave infrared imaging [J]. Optica, 2020, 7(7): 746-754.
- [43] Chang A S P, Morton K J, Tan H, et al. Tunable liquid crystal-resonant grating filter fabricated by nanoimprint lithography [J]. IEEE Photonics Technology Letters, 2007, 19(19): 1457-1459.
- [44] Wang Y, Landreman P, Schoen D, et al. Electrical tuning of phase-change antennas and metasurfaces
 [J]. Nature Nanotechnology, 2021, 16(6): 667-672.
- [45] Zhang Y F, Fowler C, Liang J H, et al. Electrically reconfigurable non-volatile metasurface using low-loss optical phase-change material [J]. Nature Nanotechnology, 2021, 16(6): 661-666.
- [46] Correia J H, de Graaf G, Kong S H, et al. Singlechip CMOS optical microspectrometer [J]. Sensors and Actuators A: Physical, 2000, 82(1/2/3): 191-197.
- [47] Kong S H, Correia J H, de Graaf G, et al. Integrated silicon microspectrometers [J]. IEEE Instrumentation & Measurement Magazine, 2001, 4 (3): 34-38.
- [48] Laux E, Genet C, Skauli T, et al. Plasmonic photon sorters for spectral and polarimetric imaging [J]. Nature Photonics, 2008, 2(3): 161-164.
- [49] Xu T, Xu T, Wu Y K, et al. Plasmonic nanoresonators for high-resolution colour filtering and spectral imaging
 [J]. Nature Communications, 2010, 1: 59.
- [50] Wang A, Dan Y P. Mid-infrared plasmonic multispectral filters [J]. Scientific Reports, 2018, 8 (1): 1-7.
- [51] Kaplan A F, Xu T, Jay Guo L. High efficiency resonance-based spectrum filters with tunable transmission bandwidth fabricated using nanoimprint lithography[J]. Applied Physics Letters, 2011, 99 (14): 143111.
- [52] Joo W J, Kyoung J, Esfandyarpour M, et al. Metasurface-driven OLED displays beyond 10, 000 pixels per inch[J]. Science, 2020, 370(6515): 459-463.
- [53] Lin H A, Huang C S. Linear variable filter based on a gradient grating period guided-mode resonance filter
 [J]. IEEE Photonics Technology Letters, 2016, 28 (9): 1042-1045.
- [54] Tittl A, Leitis A, Liu M K, et al. Imaging-based molecular barcoding with pixelated dielectric metasurfaces[J]. Science, 2018, 360(6393): 1105-1109.

- [55] Ding Y, Magnusson R. Doubly resonant single-layer bandpass optical filters[J]. Optics Letters, 2004, 29 (10): 1135-1137.
- [56] Rosenblatt D, Sharon A, Friesem A A. Resonant grating waveguide structures [J]. IEEE Journal of Quantum Electronics, 1997, 33(11): 2038-2059.
- [57] Yesilkoy F, Arvelo E R, Jahani Y, et al. Ultrasensitive hyperspectral imaging and biodetection enabled by dielectric metasurfaces [J]. Nature Photonics, 2019, 13(6): 390-396.
- [58] Liu Y, Cheng R, Liao L, et al. Plasmon resonance enhanced multicolour photodetection by graphene[J]. Nature Communications, 2011, 2: 579.
- [59] Sobhani A, Knight M W, Wang Y, et al. Narrowband photodetection in the near-infrared with a plasmon-induced hot electron device [J]. Nature Communications, 2013, 4: 1643.
- [60] Dao T D, Ishii S, Yokoyama T, et al. Hole array perfect absorbers for spectrally selective midwavelength infrared pyroelectric detectors [J]. ACS Photonics, 2016, 3(7): 1271-1278.
- [61] Stewart J W, Vella J H, Li W, et al. Ultrafast pyroelectric photodetection with on-chip spectral filters[J]. Nature Materials, 2020, 19(2): 158-162.
- [62] Takhar D, Laska J N, Wakin M B, et al. A new compressive imaging camera architecture using optical-domain compression [J]. Proceedings of SPIE, 2006, 6065: 606509.
- [63] Candes E J, Romberg J, Tao T. Robust uncertainty principles: Exact signal reconstruction from highly incomplete frequency information [J]. IEEE Transactions on Information Theory, 2006, 52(2): 489-509.
- [64] Candes E J, Wakin M B. An introduction to compressive sampling [J]. IEEE Signal Processing Magazine, 2008, 25(2): 21-30.
- [65] Baraniuk R G. Compressive sensing[J]. IEEE Signal Processing Magazine, 2007, 24(4): 118-121.
- [66] Zhang S, Dong Y H, Fu H Y, et al. A spectral reconstruction algorithm of miniature spectrometer based on sparse optimization and dictionary learning [J]. Sensors, 2018, 18(2): 644.
- [67] Song H Y, Zhang W Y, Li H F, et al. Review of compact computational spectral information acquisition systems [J]. Frontiers of Information Technology & Electronic Engineering, 2020, 21(8): 1119-1133.
- [68] Craig B, Shrestha V R, Meng J, et al. Experimental demonstration of infrared spectral reconstruction using plasmonic metasurfaces [J]. Optics Letters, 2018, 43(18): 4481-4484.

特邀综述

- [69] Wang Z, Yi S, Chen A, et al. Single-shot on-chip spectral sensors based on photonic crystal slabs [J]. Nature Communications, 2019, 10: 1020.
- [70] Cai X S, Xiong J, Cui K Y, et al. One-shot ultraspectral imaging with reconfigurable metasurfaces[EB/OL]. (2020-05-06)[2021-06-10]. https://arxiv.org/abs/2005.02689.
- [71] Chang C C, Lee H N. On the estimation of target spectrum for filter-array based spectrometers [J]. Optics Express, 2008, 16(2): 1056-1061.
- [72] Kurokawa U, Choi B I, Chang C C. Filter-based miniature spectrometers: spectrum reconstruction using adaptive regularization [J]. IEEE Sensors Journal, 2011, 11(7): 1556-1563.
- [73] Ding F, Chen Y T, Bozhevolnyi S I. Metasurfacebased polarimeters [J]. Applied Sciences, 2018, 8 (4): 594.
- [74] Intaravanne Y, Chen X Z. Recent advances in optical metasurfaces for polarization detection and engineered polarization profiles[J]. Nanophotonics, 2020, 9(5): 1003-1014.
- [75] Shaltout A, Liu J J, Kildishev A, et al. Photonic spin Hall effect in gap-plasmon metasurfaces for onchip chiroptical spectroscopy [J]. Optica, 2015, 2 (10): 860-863.
- [76] Wen D D, Yue F Y, Kumar S, et al. Metasurface for characterization of the polarization state of light[J]. Optics Express, 2015, 23(8): 10272-10281.
- [77] Pors A, Nielsen M G, Bozhevolnyi S I. Plasmonic metagratings for simultaneous determination of Stokes parameters[J]. Optica, 2015, 2(8): 716-723.
- [78] Chen W T, Török P, Foreman M R, et al. Integrated plasmonic metasurfaces for spectropolarimetry [J]. Nanotechnology, 2016, 27 (22): 224002.
- [79] Wu P C, Chen J W, Yin C W, et al. Visible metasurfaces for on-chip polarimetry [J]. ACS Photonics, 2018, 5(7): 2568-2573.
- [80] Ding F, Pors A, Chen Y T, et al. Beam-size-invariant spectropolarimeters using gap-plasmon metasurfaces[J]. ACS Photonics, 2017, 4(4): 943-949.
- [81] Rubin N A, D'Aversa G, Chevalier P, et al. Matrix Fourier optics enables a compact full-Stokes polarization camera [J]. Science, 2019, 365(6448): eaax1839.
- [82] Liu M Z, Huo P C, Zhu W Q, et al. Broadband generation of perfect Poincaré beams via dielectric spin-multiplexed metasurface [J]. Nature Communications, 2021, 12(1): 2230.
- [83] Feng F, Si G Y, Min C J, et al. On-chip plasmonic spin-Hall nanograting for simultaneously detecting

phase and polarization singularities [J]. Light: Science & Applications, 2020, 9(1): 1-9.

- [84] Pors A, Nielsen M G, Bernardin T, et al. Efficient unidirectional polarization-controlled excitation of surface plasmon polaritons [J]. Light: Science & Applications, 2014, 3(8): e197.
- [85] Pors A, Bozhevolnyi S I. Waveguide metacouplers for in-plane polarimetry [J]. Physical Review Applied, 2016, 5(6): 064015.
- [86] Mueller B J P, Leosson K, Capasso F. Ultracompact metasurface in-line polarimeter [J]. Optica, 2016, 3 (1): 42-47.
- [87] Espinosa-Soria A, Rodríguez-Fortuño F J, Griol A, et al. On-chip optimal stokes nanopolarimetry based on spin-orbit interaction of light[J]. Nano Letters, 2017, 17(5): 3139-3144.
- [88] Lee K, Yun H, Mun S E, et al. Ultracompact broadband plasmonic polarimeter [J]. Laser &. Photonics Reviews, 2018, 12(3): 1700297.
- [89] Wei S W, Yang Z Y, Zhao M. Design of ultracompact polarimeters based on dielectric metasurfaces [J]. Optics Letters, 2017, 42 (8): 1580-1583.
- [90] Arbabi E, Kamali S M, Arbabi A, et al. Full-stokes imaging polarimetry using dielectric metasurfaces[J]. ACS Photonics, 2018, 5(8): 3132-3140.
- [91] Guo K, Xu H S, Peng Z Y, et al. High-efficiency full-vector polarization analyzer based on GaN metasurface [J]. IEEE Sensors Journal, 2019, 19 (10): 3654-3659.
- [92] Miyata M, Nakajima M, Hashimoto T. Compoundeye metasurface optics enabling a high-sensitivity, ultra-thin polarization camera [J]. Optics Express, 2020, 28(7): 9996-10014.
- [93] Yang Z Y, Wang Z K, Wang Y X, et al. Generalized Hartmann-Shack array of dielectric metalens subarrays for polarimetric beam profiling [J]. Nature Communications, 2018, 9(1): 4607.
- [94] Guo Y H, Zhang S C, Pu M B, et al. Spin-decoupled metasurface for simultaneous detection of spin and orbital angular momenta via momentum transformation[J]. Light, Science & Applications, 2021, 10(1): 63.
- [95] Jung M, Dutta-Gupta S, Dabidian N, et al. Polarimetry using graphene-integrated anisotropic metasurfaces [J]. ACS Photonics, 2018, 5 (11): 4283-4288.
- [96] Afshinmanesh F, White J S, Cai W S, et al. Measurement of the polarization state of light using an integrated plasmonic polarimeter [J]. Nanophotonics, 2012, 1(2): 125-129.

- [97] Li W, Coppens Z J, Besteiro L V, et al. Circularly polarized light detection with hot electrons in chiral plasmonic metamaterials [J]. Nature Communications, 2015, 6: 8379.
- [98] Shi X Y, Xiao W, Fan Q Q, et al. Circularly polarized light photodetector based on X-shaped chiral metamaterial [J]. IEEE Sensors Journal, 2018, 18(22): 9203-9206.
- [99] Li L F, Wang J Z, Kang L, et al. Monolithic Full-Stokes near-infrared polarimetry with chiral plasmonic metasurface integrated graphene-silicon photodetector [J]. ACS Nano, 2020, 14(12): 16634-16642.
- [100] Wei J X, Li Y, Wang L, et al. Zero-bias mid-infrared graphene photodetectors with bulk photoresponse and calibration-free polarization detection [J]. Nature Communications, 2020, 11(1): 6404.
- [101] Wei J X, Xu C, Dong B W, et al. Mid-infrared semimetal polarization detectors with configurable polarity transition[J]. Nature Photonics, 2021, 15 (8): 614-621.
- [102] Maguid E, Yulevich I, Yannai M, et al. Multifunctional interleaved geometric-phase dielectric metasurfaces [J]. Light, Science & Applications, 2017, 6(8): e17027.
- [103] Chen Y T, Ding F, Coello V, et al. On-chip spectropolarimetry by fingerprinting with random surface arrays of nanoparticles[J]. ACS Photonics, 2018, 5(5): 1703-1710.
- [104] Rubin N A, Zaidi A, Juhl M, et al. Polarization state generation and measurement with a single metasurface[J]. Optics Express, 2018, 26(17): 21455-21478.
- [105] Basiri A, Chen X, Bai J, et al. Nature-inspired chiral metasurfaces for circular polarization detection and full-Stokes polarimetric measurements [J]. Light, Science & Applications, 2019, 8: 78.
- [106] Zhang X Q, Yang S M, Yue W S, et al. Direct polarization measurement using a multiplexed Pancharatnam-Berry metahologram [J]. Optica, 2019, 6(9): 1190-1198.
- [107] SONY. Polarization image sensor with fourdirectional on-chip polarizer and global shutter function [EB/OL]. [2021-05-27]. https://www. sony-semicon. co. jp/e/products/IS/industry/ product/polarization.html.
- [108] Li Z L, Zheng G X, He P G, et al. All-silicon nanorod-based Dammann gratings [J]. Optics Letters, 2015, 40(18): 4285-4288.
- [109] Yang S, Li C, Liu T M, et al. Simple and polarization-independent Dammann grating based on all-dielectric nanorod array [J]. Journal of Optics,

2017, 19(9): 095103.

- Li Z, Dai Q, Mehmood M Q, et al. Full-space cloud of random points with a scrambling metasurface [J].
 Light, Science & Applications, 2018, 7: 63.
- [111] Song X, Huang L L, Tang C C, et al. Selective diffraction with complex amplitude modulation by dielectric metasurfaces [J]. Advanced Optical Materials, 2018, 6(4): 1701181.
- [112] Ni Y B, Chen S, Wang Y J, et al. Metasurface for structured light projection over 120° field of view [J]. Nano Letters, 2020, 20(9): 6719-6724.
- [113] Xie Y Y, Ni P N, Wang Q H, et al. Metasurfaceintegrated vertical cavity surface-emitting lasers for programmable directional lasing emissions [J]. Nature Nanotechnology, 2020, 15(2): 125-130.
- [114] Park J, Jeong B G, Kim S I, et al. All-solid-state spatial light modulator with independent phase and amplitude control for three-dimensional LiDAR applications[J]. Nature Nanotechnology, 2021, 16 (1): 69-76.
- [115] Yin X, Steinle T, Huang L, et al. Beam switching and bifocal zoom lensing using active plasmonic metasurfaces [J]. Light, Science & Applications, 2017, 6(7): e17016.
- [116] Holsteen A L, Cihan A F, Brongersma M L. Temporal color mixing and dynamic beam shaping with silicon metasurfaces [J]. Science, 2019, 365 (6450): 257-260.
- [117] Li S Q, Xu X W, Maruthiyodan Veetil R, et al. Phase-only transmissive spatial light modulator based on tunable dielectric metasurface[J]. Science, 2019, 364(6445): 1087-1090.
- [118] Lin R J, Su V C, Wang S M, et al. Achromatic metalens array for full-colour light-field imaging[J]. Nature Nanotechnology, 2019, 14(3): 227-231.
- [119] Wang S, Wu P C, Su V C, et al. A broadband achromatic metalens in the visible [J]. Nature Nanotechnology, 2018, 13(3): 227-232.
- [120] Liu W W, Ma D N, Li Z C, et al. Aberrationcorrected three-dimensional positioning with a single-shot metalens array [J]. Optica, 2020, 7 (12): 1706-1713.
- [121] Thompson M A, Lew M D, Badieirostami M, et al. Localizing and tracking single nanoscale emitters in three dimensions with high spatiotemporal resolution using a double-helix point spread function [J]. Nano Letters, 2010, 10(1): 211-218.
- [122] Conkey D B, Trivedi R P, Pavani S R P, et al. Three-dimensional parallel particle manipulation and tracking by integrating holographic optical tweezers and engineered point spread functions [J]. Optics

Express, 2011, 19(5): 3835-3842.

- [123] Jin C Q, Zhang J H, Guo C L. Metasurface integrated with double-helix point spread function and metalens for three-dimensional imaging [J]. Nanophotonics, 2019, 8(3): 451-458.
- [124] Jin C Q, Afsharnia M, Berlich R, et al. Dielectric metasurfaces for distance measurements and threedimensional imaging [J]. Advanced Photonics, 2019, 1(3): 036001.
- [125] Colburn S, Majumdar A. Metasurface generation of paired accelerating and rotating optical beams for passive ranging and scene reconstruction [J]. ACS Photonics, 2020, 7(6): 1529-1536.
- [126] Khorasaninejad M, Chen W T, Zhu A Y, et al. Multispectral chiral imaging with a metalens [J]. Nano Letters, 2016, 16(7): 4595-4600.
- [127] Guo Q, Shi Z, Huang Y W, et al. Compact single-

shot metalens depth sensors inspired by eyes of jumping spiders [J]. Proceedings of the National Academy of Sciences of the United States of America, 2019, 116(46): 22959-22965.

- [128] Tan S Y, Yang F, Boominathan V, et al. 3D imaging using extreme dispersion in optical metasurfaces [J]. ACS Photonics, 2021, 8 (5): 1421-1429.
- [129] Sitzmann V, Diamond S, Peng Y F, et al. End-toend optimization of optics and image processing for achromatic extended depth of field and superresolution imaging [J]. ACM Transactions on Graphics, 2018, 37(4): 1-13.
- [130] Lin Z, Roques-Carmes C, Pestourie R, et al. Endto-end nanophotonic inverse design for imaging and polarimetry [J]. Nanophotonics, 2021, 10 (3): 1177-1187.

Multidimensional Light Field Sensing Based on Metasurfaces

Ni Yibo, Wen Shun, Shen Zicheng, Yang Yuanmu

Key Laboratory of Precision Measurement Technology and Instruments, Department of Precision Instrument, Tsinghua University, Beijing 100084, China

Abstract

Significance Light is an electromagnetic wave that carries information of multiple dimensions, such as intensity, phase, frequency, and polarization. The change in the intensity, spectrum, polarization, and other information as a result of the interaction between objects and the light field can reflect the material, morphology, and other characteristics of the objects. However, traditional photodetectors can only detect two-dimensional (2D) light intensity information. To perceive more dimensional optical field information, additional optical components and mechanical devices are required, which will result in issues such as the system's large volume and complex structure. Many applications today, such as three-dimensional (3D) face recognition, automatic driving, and remote sensing, have an urgent need for miniaturization and lightweight optical systems, presenting a significant opportunity for the development of integrated optical field sensing systems.

A spectrum is a valuable tool for object characterization and analysis, and it is widely used in food safety, environmental monitoring, biological imaging, archaeological exploration, and other fields. Traditional dispersive and interference spectrometers can provide ultra-fine spectral resolution as well as an ultra-wide spectral detection range. Traditional spectrometers, however, have limitations in situations where real-time spectral detection is required due to the presence of optical and mechanical moving parts with large volumes and weight. People anticipate that in the future, spectral sensing devices will be reduced to centimeters or even millimeters in size and will be integrated into smartphones, drones, and other microsystems.

The measurement of light's polarization state is important in fields, such as remote sensing, medical treatment, and optical communication. Traditional polarization measurement methods are divided into two types: division-of-time and division-of-amplitude. Division-of-time polarimeters measure the intensity of various polarization components by positioning a set of rotating waveplates and polarizers in front of the detector. This method often relies on mechanical rotating structures, resulting in slow measurement speed and reliability. Polarizing beam splitters are used in division-of-amplitude polarimeters to separate different polarization components into different detectors. Both methods have problems, such as large volume and complex measurement system structure.

Many emerging technologies, such as autonomous vehicles, face recognition, robotics, and augmented reality,

rely on 3D imaging techniques. There are two types of 3D imaging techniques: active and passive. Active methods typically necessitate structured illumination or scanning, which adds complexity, cost, and power consumption. Passive methods, which typically use multiple views, have limited accuracy and a high computation cost. 3D imaging techniques based on conventional optical elements are limited by high cost, large size, high power consumption, and complex systems for applications requiring compactness, integration, and portability.

Metasurfaces are novel planar optical elements that can control the light field by deploying subwavelength artificial antennas on the surface. Subwavelength structures of metasurfaces, unlike traditional optical elements, can interact with the incident electromagnetic field, causing abrupt changes in optical parameters on the surface and breaking traditional optical elements' dependence on the propagation optical path. Because of this property, metasurfaces can modulate the amplitude, phase, polarization, and other properties of the light field within the subwavelength thickness in a very flexible and powerful way. As a result, metasurfaces open up new avenues for the miniaturization and integration of spectrometers, polarimeters, and depth information perception (Fig. 1). We review recent research on spectral, polarization, and depth information sensing based on metasurfaces in this paper.

Progress The ability of metasurfaces to flexibly regulate the spectrum opens up a new avenue for the realization of integrated spectrum sensing systems. Metasurface-based spectrometers are classified into two types based on their operating principles: narrowband filtering and computational spectrometers. Narrowband filtering spectrometers use a single tunable narrowband filter or narrowband filter array to achieve spectral sampling (Figs. 2-4). Computational spectrometers do not require narrowband filters. The spectral response of the filters can be wide and random, which makes designing narrowband filter metasurfaces much easier. Computational spectrometers can extract the original spectrum from obtained signals using algorithms (Fig. 5).

In recent years, researchers have proposed several types of metasurface-based polarimeters, including divisionof-amplitude (Figs. 6–8), division-of-time (Fig. 9), detector-integrated (Fig. 10), and others (Fig. 11). Metasurface-based division-of-amplitude polarimeters use metal gratings, scatters, or metalenses to distinguish the light with different polarization components in space and measure the intensity of each polarization component with detectors. Division-of-time polarimeters are based on tunable metasurfaces, which replace the waveplates and polarizers in conventional polarimeter systems and can modulate the polarization state of the incident light. Detectorintegrated polarimeters are built around metasurfaces that can convert different polarization components' light into different electrical signals. The polarization state of the incident light can be determined by measuring the intensity of photocurrents. In addition, recently proposed polarimeters based on metasurface polarizers, holograms, and other technologies are discussed.

Metasurfaces' flexible wavefront manipulation enables them to realize 3D imaging systems with a miniaturized form factor and improved performance, for both active and passive methods. Typical active 3D imaging techniques include the structured light method and the beam steering method. Structured illumination achieved by metasurfaces has a simplified optical system and a much larger field of view (Fig. 12). Beam steering realized by metasurfaces is flexible, has low power consumption and high steering speed, and can reduce size and weight of metasurfaces (Fig. 13). The use of metasurfaces in passive methods has the advantages of high compactness, semiconductor process compatibility, high accuracy, and the ability to detect more dimensions of the light field with the help of algorithms (Figs. 14–16).

Conclusion and Prospects This paper introduces the sensing of multidimensional light fields, such as spectrum, polarization, and depth information using metasurfaces. Future research into the flexibility of metasurfaces, such as combining metasurface design and reconstruction algorithms with inverse design, end-to-end optimization, deep learning, and other computer technologies, is expected to result in a simultaneous perception of more dimensional light field information. With the in-depth understanding of metamaterial surface, the exploration of new metamaterial surface design, and the improvement of large-scale micro-nano processing technology, metasurface will have a bright application prospect in the field of lightweight integrated multidimensional light field perception.

Key words physical optics; multidimensional light field sensing; metasurface; spectral imaging; polarization imaging; three-dimensional imaging

OCIS codes 040.1880; 160.3918; 230.3120