飞秒激光直写技术制备功能化微流控芯片研究进展

史杨¹,许兵¹*,吴东¹,肖轶³**,胡衍雷¹,姚成立² ¹中国科学技术大学工程科学学院,安徽 合肥 230026; ²合肥师范学院化学与化学工程学院,安徽 合肥 230601; ³南通职业大学机械工程学院,江苏 南通 226007

摘要 飞秒激光具有独特的超短脉宽和极高的峰值强度,飞秒激光直写技术已广泛用于功能化微流控芯片的制备。从3个方面针对基于飞秒激光直写技术的微流控芯片进行综述:不同材料微流控芯片中的飞秒激光功能器件 集成技术、飞秒激光集成微流控芯片的多功能应用以及微流控芯片的高效率飞秒激光加工技术。通过对飞秒激光 直写技术在微流控领域的研究结果进行总结与归纳,为飞秒激光直写技术制备微流控芯片的研究、应用及发展方 向提供参考。

关键词 激光技术;飞秒激光;微流控芯片;微管道;多功能应用;快速加工
 中图分类号 TN249
 文献标识码 A
 doi: 10.3788/CJL201946.1000001

Research Progress on Fabrication of Functional Microfluidic Chips Using Femtosecond Laser Direct Writing Technology

Shi Yang¹, Xu Bing^{1*}, Wu Dong¹, Xiao Yi^{3**}, Hu Yanlei¹, Yao Chengli²

¹School of Engineering Science, University of Science and Technology of China, Hefei, Anhui 230026, China;
 ²School of Chemistry and Chemical Engineering, Hefei Normal University, Hefei, Anhui 230601, China;
 ³School of Mechanical Engineering, Nantong Vocational University, Nantong, Jiangsu 226007, China

Abstract Femtosecond laser direct writing technology has been extensively used for the preparation of functional microfluidic chips because of ultrashort pulse duration and extremely high peak intensity of femtosecond lasers. This study summarizes the following three research directions based on the direct writing technology of femtosecond lasers for microfluidic chips: the integration technology of functional devices fabricated by femtosecond lasers in microfluidic chips with different materials, the multi-functional applications of microfluidic chips integrated by femtosecond lasers, and the rapid processing of microfluidic chips using femtosecond lasers. Furthermore, according to the summaries on the research results of femtosecond laser direct writing technology in the field of microfluidics, this study provides a reference for the research, application, and future development of the microfluidic chips prepared using femtosecond laser direct writing technology.

Key words laser technique; femtosecond laser; microfluidic chips; microchannel; multi-functional application; rapid processing

OCIS codes 140.3390; 190.7110; 220.4000; 230.3990

1 引 言

微流体是指在微米尺度空间内运动的流体,微 流控则是指对以层流流动为主要特征的微流体的操 作。微流控芯片是一种在毫米、百微米甚至微米尺 度下对流体进行精确操控的技术,可将生物、化学、 医学、光学等实验室的一些基本功能集成到一个小 面积芯片上,因此又叫做芯片实验室(LOC)。鉴于

收稿日期: 2019-04-17;修回日期: 2019-05-22;录用日期: 2019-05-27

基金项目:国家自然科学基金(61475149,51675503)、安徽省高校优秀青年骨干人才国内外访学研修项目(gxgnfx2018024)、中央高校基本科研业务费专项资金(WK6030000004)、江苏省高校教师专业带头人高端研修项目(2018GRFX043)

^{*} E-mail: Xb022@mail.ustc.edu.cn; ** E-mail: xiaoyiphd@163.com

在诸多领域的巨大潜力,微流控芯片逐步发展为多 学科交叉的新兴研究领域^[1]。

微流控芯片可在几十微米到几百微米相互连接 的微通道中处理和操作微流体,从而在时间和空间 上控制微流体分子浓度^[2]。而且,芯片内超低的试 剂消耗使得 LOC 装置具有一系列明显的优势,如高 活性、高敏感性、安全性、便携性和环境友好性等^[3]。 此外,比起传统的实验方法,微流控芯片的高集成度、 高自动化程度、微型化、低成本和操作简单等优点,使 其在操作微流体方面有独特的优势。因此,微流控芯 片不仅为广泛的生化反应提供了实验平台,而且有助 于提高微流控设备的效率和可持续性。

1990年, Manz 等^[4]采用微流控芯片成功完成 电泳分离实验,显示出微流控芯片在分析领域的应 用潜力;20世纪90年代中期,士兵生化自检装备手 提化的概念被提出,引发了各国科研人员对微流控 芯片的研究热潮。之后,越来越多的研究人员发现 了微流控芯片作为一种分析平台的重大意义,微全分 析系统(μTAS)的概念随即被提出。2006年, Nature 杂志多角度分析了微流控芯片的发展历程、应用及前 景,并将 LOC 称为"本世纪的技术"^[5-10]。虽然以 LOC 系统为代表的微流体技术至今只有20多年的发 展历史,但其在化学、物理、生物、材料科学、制药和组 织工程等领域已呈现出丰富的应用前景。

目前,随着微流控技术的飞速发展,LOC 系统 在合成、分析、检测、分离、传感、催化、治疗等实验领 域具有广泛的应用,特别是在免疫分析、肿瘤活检筛 查、基因分型、脱氧核糖核酸(DNA)扩增、核酸浓度 纯化、基因治疗、DNA 片段大小测定等先进的生物 学研究中[11-17],越来越多的功能性实验室部件(从温 度控制到微流体操作)需要涉及到 LOC 系统。 2006年,Blazej等[18]报道了一种生物处理器,在一 个芯片上集成了多个功能单元,如250 nL反应器、 高效毛细管电泳通道、气动阀门和泵等,实现了包括 热循环、样品净化和毛细管电泳在内的几步操作。 2010年,Huang等^[19]提出了一种新型微流体器件, 包含 96 个微泵和 48 个微阀,可以实现梭流的自动 化和 DNA 的快速杂交。随着 LOC 器件应用的逐 渐增多,对芯片的功能和兼容性提出了更高的要 求[18,20]。

在追求更小尺寸和更高集成度的同时,人们对可用于芯片功能化制备的新型加工技术也越来越感兴趣。大多数多功能微流控芯片是通过经典的"top-down"和"bottom-up"方法制备的,例如,注塑

成型^[21-22]、铸造、热压法^[23]、紫外、电子束、X射线光 刻等技术已成功应用于功能微流控芯片的制备。然 而对于复杂的微结构,尤其是三维(3D)单元,上述 技术不能应用。此外,曲面微通道的存在使得这些 传统技术无法将微结构集成到特定的微流控芯片 中。从技术的角度看,微流体技术的发展受到了微 制造技术的制约。因此,迫切需要一种灵活可调且 适用于微流控芯片制备和功能化的加工技术。

飞秒激光具有超短的脉宽和很高的峰值强度, 在微加工领域具有独特的应用。飞秒激光直写技术 因强大的可编程设计性、3D处理能力、高空间分辨 率和高精度等优势^[24-25]而成为微流控芯片制备和功 能化的重要保证。本文介绍了飞秒激光直写技术在 微流控芯片加工及流体应用领域的最新进展。首先 简要介绍该技术的基本原理,即双光子聚合(TPP) 的原理,然后讨论该技术在不同材料微流控管道中 的加工工艺,论述微流体芯片内微分选器、微混合 器、微流量计、微透镜、微计数器、微纤维等多种功能 器件集成的最新进展,最后介绍几种提高微流体芯 片内飞秒激光技术加工效率的方法,并讨论该技术 在微流体领域的应用前景和面临的挑战。

2 飞秒激光直写基本原理

飞秒激光直写技术对特定材料的加工主要利用 的是双光子聚合(TPP)原理,而 TPP 的理论基础是 双光子吸收(TPA)的三阶非线性效应原理^[26]。在 光强足够大的情况下,光聚合材料的价电子在单个 量子事件中同时吸收 2 个近红外光子^[27-28],实现电 子从基态到激发态的过渡,如图 1(a)所示。TPA 速 率与光强的平方成正比,因此 TPA 只发生在光子 密度足够高的焦点处,飞秒激光峰值功率高,很容易 激发材料产生 TPA。另外,飞秒激光波长大,材料 吸收弱,穿透能力强,因此当飞秒激光聚焦到材料内 部时,材料发生 TPA 而产生聚合。在典型的 TPP 过程中,程序控制一束聚焦的激光束在 3D 空间移 动,根据设计逐点扫描,直至完成整个 3D 结构,如 图 1(b)所示。

目前,TPA 诱导的光刻胶聚合已经成为一种 3D 微纳结构的先进制备方法^[29]。光刻胶是一种光敏性 材料,成分包括激发后产生自由基的光引发剂、作为 微纳米结构主要骨架的单体或寡聚体,以及不溶于显 影溶剂中的交联剂。市售光刻胶有正胶和负胶 2 种 类型,可分别用于加工激光非辐照区和辐照区。在实 际加工中,光刻胶的组成成分可能更复杂,原因是它 还可以掺入多光引发剂、光敏剂、其他功能性分子或 掺杂剂^[30]。此外,TPA 材料并不仅限于聚合物,只要 形成合理的光化学或光物理机制,就可用于微机械制 造^[31-41]。到目前为止,除了光刻胶外,微结构金属、金 属氧化物、碳材料、蛋白质和复合材料都可通过双光 子或多光子吸收过程进行成功的加工^[42]。



图 1 TPP 加工示意图。(a) TPA 工艺;(b) TPP 制备方案;(c)实现亚衍射极限(SDL)加工精度的说明,其中 单光子吸收(SPA)和 TPA 的吸收概率分别用虚线和实线表示,插图是衍射图样

Fig. 1 Schematicsof TPP processing. (a) TPA processing; (b) scheme of TPP fabrication; (c) illustration of achievement of sub-diffraction-limit (SDL) fabrication accuracy, in which absorption probabilities for single photon absorption (SPA) and TPA are denoted by dashed and solid lines, respectively, and inset is diffraction pattern

TPP除了具有广泛的可加工材料外,还具有较高的空间分辨率,这是多种因素共同作用的结果: 1)激光束被一个具有高数值孔径(NA)的透镜聚 焦,形成一个非常小的焦点,其中光子密度很高,足 以使非线性吸收引起光化学反应;2)超快激光脉冲 通常在几十飞秒到几百飞秒之间,可以有效抑制热 扩散^[43],这也有助于提高空间分辨率;3)TPA 概率 正比于光强的平方,这种非线性吸收在空间上比线 性吸收更狭窄^[44],如图1(c)所示,导致光-物质交互 体积减小,进而改善加工分辨率;4)如果形成体素的 光化学过程对光激发具有阈值响应,那么加工精度 就可超过光学衍射极限(ODL)。阈值是光强的一 个水平,超过这个水平,光化学反应就变得不可逆, 只有在曝光能量大于阈值的区域,TPA 诱导的自由 基才能存在并引发聚合。在上述因素的协同作用下 能够实现几十纳米(在 λ/10~λ/50 水平上,其中 λ 为波长)可重复加工的分辨率^[45],且远小于 ODL。

此外,与传统的微加工方法相比,飞秒激光加工 工艺还具有其他优点,如可设计性和真 3D 加工^[46], 这些加工特性使 TPP 加工在芯片制备和功能化设 计方面成为一种通用的工具。图 2 所示为 TPP 加 工系统,其中 CCD 为电荷耦合器件存储器,SLM 为 空间光调制器,CGH 为计算机全息图。该系统由激 光源、光束导向系统、光束调制系统、计算机图形生



图 2 TPP 加工系统 Fig. 2 TPP processing system

成与控制系统和 CCD 监控系统组成,作为一套典型 的激光处理系统,飞秒激光脉冲通过高数值孔径的 透镜(NA 为 1.35,放大倍数为 100)后聚焦于目标 位置,3D移动平台可在 X、Y、Z 这 3 个方向上自由 移动,运动精度均优于 1 nm,在预编程模式的指导 下,放置在移动台上的光敏材料被飞秒激光辐射,材 料性能发生变化,形成微结构。

3 不同材料微流控芯片中的飞秒激光 功能器件集成技术

飞秒激光可在不同材料的管道中加工微纳结 构,因此一直被认为是一种强大的加工工具。通常, 超短激光脉冲穿过透明材料进入光刻胶内部,使材 料发生 TPP 来实现 3D 结构的成型,然后通过显影 工艺去除多余的部分,最终得到能够满足设计功能 和要求的微结构。目前用于制备微流控管道的材料 很多,主要有以下两种:1)硅及其化合物。硅及其化 合物的热变形小,性质稳定,加工工艺完善,满足微 流控芯片的制备要求[47],然而硅易裂、不能透光及 成本高,局限了它的进一步应用。2)玻璃[48]。玻璃 弥补了硅在这些方面的缺陷,且硅的很多加工工艺 都可以用于玻璃芯片,但是在一些需要芯片柔性变 形的场合[49-52],玻璃芯片无法满足需求,因此聚合物 被越来越多地应用于微流控芯片[53]。影响聚合物 材料的因素很多,如首先要具备较高透光率,以便于 照射、观察;其次要求化学惰性好,热学性能稳定,不 易与样品相互作用,也不易受外界条件影响;同时要 求加工简单灵活,方法多样,另外还需要材料的电气 绝缘性能好,表面易于处理。考虑到上述要求,聚二 甲基硅氧烷(PDMS)是目前微流控芯片中最常用的 聚合材料[54]。下面简要介绍飞秒激光直写技术在 玻璃微管道和 PDMS 微管道中加工微流控芯片的 工艺。

3.1 玻璃微流控芯片

市售的玻璃管道大多在玻璃表面有一条凹 槽,加工前先在玻璃管道上涂覆一层很薄的光刻 胶,然后对光刻胶进行一系列的简单处理,如勾 胶、旋涂、烘干,使之达到可以加工的状态;然后, 将处理好的玻璃管道放在显微镜加工平台上,用 飞秒激光在微管道中加工 3D 微结构;加工完成 后,将玻璃管道放入光刻胶对应的显影液中,洗去 多余的光刻胶;最后,在玻璃管道上表面用压力密 封 PDMS,得到所需的微流控芯片。需要说明的 是,使用压力密封是为了玻璃管道的重复利用,以 及便于后续揭开 PDMS 拍摄扫描电子显微镜 (SEM)图像。如果使用等离子体辅助密封,玻璃 会与 PDMS表面发生化学变化,不利于玻璃微管 道的重复利用。Wang等^[55]利用飞秒激光直写技 术在玻璃管道中加工出了不同的过滤器,并进行 密封。不同大小和形状的过滤器可对多种粒子实 现过滤,如图 3(a)~(c)所示。单向微过滤器中的 粒子可从无檐的一面运动到有檐的一面,但不能 反向通过,如图 3(d)~(f)所示。Sima 等^[56]利用 飞秒激光辅助化学刻蚀的方法,在光敏玻璃中构 建亚微米级的细胞微环境,然后利用 TPP 技术在 此玻璃芯片中加工出用于细胞迁移的聚合物支 架,从而可以方便地观察细胞体外培养的过程。

起初飞秒激光都是在玻片表面进行加工的,但 是玻璃管道中的微流控芯片加工技术需要考虑底部 不平整以及微管道效应等因素的影响,与平面上加 工的情况有所区别,因此需对管道中的加工工艺进 行进一步研究和优化。Xu 等[57]采用飞秒激光多焦 点并行技术加工出了 3D 微流控芯片,并对技术和 工艺进行了一系列改进。首先,考虑到玻璃管壁对 激光能量的衰减效应,需要适当提高激光能量,经过 多次实验,得出管道中加工功率约为表面功率的1.1 倍;其次,管道厚度远大于盖玻片厚度,前烘参数需 要调整,经过实验得出最佳前烘参数为90 min、 100 ℃,管道中显影时间也需延长为玻片上的2倍; 最后,确定合适的初始加工位置,使微结构在底部牢 固地粘住,且不会破坏结构的完整性,如 图 4(a)~(d)所示。经过大量测试,确定在 CCD 中 观察到激光在光刻胶中激发的荧光从不衰减到突然 衰减(衰减意味着激光到达管道底部以下)处的上下 1~2 um位置为最合适的初始加工面。

玻璃管道价格便宜,耐腐蚀,化学性质稳定,满 足了大多数微流控领域的实际应用,已成为微流控 芯片的主流材料之一,玻璃管道中微结构的加工工 艺也在不断探索优化,日趋成熟。

3.2 PDMS 微流控芯片

PDMS 具有良好的弹性、透光性、介电性、化学 惰性、生物兼容性,且成本低,易于加工,能用于制备 复杂的 3D 微管道,并能应用于不规则曲面,被广泛 用于微流控领域。目前微流控芯片最常用的制备方 法是光刻加软光刻:将光刻负胶 SU-8 覆盖在基底 (通常为硅片或载玻片)上,通过匀胶使厚度达到芯 片高度后,前烘 SU-8,然后在设计好的掩模板下进 行光刻,再后烘,通过显影洗去未固化的胶,得到芯



- 图 3 玻璃管道中不同的过滤器。(a)不同大小、形状孔的微过滤器的 SEM 图像;(b)小粒子穿过过滤器的光学显微镜图像; (c)大粒子无法穿过过滤器的光学显微镜图像;(d)单向过滤器 SEM 图像;(e)、(f)测试单向过滤器的光学显微镜图像
- Fig. 3 Different micro-sieves in glass-based microfluidic channel. (a) SEM images of micro-sieves with different pore sizes and shapes; (b) optical microscopic images of sphere with diameter smaller than pore size passing through sieve;
 (c) optical microscopic images of sphere with diameter larger than pore size not passing through sieve; (d) SEM image of one-way micro-sieve; (e) and (f) optical microscopic images of test of one-way micro-sieve



- 图 4 不同起始加工位置。低于管道底部的(a)初始位置及(b)相应结构;管道底部下方适当距离的(c)初始位置及(d)相 应结构;(e)在光刻胶内部产生的激发荧光;(f)玻璃界面附近产生的激发荧光;(g)玻璃内部产生的激发荧光。图 4 (e)中的焦点位置比图 4(f)中的高 3 μm,图 4(g)中的比图 4(f)中的低 3 μm
- Fig. 4 Different starting positions of processing. (a) Starting positions lower than channel bottom and (b) resulted structures; (c) starting positions at appropriate distance from channel bottom and (d) resulted structures; (e) foci with strong fluorescence located in photoresist; (g) foci with weak fluorescence located in glass-photoresist interface; (g) foci with weaker fluorescence locate in glass. Position of foci in Fig. 4(e) is 3 μm higher than that in Fig. 4(f) and position of foci in Fig. 4(g) is 3 μm lower than that in Fig. 4(f)

片模板。为了使最后的微流控芯片没有气泡,将倒 在模板上的 PDMS 放入真空泵中,抽取气体,在设 定为 90 ℃的热板上静置并加热一定时间直至固化, 然后缓慢揭开玻片或硅片基底(防止将 PDMS 薄膜 拉断),这样便制成了未集成内部结构的 PDMS 微流控芯片。利用异丙醇超声去除管道上残留物,在常压条件下干燥3h,然后打孔^[58],密封操作后得到微流控芯片^[59]。PDMS 制成的微流控芯片密封容

易,打孔简单,光学性能好,易于观察,高度还原了模板上的图案,大幅简化了芯片的加工。与玻璃管道 一样,PDMS管道也有2种密封方式:压力密封^[55] 和等离子体辅助密封^[60],采用何种密封方式根据需 要而定。

Xu 等^[61]设计了合适的微管道掩模板,并制得 了 PDMS 微管道,采用停留控制结合飞秒激光 TPP 的方法,加工出了微捕获结构,如图 5 所示。通过控 制微管道中的流体,实时创建单粒子或多粒子阵列, 实现了任意位置、任意大小的单颗粒捕获和光流体 成像,解决了捕获效率低的问题,有望应用于单细胞 分析^[62-63]。Liu 等^[64]在 PDMS 管道中用飞秒激光 直写技术集成了一个螺旋桨结构,该结构可用于流 体混合,如图 6 所示。



- 图 5 实时单粒子捕获。(a)加工系统;(b)捕获粒子的轴侧图;(c)四柱捕获粒子的 SEM 图像;(d)实时捕获流程:停流、双光子 加工捕获粒子、显影;(e)粒子自由运动;(f)八柱捕获示意图和 SEM 图像;(g)多粒子捕获示意图。比例尺为 10 μm
- Fig. 5 Real-time single-particle trapping. (a) Processing system; (b) isometric image of trapped particle; (c) SEM image of four-pillar trapping; (d) real-time trapping procedure: stopping flow, two-photon lithography to trap particles, and development to exchange liquid; (e) trapped particles can move freely inside trap; (f) schematic and SEM image of eight-pillar trapping; (g) schematic of multi-particle trapping. Scale bars are all 10 μm



- 图 6 螺旋桨微混合器加工示意图。(a)加工系统;(b)微通道设计;(c)直叶片混合器的 SEM 图像; (d)螺旋形叶片混合器的 SEM 图像
- Fig. 6 Schematics of micromixer with propeller blades. (a) Processing system; (b) Microchannel design;(c) SEM image of micromixer with flat blades; (d) SEM image of micromixer with screw-shaped blades

PDMS 微管道可将复杂结构与经典微流控平台 相结合。与传统的光刻技术相比,PDMS 模具制备 容易,可选材料范围广(如聚合物、玻璃、硅片等),可 重复利用,节约了管道的准备时间,提高了实验效 率;此外,制备的 PDMS 管道所需设备简单,在普通 的实验室环境下就能使用。

4 飞秒激光集成微流控芯片的多功能 应用

微流控芯片在诸多领域的广泛应用要求芯片系 统更复杂、集成度更高、功能更多样,因此,加工多功 能的微流控芯片是非常必要的。考虑到微流控芯片 的非平面特性,传统的光刻技术很难在微通道内部 实现复杂的结构。作为一种成熟的 3D 微结构加工 技术,飞秒激光显示出极大的潜力,3D 处理能力、任 意形状的可设计性、可加工材料广泛性、高达数十纳 米的制备精度使飞秒激光能够将各种 3D 微结构集 成在常用微流控芯片中,从而实现微流控芯片的多 功能应用。下面简要介绍飞秒激光微加工结合微流 控芯片功能化的研究进展。

4.1 微分选器

微分选器^[65]在富集稀有细胞、分离粒子方面有 重要意义,已经成功应用于单细胞分析、循环肿瘤细 胞收集以及药物筛选领域^[66]。一般的分选策略根据 混合物的物理和化学参数(如大小、折射率或密度), 将特殊细胞或颗粒从混合物中分离出来。目前微流 控分选方法主要可分为主动分选和被动分选,主动分 选需要利用外部设备或外力来实现,操作繁琐且细胞 存活率低,被动分选可以避免这些问题。现有的被动 分选主要可分为过滤膜分选^[67]、捏流分选^[68]等。

微流控过滤膜的分选操作比较简单,已引起了 研究者的广泛关注。该方法主要通过在薄膜上加工 微米级小孔来实现过滤,例如,McFaul 等^[69]根据棘 轮原理设计了微过滤器, Wang 等[55] 加工出了一系 列过滤器,但这类过滤膜仅能实现单一尺寸粒子的 分选。Xu 等^[70]利用光刻胶 SZ-2080 的 TPP 特性, 在玻璃微管道中加工出了拱形多模态粒子分选器, 该分选器的新颖之处在于一个结构由 2 个不同尺寸 的过滤器组成,以及为避免堵塞的拱形设计,解决了 传统微孔膜分选的 2 个关键问题:易堵塞[69,71]和分 选能力有限[72-73],实现了对不同尺寸粒子的有效分 选。该结构包括2个微过滤器,如图7(a)所示,左 边的过滤器尺寸大于右边的过滤器,从而在同一结 构上实现3种尺寸微颗粒的分选。其次,该分选结 构高度低于管道高度,如图7(d)所示,保留了管道 上底面与结构之间一定的间隙,从而大幅减小了颗 粒堵塞的可能性。实验结果表明,该结构成功实现 了大颗粒从结构上方流过,中等大小颗粒被滞留在 结构中,小颗粒从结构中穿过。而传统的光刻技术 几乎不可能制备这些相对于基底表面垂直排列的简 单结构。图 7(b)、(c)所示分别为该结构的 SEM 图 像和光学显微镜俯视图。图 7(e) 所示为整个微流 控芯片的分选过程以及管道入口、结构中、管道出口 分别收集到的粒子示意图。



图 7 拱形微过滤器。(a)大颗粒绕过分选器,中等大小颗粒被捕获在结构中,小颗粒穿过结构示意图;(b)微过滤器的 SEM 图像;(c)微过滤器的光学显微镜图像;(d)颗粒的分类和收集;(e)粒子分别在入口处、收集处及出口处的光学显微镜图像

Fig. 7 Arch-like microfilter. (a) Schematics of largest particles passing through sorter, median particles being trapped by microfilter, and smallest particles passing through microfilter; (b) SEM image of microfilter; (c) optical microscope image of microfilter; (d) procedure for sorting and collecting particles; (e) optical microscope images of particals introduced into the inlet, the collected targeted-particals and the particals in the outlet, respectively

捏流分选是基于颗粒大小的分离技术,具有 广阔的临床应用潜力。Zhang等^[74]提出了一种捏 流分选器,结合柱式结构实现了混合粒子的流动 分离。该分选器利用具有不同尺寸缝隙的微柱作 为物理屏障,对不同尺寸的颗粒进行分选,具体设 计示意如图 8 所示。在 PDMS 微管道中通过飞秒 激光技术集成了 2 个不同间距的微阀(阀 1 微柱间 距为 4 μm,阀 2 微柱间距为 7 μm),捏流分选将过 滤与流体力学相结合,以实现连续的流动分离,小 颗粒穿过过滤器,大颗粒因剪切力而被冲进主通 道流体中。实验中选用直径分别为 5 μm 和 10 μm 的聚苯乙烯小球,随着通入流体时间的延长,小粒 子被阀 1 阻拦,穿过阀 2,大粒子被阀 2 阻拦。观 察持续通入 10 min 混合溶液后的过滤情况,与仿 真结果不同的是,阀 2 上会有一些小粒子停留,原 因是阀 2 上大粒子的停留影响了附近的流场,从 而影响小粒子的流动;但与仿真结果一致的是,大 部分大粒子都被阀 2 拦截。该分选器成本低,工 艺简单,结构坚固,可在很长时间内高效过滤而不 发生堵塞。



图 8 交叉流分选器。(a)分选器的结构;(b)分选器中混合粒子(直径分别为 5 μm 和 10 μm)的轨迹仿真;
 (c)~(f)粒子分选动力学的实验观察(通入溶液 10 min 后阀 1 和阀 2 随时间的形貌变化)

Fig. 8 Cross-flow-based particle sorter. (a) Structure of particle sorter; (b) simulation on trajectories of mixed particles (diameters of 5 μm and 10 μm) in particle sorter; (c)-(f) experimental observation on dynamics of particle sorting (morphologies of sieve I and sieve II changing over time after influx of liquid starting for 10 min)

4.2 微混合器

从反应物的注入、混合到产品的收集,微流控芯片 可以高效、方便地处理生化反应。然而,与宏观反应器 相比,微流控通道中层流占主导地位,导致其中的液体 混合更加难以控制,因此急需一种有效的混合装置来 实现微流控通道中流体的混合。通过飞秒激光 TPP, 可以采用主动和被动 2 种方式实现微流体的混合。

在主动混合方式中,Liu 等^[64] 制备的螺旋桨混 合装置通过扇叶的旋转实现流体混合,但这种方法 操作较复杂,难以控制。超声混合具有非接触和可 调控的特性,在微流控芯片中得到了广泛应用。超 声混合器利用超声波频率的声场,通过激发微流体 腔侧壁的振动来激发流体混合,或者利用气泡来激 发腔内流体的流动。Bertin 等^[75] 在管道中加工出 不同图案的超声微推进器组合,通过产生气泡,形成 不同形状的漩涡,从而实现混合功能。van't Oever 等^[76] 将飞秒激光直写技术在密闭微管道中加工的 微柱作为超声混合器,该混合器是利用微管道内柱 子周围的局部激励流来工作的,实验的关键在于找 到一种低黏度系数的光刻胶,使它可以顺利地进入 微管道进行聚合加工,实验中使用的是液体负胶 IPL。利用手动操作注射器,将液体胶通过一根软 管注入微管道,从而利用飞秒激光在管道中加工出 2行贯穿整个管道高度的微柱,如图 9(a)所示。通 过在硅片上进行光刻和深反应离子刻蚀,加工出一 条凹槽,盖上玻片即可制成微管道,如图 9(b)所示, 管道的入口、出口以同样的方式制得。芯片上粘贴 一个压电片,用于后续连接信号发生器和功率放大 器,将信号传输到微流控芯片。图 9(c)所示为具有 设计结构的微通道剖面图。图 9(d)所示为用共聚 焦扫描显微镜观察到的柱子周围液体流动的情况, 体现了该芯片的混合功能。实验结果表明,采用该 方法在柱子周围可以产生 30 μm/s 的局部流速,实 现了流速为7 µL/min 的均匀混合。



图 9 超声微混合器。(a)混合装置照片;(b)混合装置剖面图;(c)具有设计结构的微通道剖面图; (d)荧光示踪剂显示的微柱周围流场

Fig. 9 Acoustic micromixer. (a) Photograph of mixing device; (b) cross-sectional schematic of mixing device; (c) cross-sectional schematic of microchannel with designed structure; (d) streaming-induced flow around micropillars visualized by fluorescent tracer particles

被动混合器是2种及以上液体在层流或小体积 液体样本状态下混合的重要设备。通常加工的是几 何结构水平的微混合器,这样液体可以互相堆叠在 一起,但是液体的水平混合存在一些缺点,例如,难 以采用光学显微镜观察混合性能,除非利用荧光或 拉曼光谱对水平排列的液体层进行光学检测。因 此,期望加工出可将液层垂直排列的结构,以便于光 学显微镜直接观察, TPP 技术可以实现任意 3D 微 结构的加工,并可使 3D 结构集成至微管道中。例 如,Lin 等[77]设计了一种阿基米德螺旋式的混合结 构,并将其成功用于流体混合。微流体的混合性能 与不同液层之间的接触面积以及每层液体的厚度有 关,根据该原理,Oellers 等^[78]设计了一种可集成在 PDMS 微管道中的新型微混合器,该结构可将不同 垂直液面上的流体进行交换(AABB → ABAB), (± 2) 种不同液体之间的接触面积增加了2倍,同时液体 层厚度变小,提高了混合性能。为了避免液体在进 入微混合器之前发生未知混合,在结构前方专门设 计了一堵分隔墙,如图 10(a)所示。为了避免在管 道中加工时与管道顶端的 PDMS 薄膜产生间隙,结 构顶端设计成凸起的曲面闭合形式,如图 10(b)所 示。利用透明的去离子水(液体 A)和掺杂罗丹明 B (液体 B)的去离子水进行测试,可以清楚地看到, 2 层溶液经过微结构的作用后变成 4 层,展示了该 结构的混合性能,如图 10(c)所示。

4.3 微流量计

微流控芯片具有方便、快捷、耗材低、精度高等 优点,受到了生物社会学研究者的广泛关注。为了 阐述微流控芯片的工作原理,科研人员研制了各种 专用微机械作为微流控芯片的重要部件,如微泵、微 阀、微混合器、微执行机构等。从本质上讲,这种机 械操作的目的,包括细胞分类、细胞收集、流体混合 和流体驱动,都依赖于对流量的精确控制,因此,在 微流控系统中集成实时反馈的流量传感器是非常必 要的。近年来,研究者提出了利用微机电系统 (MEMS)和光学方法进行流量检测的方法,然而这 些集成系统通常需要额外的设备来进行分析,使得 操作变得复杂。飞秒激光作为一种可灵活加工真 3D结构的工具,无需掩模,可在微管道中快速、精确 地集成微流量计。

Liu 等^[79]在 PDMS 微流体通道中用双光子聚 合的方法集成了一个 3D 微机械,它作为一个直读 流量计,不需要复杂的传感器或通信组件。PDMS 管道由软光刻技术制成,宽度和深度分别为 80 µm 和 25 µm。微流量计如图 11 所示。微流量计结构 由水滴状的空心框架、指示器和弹簧杆组成,其中水 滴状空心框架可供流体流通,并与指示器固定连接, 用来感知流体的流动,弹簧杆将指示器与管道固定 位置相连,产生的约束力与流体冲击指示器时产生 的扭矩相平衡,从而使指示器发生偏转。实验表明,



图 10 新型微混合器。(a)新型 3D 混合元件的计算机辅助设计(CAD)图;(b)结构集成在管道中的 SEM 图像; (c)微混合器将去离子水(液体 A)和罗丹明 B 染色的去离子水(液体 B)混合后的光学显微镜图像

Fig. 10 Novel micromixer. (a) CAD rendering of novel 3D mixing element; (b) SEM image of structure integrated into microchannel; (c) optical image showing functionality of micromixer for de-ionized water (liquid A) and de-ionized water stained with Rhodamine B (liquid B)



图 11 微流量计。(a)微流量计的结构;(b)通道嵌入式流量计线路;(c)流量计随流速旋转的光学显微镜图像 Fig. 11 Schematics of microflowmeter. (a) Structure of microflowmeter; (b) flowmeter embedded in-line with microchannel; (c) optical images about rotation of flowmeter with different flow rates

当流速达到 6 μL/min 时,流量计偏转到达极限,如 果想增大量程,可通过改变弹簧杆的几何尺寸、形状 或材料来实现。该研究使用飞秒激光实现了微流控 管道内只读流量计的快速加工,不易堵塞,测量范围 灵活可调。胡文锦等^[80]利用液体胶 IPL,在 PDMS 微管道中加工了一种微弹簧结构的流量传感器,弹 簧圈数可调,所测流速可以达到 pL/min 量级,如 图 12 所示。弹簧结构受到管道中流体流动所产生 的黏性摩擦力时会逐渐伸长,直到弹簧产生的弹力 与流体产生的力平衡为止,因此通过度量弹簧的伸 长率就可以得到流速的大小。此外,调节飞秒激光 直写加工时的曝光能量,可以改变弹簧的厚度,进而 改变所测流速的量程。

4.4 微透镜

微透镜作为重要的光学组件,在微光学^[81-89]领 域应用广泛。例如,特征尺寸从几百微米到几十纳 米的微透镜被广泛用于光通信、微型光学系统、激光 束成型、光学传感,以及各种生物医学成像技术。在 过去的几十年中,微纳加工技术的快速发展推动了 微光学的进步,例如光刻、软光刻、干法刻蚀等技术 都可以快速加工出微透镜。然而,在大多数情况下, 上述技术不能实现微透镜在特定设备中的灵活集 成,如微流控芯片、功能性生物医学^[90-92]设备等,这 极大限制了它们在各种微光学系统中的应用。作为 实现 3D 微结构的重要手段,飞秒激光直写技术解 决了这一难题。利用飞秒激光加工微透镜的技术早



图 12 弹簧状流量传感器。(a)飞秒激光双光子直写加工系统;(b) 3D 弹簧状结构, 直径为 16 μm,节距为 10 μm;(c)芯片实物图

Fig. 12 Spring-like flow sensor. (a) Femtosecond laser two-photon direct writing system; (b) 3D spring-like structure with diameter of 16 μm and pitch of 10 μm; (c) photo of chip

已实现,例如,2010年,Wu等^[88]利用 SU-8 光刻胶 加工出精度为 20 nm 的非球面微透镜阵列, 2012年,Žukauskas等^[93]加工出高光学质量的锥 形微透镜和密排列透镜阵列。然而,上述研究制 备的均为固态微透镜,无法实现光学性能的动态 调谐^[94]。2015年,Lu等^[95]利用飞秒激光直写技 术制得了溶剂可调 PDMS 微透镜,实现了焦距的 动态可调;利用 PDMS光学性能好、惰性、无毒、生 物兼容等优点,在其中掺入硫黄素-9-1 作为光敏 剂,制得了光敏 PDMS光聚合物,进而在微管道中

加工出 PDMS 微透镜。PDMS 对有机溶剂非常敏 感,大多数有机溶剂会扩散到材料中,使材料膨 胀,因此加工出的 PDMS 微透镜具有溶剂响应特 性。向微管道中通人不同的溶剂,便可得到焦距 可调的微透镜,如图 13(a)所示。图 13(b)所示该 透镜焦距随不同溶剂溶解度的变化。此外,当将 原溶剂再次注入时,焦距调节的反应可逆,又由于 微透镜很小,相对较大的界面面积会导致溶剂的 扩散加快,因此响应时间很短,微透镜在几秒内即 可完成快速膨胀和收缩。



图 13 微透镜及其功能。(a) PDMS 微透镜在微流控设备中的集成;

(b)焦距随不同溶剂溶解度的变化,插图为不同溶剂刺激后的 PDMS 微透镜的聚焦图像

Fig. 13 Microlens and its functionality. (a) Integration of PDMS microlens with microfluidic device; (b) dependence of focal length on solubilities of different solvents, in which insets are focused images of PDMS microlens after stimulation of different solvents

4.5 微计数器

生物细胞计数可用于基于细胞的生命科学研究 和医学检查,是生物芯片的一个重要应用。实现成 功率高且简单易行的细胞计数操作是具有挑战性的 目标。目前的细胞计数方法有光波导和流式细胞 术,但光波导通常要求探头光精确耦合,并涉及复杂的操作,而流式细胞术是传统的低成本检测细胞方法,但是需要高功率激光和复杂光学系统的辅助。 作为一种强大的 3D 加工工具,飞秒激光直写技术 可以成功地加工出细胞微计数器。2015 年,Wu 等^[96]在Y形玻璃管道中加工出了计数器结构,如 图 14(a)所示,该结构由具有导向作用的外壁和具 有监测作用的微透镜组成,在管道中的集成如 图 14(b)所示;图 14(c)所示为在白光照射下,该结 构底部的透镜在充满乙醇的封闭管道中的聚焦光 点;图 14(d)所示为平面上局部结构的 SEM 图像。 当有合适大小的细胞经过该计数器结构时,外壁会 将细胞导向透镜的正上方,然后通过统计透镜处光 强的变化情况,即可得到穿过细胞的个数,如 图 14(e)所示。这种计数装置通过监测各聚焦点处 光强随时间的变化,实现了高性能的无耦合并行单 元计数,计数成功率达 100%,此外,外壁不仅可以 控制细胞的位置,还可以过滤变形的细胞。该结构 操作简单,检测成功率高,可并行计数,大幅增强了 LOC 系统的功能,在生物细胞分析、医学诊断等领 域具有广泛应用。



图 14 中心通道结合微透镜阵列在玻璃微通道的集成。(a)结构设计;(b)密闭微管道的光学显微镜图像; (c)光流体在管道中的聚焦特性;(d)平面上局部结构的 SEM 图像;(e)光流体设备控制细胞位置的中通功能

Fig. 14 Integration of center-pass combined microlens array into glass microchannel. (a) Design of structure; (b) optical micrograph of closed microchannel; (c) focusing characteristic of optofluidic device in channel; (d) SEM image of local structure on flat surface; (e) center-pass function of optofluidic device to control cell position

4.6 微纤维

生物仿生技术在纺织领域具有悠久的历史,为 人类提供了很多人造纤维生产知识,其中蜘蛛丝纤 维因具有优越的特性而备受关注。蜘蛛丝纤维在再 生医学领域有许多潜在的应用,例如外科缝合或人 造皮肤支架。然而,人造蜘蛛丝纤维的批量生产以 及纤维直径小于 5 μm 的人造蜘蛛丝纤维的生产仍 然处于瓶颈阶段。Lölsberg 等[97]采用流动聚焦的 方法,在PDMS 微管道中加工出了微纤维;受蜘蛛 纺丝的启发,通过软光刻的方法制得一个五通道的 PDMS 微芯片,然后通过 TPP 技术,直接在芯片中 制得 3D 蜘蛛喷丝器,生产出迄今为止最小的印刷 喷丝头,如图 15(a)、(b)所示。精确控制压力并保 持稳定的流动聚焦效果,通过湿法纺丝法制得直径 为 2.7 μm 的 微 纤 维, 如 图 15 (c)、(d) 所 示。 图 15(e)、(f)所示分别为未排列纤维和排列纤维的 光学显微镜图像。

5 微流控芯片的高效率飞秒激光加工 技术

5.1 壳层扫描技术

3D 功能器件的高效制备和集成是微流体应用

的关键。理论上,飞秒激光加工技术的空间分辨率 高,3D 原型制备能力强,无需掩模,工艺简单,使得 该技术可用于制备任何微结构。然而,从实际应用 的角度来看,该技术采用单点写入的方法,加工效 率低,尤其在加工大体积器件时需要数小时甚至 数十小时,限制了飞秒激光加工的应用。因此,在 保证加工精度和降低制备成本的同时,还需要实 现加工的高效率。对于一些特别的结构,当空心 部分只占整个微流控芯片的一小部分时,可以选 择使用正光刻胶^[98]。对于一些大尺寸微流控芯 片,可采用壳层扫描^[99]方式来提高飞秒激光加工 的效率[100]。这种方法通过扫描结构的最外表层, 使其发生 TPP,然后再通过紫外曝光,使内部结构 发生单光子聚合,这样使加工时间大幅缩短,对应 结构如图 16 所示。但是这种加工方法只可用于 壳体结构,且对结构的强度有一定的要求,不适用 于内部有复杂结构的微器件。

5.2 多焦点并行加工技术

为了既能进一步提高 TPP 效率,又能满足结构 的复杂性,研究者已经提出多种方法,例如,引入微 透镜阵列(MLAs)^[101]、空间光调制器(SLM)或光束 分离器将入射光分割成多个光束^[102]。在这些方法



图 15 微纤维芯片。(a)微流控管道中内嵌喷丝头的 SEM 图像;(b)直径为 12 μm 的喷嘴 SEM 图像特写; 干燥处理后对折的纺丝纤维(c)SEM 图像及(d)放大图;(e)未排列纤维和(f)排列纤维的光学显微镜图像

Fig. 15 Micro-fiber chip. (a) SEM image of spinneret embedded into microfluidic channel; (b) SEM image of close-up of nozzle tip with diameter of 12 μm; (c) SEM image of spun fiber that has broken in half after solvent drying and its (d) higher-magnification image; optical micrographs of (e) unaligned fiber and (f) aligned fibers



图 16 TPP 的纳米壳结构。有洞半球的 SEM 图像(a)俯视图和(b)倾斜视图;

(c)体积较大的长方体,制备时间仅为 3 min;(d) 填充因子为 100%的大面积六角微透镜阵列,制备时间仅为 3 min
 Fig. 16 Nano-shell structuring by TPP. (a) Top-view and (b) tilted-view SEM images of stand alone hemisphere with holes; (c) cuboid with large volume, whose fabrication time takes only 3 min; (d) hexagonal microlens array with fill-factor of 100% and large surface area, whose fabrication time takes only in 3 min

中,SLM 因具有高度的并行制备灵活性而成为应用 最广泛的方法之一。通过在 SLM 上生成计算机全 息图(CGH),可以任意控制焦阵的分布,进行多焦 点并行加工^[103-107]。Xu 等^[57]提出了一种基于 SLM 的并行多焦点飞秒激光扫描技术,在平面上采用多 焦点并行扫描加工阵列结构,首次将 3D 微器件快 速集成到微芯片中,大幅缩短了制备时间;SLM将 光分割成并行光束,显著缩短了加工时间,如 图 17(b)所示,采用 3×3 数组将时间缩短为原来的 1/9;分别设计5个目标点阵和7个目标点阵,在玻 璃管道中加工出了相应的过滤器,实现了对粒子的 过滤分选。多焦点并行加工示意图如图 17 所示。 但是该方法也有一定的缺点,这种并行扫描技术只 能加工阵列结构,所有的焦点只能沿着相同的扫描 路径,并且该方法的效率与焦点个数有关;此外,该 方法仍基于点对点扫描策略,因此制备尺寸较大的 3D 微结构也需要较长的时间。

5.3 面形焦场加工技术

近年来,研究者利用一些成型光束,如贝塞尔光 束、涡旋光束等,单次曝光出特定形状的微结构,如 微管。这种加工方法不仅极大地减少了加工时间, 而且制得的微结构具有很高的柔性,可以集成在微 管道中,但是这些光束形状有限,不能自由控制,严 重制约了这类方法的实际应用。通过一些光学调制 元件,可以将平行入射光的焦点调制成需要的图形, 当能量密度足够高时,通过单次曝光就可以得到所 需要的结构。大量的研究表明,使用相位调制液晶 SLM 单次曝光来加工结构可以极大地缩短加工时 间,但是相位角的随机性会使形状聚焦产生散斑噪 声,从而导致微观结构产生缺陷。为了解决这一问 题,Zhang 等^[108]提出了一种面曝光的方法,通过在 相位调制液晶 SLM 上连续加载多张全息图,加工 出了高质量的微结构。TPP要求足够的曝光时间, 激光在焦平面上多次曝光总时间等于单次曝光的时



- 图 17 多焦点并行加工示意图。(a)在 SLM 上显示一幅 CGH 图像,生成 9 个焦点,在给定的微通道内并行集成微观结构; (b) 9 焦点并行加工的结构;(c) 5 焦点加工微型过滤器;(d) 5 焦点加工微型过滤器 SEM 图像;(e)直径为 18.8 μm 的 癌细胞被微型过滤器阻拦的荧光显微镜图像
- Fig. 17 Schematics of multi-foci parallel micro-fabrication. (a) Displaying CGH image on SLM, generating 9 foci to parallelly integrate microstructures inside given microchannel; (b) structures using 9-foci parallel fabrication;
 (c) microfilter using 5-foci parallel fabrication; (d) SEM image of microfilter using 5-foci parallel fabrication;
 (e) fluorescence microscope images of cancer cell with diameter of 18.8 μm blocked by microfilter

间之和,因此只有多张全息图的重叠区域才可被加 工出来,减小了散斑噪声,提高了信噪比,既保证了 效率,又显著提高了微结构加工的光学均匀性。 图 18所示为3种加工方法示意图。从图 18 中可以 看出,多次曝光的结构明显优于单次曝光的结构,且 加工时间只需9s。采用多焦点并行加工技术也可 以将加工时间减少到1min以下,但不能加工出如 图18所示的复杂字母。



图 18 3 种加工方法示意图。(a)飞秒激光直写加工;(b)单次曝光全息飞秒激光直写图案;(c)多次曝光全息飞秒 激光直写图案;(d)经多次曝光改善的 SEM 图像;(e)改善后字母 E 细节;(f) 3 种加工方法的曝光能量、加工时间对比

Fig. 18 Schematics of three fabrication approaches. (a) Femtosecond laser direct writing; (b) single-exposure holographic femtosecond laser direct patterning; (c) multi-exposure holographic femtosecond laser direct patterning; (d) SEM image improved by multi-exposure; (e) detail of improved letter E; (f) comparison of corresponding laser power and fabrication time of three fabrication approaches

虽然上述方法提高了加工效率且保证了加工质 量,但是在相位调制 SLM 上连续加载几十张全息 图将耗费数百毫秒。为了实现在微通道中快速制备 更复杂的功能器件,在模式光束成形方法^[109]的基 础上,Zhang 等^[110]进一步提出一种新的方法:基于 混合区域幅度自由(MRAF)算法的全息成像方法 (MHP)。该方法允许单曝光而不是扫描焦点,利用 相位调制液晶 SLM 生成所需的形状图案,通过结 合混合区域振幅自由算法来保证波束能量的空间均 匀性,实现了高分辨率、高表面质量的微流体器件的 快速集成。图 19 所示为利用该方法在微通道中加 工的 200 μ m×200 μ m 微阱阵列。整个加工过程耗 时少于 240 ms;微捕获阵列的间隙大小可以根据不 同的需要进行专门设计,这意味着微捕获器能够捕 获较大尺寸范围的粒子;加工了间距为 8 μ m 的微 阱,将 3 种不同大小的 SiO₂粒子(直径 D 分别为 3, 5,10 μ m)注入微流体芯片中,只有直径为 10 μ m 的 粒子被捕获。图 19(d)所示的光学显微镜图像表 明,微结构成功捕获了最大的 SiO₂粒子,而较小的 粒子会绕过微结构。



图 19 微捕获阵列。(a)捕获过程示意图;(b)MRAF 算法流程图;(c)微阱阵列 SEM 图像;(d)捕获过程的光学显微镜图像 Fig. 19 Microtrap array. (a) Schematic of trapping process; (b) flowchart of MRAF algorithm; (c) SEM image of microtrap array; (d) optical micrograph of trapping process

6 结 论

在过去的 20 年中,微流控系统已经在化学、物 理、生物、材料科学、制药、组织工程和医学等领域得 到了广泛的应用。随着跨学科合作的快速发展,人 们对芯片的复杂性和兼容性有了更高的要求,芯片 的制备和多功能集成技术也引起了越来越多的 关注。

飞秒激光微加工技术作为一种功能强大的 3D 加工工具,具有可设计性和 3D 加工能力强、空间分 辨率高、精度高、可加工材料种类多,以及与其他加 工技术的兼容性高等优点,因此,飞秒激光加工技术 已被认为是一种先进的加工工具。本文介绍了这种 新型加工技术在微流体器件制备和功能化中的应 用;简要阐述了飞秒激光微加工和双光子光聚合的 基本原理;描述了飞秒激光加工技术在不同材料微 流控管道中制备 3D 微结构的加工工艺;以微过滤器、微混合器、微流量计、微透镜、微计数器、微纤维 等多种功能单元的集成为例,对新型微流控芯片的 制备和功能化进行了描述;最后说明了如何利用飞 秒激光技术实现微流控芯片的快速加工。

飞秒激光微加工技术在微流控芯片上的应用并 不仅限于上述例子。考虑到从聚合物、金属到氧化 物半导体等各种可加工材料的多样性,以及可设计 的加工能力,这种微制造技术在设计和集成各种功 能单元方面还有很大的空间。目前,与光刻技术相 比,飞秒激光在芯片制备和功能化领域的应用还处 于初级阶段,随着人们对芯片功能和复杂性的要求 越来越多,越来越多的微结构可以通过该技术进行 制备。而且,随着新一代激光器的飞速发展,该技术 的制备效率和稳定性将大幅提高,从而缩短时间和 降低经济成本。此外,一旦开发出新的光化学方案, 可加工材料将被扩展到更广泛的范围,那么微流控 芯片又将被开拓出更多功能。

以飞秒激光微加工为技术支持,微流控芯片将 可以实现越来越多的附加功能,并将于不久的将来 在科学研究和实际应用中得到更广泛的应用。

参考文献

- [1] Lin B C, Qin J H. Diagram of laboratory on a microfluidic chip[M]. Beijing: Science Press, 2008.
 林炳承,秦建华. 图解微流控芯片实验室[M]. 北京:科学出版社, 2008.
- [2] Whitesides G M. The origins and the future of microfluidics [J]. Nature, 2006, 442 (7101): 368-373.
- [3] Song Y J, Zhang Y Q, Bernard P E, et al. Multiplexed volumetric bar-chart chip for point-ofcare diagnostics[J]. Nature Communications, 2012, 3: 1283.
- [4] Manz A, Graber N, Widmer H M. Miniaturized total chemical analysis systems: a novel concept for chemical sensing [J]. Sensors and Actuators B: Chemical, 1990, 1: 244-248.
- [5] Craighead H. Future lab-on-a-chip technologies for interrogating individual molecules [M] // Rodgers P. Nanoscience and technology. Singapore: World Scientific, 2009: 330-336.
- [6] deMello A J. Control and detection of chemical reactions in microfluidic systems[J]. Nature, 2006, 442(7101): 394-402.
- [7] El-Ali J, Sorger P K, Jensen K F. Cells on chips
 [J]. Nature, 2006, 442(7101): 403-411.
- [8] Janasek D, Franzke J, Manz A. Scaling and the design of miniaturized chemical-analysis systems
 [J]. Nature, 2006, 442(7101): 374-380.
- [9] Psaltis D, Quake S R, Yang C. Developing optofluidic technology through the fusion of microfluidics and optics [J]. Nature, 2006, 442 (7101): 381-386.
- [10] Yager P, Edwards T, Fu E, et al. Microfluidic diagnostic technologies for global public health [J]. Nature, 2006, 442(7101): 412-418.
- [11] Gao X H, Jiang L, Su X O, et al. Microvalves actuated sandwich immunoassay on an integrated microfluidic system [J]. Electrophoresis, 2009, 30 (14): 2481-2487.
- [12] Kong J, Jiang L, Su X O, et al. Integrated microfluidic immunoassay for the rapid determination of clenbuterol [J]. Lab on a Chip, 2009, 9(11): 1541-1547.
- [13] Li B W, Jiang L, Xie H, et al. Development of

micropump-actuated negative pressure pinched injection for parallel electrophoresis on array microfluidic chip [J]. Electrophoresis, 2009, 30 (17): 3053-3057.

- [14] Li C Y, Dong X L, Qin J H, et al. Rapid nanoliter DNA hybridization based on reciprocating flow on a compact disk microfluidic device [J]. Analytica Chimica Acta, 2009, 640(1/2): 93-99.
- [15] Li Z Y, Sun K, Sunayama M, et al. On-chip fraction collection for multiple selected ssDNA fragments using isolated extraction channels [J]. Journal of Chromatography A, 2011, 1218(7): 997-1003.
- [16] Zhang Y, Yu H, Qin J H, et al. A microfluidic DNA computing processor for gene expression analysis and gene drug synthesis [J]. Biomicrofluidics, 2009, 3(4): 044105.
- [17] Sun K, Suzuki N, Li Z Y, et al. High-fidelity fractionation of ssDNA fragments differing in size by one-base on a spiral-channel electrophoretic chip[J]. Electrophoresis, 2009, 30(24): 4277-4284.
- [18] Blazej R G, Kumaresan P, Mathies R A. Microfabricated bioprocessor for integrated nanoliter-scale Sanger DNA sequencing [J]. Proceedings of the National Academy of Sciences of the United States of America, 2006, 103 (19): 7240-7245.
- [19] Huang S Q, Li C Y, Lin B C, et al. Microvalve and micropump controlled shuttle flow microfluidic device for rapid DNA hybridization [J]. Lab on a Chip, 2010, 10(21): 2925-2931.
- [20] Melin J, Quake S R. Microfluidic large-scale integration: the evolution of design rules for biological automation [J]. Annual Review of Biophysics and Biomolecular Structure, 2007, 36: 213-231.
- [21] Song M C, Liu Y, Zhu T L, et al. Injection molding of plastic microfluidic chip [J]. Nanotechnology and Precision Engineering, 2011, 9 (4): 329-334.
 宋满仓,刘莹,祝铁丽,等. 塑料微流控芯片的注 塑成型[J]. 纳米技术与精密工程, 2011, 9(4): 329-334.
- [22] Song M C, Liu Z, You T M, et al. Experiment research and numerical simulation of injection molding characteristics for ultra-thin wall plastic parts [J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2008, 44(8): 148-151.
 宋满仓,刘柱,于同敏,等. 超薄塑件注塑成形特性的试验研究与数值模拟[J]. 机械工程学报, 2008, 44(8): 148-151.

[23] Du X G, Guan Y X, Wang F R, et al. Fabrication of poly(methyl methacrylate)(PMMA) microfluidic chips by a simple hot embossing method [J]. Chemical Journal of Chinese Universities, 2003, 24 (11): 1962-1966.
杜晓光,关艳霞,王福仁,等.聚甲基丙烯酸甲酯

微流控分析芯片的简易热压制作法[J]. 高等学校 化学学报, 2003, 24(11): 1962-1966.

- [24] Sugioka K, Cheng Y. Ultrafast lasers: reliable tools for advanced materials processing [J]. Light: Science & Applications, 2014, 3(4): e149.
- [25] Gattass R R, Mazur E. Femtosecond laser micromachining in transparent materials[J]. Nature Photonics, 2008, 2(4): 219-225.
- [26] Stuart B C, Feit M D, Rubenchik A M, et al. Laser-induced damage in dielectrics with nanosecond to subpicosecond pulses [J]. Physical Review Letters, 1995, 74(12): 2248-2251.
- [27] Sun H B, Kawata S. Two-photon photopolymerization and 3D lithographic microfabrication [M] // Fatkullin N, Ikehara T, Jinnai, et al. Advances in polymer science. Berlin, Heidelberg: Springer, 2006, 170: 169-273.
- [28] Maruo S, Fourkas J T. Recent progress in multiphoton microfabrication [J]. Laser & Photonics Reviews, 2008, 2(1/2): 100-111.
- [29] Cao Y Y, Gan Z S, Jia B H, et al. Highphotosensitive resin for super-resolution direct-laserwriting based on photoinhibited polymerization [J]. Optics Express, 2011, 19(20): 19486-19494.
- [30] Takada K, Sun H B, Kawata S. Improved spatial resolution and surface roughness in photopolymerization-based laser nanowriting [J].
 Applied Physics Letters, 2005, 86(7): 071122.
- [31] Galajda P, Ormos P. Complex micromachines produced and driven by light [J]. Applied Physics Letters, 2001, 78(2): 249-251.
- [32] Lin X F, Hu G Q, Chen Q D, et al. A light-driven turbine-like micro-rotor and study on its light-tomechanical power conversion efficiency [J]. Applied Physics Letters, 2012, 101(11): 113901.
- [33] Maruo S, Ikuta K, Korogi H. Submicron manipulation tools driven by light in a liquid [J].
 Applied Physics Letters, 2003, 82(1): 133-135.
- [34] Maruo S, Inoue H. Optically driven micropump produced by three-dimensional two-photon microfabrication [J]. Applied Physics Letters, 2006, 89(14): 144101.
- [35] Maruo S, Takaura A, Saito Y. Optically driven micropump with a twin spiral microrotor[J]. Optics Express, 2009, 17(21): 18525-18532.

- [36] Sun H B, Kawata S. Two-photon laser precision microfabrication and its applications to micro-nano devices and systems [J]. Journal of Lightwave Technology, 2003, 21(3): 624-633.
- [37] Tian Y, Lu D X, Jiang H B, et al. Preparation of a novel ferrofluidic photoresist for two-photon photopolymerization technique [J]. Journal of Magnetism and Magnetic Materials, 2012, 324 (20): 3291-3294.
- [38] Tian Y, Zhang Y L, Ku J F, et al. High performance magnetically controllable microturbines
 [J]. Lab on a Chip, 2010, 10(21): 2902-2905.
- [39] Wang J, Xia H, Xu B B, et al. Remote manipulation of micronanomachines containing magnetic nanoparticles [J]. Optics Letters, 2009, 34(5): 581-583.
- [40] Xia H, Wang J, Tian Y, et al. Ferrofluids for fabrication of remotely controllable micronanomachines by two-photon polymerization [J]. Advanced Materials, 2010, 22(29): 3204-3207.
- [41] Zhu W, Li J X, Leong Y J, et al. 3D-printed artificial microfish [J]. Advanced Materials, 2015, 27(30): 4411-4417.
- [42] Zhang Y L, Chen Q D, Xia H, et al. Designable 3D nanofabrication by femtosecond laser direct writing
 [J]. Nanotoday, 2010, 5(5): 435-448.
- [43] Sun C K, Vallée F, Acioli L H, et al. Femtosecond-tunable measurement of electron thermalization in gold [J]. Physical Review B, 1994, 50(20): 15337-15348.
- [44] Raimondi M T, Eaton S M, Nava M M, et al. Two-photon laser polymerization: from fundamentals to biomedical application in tissue engineering and regenerative medicine[J]. Journal of Applied Biomaterials & Functional Materials, 2012, 10(1): 56-66.
- [45] Tan D F, Li Y, Qi F J, et al. Reduction in feature size of two-photon polymerization using SCR500[J].
 Applied Physics Letters, 2007, 90(7): 071106.
- [46] Kawata S, Sun H B, Tanaka T, et al. Finer features for functional microdevices [J]. Nature, 2001, 412(6848): 697-698.
- [47] Wong C C, Liu Y X, Wang K Y, et al. Size based sorting and patterning of microbeads by evaporation driven flow in a 3D micro-traps array[J]. Lab on a Chip, 2013, 13(18): 3663-3667.
- [48] Liao Y, Song J X, Li E, et al. Rapid prototyping of three-dimensional microfluidic mixers in glass by femtosecond laser direct writing[J]. Lab on a Chip, 2012, 12(4): 746-749.
- [49] Agarwal M, Gunasekaran R A, Coane P, et al.

Polymer-based variable focal length microlens system [J]. Journal of Micromechanics and Microengineering, 2004, 14(12): 1665-1673.

- [50] Heikenfeld J, Jajack A, Rogers J, et al. Wearable sensors: modalities, challenges, and prospects [J]. Lab on a Chip, 2018, 18(2): 217-248.
- [51] Yu H B, Zhou G Y, Chau F K, et al. A liquidfilled tunable double-focus microlens [J]. Optics Express, 2009, 17(6): 4782-4790.
- [52] Chronis N, Liu G L, Jeong K H, et al. Tunable liquid-filled microlens array integrated with microfluidic network[J]. Optics Express, 2003, 11 (19): 2370-2378.
- [53] Hong T F, Ju W J, Wu M C, et al. Rapid prototyping of PMMA microfluidic chips utilizing a CO₂ laser[J]. Microfluidics and Nanofluidics, 2010, 9(6): 1125-1133.
- [54] Love J C, Wolfe D B, Jacobs H O, et al. Microscope projection photolithography for rapid prototyping of masters with micron-scale features for use in soft lithography[J]. Langmuir, 2001, 17 (19): 6005-6012.
- [55] Wang J, He Y, Xia H, et al. Embellishment of microfluidic devices via femtosecond laser micronanofabrication for chip functionalization [J]. Lab on a Chip, 2010, 10(15): 1993-1996.
- [56] Sima F, Kawano H, Miyawaki A, et al. 3D biomimetic chips for cancer cell migration in nanometer-sized spaces using "ship-in-a-bottle" femtosecond laser processing[J]. ACS Applied Bio Materials, 2018, 1(5): 1667-1676.
- [57] Xu B, Du W Q, Li J W, et al. High efficiency integration of three-dimensional functional microdevices inside a microfluidic chip by using femtosecond laser multifoci parallel microfabrication [J]. Scientific Reports, 2016, 6: 19989.
- [58] Diepold T, Obermeier E. Smoothing of ultrasonically drilled holes in borosilicate glass by wet chemical etching[J]. Journal of Micromechanics and Microengineering, 1996, 6(1): 29-32.
- [59] McDonald J C, Whitesides G M. Poly (dimethylsiloxane) as a material for fabricating microfluidic devices [J]. Accounts of Chemical Research, 2002, 35(7): 491-499.
- [60] Akbari S, Pirbodaghi T, Kamm R D, et al. A versatile microfluidic device for high throughput production of microparticles and cell microencapsulation[J]. Lab on a Chip, 2017, 17 (12): 2067-2075.
- [61] Xu B, Shi Y, Lao Z X, et al. Real-time two-photon lithography in controlled flow to create a single-

microparticle array and particle-cluster array for optofluidic imaging [J]. Lab on a Chip, 2018, 18 (3): 442-450.

- [62] Chung J, Kim Y J, Yoon E. Highly-efficient singlecell capture in microfluidic array chips using differential hydrodynamic guiding structures [J].
 Applied Physics Letters, 2011, 98(12): 123701.
- [63] Kim J, Erath J, Rodriguez A, et al. A highefficiency microfluidic device for size-selective trapping and sorting [J]. Lab on a Chip, 2014, 14 (14): 2480-2490.
- [64] Liu Y J, Chen P Y, Yang J Y, et al. Threedimensional passive micromixer fabricated by twophoton polymerization for microfluidic mixing [J]. Sensors and Materials, 2014, 26(2): 39-44.
- [65] Li G Q, Fan H, Ren F F, et al. Multifunctional ultrathin aluminum foil: oil/water separation and particle filtration [J]. Journal of Materials Chemistry A, 2016, 4(48): 18832-18840.
- [66] Nagrath S, Sequist L V, Maheswaran S, et al. Isolation of rare circulating tumour cells in cancer patients by microchip technology[J]. Nature, 2007, 450(7173): 1235-1239.
- [67] Wei H B, Chueh B H, Wu H L, et al. Particle sorting using a porous membrane in a microfluidic device[J]. Lab on a Chip, 2011, 11(2): 238-245.
- [68] Yamada M, Nakashima M, Seki M. Pinched flow fractionation: continuous size separation of particles utilizing a laminar flow profile in a pinched microchannel [J]. Analytical Chemistry, 2004, 76 (18): 5465-5471.
- [69] McFaul S M, Lin B K, Ma H S. Cell separation based on size and deformability using microfluidic funnel ratchets[J]. Lab on a Chip, 2012, 12(13): 2369-2376.
- [70] Xu B, Hu W J, Du W Q, et al. Arch-like microsorters with multi-modal and cloggingimproved filtering functions by using femtosecond laser multifocal parallel microfabrication [J]. Optics Express, 2017, 25(14): 16739-16753.
- [71] Yoon Y, Kim S, Lee J, et al. Clogging-free microfluidics for continuous size-based separation of microparticles [J]. Scientific Reports, 2016, 6: 26531.
- Skowronek V, Rambach R W, Franke T. Surface acoustic wave controlled integrated band-pass filter
 [J]. Microfluidics and Nanofluidics, 2015, 19(2): 335-341.
- [73] Wang X, Papautsky I. Size-based microfluidic multimodal microparticle sorter[J]. Lab on a Chip, 2015, 15(5): 1350-1359.

- [74] Zhang D Y, Men L Q, Chen Q Y. Femtosecond laser microfabricated microfilters for particle-liquid separation in a microfluidic chip [J]. IEEE Journal of Selected Topics in Quantum Electronics, 2019, 25(1): 7300407.
- Bertin N, Spelman T A, Combriat T, et al.
 Bubble-based acoustic micropropulsors: active surfaces and mixers [J]. Lab on a Chip, 2017, 17 (8): 1515-1528.
- [76] van't Oever J, Spannenburg N, Offerhaus H, et al. In-chip direct laser writing of a centimeter-scale acoustic micromixer [J]. Journal of Micro/ Nanolithography, MEMS, and MOEMS, 2015, 14 (2): 023503.
- [77] Lin C L, Liu Y J, Lin Z D, et al. Laser direct writing 3D structures for microfluidic channels: flow meter and mixer [J]. Proceedings of SPIE, 2015, 9730: 93200H.
- [78] Oellers M, Bunge F, Lucklum F, et al. Novel design of additively manufactured micromixer in a microchannel comprising mounting and sealing elements[C] // Multidisciplinary Digital Publishing Institute Proceedings, September 9-12, 2018, Graz, Austria. [S.1.]: Proceedings, 2018, 2(13): 1000.
- Liu Y J, Yang J Y, Nie Y M, et al. A simple and direct reading flow meter fabricated by two-photon polymerization for microfluidic channel [J]. Microfluidics and Nanofluidics, 2015, 18(3): 427-431.
- [80] Hu W J, Xu B, Shi Y, et al. Flow sensor with high sensitivity fabricated by femtosecond laser [J]. Chinese Journal of Lasers, 2018, 45(9): 0902001. 胡文锦, 许兵, 史杨, 等. 飞秒激光制备高敏感度 流量传感器[J]. 中国激光, 2018, 45(9): 0902001.
- [81] Chen Q D, Lin X F, Niu L G, et al. Dammann gratings as integratable micro-optical elements created by laser micronanofabrication via two-photon photopolymerization[J]. Optics Letters, 2008, 33 (21): 2559-2561.
- [82] Chen Q D, Wu D, Niu L G, et al. Phase lenses and mirrors created by laser micronanofabrication via two-photon photopolymerization [J]. Applied Physics Letters, 2007, 91(17): 171105.
- [83] Guo R, Xiao S Z, ZhaiX M, et al. Micro lens fabrication by means of femtosecond two photon photopolymerization[J]. Optics Express, 2006, 14 (2): 810-816.
- [84] Niu L G, Wang D, Jiang T, et al. High fill-factor multilevel Fresnel zone plate arrays by femtosecond laser direct writing [J]. Optics Communications, 2011, 284(3): 777-781.

- [85] Seet K K, Mizeikis V, Matsuo S, et al. Threedimensional spiral-architecture photonic crystals obtained by direct laser writing [J]. Advanced Materials, 2005, 17(5): 541-545.
- [86] Sun H B, Matsuo S, Misawa H. Three-dimensional photonic crystal structures achieved with twophoton-absorption photopolymerization of resin[J]. Applied Physics Letters, 1999, 74(6): 786-788.
- [87] Wu D, Niu L G, Chen Q D, et al. High efficiency multilevel phase-type fractal zone plates [J]. Optics Letters, 2008, 33(24): 2913-2915.
- [88] Wu D, Wu S Z, Niu L G, et al. High numerical aperture microlens arrays of close packing [J]. Applied Physics Letters, 2010, 97(3): 031109.
- [89] von Freymann G, Ledermann A, Thiel M, et al. Three-dimensional nanostructures for photonics [J]. Advanced Functional Materials, 2010, 20(7): 1038-1052.
- [90] Eaton S M, de Marco C, Martinez-Vazquez R, et al. Femtosecond laser microstructuring for polymeric lab-on-chips[J]. Journal of Biophotonics, 2012, 5(8/9): 687-702.
- [91] Stichel T, Hecht B, Houbertz R, et al. Twophoton polymerization as method for the fabrication of large scale biomedical scaffold applications [J]. Journal of Laser Micro/Nanoengineering, 2010, 5 (3): 209-212.
- [92] Gittard S D, Narayan R J, Jin C, et al. Pulsed laser deposition of antimicrobial silver coating on Ormocer[®] microneedles[J]. Biofabrication, 2009, 1 (4): 041001.
- [93] Žukauskas A, Tikuiǎis K K, Ščiuka M, et al. Single-step direct laser fabrication of complex shaped microoptical components[J]. Proceedings of SPIE, 2012, 8428: 84280K.
- [94] Seow Y C, Liu A Q, Chin L K, et al. Different curvatures of tunable liquid microlens via the control of laminar flow rate [J]. Applied Physics Letters, 2008, 93(8): 084101.
- [95] Lu D X, Zhang Y L, Han D D, et al. Solventtunable PDMS microlens fabricated by femtosecond laser direct writing [J]. Journal of Materials Chemistry C, 2015, 3(8): 1751-1756.
- [96] Wu D, Niu L G, Wu S Z, et al. Ship-in-a-bottle femtosecond laser integration of optofluidic microlens arrays with center-pass units enabling coupling-free parallel cell counting with a 100% success rate[J]. Lab on a Chip, 2015, 15(6): 1515-1523.
- [97] Lölsberg J, Linkhorst J, Cinar A, *et al*. 3D nanofabrication inside rapid prototyped microfluidic

channels showcased by wet-spinning of single micrometre fibres[J]. Lab on a Chip, 2018, 18(9): 1341-1348.

- [98] Zhou W H, Kuebler S M, Braun K, et al. An efficient two-photon-generated photoacid applied to positive-tone 3D microfabrication [J]. Science, 2002, 296(5570): 1106-1109.
- [99] Tanaka T, Sun H B, Kawata S. Rapid subdiffraction-limit laser micro/nanoprocessing in a threshold material system [J]. Applied Physics Letters, 2002, 80(2): 312-314.
- [100] Wu D, Chen Q D, Niu L G, et al. Femtosecond laser rapid prototyping of nanoshells and suspending components towards microfluidic devices[J]. Lab on a Chip, 2009, 9(16): 2391-2394.
- [101] Kato J, Takeyasu N, Adachi Y, et al. Multiplespot parallel processing for laser micronanofabrication[J]. Applied Physics Letters, 2005, 86(4): 044102.
- [102] Ζ, Ζ S, Dong Х Zhao Duan Х М. Micronanofabrication of assembled threedimensional microstructures by designable multiple beams multiphoton processing [J]. Applied Physics Letters, 2007, 91(12): 124103.
- [103] Jesacher A, Booth M J. Parallel direct laser writing in three dimensions with spatially dependent aberration correction[J]. Optics Express, 2010, 18 (20): 21090-21099.
- [104] Obata K, Koch J, Hinze U, et al. Multi-focus two-

photon polymerization technique based on individually controlled phase modulation[J]. Optics Express, 2010, 18(16): 17193-17200.

- [105] Takahashi H, Hasegawa S, Takita A, et al. Sparse-exposure technique in holographic twophoton polymerization [J]. Optics Express, 2008, 16(21): 16592-16599.
- [106] Yamaji M, Kawashima H, Suzuki J, et al. Three dimensional micromachining inside a transparent material by single pulse femtosecond laser through a hologram [J]. Applied Physics Letters, 2008, 93 (4): 041116.
- [107] Jenness N J, Hill R T, Hucknall A, et al. A versatile diffractive maskless lithography for singleshot and serial microfabrication[J]. Optics Express, 2010, 18(11): 11754-11762.
- [108] Zhang C C, Hu Y L, Li J W, et al. An improved multi-exposure approach for high quality holographic femtosecond laser patterning [J]. Applied Physics Letters, 2014, 105(22): 221104.
- [109] Zhang S J, Li Y, Liu Z P, et al. Two-photon polymerization of a three dimensional structure using beams with orbital angular momentum [J]. Applied Physics Letters, 2014, 105(6): 061101.
- [110] Zhang C C, Hu Y L, Du W Q, et al. Optimized holographic femtosecond laser patterning method towards rapid integration of high-quality functional devices in microchannels [J]. Scientific Reports, 2016, 6: 33281.