高分辨率共孔径同轴三反光学系统

陈 哲¹² 张星祥¹ 陈长征¹ 任建岳¹ ¹中国科学院长春光学精密机械与物理研究所,吉林长春 130033 ²中国科学院大学,北京 100049

摘要 为实现高分辨率全天候对地观测,充分利用了长焦距、大孔径空间光学系统的特点,设计了可见、红外共孔径 光学系统。系统由可见光光学系统和红外子系统组成,视场角1.3°×0.1°,便于共光路同时推扫成像。可见光光学 系统采用同轴三反结构,谱段0.38~0.78 μm,焦距25 m,F数10,具有中间像面和实际出瞳,便于抑制杂散光。在可 见光光学系统出瞳附近分光并以红外子系统与之承接,形成共孔径红外光学系统,谱段8~10.5 μm,焦距4 m,F数 1.6。优化后,双波段像质均接近衍射极限,满足设计指标且全系统结构紧凑。进行了公差分析,并通过蒙特卡罗方 法验证了公差分配的结果满足静态传递函数优于0.2的设计要求。 关键词 光学设计;共孔径同轴三反光学系统;像质评价;公差分析 中图分类号 0439 文献标识码 A

doi: 10.3788/CJL201542.1116002

A Common Aperture Coaxial Three–Mirror Optical System with High Resolution

Chen Zhe^{1,2} Zhang Xingxiang¹ Chen Changzheng¹ Ren Jianyue¹

¹Changchun Institute of Optics, Fine Mechanics and Physics, Chinese Academy of Sciences, Changchun, Jilin 130033, China ²University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China

Abstract In order to realize the round-the-clock space-to-earth observation with high resolution, a visible and infrared bands common aperture optical system is designed, taking full advantage of the high resolution of the space optical system with long focal length and large aperture. The system consists of a visible spectrum optical system and an infrared (IR) subsystem. The fields of view for the two spectral ranges are both $1.3^{\circ}\times0.1^{\circ}$ which is convenient for push-broom imaging simultaneously. A coaxial three-mirror structure with a middle image plane and a real exit pupil to facilitate suppressing the stray light is utilized by the visible spectrum optical system whose working wavelength band is $0.38 \sim 0.78 \ \mu m$, focal length is $25 \ m$, and *F*-number is 10. The beam is split near the exit pupil of the visible spectrum optical system are integrated into a common aperture IR optical system, whose working wavelength band is $8 \sim 10.5 \ \mu m$, focal length is $4 \ m$ and *F*-number is 1.6. After optimization, the structure of the whole system is compact, and the image quality in the two bands approaches the diffraction limit satisfying the design requirement. The tolerance analysis of the two systems is accomplished, and the result of Monte-Carlo analysis indicates that a static modulation transfer function(MTF) better than 0.2 is achievable.

Key words optical design; common aperture coaxial three-mirror optical system; image quality evaluation; tolerance analysis

OCIS codes 220.4830; 110.4850; 110.3000; 110.6770

收稿日期: 2015-06-17; 收到修改稿日期: 2015-08-25

基金项目: 吉林省科技发展计划项目(20126016)

作者简介:陈哲(1987—),男,博士研究生,主要从事空间光学系统设计及检测技术方面的研究。

E-mail:chenzheyiyezhiqiu@126.com

导师简介:任建岳(1952—),男,研究员,博士生导师,主要从事光学遥感器的研制和性能评价方面的研究。 E-mail: reny@sohu.com

1 引 言

高分辨率、大视场和多谱段成像光学系统是空间光学领域的重要研究内容。20世纪90年代以来,美国、 俄罗斯、法国、以色列和我国先后研制了米级分辨率的光学遥感器,但对米级以下高分辨率光学遥感器的研制,我国与世界先进水平仍存在差距¹¹¹。多谱段成像空间相机,可实现全天候观测,提高目标探测和识别能力。因此对高分辨率、多谱段空间相机光学系统的研究具有重要意义。

卫星的轨道高度一定时,相机的地面分辨率和覆盖范围由光学系统的角分辨率和视场角决定。光学系统的入瞳直径越大其角分辨率越高。对于可见光波段,大口径折射系统需采用特殊光学材料且结构复杂, 对材料的光学均匀性、加工与装调的要求极高,对环境的变化又极其敏感;折反射系统同样结构复杂,存在 视场小和消二级光谱的问题;反射系统不存在色差,有利于实现大孔径宽谱段成像,可利用非球面校正像 差,形式灵活,结构紧凑,便于轻量化设计。两反系统变量较少,视场较小,而三反系统具有3个半径、3个圆 锥系数、2个间隔共8个参数,除满足焦距、球差、彗差、像散、场曲的条件外还有3个变量进行结构优化和系 统布局。两次成像的同轴三反光学系统相较于离轴三反而言,具有加工和装调相对容易、筒长短、体积小的 特点,由于发射运载能力有限,许多大口径空间遥感光学系统仍采用同轴三反结构^[2]。此类系统存在中间像 面和实出瞳,理论上能够实现100%的冷光阑效率并能有效抑制杂散光,且有利于不同谱段共光路设计。本 文在同轴三反系统的基础上,通过可见、红外(IR)谱段共孔径光路设计,在出瞳前端分光,可见光部分经反射 成像,红外部分经过后端的红外子系统成像,提高了对地观测能力。

2 光学系统结构参数的确定

光学系统结构参数关系可表示为3:

$$f = Ha/G , \tag{1}$$

$$\theta_e = a/f , \qquad (2)$$

$$\theta_{\circ} = 1.22\lambda/D , \qquad (3)$$

$$L = 2H \tan \omega , \qquad (4)$$

式中f为焦距,轨道高度 H为 500 km。可见光和红外谱段,探测器像元尺寸 a 分别为 8 µm 和 25 µm,地面像元 分辨率 G分别为 0.16 m 和 3.125 m。 λ 为工作波长,D为入射光瞳口径, θ_{o} 为光学系统的角分辨率, θ_{e} 为像元 角分辨率。空间相机采用推扫成像方式,光学系统的视场角为 2 ω ,要求地面覆盖宽度 L大于 8 km。相机在 奈奎斯特频率 $\rho_{N}[\rho_{N} = 1/(2a)]$ 处的静态传递函数 $F_{static}(\rho_{N})^{[3]}$:

$$F_{\text{static}}(\rho_{\text{N}}) = F_{\text{design}}(\rho_{\text{N}}) \cdot F_{\text{alignment}} \cdot F_{\text{c}} \cdot F_{\text{sample}}(\rho_{\text{N}}) , \qquad (5)$$

式中 *F*_{design}(*ρ*_N)为光学系统的平均设计传递函数,加工装调传递函数*F*_{alignment}取 0.85,电子线路传递函数*F*_e取 0.9,采样过程传递函数 *F*_{sample}(*ρ*_N)为 0.64,通常要求 *F*_{static}(*ρ*_N)≥0.2。由(1)~(5)式,综合考虑各项指标要求,光学系 统的主要设计参数如表1所示。

Parameters	Visible	IR
Spectral bands /µm	0.38~0.78	8~10.5
Focal length /m	25	4
Aperture /m	2.5	2.5
G /m	0.16	3.125
Field of view /(°)	≥0.92	≥0.92
$F_{ m alignment}$ • $F_{ m design}(\! ho_{ m N})$	≥0.347	≥0.347
$F_{ m design}$	≥0.408	≥0.408

表1 光学系统设计参数 Table 1 Design parameters of optical systems

可见光谱段成像系统(同时也是红外谱段的共孔径光路)采用同轴三反光学系统,此类系统初始结构参数的计算诸多文献已有介绍¹⁴,不再赘述。

3 光学系统优化设计

在初始结构的基础上,通过视场偏置消除二次遮拦。在优化过程中,通过增加三镜六次非球面系数来 增加变量以减小系统像差。优化的过程也是调整结构布局的过程,应注意协调光路的折叠方式与出瞳的位 置,以便在压缩尺寸的同时实现红外子系统与同轴三反光学系统出瞳的承接。

当系统存在遮拦,其衍射置限点扩展函数(PSF)的形状和大小会随遮拦比的变化而变化。当中心遮拦为 圆对称时,遮拦比的增加将导致 PSF亮度的下降和次级大的增强^[5],同时将导致调制传递函数(MTF)曲线的下 降和变形。事实上,同轴偏视场光学系统的遮拦并非圆对称,PSF的形状和不同方向上的 MTF都会相应变 化。所以在对此类系统进行像质评价时,应将所有遮拦计算在内。

对于同轴系统,遮拦不只来自次镜,次镜支撑杆和遮光罩同样会产生遮拦,且更加不对称。对于三反系统,用于控制杂散光的遮光罩和光阑主要包括^[6-7]:外遮光罩、次镜遮光罩、主镜中心孔遮光罩、视场光阑和里 奥光阑。其中次镜遮光罩主要遮挡未被外遮光罩遮挡且不经主次镜反射而经主镜中心孔直接进入后系统 的小角度入射的光线,其会对视场内成像光束产生遮拦,引起像质下降。在优化设计时,针对遮光罩应注意 以下三点:1)反复估算遮光罩尺寸和遮拦面积并分析像质,通过控制次镜大小、镜间距离和特殊光线角度来 减小遮拦尺寸,使最终像质达到最优;2)次镜遮光罩的遮拦面积尤其是横向尺寸会随设计视场的增加而增 大,应适当协调视场和遮拦的关系,防止中心遮拦过大引起传递函数的明显下降;3)虽然增加外遮光罩的长 度可使次镜遮光罩得到一定程度的压缩,但巨大的外遮光罩的设计与实现存在困难^[8-9]。

对于红外子系统,在出瞳前端分光。如果需要,可将整个红外子系统放在冷箱中,将分光镜作为杜瓦瓶的入射窗口,并设置冷光阑。设计时,应注意减小出瞳尺寸,控制光阑像差,以降低背景杂光的强度,提高冷光阑效率,若光阑像差为零,则可实现100%的冷光阑效率。红外子系统采用折射系统,在校正单色像差的同时应注意材料的选择以校正色差^[10]。

4 设计实例

在初始结构的基础上经过优化设计得到同轴偏视场三反光学系统,即可见光谱段光学系统,结构参数 见表 2, 焦距 25 m, 孔径光阑位于主镜上, 口径 2.5 m, 全视场 1.3°×0.1°, 适合推扫成像方式工作。

	Radius /mm	Thickness /mm	Conic	6^{th} order coefficients
Primary mirror	-9722.7271	-3909.8804	-0.9506	0
Secondary mirror	-2564.8363	6725.3626	-2.3365	0
Tertiary mirror	-3465.2646	-4032.0815	-0.4485	-5.0992×10 ⁻²¹

表2 同轴三反光学系统结构参数

可见光谱段光学系统、红外谱段光学系统以及双谱段整体结构分别如图 1(a)~(c)所示。光路依图所示镜 面编号顺序折转,主、次、三镜编号分别为1、2、5,编号9为可见谱段焦面,编号3、4、6、7、8的反射镜为平面 镜,其中4、6、8镜是同一块反射镜。为减少镜面缺陷对像质的影响,折叠镜3远离中间像面。分光镜7位于 光学系统的实际出瞳前端,可见谱段光线经反射汇聚至可见焦面,红外谱段经透射进入红外子系统再会聚 至红外焦面。分光镜经镀膜处理后,红外谱段透射率高于95%,可见光的反射率高于90%。系统总长f'/ 4.8~f'/4.7,高f'/10,结构紧凑。光学系统具有两次像面和实出瞳,可在一次像面处设置视场光阑,在出瞳设 置里奥光阑以有效控制杂散光。

Table 2 Structural parameters of coaxial three-mirror optical system

图 1(b)中的共孔径红外光学系统包括三反光学系统和红外子系统,整体焦距4m,视场1.3°×0.1°。红外 子系统如图 1(d)所示,结构参数见表3。图 1(d)中左起第1片平行平板为分光镜7,材料为Ge。所有镜面均为 球面。在视场范围内有少量光阑像差残留,经计算,各视场冷光阑效率均高于96%。可知,实出瞳分光和共 孔径成像在充分利用三反系统大孔径优势的同时能够有效控制背景杂光对像质的影响。



图1 光学系统结构。(a)可见光谱段光学系统;(b)红外谱段光学系统;(c)整体光学系统;(d)红外子系统

Fig.1 Optical system configuration. (a) Visible spectrum optical system; (b) IR-band optical system; (c) whole optical system;

(d) IR subsystem表3 红外子系统结构参数

Table 3	Structural	parameters	of IR	subsystem
---------	------------	------------	-------	-----------

Surface	Radius /mm	Thickness /mm	Material	Aperture /mm
1	-249.0725	60.0000	Ge	221.7641
2	-302.1192	5.0000		265.3145
3	417.3421	52.3391	ZnSe	280.9466
4	351.1098	7.9178		264.2672
5	398.7362	55.0654	Ge	266.3323
6	523.2788	206.3427		246.2663
7	322.8316	60.0000	Ge	192.0976
8	387.9416	95.1378		163.3899
Image	Infinity	0		

5 光学性能分析

光学系统视场角1.3°×0.1°,由(4)式得地面覆盖宽度达11.35 km。由于视场的对称性,选择5个视场角进行像质评价,如表4所示。

	表4 视场角				
	Table 4 Field of view				
	1	2	3	4	5
x /(°)	0	0.455	0.65	0.455	0.65
y /(°)	0.51	0.46	0.46	0.56	0.56

针对上述光学系统设计了遮光罩。在此给出对像质产生影响的次镜及其遮光罩和支撑杆所产生的遮拦,如图2所示,图2(a)为支撑杆和次镜产生的遮拦,下文称遮拦1;图2(b)为支撑杆、次镜及其遮光罩产生的 遮拦,下文称遮拦2。图中阴影部分代表遮拦。



Fig.2 Area of obscuration of coaxial three-mirror optical system. (a) Obscuration 1; (b) obscuration 2

中 国 激 光

光学系统点列图如图3所示。各视场点列图直径均方根值均小于艾里斑直径(可见谱段14.6 μm;红外 谱段36.4 μm),在像元尺寸以内。MTF曲线如图4所示,图中曲线束1代表不计算遮拦时各视场的MTF曲线; 曲线束2代表带有遮拦1时各视场的MTF曲线;曲线束3代表带有遮拦2时各视场的MTF曲线。三种情况下 可见光谱段奈奎斯特频率(62.5 lp/mm)处全视场平均MTF值分别为0.537、0.464、0.415;红外谱段奈奎斯特频 率(20 lp/mm)处全视场平均MTF值分别为0.608、0.528、0.468。由图可见,三种情况下MTF均接近衍射极限, 但由于遮拦不对称,子午和弧矢方向的MTF曲线存在差别。尽管遮拦使MTF曲线有所下降,但最终全视场 平均MTF依然满足大于0.408的设计要求,可保证光学系统的静态传递函数优于0.2。



Fig.3 Spot diagram. (a) Visible spectrum range; (b) IR-band





6 公差分析

同轴三反光学系统的每个反射镜均有6个自由度:相对于镜面中心的局部坐标系在x方向、y方向和z方向的平移自由度,以及绕x轴、y轴和z轴的旋转自由度。红外子系统旋转对称,则每片透镜有5个自由度。因此每个反射镜面有6个位置公差,每片透镜有5个位置公差。加工公差包括曲率半径公差、二次曲面系数公差、面型公差(RMS)以及六次非球面系数公差^[11]。为保证光学系统全视场的像质,以表4所示的5个视场奈 奎斯特频率处的MTF作为性能指标,以像面的位置作为补偿调整参数进行公差分析。

详细的公差分配过程包括灵敏度、反转灵敏度分析和蒙特卡罗分析,在此不再赘述。通过灵敏度分析 可知,主镜公差最为严格,所以装调时可将主镜固定,作为基准,对次、三镜进行装调,再装调红外子系统。 表5、表6分别给出了同轴三反光学系统和红外子系统的公差分配结果。表6中透镜依图1(d)自左至右编 号。光学系统中的平面反射镜和分光镜的装调公差较宽松,面形公差与其他反射镜相同。

全部公差确定后,通过蒙特卡罗分析来验证公差分配结果,即令所有参数在正负公差范围内以正态概 率分布取值并对光学系统进行性能分析。分析时,同轴三反光学系统和红外子系统公差分别依表5、表6取 值。对带有遮拦2的同轴三反光学系统和共孔径红外光学系统各分析了500个蒙特卡罗样本,即模拟了500 个加工和装调后的光学系统。计算两个光学系统奈奎斯特频率处各自的平均MTF,得到统计结果如表7所 示。二者累积概率随MTF变化的曲线如图5所示。

Item	Primary mirror	r Seconda	ry mirror	Tertiary mirror
Displacement x /mm	_	0.	02	0.2
Displacement y /mm	_	0.	03	0.2
Displacement z /mm	_	0.	13	1
Tilt $\alpha/(")$	-	2	3	6
Tilt $\beta/(")$	-	2	3	6
Tilt $\gamma/('')$	-	6	0	60
ΔR /mm	0.3	0	.5	2
ΔK	0.0005	0.0	001	0.0003
ΔB	-		-	5×10 ⁻²²
Surface error RMS (λ =632.8 nm)	λ/50	λ/	50	$\lambda/50$
	表6 红外子	子系统公差		
	Table 6 Tolerance	e of IR subsystem		
Item	Lens 1	Lens 2	Lens 3	Lens 4
Displacement x /mm	0.2	0.15	0.15	0.15
Displacement y /mm	0.2	0.15	0.15	0.15
Displacement z /mm	0.3	0.3	0.2	0.2
Tilt α /(")	15	15	12	15
Tilt β /(")	15	15	12	15
ΔR /mm	0.15	0.15	0.15	0.2
Surface error RMS (λ=9 μm)	λ/50	$\lambda/50$	λ/50	λ/50
(a) Monte Carlo (500 trials)	Field 1 Field 2 Field 3 Field 4 Field 5	(b) Monte Carlo (500 trials) \$ 100	Field 1 Field 2 Field 3 Field 4 Field 5	
A 190 80 70 60 50 9 40 10 0 0.330633 60 0.330633 60 60 0.330633 60 60 0.330633 60 60 0.330633 60 60 0.330633 60 60 0.330633 60 60 0.33063 60 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 60 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33063 0.33060 0.33060 0.33060 0.33060 0.33060 0.33060 0.33060 0.33000 0.330000000000	2 0.197975	90 90 90 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70	0.258275	
62.5000001 图 5 累计	/mm 概率曲线图。 (a))可见光谱段; (b) 红外	谱段	
Fig.5 Curves of the cur	nulative probability 表7 蒙特卡	y. (a) Visible spectrum 罗分析结果	range; (b) IR-band	
	Table 7 Monte Ca	rlo analysis results		

	表5	同轴三反光学系统公差
5	т.1	f : .] . h

 MTF

 Nulative probability
 MTF

 Visible spectrum range (62.5 lp/mm)
 IR-band (20 lp/mm)

 50%
 0.384
 0.401

 84.1%
 0.348
 0.353

97.7%

99.9%

由表7和图6可见,依公差分配结果进行加工装调后,大于84%的可见光谱段光学系统的MTF优于

0.298

0.218

0.298

0.247

中 国 激 光

0.348,大于 84% 的红外谱段光学系统的 MTF 优于 0.353,对比表 1 可知 84% 以上的光学系统满足静态 MTF 优于 0.2 的设计要求。

对于如此巨大的三反光学系统,公差是难以避免的。在轨运行时,需采用主动光学手段对系统由温度、 震动等引起的失调进行补偿。如在主镜后安装促动器以控制面形和波前,在次镜后安装精调位置和方向的 促动器以补偿元件的失调。失调量和主动调整方案与镜体的支撑、轻量化和系统的桁架等结构关系密切, 不是重点,限于篇幅,不再赘述。

7 结 论

所设计的双谱段共孔径同轴三反光学系统在 500 km 轨道,地面覆盖宽度达 11.35 km,0.38~0.78 μm 可见 光谱段分辨率 0.16 m,8~10.5 μm 红外谱段分辨率 3.125 m,其中红外子系统与同轴三反系统出瞳承接,冷光 阑效率高于 96%,两个谱段光学系统像质均接近衍射极限。对全系统进行了公差分析,对公差分配结果进 行的蒙特卡罗分析表明 84%以上的光学系统满足静态 MTF 优于 0.2 的要求。该系统杂光易于控制,结构紧 凑,适用于高分辨率、大视场、多谱段、全天候对地推扫成像,在航天遥感领域具有良好的应用前景。

参考文献

1 Hu Jun, Wang Dong, Sun Tianyu. Application and development of recent space optical imaging remote sensors[J]. Chinese Journal of Optics and Applied Optics, 2010, 3(6): 519-533.

胡 君,王 栋,孙天宇.现代航天光学成像遥感器的应用与发展[J].中国光学,2010,3(6):519-533.

2 Gong Dun, Wang Hong. Optical design of large field and low distortion coaxial three mirror system with free-form surface[J]. Acta Optica Sinica, 2014, 34(7): 0722001.

巩 盾,王 红.含有自由曲面的大视场低畸变同轴三反射光学系统设计[J].光学学报,2014,34(7):0722001.

3 Zhang Xiaofei, Chen Lizi, Du Shaojun. Optical system design of off-axis three-mirror camera with resolution of 1 m[J]. Laser & Optoelectronics Progress, 2013, 50(6): 062204.

张晓飞, 陈力子, 杜少军. 1m分辨率离轴三反相机光学系统设计[J]. 激光与光电子学进展, 2013, 50(6): 062204.

4 Cheng Hongtao. Design and research of the large astronomical coaxial three-mirror telescope system[J]. Acta Optica Sinica, 2013, 33 (05): 0522002.

程洪涛.共轴大型天文三反望远物镜的设计研究[J].光学学报,2013,33(05):0522002.

- 5 Wilson R N. Reflecting Telescope Optics I[M]. Berlin: Springer, 2004: 302-304.
- 6 Zhu Yang, Zhang Xin, Wu Yanxiong, *et al.*. Research on the optical design and stray light suppression for off-axis reflective space astronomical telescope[J]. Acta Optica Sinica, 2014, 34(8): 0822002.

朱 杨,张 新,伍雁雄,等.离轴反射式空间天文望远系统设计及其杂散光抑制研究[J].光学学报,2014,34(08):0822002.

7 Lin Jianchun, Sun Liwei, Chen Boyang, *et al.*. Stray light analysis of a coaxial two reflect mirror system and optimized design of inner photomask[J]. Chinese J Lasers, 2013, 40(1): 0116001.

林剑春,孙丽崴,陈博洋,等.同轴两反光学系统杂散光分析及内遮光罩优化设计[J].中国激光,2013,40(1):0116001.

8 Wang Wei, Chen Fansheng. Design of baffle of imaging system for earth observation on geostationary earth orbit[J]. Chinese J Lasers, 2014, 41(9): 0916001.

王 威, 陈凡胜. 静止轨道对地观测成像系统外遮光罩设计[J]. 中国激光, 2014, 41(9): 0916001.

9 Wang Wei, Chen Fansheng, Cui Kun, *et al.*. Opt-mechanical system design and simulation of SBIRS GEO-1 a geostationary camera[J]. Chinese J Lasers, 2014, 41(s1): s116005.

王 威,陈凡胜,崔 坤,等.地球静止轨道相机 SBIRS GEO-1光机结构的设计与仿真[J].中国激光, 2014, 41(s1): s116005.

10 Xu Xinhang, Chen Ning, Wang Bing, *et al.*. Design of compact middle-wave infrared camera used onairborne platform[J]. Chinese J Lasers, 2014, 41(8): 0816002.

徐新行,陈 宁,王 兵,等.机载紧凑型中波红外相机的设计[J].中国激光, 2014, 41(8): 0816002.

11 Wang Hong, Tian Tieyin. Design of three line array mapping camera and its tolerance analysis[J]. Optics and Precision Engineering, 2011, 19(7): 1444-1450.

王 红,田铁印.三线阵测绘相机光学系统的设计和公差分析[J].光学精密工程, 2011, 19(7): 1444-1450.

栏目编辑: 韩 峰