# 小型激光直写光刻系统

胡永璐<sup>1,3</sup> 徐文东<sup>1</sup> 王 闯<sup>2,3</sup> 赵成强<sup>1</sup> 刘 涛<sup>1</sup> 刘 洋<sup>1,3</sup> (<sup>1</sup>中国科学院上海光学精密机械研究所高密度光存储技术实验室,上海 201800) <sup>2</sup>国家纳米科学中心,北京 100190; <sup>3</sup>中国科学院大学,北京 100190

**摘要** 针对早期研制的激光直写装置存在的刻写速度慢、功能不够完善的缺点,重新设计并搭建了一套小型激光 直写光刻系统。该系统采用波长 405 nm 可高速模拟调制的单横模半导体激光器作为刻写光源,结构更为简单紧 凑;采用正弦振荡模式控制纳米平台运动,大幅度提高了刻写速度;增加了刻写光源功率校正功能、基于互补金属 氧化物半导体(CMOS)相机的样品观察功能、蓝光共聚焦成像功能以及刻录光源功率衰减以实现一般光刻胶刻写 的功能。通过记忆调焦数据,刻写蓝光、辅助聚焦红光以及样品观察绿光三束光分时工作,互不干扰。实验表明, 该光刻系统可在光敏薄膜材料上进行打点、刻画矢量和标量图形等多种操作,刻写范围 200 μm×200 μm,最少用 时 100 s,刻写分辨率在250 nm 以内。

关键词 激光技术;激光直写;光刻;LabVIEW;自动聚焦
中图分类号 TN305 文献标识码 A doi: 10.3788/CJL201441.1016003

## **Compact Laser Direct Writing System**

Hu Yonglu<sup>1,3</sup> Xu Wendong<sup>1</sup> Wang Chuang<sup>2,3</sup> Zhao Chengqiang<sup>1</sup> Liu Tao<sup>1</sup> Liu Yang<sup>1,3</sup>

 $^{1}$  Laboratory for High Density Optical Storage, Shanghai Institute of Optics and Fine Mechanics,

Chinese Academy of Sciences, Shanghai 201800, China

 $^{\scriptscriptstyle 2}$  National Center for Nanoscience and Technology, Beijing 100190, China

<sup>3</sup> University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049

Abstract As the early developed laser direct writing device has low writing speed and its function is not perfect, a new compact system is designed and constructed. A 405 nm high-speed analog modulated semiconductor laser is used as the light source to make the structure more compact; the movement of the nano platform is adjusted to sinusoidal oscillating mode to increase writing speed; functions such as writing power calibration, sample observation based on complementary meta-oxide-semiconductor transistor (CMOS), blue light confocal imaging and ordinary photoresist writing are added. By recording focus date, writing light, auxiliary focusing light and sample observing light can work separately and will not interfere with each other. Experiments show that the system can plot or pattern vector and scalar graphics on arbitrary photosensitive films. It takes at least 100 s to finish writing 200  $\mu$ m  $\times$  200  $\mu$ m writing area with writing feature size smaller than 250 nm.

Key words laser technique; laser direct writing; lithography; LabVIEW; auto focus OCIS codes 220.3740; 120.4640; 150.0155

1 引 言

光刻技术作为微纳加工中的关键技术,是集精 密光学、机械、控制、材料等先进科学技术和工程技 术于一体,各种尖端交叉融合的复杂大系统产物,是 制作超大规模集成电路、微机电系统、生物芯片以及 衍射光学元件<sup>[1-3]</sup>的主要手段。光刻机的研发过程 及研发成果对集成电路产业和信息产业的发展具有 极大的技术带动作用。

光刻技术按照是否有掩模分为有掩模光刻和无 掩模光刻,近年来,随着半导体技术的不断发展,其 中的无掩模光刻技术得到了稳步发展,涌现出了如 扫描电子束光刻、聚焦离子束光刻、干涉光刻、扫描 探针光刻、蘸笔光刻、飞秒激光非线性光刻、浸没式 阵列激光扫描光刻和无掩模等离子光刻<sup>[4-11]</sup>等光

收稿日期: 2014-04-14; 收到修改稿日期: 2014-05-02

作者简介:胡永璐(1989-),女,硕士研究生,主要从事无掩模激光直写光刻方面的研究。E-mail: huyonglu@siom.ac.cn 导师简介:徐文东(1966-),男,研究员,博士生导师,主要从事激光直写与关联成像方面的研究。

E-mail: xuwendong@mail.siom.ac.cn

刻技术。尽管这些技术各有各的优势,但都需要耗 费较长的时间刻写,系统或设备也都较为复杂和昂 贵,且容易受到环境的影响,设备操作均需要较为专 业的人员,这些就共同导致了高投入却只有低产出 的不足<sup>[12-13]</sup>。激光直写作为一种无掩模光刻技术, 是利用强度可变的激光束对基片表面的抗蚀材料实 施变剂量曝光,显影后在抗蚀层表面形成所要求的 图形。由于该技术只需通过控制激光强度和扫描刻 写路径就可以实现高精度任意图形的刻写,系统较 其他刻写方式而言更为简单,成本也更为低廉,因 此,该技术适用于高精度单件或小批量的生产,在科 研领域也具有广泛的应用。

本文主要介绍自主设计并搭建的无掩模激光直 写光刻系统。该系统采用波长 405 nm 高速模拟电调 制半导体激光器作为刻写激光光源,使用象散法<sup>[14]</sup> 检测聚焦误差并通过压电陶瓷纳米位移台带动数值 孔径为 0.95 的刻写物镜进行自动聚焦,采用正弦变 速扫描方式控制纳米位移平台带动样品在二维平面 内运动。实验结果显示,刻写一个 200 µm×200 µm 的图像最少用时 100 s,刻写分辨率在 250 nm 以内。 系统主要可用作科研实验平台,用于研究掩模超分辨 光刻材料、光存储材料、灰度掩模材料等。

## 2 系统结构

小型激光直写光刻系统光路结构如图 1 所示, 主要由图 1(a)激光刻写模块、图 1(b)离焦检测模块 和图 1(c)样品观察模块三大部分组成。图 1(a)中, 刻写光源采用波长 405 nm 高速电调制的半导体激 光器,电压调节范围 0~1 V(最大不超过 1.5 V),最 大输出功率 250 mW,功率稳定性标定值为(0.5%) 2 h。刻写激光经扩束镜组、偏振分光镜、1/4 波片, 到达分光镜后分为两束光束,一束通过透镜后会聚 到功率探测器上,可用于刻写前对光源进行功率校 正;另一束则垂直入射到刻写物镜,并最终会聚到固 定在二维纳米运动平台上的样品表面,刻写物镜固 定在可沿 Z 轴运动的压电陶瓷纳米位移台上。偏 振分光镜左侧部分为共聚焦系统,用于刻写完成后 的蓝光成像。由于系统采用的显微物镜数值孔径为



图 1 系统光路结构图。(a)样品观察模块;(b)离焦检测模块;(c)激光刻写模块

Fig. 1 Optical structure diagram of the system. (a) Sample observation module; (b) defocus detection module; (c) Laser writing module

0.95,焦深仅为 0.524 μm, 在样品倾斜时, 无法保证 样品光敏感层始终处于刻写焦深范围内, 因此系统 采用象散法进行辅助聚焦, 见图 1(b)。采用波长 640 nm 红光光纤输出激光器作为辅助聚焦光源, 光 束入射到样品表面后反射回四象限探测器, 通过各 象限接收到的光强计算出离焦量, 并通过反馈信号 控制 Z 向运动纳米平移台(PZT Z)带动物镜运动。 离焦检测模块还可用于刻写完成后的红光成像。 图 1(c)样品观察模块采用 527 nm 的 LED 面光源 作为照明光源, 照射到样品表面后反射回的光束由 互补金属氧化物半导体(CMOS) 相机接收成像。此 模块用于刻写前对样品表面进行观察和刻写完成之 后样品的绿光成像。

## 3 电子学控制

系统分为上位机和下位机两部分,其中上位机 是标准的 PC 机,采用 LabVIEW 软件进行人机界 面的设计以及数据收发、处理、显示和存储,下位机 基于现场可编程门阵列(FPGA)芯片开发,通过 USB 与上位机通讯,接收数据并控制各个独立元件 (包括 LD405、LD532、PZT Z、PIN、四象限探测器和 工件台)的工作并反馈数据给上位机。

系统的工作流程为:刻写光源功率校正→样品

观察→聚焦控制→刻写→成像。

#### 3.1 刻写光源功率校正

尽管刻写光源的输出功率与调制电压间具有很 好线性「实测结果见图 2(a)],实测经过约 0.5 h 的 预热过程后输出功率长时间稳定性高达(0.96%) 6 h 「结果见图 2(b) ], 但系统在初次使用或较长时 间未使用的情况下,仍首先应对刻写光源进行功率 校正,功率校正分为调制线性校正与峰值功率校正。 调制线性校正过程:上位机逐步发送 0~255 的 256 个数据给下位机,下位机将数据发送到 DA 芯片,将 其转化为激光器电压值控制电压从零到最大值的输 出,再由功率探测器测得各点相应的功率值,通过 AD 芯片转换后发回给上位机,由此来找到功率与 控制电压的对应关系,并通过计算机对数据进行存 档,此数据也将是确定刻写图像各点灰度值对应调 制电压的查表依据。此外,考虑到光源输出功率的 峰值随着时间的拉长(例如使用三个月后)会有所衰 减,不能很好地达到用户预期的功率值,系统还增加 了峰值功率校正功能:由用户设定峰值功率后,上位 机通过发送校调指令到下位机,下位机通过执行循 环结构,调节激光器最大电压对应的峰值功率,使其 达到用户设定值再停止循环。







(b) relationship between output power and working time

#### 3.2 样品观察

此过程类似于光学显微镜操作过程,通过粗调 与微调找到绿光成像的焦点进行样品观察。由于系 统采用型号为 Basler acA2500-14gm 的 CMOS 相 机,总像素 2592 pixel×1944 pixel,每个像素尺寸 2.2  $\mu$ m×2.2  $\mu$ m,而绿光成像系统的放大倍率为 44 倍,可计算出相机每次可观察到的样品最大面积为 129.6  $\mu$ m×97.2  $\mu$ m,即:单次成像无法完全观察到 200 μm×200 μm 的系统刻写范围,而需要分区域 多次进行观察。通过设计自定义控件在用户界面增 设一个样品观察区域选择控件,将样品分割成 12 个 感兴趣区域(ROI)。用户一旦选中某个区域,计算 机便通过计算将该区域对应的纳米位移平台的 PZT X 与 PZT Y 值发送给下位机,下位机控制位 移平台移动到该指定位置进行分区域的样品观察。 此外,此模块还实现了通过手动输入或用鼠标在已 采集图像上选择任意感兴趣区域进行局部高帧率地 观察以及保存图像等功能。

### 3.3 聚焦控制

系统采用象散法进行离焦检测,采用参量可手 动调节的比例微分积分(PID)算法<sup>[15]</sup>进行自动聚焦 负反馈。但离焦检测并非实时进行,而是在刻写前 即对样品上阵列点(如 2000×2000 个采样点)进行 自动聚焦并进行 Z 向位移的存档,刻写或成像时在 相应点直接输出 Z。采用这种方式进行离焦调节的 目的是:1)避免实时调焦中红光打在已刻写点上导 致误聚焦;2)蓝光成像时避免红光对其干扰。

#### 3.4 刻写与成像

通过用户选择刻写图形以及需要刻写的网格点数,对其进行如图3所示的预处理,得到实际刻写时

网格点数对应的各点的刻写像素值,并将其映射到 功率值,再由计算机根据3.1节中确立的电压功率 关系计算出对应的刻写电源电压值,并通过USB口 发送到下位机控制芯片来控制激光器电压。然而, 20000×20000的大数据如果一次性统一进行处理, 对于计算机内存而言是个挑战,程序也就无法任意 在其他小内存的电脑上顺利运行。为此,在处理大 数据时,将其分成200次进行处理,每次分别处理 20000×200个数据。此外,用户可以按要求选择定 脉宽或定功率的刻写方式,并可设定相应的定值大 小以适应不同刻写要求的材料。在准备好数据后, 先让样品纳米位移平台归位到刻写起始位置处,即 可开始逐点刻写,用户界面中进程条显示刻写进程。



图 3 图形预处理。(a)原图;(b)原图插入空白像素值后的方形图片;(c)(b)图插值为指定网格数大小后的图片 Fig. 3 Image preprocessing. (a) Original image; (b) square image with inserted blank pixels;

(c) image with specified size after interpolation of Fig. (b)

值得一提的是,在刻写过程中,纳米位移平台的 运动方式不再是按照锯齿波方式运动,而是采用了 正弦波模式,也就是振荡模式。由于锯齿波模式在 拐点处的运动方向和速度是骤变的,如要达到较高 的频率,对于位移平台性能要求很高,而采用振荡模 式则可达到 20 Hz,这样就大大提高了刻写速度。 平台实际运动方式说明:如图 4 所示,采用 20 Hz 作为运动频率,黑色曲线为 PZT X 运动曲线,其中, 以第一个周期为例,0~25 ms 为 PZT X 的去程,移 动过程中进行刻写,而由于系统设定的最大网格点 数为 20000×20000,因此在控制 PZT X 运动时,将 正弦曲线的峰峰值等分成20000份,并找到各点对



图 4 扫描平台运动方式 Fig. 4 Motion mode of scanning platform

1016003-4

应所需的脉冲数,以确保 PZT X 以等间距进行扫描。25~50 ms 为 PZT X 的回程,此过程不进行任何刻写;红色曲线为 PZT Y 运动曲线表示,PZT X 每走一个周期,PZT Y 就相应的增加一个恒定幅值的阶跃信号(幅值大小根据需要设定)。

由于系统自带三个成像系统:基于 CMOS 相机 的绿光成像、四象限红光扫描成像、共聚焦系统蓝光 扫描成像。在样品刻写完成后,无需采用其他成像 设备来观察(测量除外),选定一种成像方式后即可 关闭其他两种光源进行成像与观查。三种成像方式 各有特点:基于 CMOS 相机的绿光成像不需要逐点 扫描,成像速度快;四象限红光成像采用逐点扫描方 式,速度较慢,但反映了光刻层光刻前后对红光的反 射情况;共聚焦蓝光成像也采用逐点扫描方式,但其 分辨率高,并反映了光刻层光刻前后对蓝光的反射 情况。

4 实验结果与分析

激光直写光刻系统实物图如图 5 所示,图 1 三 个模块中的各元件都集成为一体,结构紧凑有序。

为检测系统离焦检测模块的功能,采用 10 Hz 平台移动频率对各点进行离焦量扫描,如图 6 所示。 根据图 6(d)扫描聚焦过程中各点反馈回的离焦量



图 5 系统实物图 Fig.5 Actual photo of the system

聚焦误差信号(FES)的数值可以发现 FES 偏移目标 FES 的误差在 0.05 范围内,根据图 6(b)S 曲线中线性部分的斜率,可计算出 PZT Z 的聚焦误差在 0.5 μm 以内,在物镜的焦深范围,因此可判定此系统可以有效地进行离焦量检测。图 6(e)为采用 PID 算法进行自动聚焦负反馈条件下扫描的各点 PZT Z 所处的位置,即各点的离焦量数据。

由于离焦检测模块采用红光作为辅助聚焦光



图 6 离焦检测模块。(a)S曲线扫描行程中样品反射的光强;(b)S曲线;(c)自动聚焦情况下扫描样品各点反射的光强; (d)自动聚焦情况下各点 FES 值;(e)自动聚焦情况下各点 PZT Z 的高度值

Fig. 6 Defocus detection module. (a) Reflected power during scanning S curve; (b) S curve; (c) reflected power in auto focus situation; (d) FES value in auto focus situation; (e) height of PZT Z in auto focus situation

源,其聚焦点与刻写蓝光实际需要的聚焦点间存在 一个恒定值的偏移量,需要通过实验确定最佳刻写 FES 值。而刻写激光功率密度在焦点处最大,在焦 点两侧依次递减,根据这一规律,采用相同高度和宽 度(实验中采用 200 mW 功率、500 ns 脉宽)的激光 脉冲刻写对光功率敏感,且具有灰度特性的 Sn 薄 膜材料,刻写时每条线条具有不同的 FES,实验结 果如图7所示。该图中有三组相同的线条簇,每组 中从左往右五条线的 FES 值分别为 0.2、0.1、0、 -0.1、-0.2,可以看出 FES 为 0 时所刻的线条色 彩最深,可以估计 FES 为 0 时样品处于绿光焦点 处。为获取更高精度,通过在 FES 为 0 左右小范围 内再次进行变 FES 刻写测试,同样通过观察线条的 刻写情况找到了材料的最佳刻写 FES 值为 0.02, 即:红光与蓝光聚焦点存在的恒定值偏移量 FES 为 0.02,基本接近0,这是因为系统光路图中消色差透 镜将红光与蓝光的色差进行了校正使得两种颜色的





光会聚到了同一点。

为测试系统刻录的有效分辨率,采用 25 mW 功率,50 ns 脉宽以及最佳刻写 FES 为 0.02,在锗锑碲 (GST)薄膜材料表面刻线,原子力显微镜(AFM)扫描结果如图 8 所示。



图 8 GST 材料刻写测试结果原子力显微镜扫描图 Fig. 8 AFM scanning image of writing test on GST material

从图 8 可以发现,每条刻录线两侧均有一列材 料隆起,这是由于 GST 薄膜材料在受到强激光照射 后受热由晶态变为了无定形态,而在两侧堆积。选 取两侧隆起中心位置间的距离作为刻录有效分辨率 (图中测量结果为 242 nm)判断依据,由多组数据测 量结果可估计系统的刻录分辨率在 250 nm 以内。 后续还将继续对 GST 材料进行测试研究,以期待达 到更高的系统分辨率。

为测试装置对于刻写灰度图的实现,采用上述实验中测得的最佳刻写 FES 为 0.02,用变脉宽方式在



图 9 刻写灰度图显微图像 Fig. 9 Microscope image of writing sample

Sn 薄膜光刻胶表面刻写了一幅 200 μm×200 μm 灰 度值渐变的灰度图, 如图 9 所示。

此外,对于刻写过程,实验结果显示,采用频率为 20 Hz的振荡模式控制纳米位移台运动来刻写网格 点数为 2000×2000 图像的速度远大于 70 倍的锯齿 波方式控制的运动速度,也就是说,原先的装置刻写 一个 200  $\mu$ m×200  $\mu$ m 大小(网格点数为 2000×2000) 的样品需要约 2 h,而采用系统只需 100 s,为平台运 动周期与纵轴网格点数的乘积(0.05×2000 s)即可完成刻写。如果用户选择 10 Hz 的平台运动频率, 20000×20000 的刻写网格点数,则最多用时也仅需 2000 s。

为验证系统成像功能,采用 CMOS 相机成像的 结果作为举例展示,如图 10 所示。采用 CMOS 相 机的绿光成像,成像速度快,能较为清晰地观察样品 刻写情况。





## 5 结 论

设计并搭建了一套小型激光直写光刻系统,可 在多种光敏感材料表面直接进行打点、刻画矢量和 标量图形等多种操作。相较于早期的激光直写装 置,该系统采用了波长 405 nm 高速电调制激光器 作为刻写光源,而无需采用声光调制器等设备来调 制,使得结构简单紧凑的同时提高了系统分辨率;使 用正弦模式控制纳米平台运动,提高了平台移动速 度,刻写 200 μm×200 μm 图形最少用时 100 s;增 加了刻写光源功率校正功能、样品观察功能、蓝光共 聚焦成像功能以及刻写数据记忆功能,使得系统功 能丰富而健全。该系统可用作科研实验平台,用于 研究掩模超分辨光刻材料、光存储材料、灰度掩模材 料等任意光敏或热敏薄膜材料,为科研领域提供一 种通用型的低成本的微纳加工手段。 for microelectromechanical systems [J]. IEEE, 1998, 86(8): 1552-1574.

- 2 K L Gunderson, S Kruglyak, M S Graige. Decoding randomly ordered DNA arrays[J]. Genome Research, 2004,14(5): 870-877.
- 3 A W Martinez, S T Phillips, G M Whitesides. Three-dimensional microfluidic devices fabricated in layered paper and tape[J]. Proc. the National Academy of Sciences, 2008,105(50): 19606-19611.
- 4 Christof Klein, Elmar Platzgummer, Hans Loeschner, *et al.*. Projection maskless lithography for 22 nm half-pitch and below [C]. SPIE, 2009, 10.1117/2.1200902.1528.
- 5 Xijun Li, Kazuya Terabe, Hideki Hatano, *et al.*. Domain patterning thin crystalline ferroelectric film with focused ion beam for nonlinear photonic integrated circuits[J]. J Appl Phys, 2006, 100(10): 1234001.
- 6 Gao Sasa, Lu Qipeng, Peng Zhongqi, et al.. Analysis of heating effect on XIL deflection focus system[J]. Acta Optica Sinica, 2012, 32(12): 1234001. 高飒飒,戶启鹏,彭忠琦,等. X射线干涉光刻偏转聚焦系统热载 影响与分析[J]. 光学学报, 2012, 32(12): 1234001.
- 7 Gang Luo, Guoyong Xie, Yongyi Zhang, *et al.*. Scanning probe lithography for nanoimprinting mould fabrication [ J ]. Nanotechnology, 2006,17(12): 3018-3022.
- 8 Richard D Piner, Jin Zhu, Feng Xu, et al.. "Dip-pen" nanolithography[J]. Science, 1999, 283(5402): 661-663.
- 9 J Koch, E Fadeeva, M Engelbrecht, et al.. Maskless nonlinear lithography with femtosecond laser pulse [J]. Appl Phys A, 2006, 82(1): 23-26.

#### 参考文献

1 J M Bustillo, R T Howe, R S Muller. Surface micromachining

- Xu Duanyi, Fan Xiaodong, Jiang Peijun, *et al.*. Laser array direct scanning photolithography with immersion lens [J]. Equipment for Electronic Products Manufacturing, 2008,10:1-9. 徐端颐,范晓冬,蒋培军,等. 浸没式阵列激光扫描直写光刻[J]. 电子工业专用设备,2008, 10:1-9.
- 11 Liang Pan, Yongshik Park, Yi Xiong, et al. Maskless plasmonic lithography at 22 nm resolution[J]. Scientific Reports, 2011, 1: 1-6.
- 12 Tang Lulu, Hu Song, Xu Feng, *et al.*. A digital-grating-based alignment technique in maskless lithography [J]. Chinese J Lasers, 2012, 39(3): 244-249.

唐路路,胡 松,徐 峰,等.一种数字光栅无掩模光刻对准方法 [J].中国激光,2012,39(3):244-249. 13 Li Jinlong, Hu Song, Zhao Lixin. Control technique of water surface in dual-stage lithographic system[J]. Acta Optica Sinica, 2012, 32(12): 241-245.

李金龙,胡 松,赵立新.双工件台光刻机中的焦面控制技术 [J].光学学报,2012,32(12):241-245.

- 14 Donald K Cohen, Wing Ho Gee, M Ludeke, *et al.*. Automatic focus control: the astigmatic lens approach[J]. Appl Opt, 1984, 23(4): 565-570.
- 15 Zhao Yiyan, He Xiaogang. Study on automatic position setting system of stepping motor based on fuzzy PID control [J]. Mechanical Engineering & Automation, 2008, 6(151): 152-154. 赵铁彦,何小刚. 基于模糊 PID 控制的步进电机自动聚焦的研究 [J]. 机械工程与自动化,2008, 6(151): 152-154.

栏目编辑:韩 峰