## 中国激光

第13卷 第10期

### 光盘衍射特性的研究——严格模式法

阮 玉 周治平

(华中工学院光学系)

提要:通过对光盘及其读出过程的分析,导出三维光盘衍射物理数学模型,设计编制了快速计算的 Fortran-77 程序。计算结果与实验测试吻合。

# Rigorous mode method for studying diffraction properties of optical discs

Ruan Yu, Zhou Zhiping

(Department of Optical Engineering, Huazhong University of Science and Technology)

Abstract: The optical disc and its readout system are analyzed. Rigorous mode method is used to set up a mathematical model of the optical disc diffraction process. The proposed Fortran-77 computing programs using the appropriate numerical techniques can provide rapid, detailed and numerical solutions. The computing results are in good agreement with those of experiments.

#### 一、引 言

用光学方法在光盘上存贮和读出信息, 正受到世界各国的重视。光盘存贮的原理是 把一个衍射受限的聚焦光斑,以一定方式调 制后,投射到涂有记录介质并以一定速度旋 转的圆盘上,形成一系列的信息凹坑,凹坑以 螺旋形式或一组同心圆分布在圆盘上,这就 是记录下来的信息。读出时,凹坑的中心位 置和它们的几何形状再现了最初记录在圆盘 上随时间变化的信息。

聚焦光斑和信息凹坑的几何尺寸通常只 比激光波长略大一点。因此,读出时必须考 虑衍射效应。A. Korpel<sup>[13]</sup>、H. Hopkins<sup>[23]</sup>、 A. B. Marchant<sup>[3]</sup>等人曾就光盘衍射问题提 出过一些理论模型。 Ping Shang<sup>[4]</sup>进而用 严格的衍射理论对光盘衍射模型作了理论考 虑和数值计算,但仍然与实际系统相差较 远。

为了更准确地描述光盘衍射的特性,本 文首先对实际的光盘表面结构进行分析,提 出一个较为合理的物理模型;然后从解信息 凹坑内的 Helmholtz 方程入手,运用模式耦 合理论<sup>[5,6]</sup> 建立起一个能较为精确地反映入 射光场与衍射光场之间关系的数学模型;最 后通过数值计算和实验,给出一些对提高光 盘存贮密度、简化系统结构、优化设计以及最 佳控制具有实际意义的结论。

收稿日期: 1985年3月2日。

#### 二、读出过程的衍射模型

光盘表面结构,根据记录方式的不同而 有所差异。图1~图4是光盘表面结构的金 相和电子显微照片,其中凹坑尺寸和凹坑间 隔均在微米数量级。从照片中可以看出,尽 管光盘表面结构存在着差异。但它们有一个 共同的特点,即其局部均具有二维准周期的 结构,可以看作是一个随时间移动的二维位 相体光栅。由于光盘与二维光栅的这种相似 性,可以把衍射光栅的理论作为分析光盘的 理论基础。



图1 矩型信息凹坑 (×6000)



图 2 半椭球型信息凹坑 (×14300)



图 3 不规则形状信息凹坑 (×20000)



图 4 金相显微镜下的凹坑结构 (×4000)



图 5 光盘衍射模型及坐标选择

考虑光盘的衍射效应,可以将我们的模型用图 5 来表示。图中O'(x', z')表示了聚焦 光斑中心位置的坐标。通过 O'点的变化,可 以模拟运动光盘的衍射光场的变化。

由图 5 可以將整个空间的光场分布分为 y≥0 空间内的入射波 E<sub>λ</sub>、衍射波 E<sub>新</sub>和 y≪ 0 空间内凹坑模的线性组合波 B<sub>m</sub> 三大部分。 由麦克斯韦连续性条件有:

$$\boldsymbol{E}_{\lambda} + \boldsymbol{E}_{\tilde{n}} = \boldsymbol{E}_{\boldsymbol{\mu}} \tag{1}$$

在实际系统中,由会聚物镜出射的是标 准的圆偏光,忽略信息凹坑对偏振态的影响, 由光盘表面衍射回物镜的也是圆偏光。根据 会聚偏振光的特性。可以将圆偏振光分解为 两个互相垂直的、分别沿 *a* 和 *z* 轴方向的线 偏振分量,然后分别处理之。下面将给出沿 *z* 轴方向线偏振分量 *E*<sub>s</sub>的详细数学推导。*E*<sub>s</sub> 的处理与 *E*<sub>s</sub>完全类似。 首先,根据傅里叶光学的分析方法<sup>[7]</sup>,立 即可以得到 y≥0 空间中总场的表达式

$$E_{z}^{>} = \frac{1}{\lambda^{2}} \left\{ \iint_{-\infty}^{+\infty} G(\alpha, \beta, x', z') \right.$$

$$\times \exp\left[ik(\alpha x + \beta z) - \sqrt{1 - \alpha^{2} - \beta^{2}} y\right] d\alpha d\beta$$

$$+ \iint_{-\infty}^{+\infty} D(\mu, v, x', z')$$

$$\times \exp\left[ik(\mu_{x} + v_{z}) + \sqrt{1 - \mu^{2} - v^{2}} y\right] d\mu dv \right\}$$
(2)

式中

$$G(\alpha, \beta, x', z') = \begin{cases} \exp[-ik(\alpha x' + \beta z')] & |\alpha| \leq \eta, |\beta| \leq \eta \\ 0 & \text{Idensity} \end{cases}$$

是根据在点 O'(x', z')处入射光的特征设定 的入射场的傅里叶复振幅;  $D(\mu, v, x', z')$ 是 待求的衍射场的傅里叶复振幅。  $\alpha, \beta, \mu, v$ 均为方向余弦。 由(2)式可以知道,  $E_z^>$  实际 上是 x, y, z, x', z' 五个变量的函数, 对于不 同的 x', z' 值, 总场  $E_z^<$  在整个 xyz 空间内就 相应有不同的分布。

其次在 y≤0 空间, 有

 $\boldsymbol{E}_{z} = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} O_{mn} g_{mn}$ (3)

式中

$$u_{mn} = \sin \frac{m\pi}{a} \left( x + \frac{a}{2} \right) \cos \frac{n\pi}{b} \left( z + \frac{b}{2} \right)$$
$$\times \sin \left[ k \sqrt{1 - \left( \frac{m\lambda}{2a} \right)^2 - \left( \frac{n\lambda}{2b} \right)^2} (y+h) \right]$$
(4)

是 Helmholz 方程满足我们模型中凹坑的 边 界条件的解在 z 轴上的分量。为以后推导方 便起见,定义

$$S_{m}(x, a) \triangleq \sin \frac{m\pi}{a} \left(x + \frac{a}{2}\right)$$
$$C_{n}(z, b) \triangleq \cos \frac{n\pi}{b} \left(z + \frac{b}{2}\right)$$
$$Q(m, n) \triangleq \sqrt{1 - \left(\frac{m\lambda}{2a}\right)^{2} - \left(\frac{n\lambda}{2b}\right)^{2}}$$

从而有

 $g_{mn} = S_m(x, a) O_n(z, b)$ 

× sin [k·Q(m, n)·(y+h)] (5) 我们称 gmn 为信息凹坑内可能存在的第 mn 阶凹坑模, Cmn 是线性迭加时的权重因子。

最后,在y=0处,对 $E_z$ 及 $\partial E_z/\partial y$ 使用 连续性条件,即

$$E_{z|y=0}^{>} = E_{z|y=0}^{<},$$
$$\partial E_{z}^{>} / \partial y |_{y=0} = \partial E_{z}^{<} / \partial y |_{y=0}$$

$$\iint_{-\infty} [G(\alpha, \beta, x', z') + D(\alpha, \beta, x', z')] \times \exp[ik(\alpha x + \beta z)] d\alpha d\beta \\
= \begin{cases} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} O'_{mn} S_m(x, a) O_n(z, b) \\ \times \sin[khQ(m, n)] \\ |x| \leq \frac{a}{2}, |z| \leq \frac{b}{2} \\ 0 & \text{Ithe} \end{cases}$$

以及

得 +°

$$\int_{-\infty}^{+\infty} [G(\alpha, \beta, x', z') - D(\alpha, \beta, x', z')] \\
\times \sqrt{1 - \alpha^2 - \beta^2} \exp[ik(\alpha x + \beta z)] d\alpha d\beta \\
= i \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} C'_{mn} S_m(x, a) C_n(z, b) \\
\times \cos[khQ(m, n)] \cdot Q(m, n) \quad (7) \\
\rightrightarrows \psi \qquad C'_{mn} = \lambda^2 C_{mn} \circ$$

(6)

将公式(6)乘以  $exp[-ik(\mu x + vz)]$ 并对  $x, z \downarrow - \infty$  到  $+ \infty$  积分得

$$G(\mu, v, x', z') + D(\mu, v, x', z') = \sum_{mn} O''_{mn} \sin [khQ(m, n)] R_m(\mu) \hat{R}_n(v)$$
(8)

式中

$$R_m(\mu) = \int_{-\infty}^{+\infty} S_m(x, a) \exp(-ikx\mu) dx$$
$$\hat{R}_n(v) = \int_{-\infty}^{+\infty} C_n(z, b) \exp(-ikzv) dz$$

是凹坑模与衍射模之间的内积,表示两种模 式之间的耦合强度。此外,

. 614 .

将式(8)代入式(9)可得到一个 mn 阶线性方 程组

$$\sum_{mn} [\Psi_{mnm'n'} + \delta_{mnm'n'}T_{m'n'}]C_{mn}''$$
$$= \Phi_{m'n'}(x', z')$$
(10)

式中

 $\begin{aligned} \Psi_{mnm'n'} &= \sin \left[ khQ(m, n) \right] \\ &\times \int_{-\infty}^{+\infty} \sqrt{1 - \alpha^2 - \beta^2} \\ &\times R_m(\alpha) \hat{R}_n(\beta) R_{m'}^*(\alpha) \hat{R}_{n'}^*(\beta) d\alpha d\beta \end{aligned}$ 

×  $R_m(\alpha)R_n(\beta)R_m'(\alpha)R_n'(\beta)d\alpha d\beta$ 表示了 m, n, m', n'阶模之间的相互作用,

$$\begin{split} \Phi_{m'n'}(x', z') &= 2 \iint_{-\infty}^{+\infty} G(\alpha, \beta, x', z') \\ &\times \sqrt{1 - \alpha^2 - \beta^2} R_{m'}^*(\alpha) \hat{R}_{n'}^*(\beta) d\alpha d\beta \end{split}$$

是 m'n' 阶凹坑模的激励项, 此外

$$T_{m'n'} = i \frac{ab}{4\lambda^4} Q(m', n') \cos[khQ(m', n')]$$

$$\delta_{mnm'n'} = \begin{cases} 1 & m = m' & n = n' \\ 0 & \pm \varpi \end{cases}$$

显然公式(8)和(10)唯一地决定了衍射场傅 氏复振幅 D(µ, v, x', z')的分布。实际上, 将

$$I_D = \iint_{-\eta}^{+\eta} |D(\mu, v, x', z')|^2 d\mu \, dv$$

除以 
$$I_i = \iint_{-1}^{+1} |G(\alpha, \beta, x', z')|^2 d\alpha d\beta$$

就得到归一化的探测器响应值

$$SAD = I_D / I_{i_0} \tag{11}$$

它反映了光盘衍射输出与凹坑尺寸、物镜数 值孔径以及工作波长等量之间的定量关系。 通过对这种关系的分析研究,可以为最佳输 出格式、编码方式以及跟踪误差允许范围等 参数的选择提供依据,最终达到优化设计和 提高存贮密度的目的。

特别是如果令 β=0、v=0 以 及 b→∞, 则可以导出一个与文献[4]相类 以的 二维 衍 射模型。两者的主要差别在于对波长 λ 的反 应灵敏度不同,它是由于对入射波场所作数 学处理不同引起的。

#### 三、数值分析与实验研究

图 6 是根据前述模型设计的计算程序框 图,其中





图 6 光盘三维数学模型数值处理框图

$$I'_{mnm'n'} \triangleq \int_{-\infty}^{+\infty} R_m(\alpha) \hat{R}_n(\beta) R_{m'}^*(\alpha) \hat{R}_{n'}^*(\beta) d\alpha d\beta$$

根据光盘衍射的数学模型和图 6 所示的 计算步骤可知,求出一条 SAD-z'曲线是非 常困难的,它需要进行大量的傅氏积分和多 次求解高阶线性方程组。为此,本文首先利 用被积函数的对称性、奇偶性和正交性对傅 氏积分进行了大量合理的简化。其次在保证 一定精度的前提下对无穷阶线性方程组作适 当的截断。最后选用适当的数值计算方法和 技巧也起到简化问题、加快计算速度的作用。

表1的数据表明: 当最大模数 MN 分别 为4和6时, 所获得的 SAD 值, 其间的最大 绝对误差在2% 以下, 而 MN 分别等于6和 12时, SAD 值的最大绝对误差仅在0.5%

表1 在不同 z'处计算精度与 MN 的关系

条件 $a=0.5\mu\text{m}, b=1.2\mu\text{m}, h=0.1582\mu\text{m}$ $\lambda=0.6328\mu\text{m}, \eta=0.45, x'=0.0\mu\text{m},$			
SAD MN z'(µm)	2×2	2×3	2×6
0.60	0.72241	0.71216	0.71419
0.57	0.69004	0.68287	0.68522
0.54	0.65787	0.65356	0.65620
0.51	0.62635	0.62455	0.62746
0.48	0.59589	0.59615	0.59929
0.45	0.56686	0.56866	0.57200
0.42	0.53958	0.54234	0.54584
0.39	0.51430	0.51742	0.52103
0.36	0.49120	0.49409	0.49777
0.33	0.47040	0.47249	0.47622
0.30	0.45194	0.45274	0.45647
0.27	0.43583	0.43491	0.43862
0.24	0.42198	0.41905.	0.42272
0.21	0.41030	0.40516	0.40877
0.18	0.40063	0.39324	0.39678
0.15	0.39283	0.38325	0.38671
0.12	0.38672	0.37516	0.37855
0.09	0.38216	0.36892	0.37225
0.06	0.37901	0.36450	0.36778
0.03	0.37716	0.36186	0.36511
0.00	0.37655	0.36098	0.36423

以下。所得到的计算结果与相位矩阵和波导 突变的计算结果是一致的<sup>[8,9]</sup>,其收敛速度之 快,使得从线性方程组中引入的截断误差可 以忽略不计。

通过大量的计算机模拟实验和分析,可 以得到有关光盘读出衍射过程的几条重要规 律:

1. 图7表明,对同一个 a 值,最小 SAD 值的大小视 b 而定,对应的 h 值不变;但当 a 减小时,出现最小 SAD 值时对应的 h 值 要 上升。

2. 图 8 表明, a 一定时, 最小 S A D 值 随 b 而非线性地变化。虚线表示出现边缘效 应,也就是在同一曲线上出现两个对称的最 小 S A D 值的情形。这在光盘读出过程中是 不希望出现的。因为它有两个谷点, 探测器 可能误判。从而使再现信息的频率比记录信 息的频率高出一倍。从图 8 可见, 当 a 较小



时,出现边缘效应时所对应的 b 值要大一些, 因此,较小的 a 值更能满足记录原理的需要。

3. 图 9 显示了波长与 SAD 的关系曲线。当不考虑存贮密度和串信问题时,波长长一些有利于探测;另一方面,当波长较小时,边缘效应有变小的趋势。

4. 偏振方向的不同会导致 SAD 值的不同,如图 10 所示。这种不同最终将导致信息 再现时保真度的下降。





图 11 凹坑输出波形

5. 在提高存贮密度方面,增大数值孔径 有一定的作用。但是,从数值计算结果可以 看出,随着数值孔径的增大,

Δ=MAX(SAD)-MIN(SAD) 将减小,因此,数值孔径的提高受到了一定的 限制。此时,增大凹坑的深度可以提高Δ值, 亦即,调节凹坑深度将有助于提高存贮密度。

6. 当凹坑宽度 b 逐渐增大时, SAD 值 中的边缘效应也渐趋明显。

实测了电视光盘某一帧视频信号经前置 放大器放大以后的射频输出,其 SAD 值的 变化示于图 11。右上角是轨道编号,这是一 个外圈信息凹坑的输出波形,它的周期约为 140 ns。实验与计算结果吻合。

#### 四、结 论

・光盘的衍射输出与凹坑结构 a、b、h等均有关系,选取较小的 a 值和较大的 h 值对提高信息存贮密度和改善探测方式有益。

•最小 *SAD* 值对应的凹坑深度,视凹坑 宽度的不同而有所不同,它并不是固定在某 一深度上(λ/4 或 λ/8)。

·增大数值孔径,在一定程度上对信息存 贮密度的提高是有帮助的,但不能太大,以致 *ASAD* 值减小而使信息不能分辨。

·较短的波长,配合以适当的凹坑结构, 既有利于提高信息存贮密度,对轨道间的串 信也可降低。

#### 参考文献

- [1] A. Korpel; Appl. Opt., 1978, 17, 2037.
- [2] H. H. Hopkins; J. Opt. Soc. Am., 1979, 69, 4.
- [3] A. B. Marchant; Appl. Opt., 1982, 21, 2085.
- [4] P. Sheng; *RCA Review*, 1978, **39**, 512.
- [5] M. G. Moharam et al.; Appl. Opt., 1981, 20, 240.
- [6] Z. Zylberberg et al.; JOSA, 1983, 73, 392.
- [7] J. M. 顾德门著; 傅里叶光学导论, 科学出版社. 1979.
- [8] A. Hessel, J. Schmoys; JOSA, 1975, 65, 380.
- [9] L. R. Lewis et al.; IEEE Trans. on Ant. and Prop., 1972, AB-20, 712.

· 617 ·