# 高精度激光准直及其可能应用

王绍民	王效敬	应成仁
周祖利	朱精敏	纪际义

(杭州大学物理系)

#### 提 要

我们对三点法点光源的稳定性和光束传输的影响因素作了实验研究,制成一台 21 米长、精度为±0.6~0.8 微米(或±3~4×10<sup>-8</sup>)的激光准直实验装置。利用这 台装置,测出了人造断层的潮汐变化,小潮期间,24 小时水平位移最大变幅不超过11 微米。分析了用于地震预报、测定大坝变形和调整粒子加速器的可能性,讨论了广义 相对论时空弯曲对准直光束的影响。

#### High accuracy laser alignment and its potential applications

Wang Shaomin Wang Siaojing Yin Chengreng Zhou Zuli Zhu Jingmin Ji Jiyi

(Department of Physics, Hangzhou University)

#### Abstract

Experimental researches on the stability of the point light source in the "three point method" and the factors affecting the transmission of light beam were carried out, and a 21m long experimental arrangement for laser alignment with an accuracy of  $\pm 0.6 \sim 0.8 \mu \text{m}$  (or  $\pm 3 \sim 4 \times 10^{-8}$ ) was developed. The tide change of an artificial fault was measured with the arrangement, the maximum change for level displacement in 24 hours for a small tide period is within  $11 \mu \text{m}$ . The potentiality for prediction of earthquake, measurement of dam deformation and adjustment of particle accelarators are analyzed, effects of generalized relativistic temporal-spatial bending on aligning light beam are discussed.

输空间又难免存在空气和不均匀温度场,因此,光束产生漂移并限制了准直的精度。尽管采取了不同方案和种种措施,激光准直的 收稿日期: 1979年4月19日。

由于激光器工作时谐振腔的热变形,传

盲

一、引

54 .

精度, 若用角度中误差表示, 一般仍为 ±1× 10<sup>-6(1~3)</sup> 左右。而且, 准直距离愈短, 精度就 愈难保证。

Herrmanusfeldt 等<sup>(4)</sup> 成功地采用了点 光源经方形菲涅耳透镜成像(三点法),并由 圆形真空管道传输,在 3050 米的距离内,获 得高于±0.25 毫米(±1×10<sup>-7</sup>)的准直精 度。测得直线加速器数月内水平、垂直毫米 级的累计位移,满足了长距离直线加速器安 装、调整的要求。

短距离高精度在设计上有什么不同? 它还有哪些潜在的应用? 这就是本实验的主要目的。

## 二、实验装置概述

实验装置建立在地下 2.8 米东西向的地 道内,见图 1。地道用钢筋混凝土分两段筑 成,7 为伸缩缝。地基为 20~30 米厚的沉积 海淤泥。气温年变化 14℃±2℃,日变化 0.5℃左右。





1是普通的 190 毫米、GG-11 玻壳 的全 内腔 He-Ne 激光管,全反镜  $r_1=1$ 米、部分 反射镜  $r_2=\infty$ , TEM<sub>00</sub> 模,输出功率 1.2 毫瓦;为了减少热变形,外壳包上一层 0.5 毫米厚的铜皮。2是小孔光阑, $\phi$ 0.08 毫米。 3是管道输入窗,8是输出窗。4是 1.3米 长、150 厘米×150 厘米见方,上下为绝热材 料,南北是金属薄板的方形管道;南北向可加 温度场,管道内可测温度梯度。5表示管道 之间是软连接的。①……④是管道的编号。 6 是成像元件,采用粗制的长焦距透镜(集光 镜制造工艺),厚4毫米、孔径6厘米。9是 硅光电池、电桥和检流计组成的可测水平或 垂直位移的光电指零检测系统。10是2X-30 真空泵。

准直距离为 20.9 米。 透镜 焦 距 为 5.5 米。位移值的最小刻度是 0.1 微米。系统的 灵敏度是 1.5~2.0 格/微米。

可见,基本原理类同于文献[4]。区别 是:准直距离短,点光源结构不同,成像元件 简单,检测系统绝对灵敏度较高,管道可加置 和测定温度场,并跨在人造的断层上。

#### 三、光点位置的锁定

以多元件两镜腔输出镜面热变形为例, 我们已从理论上得出了激光器的光轴<sup>[5]</sup>:

$\int x_0 =$	$\frac{(1-D)\left(a\varepsilon+\beta\varepsilon'\right)-B(\gamma\varepsilon+\delta\varepsilon')}{2-A-D},$	(1)
$\int x'_0 =$	$\frac{C(\alpha\varepsilon+\beta\varepsilon')-(1-A)\left(\gamma\varepsilon+\delta\varepsilon'\right)}{2-A-D}\circ$	(2)

式中, A、B、C、D 是谐振腔内各元件的往 返传输矩阵元,  $\alpha = 1 - a$ 、 $\beta = -b$ 、 $\gamma = -c$ 、  $\delta = 1 - d$ 为变形反射镜的失调矩阵元, a、b、 -c、-d是该反射镜的传输矩阵元;  $\varepsilon$ 、 $\varepsilon'$ 是 变形反射镜相对冷态或平衡态的平移和倾 角,  $x_0$ 、 $x'_0$ 则为变形输出镜处的激光光轴相 对于冷态或平衡态时的平移和倾角。也就是 说,方向漂移可分解成平移和倾角两部分。这 从实验也能观测出来。例如,在环境温度为 13.45°C±0.05°C的地道里,选择三个不同 的距离,分别测定上述激光管开启后5分钟 到1个半小时内光轴水平方向的漂移,如图 2(a)所示。若将这段时间里的最大漂移量和 测定距离作图,即图 2(b),可得:  $x_{0max} \approx 24$ 微米,  $x'_{0max} \approx 22 \times 10^{-6}$ 。

从准直角度中误差来看,倾角漂移和准 直距离无关,但平移漂移造成的影响随距离 的缩短线性增大。因此,近距离高精度对光 源的方向稳定提出了更高的要求。

改进激光管的设计和制造工艺<sup>[6]</sup>,这是

• 55 •



图2 激光管光轴的 x 方向漂移和分解

一条途径。 让光束通过适当的光学变换, 这 是下面要讨论的第二条途径。

激光管配置相互绝热的望远镜,可使倾 角漂移缩小到角放大率分之一,但使平移漂 移扩大了角放大率倍<sup>[2]</sup>,这对远距离准直是 可取方案之一;但对近距离,则弊多利少。

三点法是一种有效的变换系统。其关键 性的部件——点光源,除了目前所采用的透 镜聚束并扩束<sup>[4]</sup>外,我们提出一种新的结构: 利用小孔半径远小于光束半径的光阑,直接 截取由激光管输出的高斯光束,同时利用小 孔光阑的衍射,使光束充满成象元件。小孔 截束,对光束漂移有控制作用,见图 3(a)。控

. 56 .

制系数  $M = x_1/x_2$ 。这种可称为光阑三点法的系统,对光束漂移的变换,若用流图<sup>171</sup>表示,见图 3(b),得:



图3 光阑三点法对光点稳定性的变换

式中, F 是成象元件的焦距, u 是光阑到成像 元件的距离。(3)式的含意是: 测定处位移的 漂移, 与激光管光轴的倾角漂移无关, 仅保留 了平移漂移项; 同一系统的不同测点数值有 所不同。 但和系统的总长度是无关的, 也就 是说: 短距离要获得高精度仍然比较困难。然 后通过选择控制系数, 满足所需的精度。 这 种方法, 我们叫做光点位置锁定。

在环境温度为 13.70°C±0.10°C 的地道 里,做了一组原理性试验。光阑处高斯光束 光斑尺寸 0.28 毫米,光阑半径 0.04 毫米,成 象元件为  $\phi$ 1 厘米、F=88 厘米的圆形 菲涅 耳透镜,准直距离 3.52 米。对比了激光管开 启后 1 个半小时内光点垂直方向的漂移,见 图 4。得  $y_{0max}\approx$ 309 微米, $y_{2max}\approx$ 20 微米, 效果是显见的。

高稳定是牺牲功率换取的。 $P(a)/P(\infty)$ =  $\int_0^a \left(\sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{1}{W}\right)^2 e^{-2\gamma^2/W^2} 2\pi\gamma d\gamma / \int_0^\infty \left(\sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{1}{W}\right)^2$  $e^{-2\gamma^2/W^2} 2\pi\gamma d\gamma = 1 - e^{-2a^2/W^2}$ 。上例中, P(0.04)



图4 光阑三点法原理性试验 (a) 激光管光轴y方向漂移; (b) 光阑三点法y方向漂移 /P(∞) ≃0.04; 与实测相符。因此,相应地 要提高检测灵敏度。成像元件换为普通的透 镜,结果也是相同的。

## 四、传输管道的要求

准直光束经空气传输,空气的温度梯度、 压力梯度以及温度梯度、压力梯度随时间的 变化,造成折射率梯度和折射率梯度的变化, 使光束产生折射和抖动,影响了准直的精度。 因此,高精度准直,有必要建立管道。

我们从折射定律的微分形式和空气折射 率与温度、压力的关系式出发,可以导出温度 梯度、压力梯度与准直误差的一般关系式:

$$\Delta x, \ \Delta y = \frac{z^2}{2} \frac{\sin i}{n} \frac{T_0}{P_0} (n_0 - 1) \\ \left(\frac{1}{T} \frac{\partial P}{\partial W} - \frac{P}{T^2} \frac{\partial T}{\partial W}\right), \qquad (4)$$

式中, z 是传输距离, i 是传输方向与温度梯度、压力梯度的夹角, n 是空气折射率, no 是标准态空气折射率, T 和 P 分别是绝对温度和气压, To 和 Po 分别是标准态的绝对温度和气压; 4x、4y是由此而引起的水平方向和垂直方向的准直误差。

管道抽真空的作用,可用方形管道人为 加置温度场,进行实验观察。③-⑥、⑨-⑫8 节管道的南侧,各安一条1000 瓦电热丝,电 压加至160 伏左右,形成人造温度梯度。在 相同热源不同气压下,温度场分布的例子,如 图 5 所示。气压、不同部位加置温度场,对准 直精度及光束折射的影响,见表 1。可以认 为:由于空气对流热交换,因而在相同热源作 用下气压愈高温度梯度愈小。但是,温度梯 度是和气压的乘积影响准直精度的;所以,在 难免存在热源的情况下,抽真空与否,测定误 差和光束移动有明显区别。传输管道抽真空 是提高精度和保证测定值可靠性的重要措 施。



(a) -760 托; (b)-0.4 托

	1.1
一元	16.7
20	1000

管道气压 (托)	加置温度场	测定中误差 (微米)	光束移动 (微米)	
760		±3.2	- 147	
	3~6	$\pm 34.6$		
5	No.	$\pm 1.5$	-20	
	3~6	±1.8		
760		$\pm 5.4$	110	
	9~12	$\pm 17.5$	-119	
1.,		$\pm 1.3$	0	
	9~12	±1.8	-9	

真空度可按准直距离、所需精度 和现场 条件合理 选取。例如:  $z\approx20$  米,要求精度  $\pm5\times10^{-8}$ ,可取  $\Delta x\simeq\Delta y\approx3$  微米;设 i=0, 考虑  $n\approx1$ ,并将  $T_0\approx273$  K、 $P_0=760$  托、  $n_0\simeq1.0003$ ,代入(4)式,得出对传输管道的 要求为:

$$\left( \frac{1}{T} \frac{\partial P}{\partial x, y} - \frac{P}{T^2} \frac{\partial T}{\partial x, y} \right)$$
  
≈1.4×10<sup>-6</sup> 托/厘米·K。 (5)

假定两项均匀分配,则:

 $\begin{cases} \left| \frac{\partial P}{\partial x_{y}} \right| < 1.9 \times 10^{-4}$ 托/厘米, (6)  $\left| P \cdot \frac{\partial T}{\partial x_{y}} \right| < 4 \times 10^{-2}$ 托·K/厘米。

在地道里,温度的日变化在0.5℃以内,管道 两侧的温差不会超过0.2℃,再由图5温度 场分布推算,管道中心的温度梯度约为 0.01℃/厘米。由(6)式可知,真空度为4托 时,就可满足精度的要求。

和点光源的要求相反,管道愈长,真空度要求愈高。

#### 五、初步测定结果

在不同的时段里,检查了整套装置的一次测定中误差。 x 方向分 60 组,每 10 分钟 测 10 次为一组,算得的中误差是  $\pm 0.70$  微米,或  $\pm 3.3 \times 10^{-8}$ 。y 方向分 38 组,得  $\pm 0.66$  微米,或  $\pm 3.1 \times 10^{-8}$ 。

准直光束长时间连续变化,具有一定的 规律,举列于图 6。



## 六、可能应用举例

#### 1. 测定地壳形变,预报地震

测定地壳形变,特别是断层的错动,是研 究地球构造的运动规律,掌握地震前兆,预报 地震的一种手段。目前,测定 y 方向倾斜的 主要仪器是水平摆和水管倾斜仪,测定 z 方 向伸缩的仪器是激光干涉仪。

若用高精度准直,可测 y、x 方向。图 6 中,大潮期间,24小时&方向最大变幅为 0.02 毫米, 相当于1×10<sup>-6</sup> (或 0.2"), 具有 月、日潮汐影响的双峰特征。小潮,最大变幅 为0.01毫米(5×10-7或0.1"),也有双峰。 这些变化,和气压,温度的微小变化没有明显 的依赖关系。离装置西南方约2千米杭州地 震台东西向安置在石英砂岩洞里的水平摆, 在相应时间里y方向的最大变幅分别为 0.04"和0.03"。离装置南方约4千米钱江 水文站, 在相应时间里 y 方向水位的最大变 幅分别为24厘米和12厘米。联系到地道基 础的地质条件,可以初步认为:所测出的变 化, 主要是地道伸缩缝(人造断层)在固体潮 和钱江潮(通过固体传递和地下水位)的混合 影响。



高精度准直, 为测定地倾斜和断层位移, 特别是大范围 @ 方向的错动, 提供了一种可 能方法。

2. 大坝外部变形的高精度自动化测量

大坝水平位移的测定,目前的主要方法 是:视准线、引张线、激光测距、激光照准、大 气中激光三点准直,但仍满足不了日益发展 的生产需要。垂直位移的测定,则另用一套 二等水准。

通过上述试验,有可能做到:垂直位移、 水平位移同时测定,精度提高十倍左右,效率 提高数十倍,操作人员减少到四分之一,并可 配置 xy 自动记录仪。

3. 安装、调整粒子加速器

直线加速器或回旋加速器的直线段,准 直要求一般高于 ±1×10<sup>-7</sup>。 这是其它任 何 方法无法满足的。长距离 (3050 米),国外已 有成功的经验。

上述试验和分析表明:短距离对光源稳 定性要求较高,但对温度场和真空度的要求 可以放宽。选择没有断层的坚实的地基地质 结构,并尽量避开朔望、利用上下弦时装校。 则,从 20 米到 3000 米的范围内,达到要求 的精度,从激光技术上说,没有原则的困 难。

## 七、时空弯曲的讨论

引力场造成的时空弯曲,对准直光束会 产生轻微的影响。我们从广义相对论<sup>183</sup>出发, 对有限范围做进一步的演算,有:

$$\begin{cases} \theta_{1} = \frac{4GM}{c^{2}R} \left\{ \frac{z/2}{[(z/2)^{2} + R^{2}]^{1/2}} - \frac{z/2}{[(z/2)^{2} + R^{2}]^{3/2}} \cdot R^{2}/z \right\}; \quad (7) \end{cases}$$

$$\theta_2 = \frac{4GM}{c^2 R}, \quad \underline{\cong} \ z \gg R; \tag{8}$$

$$\left[\theta_3 = \frac{4GM}{c^2R} \cdot \frac{z}{4R}, \ \ \underline{z} \ll R_{\circ} \tag{9}\right]$$

式中, G 是引力常数, M 是天体质量, c 是 光速, R 是撞碰参数, z 是准直距离;  $\theta$  是因 此而产生的光线偏折角度。

运用(8)、(9)两式,可算得日、地、月对准 直光束的直接影响,列于表 2。在目前的准 直距离和准直精度范围内,引力场的影响可 以忽略不计。

表 2

			and the second second	and the second second
光束位置	光束长度	H	地	月
天体表面	~	$8.5 \times 10^{-6}$	3×10-9	1×10-10
地球表面	~	4×10 <sup>-8</sup>	$3 \times 10^{-9}$	$6 \times 10^{-13}$
	3000米	$2 \times 10^{-16}$	$4 \times 10^{-13}$	1×10-18
	20米	$1 \times 10^{-18}$	$2 \times 10^{-15}$	8×10-21

参考文献

- A. Chrzanowski et al.; Appl. Opt., 1972, 11, No. 12, 319.
- [2] 王绍民,王效敬,周祖利;《激光》.1978,5, No. 1, 12.
- [3] P. W. Harrison; Water Power & Dam Construction, 1978, 30, No. 4, 52.
- [4] W. B. Herrmanusfeldt et al.; Appl. Opt., 1968, 7, No. 6, 995.
- [5] 王绍民,《杭州大学学报(自然科学版)》, 1979, No. 3,42.
- [6] 郁曾期; 《激光》, 1979, 6, No. 3, 33.
- [7] 王绍民; 《激光》, 1979, 6, No. 2, 1.
- [8] L. I. Schiff; Am. J. Phys., 1960, 28, 340.