# CO<sub>2</sub>-N<sub>2</sub>-H<sub>2</sub>O 激光体系弛豫方程的分 类及其增益计算比较

(中国科学院力学研究所)

树山

李

交换反应的速率常数与流动速度 u 之比。  $W_{max} = (3\theta_2 - \theta_3)$ 

$$W_{1} = \exp\left(\frac{-T}{T}\right);$$

$$W_{2} = \exp\left(\frac{\theta_{N} - \theta_{3}}{T}\right);$$

$$W_{3} = \exp\left(\frac{2\theta_{2} - \theta_{1}}{T'}\right);$$

$$\hat{e}_{1}^{*} = \frac{1}{e^{\theta_{1}/T} - 1}; \quad \hat{e}_{2}^{*} = \frac{1}{e^{\theta_{4}/T} - 1};$$

$$\hat{e}_{3}^{*} = \frac{1}{e^{\theta_{1}/T} - 1}; \quad \hat{e}_{N}^{*} = \frac{1}{e^{\theta_{N}/T} - 1};$$

$$\hat{e}_{1} = \frac{1}{e^{\theta_{1}/T_{1}} - 1}; \quad \hat{e}_{2} = \frac{1}{e^{\theta_{1}/T_{1}} - 1};$$

$$\hat{e}_{3} = \frac{1}{e^{\theta_{4}/T_{5}} - 1}; \quad \hat{e}_{N} = \frac{1}{e^{\theta_{N}/T_{N}} - 1};$$

$$e_{1} = x_{c} \frac{R}{M} (\theta_{1} \hat{e}_{1} + 2\theta_{2} \hat{e}_{2}),$$

$$e_{II} = \frac{R}{M} (x_{c} \theta_{3} \hat{e}_{3} + x_{N} \theta_{N} \hat{e}_{N})$$

分别为单位质量混合物中模式Ⅰ和模式Ⅱ 的振动能。CO<sub>2</sub>、N<sub>2</sub>激光体系的主要低振动 能级及其能量交换反应见图1。

#### 三、弛豫方程的分类

#### 1. 四振型模型

在 MacDonald 四振型方程中<sup>(1)</sup>,略去 ν<sub>3</sub>和ν<sub>1</sub>+ν<sub>2</sub>交换项,只考虑ν<sub>3</sub>和 3ν<sub>2</sub>交换 项,于是得到

收稿日期: 1978年11月14日。

# 一、引言

本文拟将有关使用的 CO<sub>2</sub>、N<sub>2</sub>、H<sub>2</sub>O 激 光体系各种弛豫方程加以分析,指出其相互 关系,并给出用不同方程计算小信号增益与 饱和增益(均匀场强下)的比较,其中流动参 数均为常数。文中列出了各种模型的弛豫方 程以及增益计算的具体公式,其中对于压力 加宽 4ν<sub>H</sub>,本文给出了一个直接由气体压力、 温度与分子碰撞截面计算的简易公式。

# 二、符号表

本文所用单位,压力用大气压,温度用绝 对温标,其余各量均为 CGS 单位制。

P—— 压力, T—— 平动温度, u— 流动速度。 $x_6$ 、 $x_N$ 和 $x_H$ 分别为混合物中  $CO_2$ 、 $N_2$ 和 H<sub>2</sub>O 的克分子分数。 $\theta_1$ 、 $\theta_2$ 、 $\theta_3$ 和 $\theta_N$  为振型特征温度,  $T_1$ 、 $T_2$ 、 $T_3$ 和 $T_N$  为 振型振动温度, 其中下标1、2和3分别为  $CO_2$ 的 $\nu_1$ 、 $\nu_2$ 和 $\nu_3$ 振型, 下标 N 为  $N_2$ 的振 动能级。 $\lambda$ —激光波长, h—普朗克常数, c—光速。R—克分子气体常数, M—混合 物平均分子量,  $L_0$ —Loschmidt数,  $\tau_{21}$ —自 发辐射寿命。 $\Delta\nu_H$ — 谱线压力加宽,  $\sigma_{CO_1}$ 、 $\sigma_{N_1}$ 、  $\sigma_{H_4O}$  是  $CO_2$  分子分别和  $CO_2$ 、 $N_2$ 、H<sub>2</sub>O 分子 的碰撞截面。I—辐射强度, G— 增益。 $K_6$ 、  $K_b$ 、 $K_c$ 、 $K_a$ 和  $K_a$ 分别为混合物中各能量



$$+ K_{a}[(\hat{e}_{3}+1)\hat{e}_{2}^{3}W_{1} \\ -\hat{e}_{3}(\hat{e}_{2}+1)^{3}] \\ + x_{N}K_{d}[(\hat{e}_{3}+1)\hat{e}_{N}W_{2} \\ -\hat{e}_{3}(\hat{e}_{N}+1)]$$
(3)

$$\frac{\hat{e}_{N}}{|x|} = K_{b}(\hat{e}_{N}^{*} - \hat{e}_{N}) - x_{c}K_{d}[(\hat{e}_{3} + 1)\hat{e}_{N}W_{2} - \hat{e}_{3}(\hat{e}_{N} + 1)]$$
(4)

其中

d

$$A = \frac{\lambda}{273 L_0 hc} \cdot \frac{TI}{x_c Pu}$$

方程(1)-(4)构成四振型模型 I。

在上述模型中, 假定 v1 与 v2 振型 净交 换为 0, 同时假定 v1 振型与平动模式之间能 量交换速率与 v2 振型相同,于是得到

$$\frac{d\hat{e}_1}{dx} = AG(x) + K_o(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1)$$
 (5)

 $\frac{-d\hat{e}_2}{dx} = K_{c}(\hat{e}_2^* - \hat{e}_2) - 1.5K_{a}[(\hat{e}_3 + 1)\hat{e}_2^3W_1 - \hat{e}_3(\hat{e}_2 + 1)^3]$ (6)

方程(5)、(6)及(3)、(4)构成四振型模型II。

# 2. 三振型模型

在方程(1)、(2)中,  $\diamond \nu_1$ 和  $\nu_2$  振型平衡, 于是可得到一个  $\hat{e}_1$ 和  $\hat{e}_2$ 的代数方程

$$\hat{e}_1 = \frac{W_3 \hat{e}_2^2}{(1 - W_3) \hat{e}_2^2 + 2\hat{e}_2 + 1}$$
(7)

将 e1 对 x 求导数,得到

$$\begin{aligned} \frac{de_I}{dx} &= x_c \frac{R}{M} \Big( \theta_1 \frac{d\hat{e}_1}{dx} + 2\theta_2 \frac{d\hat{e}_2}{dx} \Big) \\ &= x_c \frac{R}{M} \theta_1 \Big( \frac{2W_3 \hat{e}_2 (\hat{e}_2 + 1)}{[(1 - W_3) \hat{e}_2^2 + 2\hat{e}_2 + 1]^2} \\ &+ \frac{2\theta_2}{\theta_1} \Big) \frac{d\hat{e}_2}{dx} \end{aligned}$$

$$\frac{d\hat{e}_2}{dx} = \frac{\frac{d\hat{e}_1}{dx} + \frac{2\theta_2}{\theta_1}}{\frac{2W_3\hat{e}_2(\hat{e}_2 + 1)}{\left[(1 - W_3)\hat{e}_2^2 + 2\hat{e}_2 + 1\right]^2} + \frac{2\theta_2}{\theta_1}}$$
(8)

將方程(1)和(2)(令其中 v<sub>1</sub>和 v<sub>2</sub>平衡) 代入(8)式右端,得到

$$\frac{AG(x) + \frac{2\theta_2}{\theta_1} K_c(\hat{e}_2^* - \hat{e}_2)}{-\frac{3\theta_2}{\theta_1} K_a[(\hat{e}_3 + 1)\hat{e}_2^3 W_1} \\ \frac{d\hat{e}_2}{dx} = \frac{-\hat{e}_3(\hat{e}_2 + 1)^3]}{\frac{2W_3\hat{e}_2(\hat{e}_2 + 1)}{[(1 - W_3)\hat{e}_2^2 + 2\hat{e}_2 + 1]^2} + \frac{2\theta_2}{\theta_1}}$$
(9)

方程(7)、(9)、(3)和(4)构成三振型模型 III, 此即严海星、陈丽吟所用的三振型四温度方 程<sup>(2)</sup>。在模型 III 中,令 $\theta_1 = 2\theta_2$ ,则得到 Lee 所用的三振型三温度方程<sup>(3)</sup>。(Lee 原文中方 程有错)。

将方程(5)和(6)代入(8)式右端,得到

$$\frac{AG(x) + K_{c}(\hat{e}_{1}^{*} - \hat{e}_{1})}{+ \frac{2\theta_{2}}{\theta_{1}} K_{c}(\hat{e}_{2}^{*} - \hat{e}_{2})} \\ - \frac{3\theta_{2}}{\theta_{1}} K_{a}[(\hat{e}_{3} + 1)\hat{e}_{2}^{3}W_{x}] \\ \frac{d\hat{e}_{2}}{dx} = \frac{-\hat{e}_{3}(\hat{e}_{2} + 1)^{3}]}{\frac{2W_{3}\hat{e}_{2}(\hat{e}_{2} + 1)}{[(1 - W_{3})\hat{e}_{2}^{2} + 2\hat{e}_{2} + 1]^{2}} + \frac{2\theta_{2}}{\theta_{1}}}$$
(10)

• 11 •

方程(7)、(10)、(3)和(4)构成三振型模型 IV。

#### 3. 二振型模型

在方程(3)、(4)中, 令 $\nu_3$ 和 $\nu_N$ 振型平 衡,于是可得到一个 $\hat{e}_3$ 和 $\hat{e}_N$ 的代数方程

$$\hat{e}_N = \frac{\hat{e}_3}{W_2 - (1 - W_2)\hat{e}_3} \tag{11}$$

将 en 对 x 求导数,得到

$$\begin{aligned} \frac{de_{\mathrm{II}}}{dx} &= \frac{R}{M} \left( x_o \,\theta_3 \, \frac{d\hat{e}_3}{dx} + x_N \theta_N \, \frac{d\hat{e}_N}{dx} \right) \\ &= \frac{R}{M} \,\theta_3 \left( \, x_o + \frac{x_N (\theta_N / \theta_3) W_2}{\left[ W_2 - (1 - W_2) \hat{e}_3 \right]^2} \right) \\ &\times \frac{d\hat{e}_3}{dx} \end{aligned}$$

$$\frac{d\hat{e}_{3}}{dx} = \frac{x_{o} \frac{d\hat{e}_{3}}{dx} + x_{N}(\theta_{N}/\theta_{3}) \frac{d\hat{e}_{N}}{dx}}{x_{o} + \frac{x_{N}(\theta_{N}/\theta_{3})W_{2}}{[W_{2} - (1 - W_{2})\hat{e}_{3}]^{2}}}$$
(12)

將方程(3)和(4)(令其中 v<sub>3</sub>和 v<sub>N</sub> 平衡) 代入(12)式右端,得到

$$\frac{d\hat{e}_{3}}{dx} = \frac{-x_{c}AG(x) + x_{c}K_{a}[(\hat{e}_{3}+1)\hat{e}_{2}^{3}W_{1}}{-\hat{e}_{3}(\hat{e}_{2}+1)^{3}] + x_{N}(\theta_{N}/\theta_{3})K_{b}(\hat{e}_{N}^{*}-\hat{e}_{N})}{x_{c} + \frac{x_{N}(\theta_{N}/\theta_{3})W_{2}}{[W_{2}-(1-W_{2})\hat{e}_{3}]^{2}}}$$
(13)

在模型 III 中令 ν<sub>3</sub> 和 ν<sub>N</sub> 平衡, 于是由方 程(7)、(9)、(13)和(11)构成二振型模型 V。 在模型 IV 中令 ν<sub>3</sub> 和 ν<sub>N</sub> 平衡, 于是由方程 (7)、(10)、(13)和(11)构成二振型模型 VI。

在方程 (10) 中略去 v<sub>3</sub>和 3v<sub>2</sub> 交换项(此 即 Anderson 所用的近似之一),得到

$$\frac{d\hat{e}_2}{dx} = \frac{AG(x) + K_o(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1) + \frac{2\theta_2}{\theta_1} K_o(\hat{e}_2^* - \hat{e}_2)}{\frac{2W_3\hat{e}_2(\hat{e}_2 + 1)}{[(1 - W_3)\hat{e}_2^2 + 2\hat{e}_2 + 1]^2} + \frac{2\theta_2}{\theta_1}}$$
(14)

方程(7)、(14)、(13)和(11)构成二振型模型 VII。

#### 4. 弛豫方程的线性化

(1) 
$$\nu_1$$
和  $2\nu_2$ 交换项线性化  
 $K_e[(\hat{e}_1+1)\hat{e}_2^2W_3 - \hat{e}_1(\hat{e}_2+1)^2]$   
 $= K_e \frac{1}{(1-e^{-\theta_1/T_e})^2} \Big[ e^{-\theta_1/T} \exp\Big(2\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2}\Big)$   
 $\times (\hat{e}_1+1) - \hat{e}_1 \Big]$   
 $= K_e \frac{1-e^{-\theta_1/T} \exp\Big(2\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2}\Big)}{(1-e^{-\theta_1/T_e})^2}$   
 $\times \Big[ \frac{\exp\Big(2\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2}\Big)}{e^{\theta_1/T} - \exp\Big(2\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2}\Big)} - \hat{e}_1 \Big]$   
 $\approx K'_1(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1)$  (15)

其中

$$\begin{split} \exp\!\left(2\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2}\right) &= 1 \! + \! 2\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2} \! + \! \cdots \! \approx \! 1 \\ e^{-\theta_1/T_2} \! = \! e^{-\theta_1/T} \! \left(1 \! + \! \theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2} \! + \! \cdots \! \cdots \right) \\ &\approx \! e^{-\theta_1/T} \\ K'_e \! = \! K_e \frac{1 \! - \! e^{-\theta_1/T}}{(1 \! - \! e^{-\theta_1/T})^2} \end{split}$$

线性化条件:

$$2\theta_{2} \frac{T_{2}-T}{TT_{2}} \ll 1,$$
(2)  $\nu_{3}$ 和  $3\nu_{2}$ 交換项线性化  
 $K_{a}[(\hat{e}_{3}+1)\hat{e}_{3}^{2}W_{1}-\hat{e}_{3}(\hat{e}_{2}+1)^{3}]$ 

$$=K_{a} \frac{1}{(1-e^{-\theta_{*}/T_{*}})^{3}} \left[ e^{-\theta_{*}/T} \exp\left(3\theta_{2} \frac{T_{2}-T}{TT_{2}}\right) \times (\hat{e}_{3}+1)-\hat{e}_{3}\right]$$

$$=K_{a} \frac{1-e^{-\theta_{*}/T} \exp\left(3\theta_{2} \frac{T_{2}-T}{TT_{2}}\right)}{(1-e^{-\theta_{*}/T_{*}})^{3}}$$

$$\times \left[ \frac{\exp\left(3\theta_{2} \frac{T_{2}-T}{TT_{2}}\right)}{e^{\theta_{*}/T}-\exp\left(3\theta_{2} \frac{T_{2}-T}{TT_{2}}\right)} - \hat{e}_{3} \right]$$

$$\approx K_{a}'(\hat{e}_{3}^{*}-\hat{e}_{3})$$
(16)

其中

$$\exp\left(3\theta_{2}\frac{T_{2}-T}{TT_{2}}\right) = 1 + 3\theta_{2}\frac{T_{2}-T}{TT_{2}} + \dots \approx 1$$

. 12.

$$K'_{a} = K_{a} \frac{1 - e^{-\theta_{a}/T}}{(1 - e^{-\theta_{a}/T})^{3}}$$

线性化条件:

$$3\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2} \ll 1_c$$

例如,当T=300K时,

若  $3\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2} \leqslant 0.1$ , 则  $T_2 \leqslant 303.2$ K 若  $3\theta_2 \frac{T_2 - T}{TT_2} \leqslant 0.01$ , 则  $T_2 \leqslant 300.3$ K。 (3)  $\nu_3 \, \pi \, \nu_N \, \bar{\chi}$ 换项线性化

令
$$\theta_N = \theta_3$$
, 则 $W_2 = \exp\left(\frac{-\theta_N - \theta_3}{T}\right) = 1$ ,

于是

$$K_{a}[(\hat{e}_{3}+1)\hat{e}_{N}W_{2}-\hat{e}_{3}(\hat{e}_{N}+1)] = K_{a}(\hat{e}_{N}-\hat{e}_{3})$$
(17)

线性化条件:  $\theta_N = \theta_{3o}$ 

(4) 模型的线性化

将(15)~(17)式代入四振型模型I,可 将其线性化,于是方程(1)~(4)变为

$$\frac{d\hat{e}_1}{dx} = AG(x) + K'_e(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1) \quad (18)$$

$$\frac{d\hat{e}_2}{d\hat{e}_2} = K'_e(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1) + K'_e(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1)$$

$$\frac{dx}{dx} = K_{e}(e_{2}^{*} - e_{2}) - K_{e}'(e_{1}^{*} - e_{1})$$

$$-1.5K_{a}'(\hat{e}_{3}^{*} - \hat{e}_{3}) \qquad (19)$$

$$\frac{d\hat{e}_{3}}{dx} = -AG(x) + K'_{a}(\hat{e}_{3}^{*} - \hat{e}_{3}) + x_{N}K_{a}(\hat{e}_{N} - \hat{e}_{3})$$
(20)

$$\frac{d\hat{e}_N}{dx} = K_b(\hat{e}_N^* - \hat{e}_N)$$

$$-x_{c}K_{d}(\tilde{e}_{N}-\tilde{e}_{3}) \tag{21}$$

将 θ<sub>1</sub>=2θ<sub>2</sub> (即 W<sub>3</sub>=1)和(16)、(17)式 代入三振型模型 III,则(3)、(4)二式变为 (20)、(21)式,(7)、(9)二式分别变为

$$\hat{\theta}_1 = \frac{\hat{\theta}_2^2}{2\hat{\theta}_2 + 1}$$
 (22)

$$\frac{d\hat{e}_2}{dx} = \frac{AG(x) + K_c(\hat{e}_2^* - \hat{e}_2) - 1.5K_a'(\hat{e}_3^* - \hat{e}_3)}{\frac{2\hat{e}_2(\hat{e}_2 + 1)}{(2\hat{e}_2 + 1)^2} + 1}$$
(23)

方程(22)、(23)、(20)和(21)即构成 Hoffman 所用的线性化三振型三温度方程<sup>[4]</sup>。

将 $\theta_1 = 2\theta_2$ 、 $\theta_N = \theta_3$ 和(16)式代入二振 型模型 VI 和 VII,则(7)式变为(22)式, (10)、(13)、(11)和(14)式分别变为

$$\frac{d\hat{e}_2}{dx} = \frac{AG(x) + K_c[(\hat{e}_1^* + \hat{e}_2^*) - (\hat{e}_1 + \hat{e}_2)]}{-1.5K_a^\prime(\hat{e}_3^* - \hat{e}_3)} \frac{2\hat{e}_2(\hat{e}_2 + 1)}{(2\hat{e}_2 + 1)^2} + 1$$
(24)

$$\frac{d\hat{e}_{3}}{dx} = \frac{-x_{c}AG(x) + x_{c}K'_{a}(\hat{e}_{3}^{*} - \hat{e}_{3})}{+x_{N}K_{b}(\hat{e}_{N}^{*} - \hat{e}_{N})}$$
(25)

$$\hat{e}_N = \hat{e}_3 \tag{26}$$

$$\frac{d\hat{e}_2}{dx} = \frac{AG(x) + K_c[(\hat{e}_1^* + \hat{e}_2^*) - (\hat{e}_1 + \hat{e}_2)]}{\frac{2\hat{e}_2(\hat{e}_2 + 1)}{(2\hat{e}_2 + 1)^2} + 1}$$
(27)

方程(22)、(24)、(25)和(26)式即构成解伯 民、周显初所用的线性化二振型方程<sup>[5]</sup>。方 程(22)、(27)、(25)和(26)式即构成 Anderson 所用的线性化二振型方程<sup>[6]</sup>。若用模式 I 和 II 的振动能表示,则(24)、(25)和(27)式可分 别写为

$$\frac{de_{\mathrm{I}}}{dx} = x_{o} \frac{R}{M} \theta_{1} A G(x) + K_{o}(e_{\mathrm{I}}^{*} - e_{\mathrm{I}})$$
$$-3K'_{a} \frac{x_{o}}{x_{o} + x_{N}} \frac{\theta_{2}}{\theta_{3}}(e_{\mathrm{II}}^{*} - e_{\mathrm{II}}) \quad (28)$$

$$\frac{de_{\mathrm{II}}}{dx} = -x_{o} \frac{R}{M} \theta_{3} A G(x)$$

$$+ \frac{x_{o} K_{a}^{\prime} + x_{N} K_{b}}{x_{o} + x_{N}} (e_{\mathrm{II}}^{*} - e_{\mathrm{II}}) \qquad (29)$$

$$\frac{de_{\rm I}}{dx} = x_{\rm o} \frac{R}{M} \theta_{\rm I} A G(x) + K_{\rm o} (e_{\rm I}^* - e_{\rm I})$$
(30)

其中

$$e_{\mathrm{I}}^{*} = x_{\sigma} \frac{R}{M} \theta_{1} (\hat{e}_{1}^{*} + \hat{e}_{2}^{*});$$
$$e_{\mathrm{II}}^{*} = (x_{\sigma} + x_{N}) \frac{R}{M} \theta_{3} \hat{e}_{3 \circ}^{*}$$

• 13

# 四、反应速率常数

a. 
$$\operatorname{CO}_2^*(\nu_3) + M$$
  
 $\longleftrightarrow \operatorname{CO}_2^{***}(\nu_2) + M + 416 \, \mathbb{P} \, \mathbb{K}^{-1}$ 

$$K_{a} = 4 \times 273 L_{0} \frac{P}{Tu}$$

$$\times (x_{c}k_{ac} + x_{N}k_{aN} + x_{H}k_{aH}) \qquad (31)$$
b. N<sub>2</sub>\*+M  $\longrightarrow$  N<sub>2</sub>+M+2331  $\mathbb{I}\mathbb{E} \mathbb{K}^{-1}$ 

$$K_{b} = 273 L_{0} \frac{P}{Tu} (x_{c}k_{bc} + x_{N}k_{bN} + x_{H}k_{bH})$$

$$(32)$$

c. 
$$\operatorname{CO}_{2}^{*}(\nu_{2}) + M$$
  
 $\rightleftharpoons \operatorname{CO}_{2} + M + 667 \ \square \ \%^{-1}$   
 $K_{c} = 273 L_{0} \frac{P}{Tu} (x_{c}k_{cc} + x_{N}k_{cN} + x_{H}k_{cH})$ 
(33)

e. 
$$\operatorname{CO}_2^*(\nu_1) + M$$
  
 $\rightleftharpoons \operatorname{CO}_2^{**}(\nu_2) + M + 102 \ \ \mathbb{Z} \ \ \mathbb{X}^{-1}$ 

$$K_{e} = 273L_{0} \frac{P}{Tu} (x_{c}k_{ec} + x_{N}k_{eN} + x_{H}k_{eH})$$
(35)

其中  $k_{ac}$ 等为 Taylor-Bitterman 型速率常数(单位是 cm<sup>3</sup> part<sup>-1</sup> sec<sup>-1</sup>),第一个下标表示反应,第二个下标 C、N和 H 分别表示以 CO<sub>2</sub>、N<sub>2</sub>和 H<sub>2</sub>O 为碰撞伴侣。本文计算用的速率常数取自严海星整理的数据<sup>[7]</sup>。其中反应 e 因缺乏实验数据,本文只取了其中慢速率的数量级,假定在 T=300 K 时

$$K_{e} = 273 L_{0} \frac{P}{Tu} k_{e} (x_{o} + x_{H} + 0.46 x_{N})$$

$$k_{e} = 1.2432 \times 10^{-13} \,\mathrm{cm}^{3} \,\mathrm{part}^{-1} \,\mathrm{sec}^{-1}$$

$$\left. \right\}$$

$$(36)$$

# 五、增益计算公式

普遍增益计算公式为[8]

14 .

$$G = \frac{\lambda^2}{8 \pi \tau_{z1}} g(\nu) \left( N_2 - \frac{g_2}{g_1} N_1 \right)$$
(37)

其中  $N_2$ 、 $N_1$  为激光上、下能级的粒子 数密度,  $g_2$ 、 $g_1$  为简并度,  $g(\nu)$  为线形因子。在典型的气动激光器条件下,压力加宽是主要的,忽略掉多普勒加宽只有约 1%的误差,因此

$$g(\nu) = \frac{2}{\pi \Delta \nu_H} \tag{38}$$

$$\Delta \nu_{\mu} = 4.184 (\sigma_{\rm co_{1}} \times 10^{14}) P \left(\frac{300}{T}\right)^{1/2} \times \left( q_{\rm co_{1}} + 1.134 \frac{\sigma_{\rm N_{1}}}{T} q_{\rm co} \right)^{1/2}$$

$$+1.312 \frac{\sigma_{\rm H_sO}}{\sigma_{\rm CO_s}} x_H \Big) \times 10^9 \, \text{\AA} \quad (39)$$

σco.

$$G = \frac{\lambda^2}{4\pi^2 \tau_{21} \, \Delta \nu_H} \Big( N_2 - \frac{g_2}{g_1} \, N_1 \Big) \quad (40)$$

由统计力学可得, CO<sub>2</sub>(001)—(100)的 P(J)支激光跃迁的粒子数反转为

$$\Delta N^{P(J)} = N_{001}^{J-1} - \frac{2J-1}{2J+1} N_{100}^{J}$$

$$= N_{001} \frac{\theta_{r001}}{T} 2(2J-1)e^{-J(J-1)\theta_{r001}/T}$$

$$- N_{100} \frac{\theta_{r100}}{T} 2(2J-1)$$

$$\times e^{-J(J+1)\theta_{r100}/T}$$
(41)

其中 $\theta_{r_{00}}$ 和 $\theta_{r_{100}}$ 是CO<sub>2</sub>(001)和(100)振动能 级的转动特征温度,由光谱常数<sup>[0]</sup>确定。在 室温下,由于竞争效应大多数情况下发生的 P(20)支跃迁为<sup>[2]</sup>

$$1N^{P(20)} = \left(N_{001}0.992\exp\left(\frac{24}{T}\right) - N_{100}\right) \\ \times \frac{43.74}{T} e^{-235.5/T}$$
(42)

Anderson 给出的同一个公式<sup>[6]</sup>

$$\Delta N^{P(20)} = (N_{001} - N_{100}) \frac{45.6}{T} e^{-234/T}$$
(43)

显然具有某些近似性。计算表明,用(43)式 所得的值在室温下约比用(42)式所得的值低 3%,当温度升高时,这一偏离减小。考虑到 目前  $\tau_{21}$  的数据偏差竟达 14% (5.38 秒<sup>t61</sup> 和 4.7 秒<sup>t101</sup>),所以(43)式的误差是不算大的。 为简便起见,本文增益计算采用(43)式。将  $N_{001}$  和  $N_{100}$  表达式代入(43)式,最后得到增 益计算公式为

$$G = B(\hat{e}_3 - \hat{e}_1) [(\hat{e}_1 + 1)(\hat{e}_2 + 1)(\hat{e}_3 + 1)]^{-2}$$
(44)

$$B = \frac{273 L_0 45.6 \lambda^2 x_c P}{4 \pi^2 \tau_{21} \, \Delta \nu_H T^2} \, e^{-234/T} \quad (45)$$

本文计算采用的原始数据是:

$$\tau_{21}=5.38$$
秒;  
 $\sigma_{CO_2}=1.367 \times 10^{-14} \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^2$ ,  
 $\sigma_{N_2}=0.856 \times 10^{-14} \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^2$ ,  
 $\sigma_{H_2O}=0.3751 \times 10^{-14} \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^2$ ,  
 $P=0.0987 \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^2$ ,  
 $u=1.4508 \times 10^5 \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^2$ ,  
 $v_c=0.08, \ x_N=0.91, \ x_H=0.01$ ;  
初始  $G_0=0.0043 \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^{-1}$ ;  
 $I=1176.5 \ {\mbox{\sc mm}{\sc mm}}^2$ ,

### 六、增益计算的比较与讨论

在本文共考虑了七种弛豫模型,对于其 中每一种模型又分别考虑了复杂方程、线性 化方程、 $\theta_1 = 2\theta_2$ 、 $\theta_N = \theta_3$ 及有无辐射场等情 况,这样就基本包括了迄今所见到的各种类 型方程。本文在流动参数为常数情况下计算 了各种模型的小信号增益和饱和增益(均匀 场强下)随距离的衰减,并对几种典型情况画 出了衰减曲线,通过比较,可作出如下定性和 半定量的讨论。所谓半定量,是因为本文所 给出的相对偏差数字都只是在一组特定参数 条件下得到的,具体数字虽不见得有普遍意 义,但作为模型之间的相对比较,还是有一定 参考意义的。主要模型见表1。

1. 计算表明,模型 III 和模型 IV 的结 果十分接近,模型 V 和模型 VI 的结果也十 分接近,无论有无辐射场都是如此,画成曲线 几乎重合。这说明在三振型模型 III 和二振 型模型 V 中, 在 ê2 方程中加进 K 。(é1 - ê1)项 对结果影响很小,实际上只略微使增益曲线 提高一点。所以下面只要比较五种模型即可。

2. 二振型模型增益曲线高于三振型模型(在图2、3中的曲线4高于2)。这是由于 在二振型模型中假定了 ν<sub>3</sub> 和 ν<sub>N</sub> 平衡, N<sub>2</sub> 的 振动能可以充分供给 CO<sub>2</sub>(001)能级, 使维持 较高的粒子数反转, 所以其增益比三振型模



图 2 不同模型的小信号增益比较 1—四振型模型I(*E*<sub>e</sub>~10<sup>-13</sup>); 2—三振型四温 度模型 III; 3—Hoffman 模型(线性化 III, 三温度); 4—二振型四温度模型 V; 5—解伯民、 周显初模型(线性化 VI, 二温度); 6—Anderson 模型(线性化 VII, 二温度); 7—四振型模型 II; 8—四振型模型 I(*k*<sub>e</sub>=0)



图 3 不同模型的饱和增益比较 (I=1176.5 瓦/厘米<sup>2</sup>)

1—四振型模型I(k<sub>e</sub>~10<sup>-13</sup>); 2—三振型四温度模型
 型 III; 3—Hoffmar 模型(线性化 III, 三温度);
 4—二振型四温度模型 V; 5—解伯民、周显初模型(线性化 VI, 二温度); 6—Anderson 模型(线性化 VI, 二温度); 6—Anderson 模型(线性化 VII, 二温度); 7—四振型模型 II; 8—四振型模型 I(k<sub>e</sub>=0)

表1 主要模型--览表

振 型	模型	主 要	. 特	征	引文作者	文中方程	图中曲线
四 振 型	I	四振型四温度		复杂方程	MacDonald <sup>[1]</sup>	(1)~(4)	曲线 1 (k <sub>e</sub> ~10 <sup>-13</sup> ) 曲线 8 (k <sub>e</sub> =0)
				线性化 $\theta_N = \theta_3$		(18)~(21)	
	II	四振型四温度, ν <sub>2</sub> 浄交換为 0, 并 模式交换速率 k <sub>c</sub> (ĉ <sub>1</sub> <sup>*</sup> -ĉ <sub>1</sub> )项	在 I 中令 v1 和 洋考虑 v1 与平动 同 v2,即加进	复杂方程		(5)、(6)、 (3)、(4)	曲线 7
三振 型 v1和 v2 平衡		三 振 型	四温度	复杂方程	严海星、陈丽吟[2]	(7), (9), (3), (4)	/曲线 2
	III	三振型三温度		复杂方程	Lee <sup>[3]</sup>	同上,代入 $\theta_1=2\theta_2$	
		$\theta_1 = 2$	20 <sub>2</sub>	线性化 $\theta_N = \theta_3$	Hoffman <sup>[4]</sup>	(22), (23) (20), (21)	曲线 3
	IV	三振型四温度,在 Ⅲ 中考虑 ν <sub>1</sub> 和平动模式交换速率同 ν <sub>2</sub> , 即加 进 k <sub>c</sub> (ĉ <b>î</b> -ĉ <b>î</b> )项		复杂方程		(7) (10) (3) (4)	
	V	二振型四温度		复杂方程		(7), (9) (13), (11)	曲线 4
二振	1	在 ∇ 中考虑 ν <sub>1</sub> 和平动模式 交换速率同 ν <sub>2</sub> , 即加进 k <sub>c</sub> (ê <sub>1</sub> <sup>*</sup> -ê <sub>1</sub> ) 项	二振型四温度	复杂方程		(7), (10) (13), (11)	
型 v1和v2 平衡	VI		二振型二温度 $\theta_1=2\theta_2,$ $\theta_N=\theta_3$	线性化	解伯民、周显初 <sup>[5]</sup>	(22)、(24)、(25)、 (26) 或 (22)、 (28)、(29)	曲线 5
v3和vN 平 衡	VII	在 VI 中略去 ν <sub>3</sub> →3ν <sub>2</sub> 对下能 级的影响	二振型四温度	复杂方程		(7), (14) (13), (11)	
			二振型二温度 $\theta_1=2\theta_2,$ $\theta_N=\theta_3$	线性化	Anderson <sup>[6]</sup>	(22)、(27)、(25)、 (26) 或 (22)、 (30)、(29)	曲线 6

型衰减得慢。小信号增益 Go(x) 最大相对偏差为 2%。

3. 模型 VII 增益曲线高于模型 VI (图中曲线 6 高于 5)。Anderson 模型较之解 伯 民、周显初模型略去了  $e_{\rm f}$  方程中的  $\nu_{3}$  到  $3\nu_{2}$  消激发项,因此实际效果等于加快了激光下能级的抽空,从而维持了较高的粒子数反转,所以 Anderson 模型的增益比解伯民、周显 初模型衰减得 慢。 $G_0(x)$  最大相对 偏差为 1.5%。

4. 模型 I 和模型 III (图中曲线1和2) 在无辐射场时,曲线几乎完全重合,而当有辐 射场时,模型 I 的增益曲线要低得多,G(x) 最大相对偏差高达 20% 以上。这个事实表 明,对于本文所假定的 v1 和 v2 交换的慢速率 (ke~10<sup>-13</sup>)来说,在无辐射场时,v1 和 v2 平 衡的假设是一个很好的近似,而在有辐射场时,这个近似就偏差太大。这就启发我们,为 了更精确地研究光腔内饱和增益的衰减规 律,从理论和实验上确定 v1 和 v2 的交换速 率是迫切需要的。而目前所通用的三振型模型 III 在强辐射场之下,误差到底有多大,还 需要仔细研究。

5. 模型 II 在无辐射场时,增益曲线略 高于模型 I 和 III (图 2 中曲线 7 高于曲线 1 和 2),然而在有辐射场时却比模型 III 低很 多,又比模型 I 高很多,介于二者之间(图 3 中曲线 7 低于曲线 2、高于曲线 1)。这表明 在有辐射场时, $K_e(\hat{e}_1^* - \hat{e}_1)$ 项在四振型模型 中对激光下能级的抽空作用小于 $\nu_1 和 \nu_2$ 始终平衡的假设而大于 $\nu_1 和 \nu_2$ 的慢速率  $(k_e \sim 10^{-13})$ 交换。

6.图2中曲线7和8完全重合是因为
本文计算中取初始值 的 = 的, 致使 的 为常数
(同曲线8一样)的缘故。当 I=0时, 方程
(5)的解为

 $\hat{e}_1 = \hat{e}_1^* + (\hat{e}_1^0 - \hat{e}_1^*) e^{-k_c x}$ 

若取 e<sup>0</sup> 稍大于 é<sup>i</sup>,则由于 é<sub>1</sub> 的衰减,曲线7 应略高于曲线 8。

7. 模型 I 中  $k_e$  从  $10^{-13}$  减小到 0, 在图 2 中小信号增益曲线 1 略微升高变 到 曲线 8 ( $k_e = 0$  使得  $\hat{e}_1$  始终为常数, 而  $k_e \neq 0$  时, 从  $v_3$  传递到  $v_2$  的能量除了传递给平动模式外, 也有部分传递给  $v_1$ , 即增加了激光下能级的 能量, 使粒子数反转下降, 造成曲线 1 略低于 曲线 8), 而在图 3 中, 饱和增益曲线 8 却很 快下降到 0, 这是由于存在辐射场时,  $k_e = 0$ 意味着激光下能级完全没有抽空, 连续辐射 使得下能级迅速堆积, 致使粒子数反转急速 下降。

8. 方程中 $\nu_3$ — $3\nu_2$ 项线性化使得增益 曲线略微提高,  $G_0(x)$ 最大相对偏差为 0.5%。方程中 $\nu_1$ — $2\nu_2$ 项线性化也使得增 益曲线略微提高,  $G_0(x)$ 最大相对偏差为 0.7%。

9. 方程中令  $\theta_N = \theta_3$  (在三、四振型方程 中即是使得  $\nu_3 - \nu_N$  项线性化)使得增益曲线 降低,且偏离随着距离而增大。 $G_0(x)$ 最大相 对偏差为 4%,饱和增益G(x)最大相对偏差 为9%。

10. 方程中令  $\theta_1 = 2\theta_2$  使得增益曲线降低,例如 Lee 的模型比之模型 III 低, $G_0(x)$ 最大相对偏差为 1%。

11. 从图 2 和图 3 中可以看到,线性化 方程与复杂方程比较,偏离随着距离的增加 而增加(这是由于 $\theta_1 = 2\theta_2$ ,特别是 $\theta_N = \theta_3$ 所 带来的结果),而不同模型之间的偏离(例如 曲线 4、2 和 7;曲线 6、5 和 3)在一定距离之 后随着距离的增加而减小。这就是线性化模 型(曲线 6、5 和 3)在一定距离之后会和复杂 模型(曲线 4、2 和 7)相交叉的原因。例如, 模型 VII 本来是增益曲线最高的一个,但 在图 2 中线性化( $\theta_1 = 2\theta_2, \theta_N = \theta_3$ )之后的 Anderson 模型曲线 6 分别于 9 厘米、15 厘 米和 18 厘米之后低于复杂模型曲线 4、7 和 2。

12. 如果以模型 III 的结果为准,那末 Hoffman 模型只在5厘米以内误差较小,在 较长距离以后,它甚至比 Anderson 模型偏 离还要大。在20厘米范围内,对于小信号增 益计算来说,三个线性化模型中,解伯民、周 显初模型稍为好些,它的增益曲线前边高一 些,后边低一些,偏离都不算太大。但对于饱 和增益计算来说,线性化模型都有比较大的 误差。

13. 关于反应速率常数,本文比较了在 T=300K下用 Taylor—Bitterman 数据<sup>[11]</sup> 和严海星数据<sup>[7]</sup>计算增益的差别,发现前者 的增益曲线略高于后者, $G_0(x)$ 最大相对偏差 为 0.6%。

#### 七、结束语

鉴于小信号增益和饱和增益随距离的衰 减曲线目前尚缺乏系统的实验资料,因此本 文只限于比较各种模型的理论计算结果,而 无法和实验结果相比较。

在上述各种弛豫模型中, 理论上最完善

• 17 •

的是四振型模型 I,但遗憾的是关于 v1 和 v2 交换速率至今仍缺乏系统可靠的数据。因此 目前较好的模型是三振型四温度模型 III,严 海星、陈丽吟<sup>[2]</sup>采用这种模型进行了气动激 光器的非平衡流计算,他们的小信号增益计 算结果与实验结果符合较好。如前所述,在 无辐射场时,v1 和 v2 平衡的假设是一个很 好的近似,所以用模型 III 计算小信号增益 是足够准确的。但当辐射场很强时,由于 v1 和 v2 的实际交换速率并非无穷大,因而就有 可能产生激光下能级粒子数的堆积,以致模 型 III 的结果与实际情况发生偏离。但要知 其误差到底有多大,则有待于从理论和实验 上尽快确定 v1 和 v2 的准确交换速率。

#### 参考文献

[1] J. R. MacDonald; AD718131(1970).

- [2] 严海星,陈丽吟, 《力学学报》, 1978, No. 4, 274.
- [3] G. Lee: Phys. of Fluids, 1974, 17, No. 3, 644
- [4] A. L. Hoffman, G. C. Vlases; *IEEE J. Quant. Electr.*, 1972, **QE-8**, 46.
- [5] 解伯民,周显初,中国科学院力学研究所研究工作报告(1974)。
- [6] J. D. Anderson; AD718805(1970).
- [7] 严海星,中国科学院力学研究所研究工作报告 (1974)。
- [8] A. Yariv; Quantum Electronics, Wiley, New York (1957).
- [9] G. Herzberg, Infrared and Raman Spectra of Polyatomic Molecules, Van Nostrand, New York (1945).
- [10] D. B. Rensch; Appl. Opt., 1974, 13, No. 11, 2546.
- [11] R. L. Taylor, S. Bitterman; *Rev. of Modern Physics*, 1969, **41**, No. 1, 26.

# 激光消灭钉螺和尾蚴的实验研究

血吸虫病是严重危害广大劳动人民健康的疾病,因此,在消灭血吸虫病的综合措施中,消灭钉螺 和尾蚴是重要环节之一。

我们用输出功率为 40 瓦的 CO<sub>2</sub> 激光,分别以聚 焦、散焦和不聚焦光束对钉螺和尾蚴照射,实验都取 得了满意的结果。

用聚焦激光束照射钉螺,每个2~3秒钟,螺壳 瞬间变白,或至烧焦,软体缩回螺壳。将它们浸泡在 清水器皿中,48小时后观察,未见活钉螺爬出水面。 激光照射的尾蚴也全致死。

将钉螺置于散焦光束的不同距离处,观察到近 距照射1分钟时,螺壳烧焦、冒烟、变白,软体缩回螺 壳,远距(100、200厘米)照射时,螺壳烧焦、发烟、变 黑,最后爆裂,螺壳及软体均爆裂成碎片四散。用散 焦光束照射泥土表面、土下 0.3 厘米及 0.5 厘米的 钉螺 2 分钟,也均能将钉螺杀死。散焦光束扫描照 射盛有活尾蚴的试管 1 分钟,可将尾蚴全部杀死。

不聚焦光束照射1分钟,100厘米处的钉螺烧焦 冒烟,软体从壳内脱出而死亡,有些则爆裂成碎片; 200厘米处的钉螺螺壳发白,软体缩回壳内,在清水 内浸泡48小时后观察,均未见活钉螺爬出水面。

我们认为,聚焦光束灭螺灭尾蚴,速度快,作用 强,但焦距有限,没有实用意义;散焦的优点是辐射 面积大,但作用较弱;不聚焦光斑作用强,而且有效 距离大,用扫描方法进行一定距离灭螺灭尾蚴可能 性较大。

(武汉医学院寄生虫病学教研室 刘雅隶 武汉医学院第二附属医院激光小组 王 奇)